

SABCO

BAREZ AUTOMATION CONTROL

SYSTEMS & ELECTRONICS INDUSTRIES

پیکربندی و برنامه نویسی

شبکه PROFIBUS

با نرم افزار STEP 7

PROFI
PROCESS FIELD BUS
BUS

BU

PRO

CESS

EN 50170

MANUFACTURING

مولفین:

مهندس علی کریم الدینی

مهندس محمدرضا ماهر

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِیْمِ

پیکربندی و برنامه نویسی

شبکه PROFIBUS

با نرم افزار STEP7

مهندس علی کریم الدینی

تالیف : مهندس محمد رضا ماهر

باهتمام : شرکت صابکو

این صفحه برای مشخصات چاپ مانند تیراژ و شابک و رزرو شده است.

پیشگفتار صابکو

پیشگفتار مولفین

سپاس معبود بی همتا را که دست لطفش ما را در تهیه این مجموعه یاری بخشید. آنچه پیش رو دارید ماحصل نکات مهم و مباحثی است که در مدارک مختلف از جمله مستندات گسترده زیمنس و مدارک موسسه بین المللی Profibus در زمینه شبکه صنعتی Profibus آورده شده است. این مطالب با نگاهی کاربردی و بدون پرداختن به بحث های تئوریک شبکه گرد آوری و عرضه شده است. بمنظور استفاده بهینه از مندرجات این کتاب لازم است خواننده محترم با دو پیش نیاز زیر به اندازه کافی آشنا باشد:

۱. نرم افزار Step7 بویژه از جنبه پیکر بندی سخت افزار و برنامه نویسی

۲. مفاهیم و اصطلاحات مهم شبکه های صنعتی

شرح مورد اول را باید در کتاب ها و مراجع جداگانه ای یافت ولی دومین موضوع در حد نیاز در انتهای بخشهای اصلی کتاب حاضر بعنوان ضمیمه آورده شده است. توصیه میشود عزیزانی که با مقوله هایی مانند توپولوژی ، تکنیک دسترسی ، مدل OSI و امثال آن کمتر آشنا هستند ابتدا ضمیمه مزبور را مطالعه بفرمایند.

امید است نشر این کتاب که به اهتمام شرکت سابکو انجام شده است بتواند گامی در جهت ارتقاء دانش فنی متخصصین عرصه اتوماسیون صنعتی بردارد. از دیدگاههای صاحب نظران که ما را از طریق تماس با پست الکترونیکی reza.maher@gmail.com یا akarimoddini@yahoo.com سر افراز نمایند استقبال می کنیم.

مؤلفین

شهریور ۱۳۸۴

فهرست مطالب

صفحه

فصل اول - آشنایی با Profibus

۲	۱-۱	FIELD BUS و تاریخچه آن
۶	۲-۱	PROFIBUS و جایگاه آن
۹	۳-۱	PROFIBUS DP
۹	۱-۳-۱	PROFIBUS DP و نسخه های مختلف آن
۱۵	۲-۳-۱	تکنولوژی انتقال در PROFIBUS DP
۲۴	۳-۳-۱	تکنولوژی ارتباطات در PROFIBUS DP
۳۰	۴-۱	PROFIBUS FMS
۳۱	۵-۱	PROFIBUS PA

فصل دوم - اجزای شبکه Profibus

۴۰	۱-۲	اجزای اصلی PROFIBUS DP
۴۱	۱-۱-۲	DP Master
۴۳	۲-۱-۲	DP Slave
۴۷	۲-۲	اجزای اصلی PROFIBUS FMS
۲۵	۳-۲	سایر اجزای شبکه PROFIBUS
۴۸	۱-۳-۲	اجزای شبکه RS485
۵۰	۲-۳-۲	اجزای شبکه فیبر نوری
۵۴	۳-۳-۲	اجزای شبکه بدون سیم

فصل سوم - توپولوژی های شبکه PROFIBUS

۵۶	۱-۳	توپولوژی های شبکه الکتریکی
۶۰	۲-۳	توپولوژی های شبکه نوری
۶۴	۳-۳	توپولوژی های شبکه بدون سیم

فصل چهارم - پیکربندی شبکه PROFIBUS-DP در STEP7

۶۹	۱-۴ بخش های مختلف یک پروژه STEP 7
۷۰	۲-۴ ایجاد پروژه شامل شبکه PROFIBUS -DP
۸۶	۳-۴ ایجاد Master با کارت شبکه
۸۸	۵-۴ استفاده از چند Master System بصورت ترکیبی
۸۹	۶-۴ استفاده از سایر DP Slave ها

فصل پنجم - پیکربندی Intelligent Slaves در STEP7

۹۴	۱-۵ پیکر بندی Master با I-Slave
۱۰۰	۲-۵ پیکر بندی I-Slave با DP Slave
۱۰۲	۳-۵ پیکر بندی I-Slave با DP Slave مربوط به DP Master های مختلف
۱۰۳	۴-۵ پیکر بندی I-Slave با DP Master

فصل ششم - ساختارهای مختلف شبکه PROFIBUS در STEP7

۱۰۶	۱-۶ ساختار یک شبکه PROFIBUS در یک پروژه Step7
۱۰۹	۲-۶ ساختار چند شبکه PROFIBUS در یک پروژه Step7
۱۱۰	۳-۶ ساختار یک شبکه PROFIBUS در چند پروژه Step7

فصل هفتم - برنامه نویسی ارتباطات PROFIBUS-DP

۱۱۴	۱-۷ سرویس DP برای Master / Slave
۱۱۶	۲-۷ سرویس DP برای Master / I-Slave

فصل هشتم - پیکر بندی و برنامه نویسی ارتباط FDL در PROFIBUS

۱۲۸	۱-۸ ارتباط FDL بین PLC های S7
۱۴۵	۲-۸ پیکر بندی ارتباط FDL بین PLC های S7 و S5
۱۴۸	۳-۸ ارتباط FDL در Multiproject
۱۴۹	۴-۸ ارتباط FDL با Unknown Project

فصل نهم - پیکر بندی و برنامه نویسی شبکه PROFIBUS FMS

۱۵۲	۱-۹ شناخت ارتباط FMS
۱۵۴	۲-۹ نحوه پیکر بندی ارتباط FMS
۱۵۸	۳-۹ برنامه نویسی ارتباط FMS
۱۶۴	۴-۹ مثالی از برنامه نویسی ارتباط FMS

فصل دهم - عیب یابی و مدیریت خطا در PROFIBUS

۱۷۷	۱-۱۰ عیب یابی از طریق وسایل تشخیص عیب
۱۸۴	۲-۱۰ عیب یابی از طریق نرم افزار Step7
۱۸۷	۳-۱۰ مدیریت خطا با استفاده از نرم افزار Step7

ضمیمه ۱ - مروری بر مفاهیم و اصطلاحات شبکه های صنعتی

۱۹۲	توپولوژی های مختلف شبکه
۱۹۶	واسط های انتقال در شبکه
۲۰۵	تکنیک های دسترسی به شبکه
۲۱۰	لایه های شبکه و مدل OSI
۲۲۱	فاصله همپینگ

