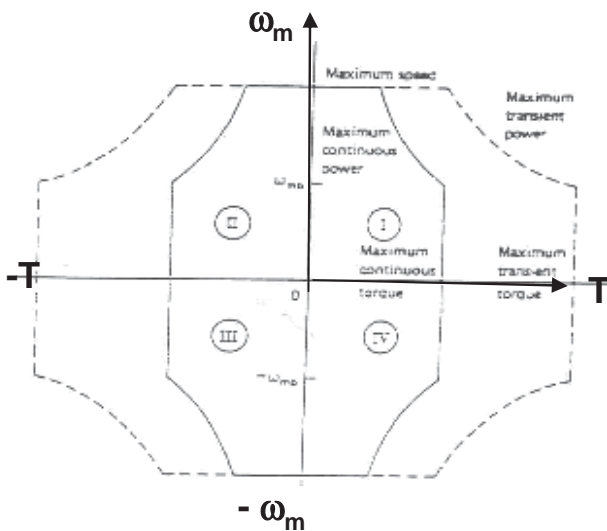


۲-۲ محدوده گشتاور سرعت محرکه های الکترومکانیکی در مختصات چهار ربعی



شکل ۶

در شکل ۱۳ در ربع اول گشتاور و سرعت هر دو مثبت اند. بنابراین قدرت الکتریکی طبق رابطه (۱) مثبت است و محرک حالت راستگرد را دارد.

$$P = T \cdot \omega_m \quad (1)$$

در ربع دوم سرعت مثبت و گشتاور منفی است. طبق رابطه (۲) قدرت محرک منفی و مربوط به حالت ترمزی است.

$$P = -T \cdot \omega_m \quad (2)$$

در ربع سوم سرعت و گشتاور هر دو منفی هستند. بنابراین قدرت محرک مثبت است و محرک حالت چپگرد را دارد.

$$P = -T \cdot (-\omega_m) \quad (3)$$

در ربع چهارم سرعت منفی و گشتاور مثبت است و مربوط به حالت ترمزی چپگرد است و طبق رابطه ۴ قدرت محرک منفی است.

$$P = T \cdot (-\omega_m) \quad (4)$$

۳- درجه حرارت و مواد عایق

رده (کلاس)	حداکثر درجه حرارت به سانتی گراد
Y	۹۰
A	۱۰۵
E	۱۲۰
B	۱۳۰
F	۱۵۵
H	۱۸۰
C	بالا تر از ۱۸۰