ضمیمه ۲ - مقایسه مشخصات برخی از شبکه های فیلدباس

ضمیمه ۳- پارامترهای شبکه PROFIBUS

ضمیمه ۴- مقایسه فرمت دیتا در S7 و FMS

ضمیمه ۵- کدهای خطا در ارتباط FMS

کلمات اختصاری

منابع و مراجع

فصل اول - آشنایی با PROFIBUS

مشمول بر :

۱-۱ FIELDBUS و تاریخچه آن

۲-۱ PROFIBUS و جایگاه آن

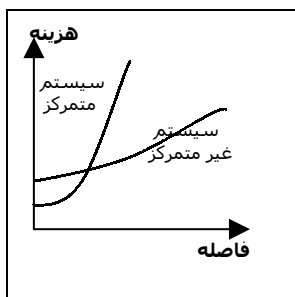
۳-۱ PROFIBUS DP

۴-۱ PROFIBUS FMS

۵-۱ PROFIBUS PA

۱-۱ FIELDBUS و تاریخچه آن

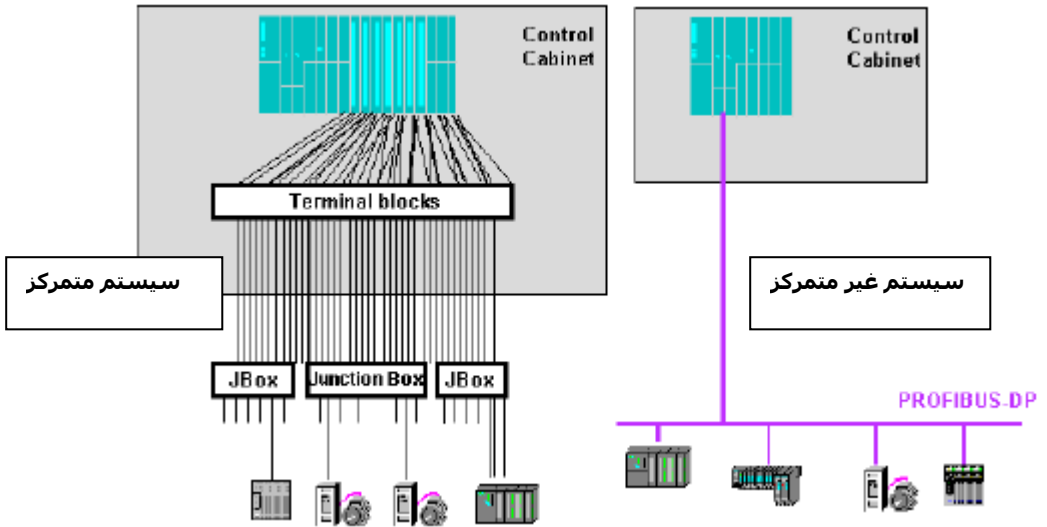
تاقبل از قرن بیستم میلادی سیستم های کنترل فرآیند مبتنی بر تکنولوژی مکانیکی و وسایل آنالوگ بودند . بعد از مدتی تکنولوژی کنترل پنوماتیکی و هیدرولیکی مطرح گردید که کنترل سیستم های Remote را توسط کنترل کننده مرکزی امکان پذیر میساخت. در اوایل ۱۹۶۰ بود که PLC ها پا به عرصه وجود گذاشتند و بتدریج جایگزین مدارات رله ای شدند. با توسعه PLC ها بحث کنترل غیرمتمرکز مطرح شد و اولین سیستم های کنترل غیر متمرکز یا DCS ها در اواسط ۱۹۷۰ عرضه شدند. در همین دوران شبکه های کامپیوتری محلی (LAN) تبادل دیتا بین کامپیوترها را بهبود بخشید و اندیشه استفاده از شبکه جهت مقاصد اتوماسیون صنعتی شکل گرفت



که در دهه ۹۰ با عنوان Fieldbus عملی شد. شبکه های اتوماسیون صنعتی برای کنترل در سطح فیلد که به Fieldbus معروف است مزایای بسیاری را برای سیستم اتوماسیون به ارمغان آورد کاهش حجم و عملیات کابل کشی سهولت نصب و کاهش هزینه از آن جمله بود. این کاهش هزینه بویژه وقتی چشمگیر بود که سیگنالهای Field با کنترل کننده فاصله زیادی داشت. نمودار شکل روبرو نشان میدهد که با افزایش فاصله چگونه هزینه های یک سیستم متمرکز افزایش می یابد و این هزینه در مقایسه با استفاده از سیستم توزیع شده چگونه است.

بطور خلاصه مزایای مهم استفاده از Fieldbus را میتوان به صورت زیر بر شمرد:

- کاهش سیم کشی
- کاهش محوطه اشغال شونده جهت نصب
- کنترل صحت اطلاعات و آشکار سازی خطا بدلیل استفاده از سیگنال دیجیتال بجای آنالوگ
- مصونیت بیشتر در مقابل نویز
- تست و عیب یابی راحت تر بدلیل وجود سیستم توزیع شده
- Open بودن سیستم و امکان استفاده از محصولات سازندگان مختلف روی یک شبکه



جایگاه Fieldbus در هرم اتوماسیون

برای سطوح مختلف سیستم های اتوماسیون یک ساختار هرمی شکل مانند شکل صفحه بعد تعریف میشود :

Field Level

در این سطح سنسورها و عملگرها و وسایل ابزار دقیق قرار دارند. حجم دیتا در این سطح کم است ولی زمان ارسال یا دریافت اطلاعات باید کوتاه و در حد میلی ثانیه باشد.

Control Level

در این سطح سیستم های کنترلی متمرکز (PLC) یا غیرمتمرکز (DCS) ها قرار میگیرند. حجم دیتا نیز در این ناحیه کم و در حد بایت است و زمان تبادل نیز باید کوتاه و کمتر از ثانیه باشد.

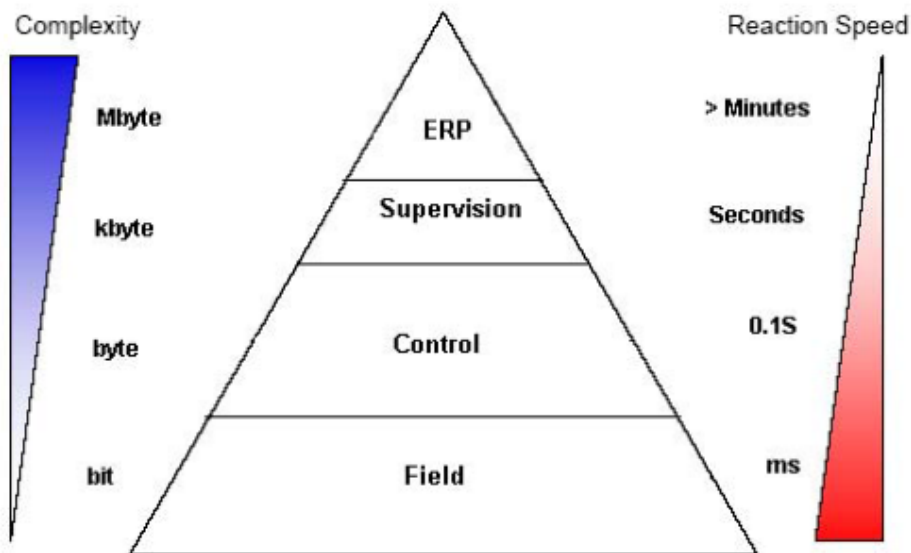
Supervisory Level

در این سطح سیستم های مانیتورینگ یا اصطلاحاً HMI ها قرار میگیرند که اپراتور از طریق آنها وضعیت پروسه را مینیند و فرمانهای لازم را صادر میکند. حجم اطلاعات در حد متوسط و زمان نیز در حد ثانیه است.

ERP Level

سطح Enterprise Resource Planning که به آن اصطلاحات دیگری مانند Factory Level و Management Level نیز اطلاق میشود بالاترین سطح سیستم های اتوماسیون و در واقع سطح اطلاعات مدیریتی است. حجم اطلاعات در این سطح زیاد است بعنوان مثال اطلاعات تولید و تعمیرات و امثال آنها که مربوط به یک شیفت کاری یا یک روز یا یک هفته یا یک ماه است لازم است در این سطح تبادل شود.

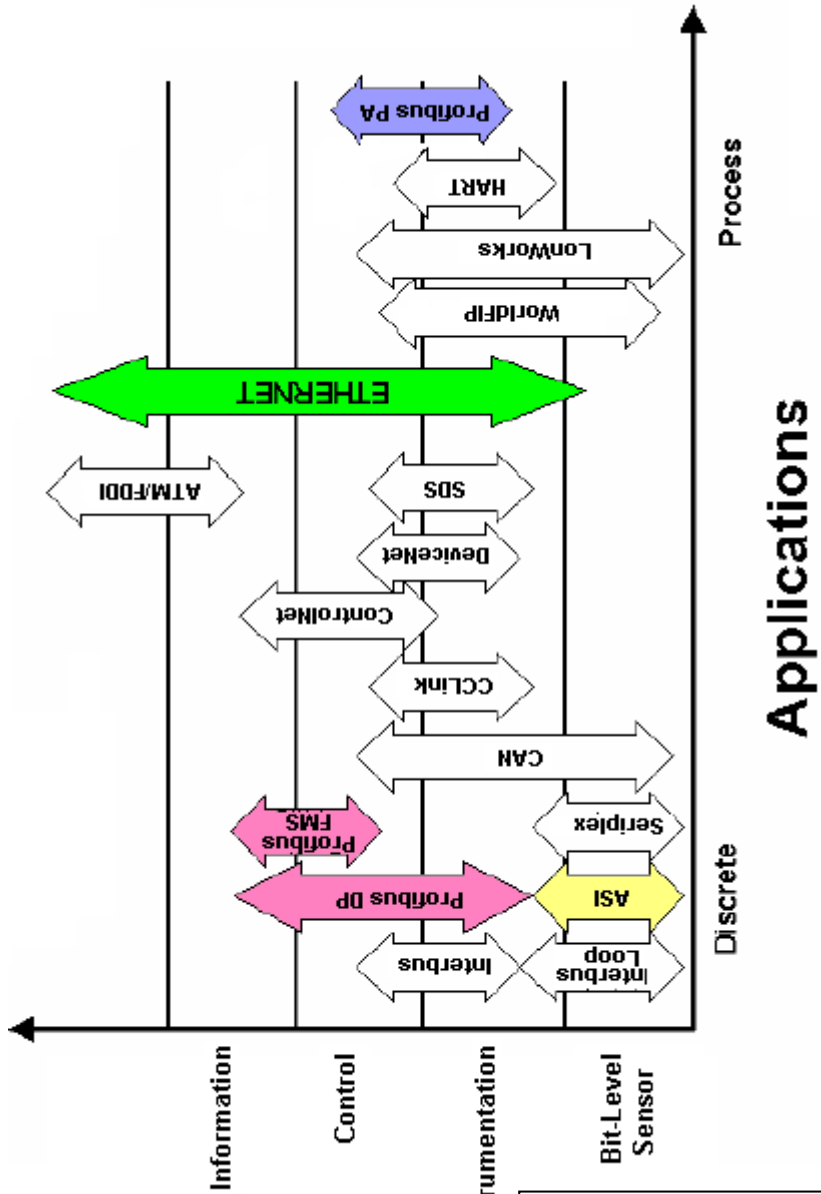
باید دقت کرد در سطوح پایین اگر چه حجم دیتا اندک است ولی زمان دریافت یا ارسال آن بسیار حساس است از اینرو برای این سطوح اصطلاح حساس به زمان یا Real Time بکار برده میشود. بعنوان مثال ممکن است برای یک مدیر در سطح ERP تاخیر چند دقیقه ای برای گرفتن اطلاعات مورد نظر قابل اغماض باشد ولی در سطح کنترل کوچکتین تاخیر زمانی در ارسال اطلاعات از کنترل کننده ممکن است منجر به ایجاد خسارت و توقف فرآیند شود.



وقتی صحبت از جایگاه Fieldbus در هرم اتوماسیون میشود بیش از همه ذهن به سطح Field معطوف میشود یعنی شبکه کردن سنسورها و عملگرها. این ذهنیت اگر چه درست است ولی در عمل پروتکل های مختلفی که تحت عنوان Fieldbus عرضه شده اند بعضاً پا را فراتر گذاشته و در سطح کنترل نیز کاربرد پیدا کرده اند که Profibus نیز یکی از این موارد است. از پروتکل های مشهور در زمینه Fieldbus میتوان موارد زیر را نام برد:

- LON
- SDS
- ControlNet
- DeviceNet
- Ethernet
- Interbus
- ASI
- CAN
- EIB
- FOUNDATION FIELDBUS
- HART
- PROFIBUS
- WORLD FIP

شکل صفحه بعد حوزه کاربری برخی از شبکه های صنعتی را در هرم اتوماسیون نشان میدهد. برای اطلاعات دقیقتر خواننده محترم میتواند مقایسه بین مشخصات مهم برخی از شبکه های معروف فیلدباس را در ضمیمه ۲ مشاهده نماید.



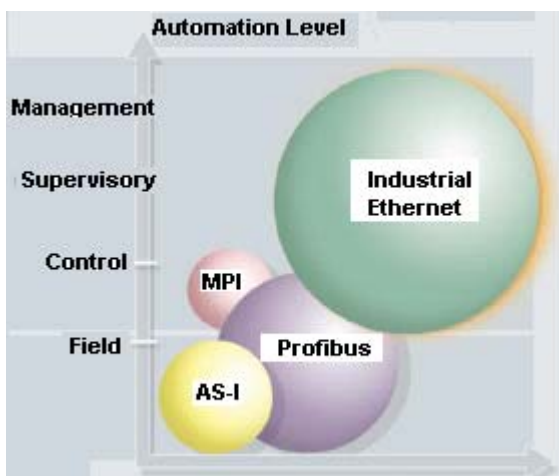
مقایسه شبکه های مختلف Fieldbus از نظر محدوده کاربری در هرم اتوماسیون

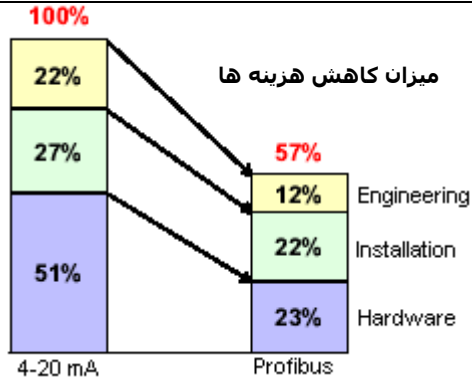
۲-۱ PROFIBUS و جایگاه آن

تاریخچه PROFIBUS که برگرفته از کلمه *Process Fieldbus* است به سال ۱۹۸۷ برمیگردد. در آن زمان بیش از ۲۰ کمپانی و موسسه آلمانی با یکدیگر پروژه ای را تحت عنوان استاندارد سازی شبکه در سطح فیلد شروع کردند. کمپانی زیمنس نیز در بین آنان بود. هدف پروژه ایجاد یک شبکه باز (Open) بود که بتواند سیستم های کنترل موجود مانند PLC و DCS را پوشش دهد. پس از ۳ سال تلاش در سال ۱۹۹۰ PROFIBUS FMS ارائه گردید که برای ارتباطات پیچیده کنترلی بکار میرفت و هنوز نیز کاملاً کنار گذاشته نشده است. سپس در سال ۱۹۹۳ PROFIBUS DP طراحی شد که تا امروز ۳ نسخه از آن تحت عنوان DP-V0, DP-V1, DP-V2 عرضه شده است. علاوه بر این دو بمنظور پوشش دادن نیازهای مربوط به محیط های خطرناک و انفجاری در سال ۱۹۹۵ PROFIBUS PA با به عرصه وجود گذاشت.

PROFIBUS اگرچه ابتدا در آلمان مطرح شد ولی بسرعت توسعه پیدا کرد و جایگاهی بین المللی بخود اختصاص داد و سازمانی با عنوان *Profibus Neutzer Organization* یا PNO ایجاد شد که بعداً زیر نظر موسسه بین المللی PROFIBUS International (با نام اختصاری PI) قرار گرفت PI در سال ۱۹۹۵ تشکیل گردید و امروزه بیش از ۱۱۰۰ شرکت معتبر عضو آن هستند. هدف اصلی PI توسعه و بهبود تکنولوژی PROFIBUS برای مقبولیت جهانی است.

شکل زیر جایگاه PROFIBUS را در هرم اتوماسیون نشان میدهد. همانطور که ملاحظه میشود گستردگی آن از سطح فیلد تا سطح کنترل می باشد. در سطح بالاتر یعنی Supervisory اگر چه میتوان از PROFIBUS FMS استفاده کرد ولی امروزه Ethernet صنعتی در این سطح عملاً جایگزین PROFIBUS شده و بندرت از آن در سطوح بالاتر از سطح کنترل استفاده میگردد.





PROFIBUS مزایایی که برای خانواده FIELDBUS ذکر میشود را با خود دارد با این وجود ذکر ویژگیهایی که ممکن است بعضاً خاص PROFIBUS باشد خالی از فایده نیست :

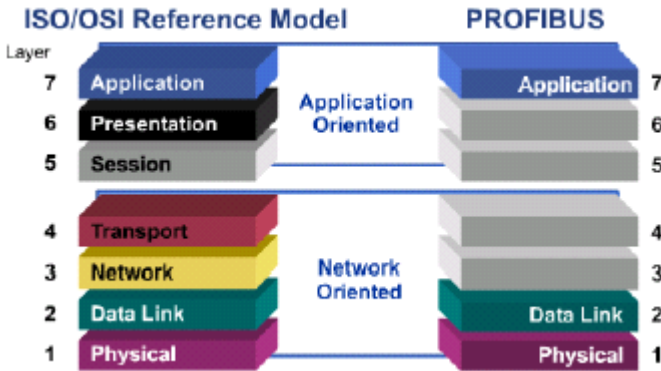
- نوین پذیری کم بعلت استفاده از وسایط انتقال مناسب مانند کابل Twisted Pair
- پهنای باند وسیع بعلت استفاده از روش انتقال مناسب مانند RS485
- تبادل دیتای مطمئن و بدون تداخل بعلت استفاده از روش دسترسی Token Pass
- کاهش هزینه های نصب و راه اندازی بعلت حذف کابل کشی های موازی
- عبی یابی سریع بعلت استفاده از سیستم های توزیع شده
- انعطاف پذیری زیاد جهت توسعه سیستم بعلت Open بودن و عدم انحصار به سازنده خاص

مزایای فوق موجب استقبال از به کار گیری PROFIBUS در شبکه های اتوماسیون صنعتی در سطح جهان شده است . برخی آمارها نشان دهنده سطح این استقبال است مانند جدول زیر:

Bus	User*	Application	Sponsor
CANs	25%	Automotive, Process control	OVDA, Honeywell
PROFIBUS (3 kinds)	26%	Process control	Siemens, ABB
LON	6%	Building systems	Echelon, ABB
Ethernet	50%	Plant bus	all
Interbus-S	7%	Manufacturing	Phoenix Contact
Fieldbus Foundation, HART	7%	Chemical Industry	Fisher-Rosemount, ABB
ASI	9%	Building Systems	Siemens
Modbus	22%	obsolete point-to-point	many
ControlNet	14%	plant bus	Rockwell
*source: ISA, Jim Pinto (1999)		Sum > 100%, since firms support more than one bus	

پروتکل PROFIBUS و انواع آن

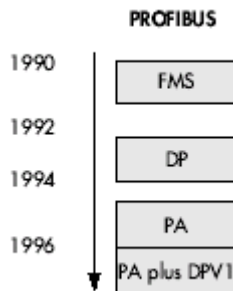
پروتکل PROFIBUS در لایه های خود از مدل ISO / OSI پیروی میکند ولی تمام لایه ها را به کار نمی گیرد شکل زیر نشان میدهد که لایه های ۱ و ۲ و در صورت لزوم لایه هفتم استفاده میشوند.



PROFIBUS در این لایه ها از استانداردهای زیر پیروی میکند:

- EIA RS-485
- IEC 870-5-1
- EN60 870-5-1
- DIN 19245
- IEC 955
- ISO DIS 7498-4

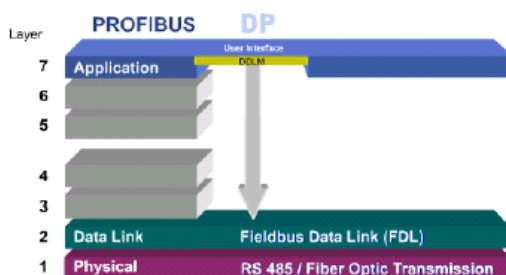
از نظر کاربردی پروتکل PROFIBUS به سه دسته DP و FMS و PA تقسیم میگردد که هر یک ویژگی های خاص خود را دارند و در صفحات آینده به تفصیل شرح داده خواهند شد. توسعه انواع PROFIBUS در شکل زیر آمده است.



PROFIBUS DP ۳-۱

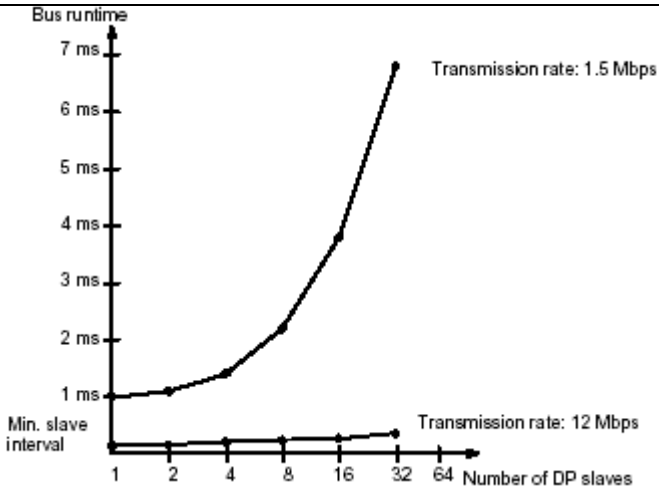
۳-۱-۱ PROFIBUS DP و نسخه های مختلف آن

PROFIBUS DP از لایه های ۱ و ۲ و همچنین از یک User Interface استفاده می کند، در این پروتکل لایه های ۳ تا ۷ استفاده نمی شوند. این ساختار ساده، انتقال سریع دیتا را میسر می سازد سرویس DDLM که مخفف کلمه *Direct Data Link Mapper* است امکان دسترسی به لایه دوم را فراهم میکند. توابعی که در این روش به کار می روند و مشخصات سیستم PROFIBUS DP و تجهیزات مورد استفاده در انواع مختلف DP در بخش های بعدی بحث و بررسی می شوند.



USER	cyclic	acyclic services
interface	exchanged data and status messages	- control - diagnostic - parameterization - alarm function - upload - download
DDLM	cyclic and acyclic communication services	
OSI layer 2	Fieldbus Data Link (FDL) Fieldbus Management (FMA)	

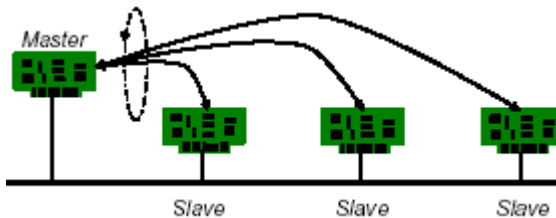
مزیت بزرگ DP نسبت به FMS آنست که لایه بالاسری یعنی لایه هفتم در آن حذف شده و اینکار سرعت آن را بهینه کرده است. DP بصورت Master/Slave کار میکند یعنی کنترلر مرکزی یا Master بصورت سیکلی ورودی ها را از Slave ها میخواند و خروجی ها را به آنها میفرستد. به دوره زمانی که در آن این عملیات انجام میشود سیکل باس (Bus Cycle) گفته میشود. این سیکل باید از زمان سیکل برنامه کنترلر مرکزی یعنی Scan Cycle کوتاهتر باشد تا خللی در کار کنترلر پیش نیاید. سرعت DP بگونه ای است که میتواند در عرض یک میلی ثانیه ۵۱۲ بایت دیتای ورودی و ۵۱۲ بایت دیتای خروجی را روی ۳۲ Slave با سرعت ۱۲ Mbps تبادل کند. سرعت انتقال به تعداد ایستگاه و سیکل باس ارتباط دارد. شکل صفحه بعد وابستگی این سه پارامتر را به یکدیگر نشان میدهد.



تاکنون سه نسخه از PROFIBUS DP عرضه شده است DP-V0 و DP-V1 و DP-V2

DP-V0

DP-V0 نسخه پایه است و فقط اجازه ارتباط سیکلی بین Master و Slave را فراهم میسازد. یعنی Master بصورت سیکلی مرتباً Slave ها را یکی پس از دیگری فرا میخواند و با آنها به تبادل دیتا می پردازد. همانطور که میدانیم PROFIBUS DP که از این به بعد ممکن است ما از آن به اختصار با DP یاد کنیم پروتکل پر سرعتی است که بویژه برای ارتباط Master/Slave بهینه سازی شده است. در این ساختار ممکن است فقط یک Master وجود داشته باشد که به آن سیستم Mono Master میگویند و در اینحالت Master بطور نامحدود باس را در اختیار میگیرد. حال اگر بیش از یک Master وجود داشته باشد (Multimaster) در اینصورت Master ها به نوبت باس را در اختیار میگیرند. در هر دو حالت فوق هر Master وقتی باس را در اختیار دارد بطور سیکلی و بترتیب با Slave هایش ارتباط برقرار میکند.



باید توجه داشت که وقتی یک Master میخواهد با Slave صحبت کند ابتدا مراحل آمادگی را انجام داده سپس به خواندن دیتا یا نوشتن آن میپردازد. در مرحله آمادگی (Initialization) سه گام برداشته میشود:
 گام ۱: Master درخواست شناسایی وضعیت (Diagnostic) میکند و Slave وضعیت خود را اعلام میکند.

گام ۲: Master پارامترهایی که Slave باید برای تبادل دیتا از آنها استفاده کند مانند زمان پاسخ دهی را به آن میفرستد. Slave تایید قبول (Acknowledge) را به Master اعلام میکند.

گام ۳: Master ساختار سخت افزاری پیکربندی شده برای Slave را به آن اعلام میکند. اگر Slave تفاوتی بین آن و ساختار واقعی ببیند به Master اعلام میکند.

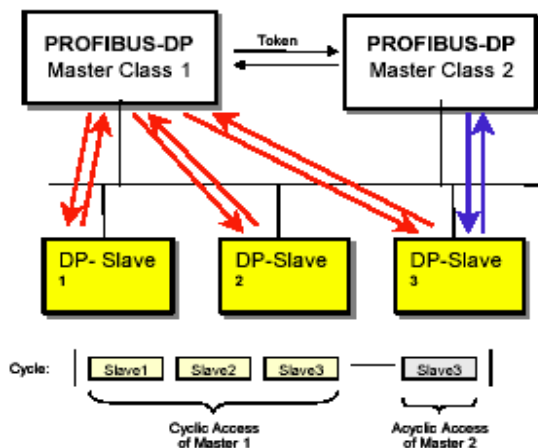
پس از انجام ۳ مرحله فوق کار تبادل سیگلی شروع میشود. یعنی Master درخواست دیتا میکند و Slave به آن پاسخ میدهد. بسته دیتا حداکثر ۲۴۴ بایت و سرویسی که بکار گرفته میشود SRD است.

در عین حال که تبادل سیگلی انجام میشود میتواند پیغامی توسط Master به تمام Slave ها اعلام شود (یعنی بصورت Broadcast) و همینطور میتواند پیغامی به گروهی از Slave ها اعلام شود (یعنی بصورت Multicast) که در هر دو حالت از سرویس SDN استفاده میشود یعنی نیاز به تایید دریافت از طرف گیرنده نیست.

DP-V1

نسخه بعدی DP-V1 است که در آن امکان ارتباط غیر سیگلی نیز اضافه شده است برای درک بهتر ارتباط غیر سیگلی باید توجه داشت که در پروتکل DP دونوع Master تعریف شده است:

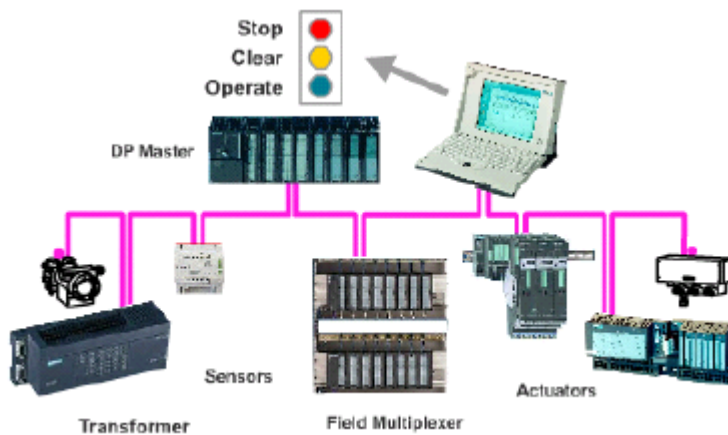
- DP Master Class 1 که DPM1 خوانده میشود. این همان کنترلر مرکزی است که بصورت سیگلی با Slave ها در دوره زمانی معینی ارتباط برقرار میکند و میتواند یک PLC یا یک PC باشد.
 - DP Master Class 2 که DPM2 خوانده میشود. این وسیله مانند PC یا PG در طول راه اندازی یا تشخیص عیب یا برای پیکربندی و کالیبراسیون و امثال آن به Slave ها متصل میشود. بنابر این ارتباط آن موقت بوده و لازم نیست بطور دائم به باس متصل باشد.
- DPM1 بصورت سیگلی و DPM2 بصورت غیر سیگلی ارتباط برقرار میکند:



همانطور که در شکل مشخص است DP Master 1 پرچم را در اختیار گرفته و با Slave هایش ارتباط برقرار میکند وقتی به آخرین Slave رسید پرچم را به DP Master 2 میدهد تا در زمان باقیمانده از سیکل باس با هر Slave که میخواهد بصورت Acyclic ارتباط برقرار کند. در پایان سیکل پرچم دوباره به DP Master 1 برگشت داده میشود.

ویژگی دیگر DP-V1 امکان هدایت خروجی Slave ها به حالت Fail Safe است. برای DPM1 سه مد کاری STOP و CLEAR و OPERATE وجود دارد که قابل تنظیم است.

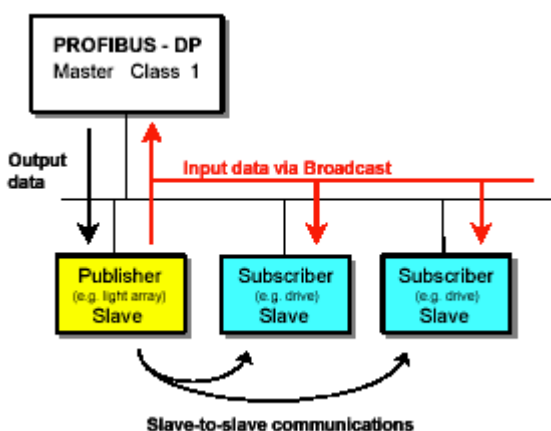
- در مد STOP هیچ تبادل دیتایی با Slave ها وجود ندارد .
- در مد OPERATE کار Master با Slave نرمال است یعنی تبادل دیتا وجود دارد.
- در مد CLEAR اطلاعات ورودی از Slave ها توسط Master خوانده میشود ولی خروجی آنها در حالت Safe قرار میگیرد.



واکنش سیستم در صورت وقوع خطا (مثلا خطا روی یک Slave) بستگی به پارامتر Auto Clear دارد اگر این پارامتر True باشد با بروز خطا روی یک Slave خروجیهای تمام Slave ها توسط Master در حالت Safe قرار میگیرد ولی اگر پارامتر فوق False باشد DPM1 کماکان در وضعیت OPERATE باقی میماند تا اپراتور واکنش مقتضی را به خطا نشان دهد.

DP-V2

بعد از نسخه DP-V1 نسخه DP-V2 عرضه شده است و در آن امکان تبادل دیتای مستقیم بین Slave ها نیز وجود دارد که منجر به صرفه جویی قابل توجهی در زمان میشود زیرا لازم نیست Master دیتا را از یک Slave بگیرد و به Slave دیگر بدهد اینکار مستقیماً انجام میشود. این روش بصورت Broadcast است یعنی یک Slave بعنوان Publisher دیتای خود را جهت استفاده سایر Slave ها که Subscriber نامیده میشوند روی Bus قرار میدهد. تا در صورت نیاز آنرا خوانده و بعنوان ورودی خود استفاده نمایند.

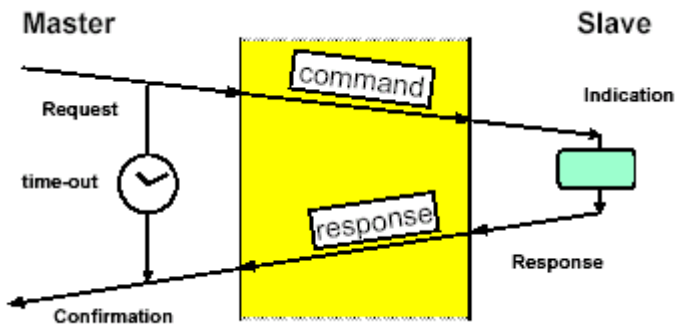


ویژگی دیگر DP-V2 قابلیت همزمان سازی (Synchronizing) است. اگر لازم باشد که خروجی Slave ها با یکدیگر همزمان شوند میتوان آنها را در این روش در یک حافظه موقت قرار داد سپس با فرمان SYNC بطور همزمان آنها را به خروجی ها ارسال نمود. برای ورودی های Slave ها نیز میتوان عمل همزمان سازی را شبیه خروجی ها ولی با فرمان FREEZE انجام داد. فقط وقتی فرمانهای UNSYNC و UNFREEZE از طرف Master به Slave ها اعلام شود اجازه دارند ورودیها و خروجیهای خود را Update کنند. فرمانهای SYNC و FREEZE و UNSYNC و UNFREEZE بصورت Broadcast بوده و با سرویس SDN به تمام Slave ها منتقل میشوند.

مکانیسم های حفاظتی

در تمامی نسخه های V0 و V1 و V2 مکانیسم های حفاظتی برای تبادل دیتا در نظر گرفته شده است. یکی از این مکانیسم ها مانیتور کردن زمان است. در این روش :

- در سمت Master برای DPM1 به ازای هر Slave یک تایمر کنترل دیتای جداگانه وجود دارد. اگر در طول زمان تعیین شده دیتای صحیح از Slave دریافت نشود تایمر مزبور دستور توقف میدهد مگر اینکه مد Auto-Clear فعال شده باشد که در اینصورت DPM1 به کار خود ادامه میدهد و خروجی های Slave مذکور را در حالت Fail Safe نگه میدارد.
- برای هر Slave یک Watchdog منظور شده که خطاهای مربوط به Master یا انتقال دیتا را آشکار می سازد. اگر در طول زمان کنترل شده دیتایی با Master تبادل نشود بطور خودکار Watchdog خروجی های Slave مزبور را به حالت Fail Safe هدایت میکند.



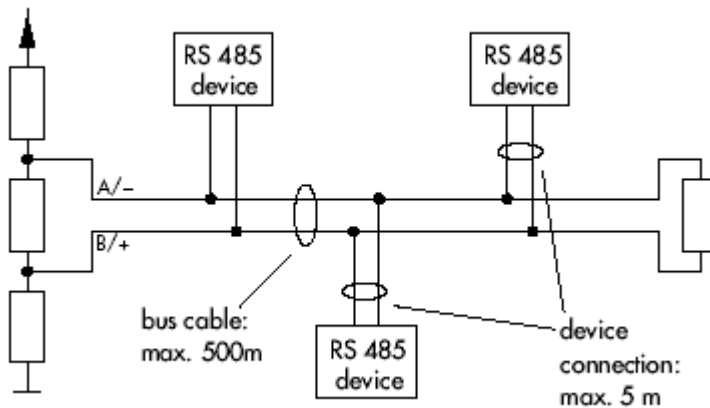
۲-۳-۱ تکنولوژی انتقال در PROFIBUS DP

الف) انتقال با کابل مسی

در این روش در لایه فیزیکی PROFIBUS برای انتقال دیتا از زوج سیم به هم تابیده شیلد دار (STP) مطابق با استاندارد EIA RS 485 موسوم به H2 استفاده می شود.

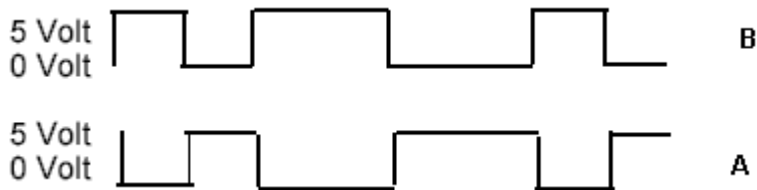


ارتباط RS485 یک روش ساده و موثر برای انتقال سریع دیتاست که بصورت یک ارتباط دوسیمه-Semi-Duplex میباشد یعنی اگر چه چندین وسیله مانند شکل زیر میتواند به آن متصل شود (Multidrop) ولی بعلت وجود ارتباط نیم دوطرفه یا Half-Duplex در هر لحظه فقط یک ایستگاه میتواند فرستنده باشد نه بیشتر. استفاده از RS485 چهار سیمه نیز سیستم را دوطرفه یا Full Duplex نخواهد کرد. زیرا ساختار این استاندارد بصورت نیم دوطرفه است.



سیگنال RS485 برخلاف RS232 که Single_Ended است یک سیگنال تفاضلی است یعنی نسبت به زمین سنجیده نمیشود بلکه سطح ولتاژ تفاضلی بین دوسیم است که صفر یا یک را نشان میدهد. از اینرو برخلاف RS232 نویز بر آن کمتر تاثیر دارد.

در شکل ۶-۱ دو خط انتقال A و B را مشاهده می کنید. اگر سیگنال خط B مثبت و سیگنال خط A معکوس سیگنال خط B باشد، این وضعیت معادل 1 در نظر گرفته می شود.



در این روش:

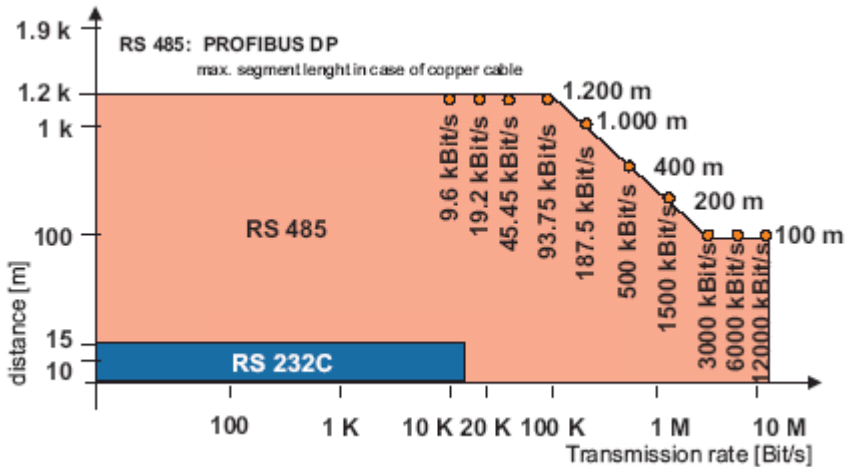
وضعیت	سیگنال تفاضلی بین A و B
1 منطقی	-0.2 to -7 V
0 منطقی	+0.2 to +12 V

همانطور که ذکر شد در استاندارد RS485 یک رشته سیم تک زوج شیلد دار برای انتقال دیتا کافیست. توصیه موسسه بین المللی PROFIBUS بر اینست که از کابل با مشخصات زیر که کابل نوع A نامیده میشود استفاده گردد:

Cable Type A	
Impedance	135-165 Ω
Capacity	<= 30 pf/m
Loop Resistance	<= 110 Ω /km
Wire Diameter	> 0.64 mm
Core Cross-Section	> 0.34 mm ²

با این کابل سرعت‌های مختلفی بین 9.6 kb/s تا 12 Mb/s قابل انتخاب است. حداکثر تا ۳۲ وسیله را میتوان به کابل فوق متصل نمود که یک Segment را تشکیل میدهد. طول مجاز برای یک سگمنت بستگی به سرعت انتقال دیتایی دارد که می خواهیم در شبکه PROFIBUS برقرار باشد (مطابق جدول زیر) نکته مهم این است که سرعت انتخابی برای یک Segment باید به تمامی تجهیزات متصل به آن Segment اعمال شود.

Data transfer rate in kbit/s	9.6	19.2	45.45	93.75	187.5	500	1500	3000	6000	12000
Max. segment length in m	1200	1200	1200	1200	1000	400	200	100	100	100

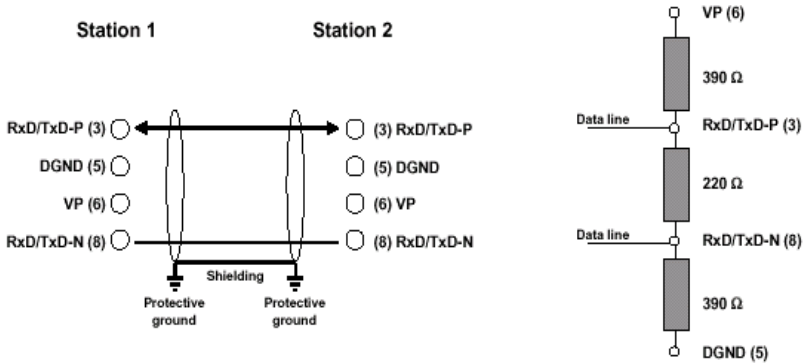


کانکتوری که برای اتصالات PROFIBUS استفاده میشود طبق استاندارد بین المللی EN 50 170 یک کانکتور 9-Pin Sub D Plug است. به این منظور یک سوکت Sub D بر روی ایستگاه نصب می شود و کابل شبکه از طریق کانکتور Sub D Plug به آن وصل می شود. در جدول ۴-۱ مشخصات این کانکتور آمده است.

Pin no.	Signal	Significance
1	Shield	Shield/functional ground
2	M24	Ground for +24 V output voltage
3	RxD/TxD-P	Receive/Transmit data – plus (B wire)
4	CNTR-P	Repeater control signal (direction control), RTS signal
5	DGND *)	Data ground (reference potential for VP)
6	VP *)	Supply voltage - plus (P5V)
7	P24	Output voltage +24 V
8	RxD/TxD-N	Receive/Transmit data – minus (A wire)
9	CNTR-N	Repeater control signal (direction control)

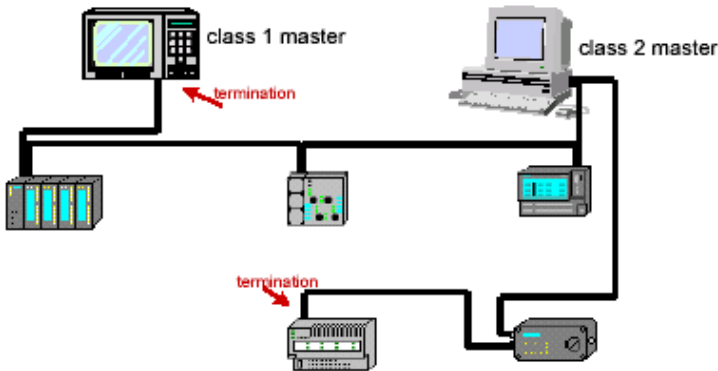


ابتدا و انتهای هر سگمنت باید توسط Terminator بسته شود. بر طبق استاندارد RS 485 در انتهای خطوط انتقال دیتا یک مقاومت Pull-Down (در طرف DGND) و یک مقاومت Pull-Up در طرف VP (منبع تغذیه) قرار داده میشود که به آنها Terminator میگویند.



این دو مقاومت باعث می شوند زمانی که باس آزاد است و هیچ کدام از ایستگاهها چیزی روی باس نفرستاده اند یک مقدار ولتاژ معین روی باس قرار گیرد و از بوجود آمدن ولتاژهای تعریف نشده بر روی باس، جلوگیری شود. ترکیبی که در شکل نمایش داده شده است معمولاً توسط سازنده بر روی کانکتورهای استاندارد PROFIBUS تعبیه شده و این امکان وجود دارد که با یک Jumper یا Switch، در انتهای باس Terminator را فعال (ON) یا غیر فعال (OFF) کنیم.

اگر سرعت انتقال دیتا بیش از 1.5 Mbps باشد باید از Terminator هایی با اندوکتانس طولی استفاده کرد که به بار خازنی ایستگاه مورد نظروصل میشوند. این عمل باعث می شود از انعکاس و بازگشت موج دیتا جلوگیری شود.



توپولوژی های قابل اجرا با کابل مسی

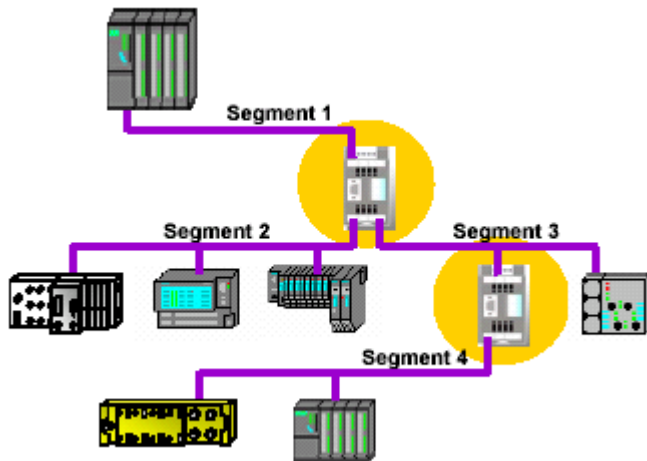
زمانی که محیط انتقال کابل الکتریکی است ونحوه ارسال اطلاعات مطابق با استاندارد RS485 است، امکان پیاده سازی توپولوژی های Bus ، Star ، و Tree وجود دارد. اما مرسوم ترین توپولوژی که با کابل الکتریکی پیاده سازی می شود توپولوژی Bus است که در ادامه به شرح آن می پردازیم.

یک سیستم PROFIBUS متشکل از یک Bus که در دو انتهای آن Terminator های فعال تعبیه شده است را در نظر بگیرید. همانطور که قبلاً گفته شد به این باس ، یک سگمنت RS485 گفته می شود. براساس استاندارد RS485 ، تا حداکثر ۳۲ ایستگاه RS 485 امکان اتصال به این سگمنت را دارند. به این ایستگاهها در اصطلاح شبکه، Node گفته می شود.

این Node چه Master باشد و چه Slave یک بار جریانی برای سگمنت محسوب می شود. اگر تعداد Node ها بیش از ظرفیت یک سگمنت باشد یعنی سیستم PROFIBUS از تعداد بیش از ۳۲ Node تشکیل شده باشد در اینصورت باید به چندین سگمنت تقسیم شود. این سگمنت های جداگانه ، توسط Repeater به هم متصل می شوند. در واقع Repeater مانند یک تقویت کننده عمل می کند و سطح سیگنال انتقالی را تقویت می نماید. استفاده از Repeater باعث ایجاد تأخیر و اختلاف فاز در سیگنال ارسالی می شود. بنابراین به علت ایجاد اعوجاج و تأخیر در سیگنال ارسالی ، وعدم امکان بازیابی سیگنال ، تعداد Repeater هایی که می توانند به صورت سری به کار برده شوند بر طبق استاندارد EN 50170 حد اکثر ۳ عدد می باشد. این تعداد Repeater ، فقط سیگنال را تقویت می کنند و اثر چندانی در ایجاد اختلال در سیگنال ارسالی ندارند.

برخی از Repeater ها عمل بازیابی سیگنال (Signal Refresh) را هم به طور محدود انجام می دهند اگر از این نوع Repeater استفاده شود حداکثر ۹ عدد Repeater را میتوان سری کرد و طول کلی شبکه تا ۴ کیلومتر قابل افزایش است. Repeater با کد سفارش 6ES7 971-0A00-0XA0 ساخت زیمنس از این نوع است.

تنها با استفاده از Repeater امکان دستیابی به ماکزیمم تعداد Node در شبکه PROFIBUS وجود دارد و تنها با استفاده از Repeater ها است که می توانیم ساختارهای Tree و Star را ایجاد کنیم. همچنین با بکار بردن Repeater می توانیم یک شبکه بدون Ground داشته باشیم. در این حالت سگمنت ها از یکدیگر ایزوله هستند.



به این نکته توجه داشته باشید که در ارتباط RS485، هر Repeater یک Load جریانی محسوب می شود و در نتیجه در شمارش Node ها باید منظور گردند. بنابراین با استفاده از هر Repeater از تعداد Node های مجاز یک عدد کاسته می شود. به عنوان مثال اگرچه در یک سگمنت می توانیم سی و دو Node داشته باشیم اما با بکار بردن یک Repeater، حداکثر ۳۱ ایستگاه می توانند به این سگمنت وصل شوند. دقت شود Repeater صرفاً از این جهت یک Node محسوب می شود که به عنوان یک Load جریانی عمل می کند و گرنه در پیکر بندی شبکه تأثیری ندارد و به آن آدرسی تخصیص داده نمی شود.

Stub Line

اصطلاح Stub Line به اتصال مستقیم یک ایستگاه به محل اتصال باس می گویند. در استاندارد EN 50 170 برای دستیابی به سرعت 1.5Mbps تنها اجازه استفاده از Stub Line با طول حداکثر 6.6m در یک سگمنت داده می شود. اما بهترین حالت این است که از Stub Line استفاده نشود. تنها استثنا، استفاده از Stub Line برای اتصال موقتی دستگاههای Programmer مثل PG و یا وسایل عیب یابی می باشد. اینکه توصیه می شود از Stub Line استفاده نشود به این علت است که بسته به طول و تعداد Stub Line ها، میزان انعکاس و بازگشت سیگنال اطلاعات و ایجاد خطا در طول سگمنت بالا می رود و به همین دلیل است که برای سرعت های بالاتر از 1.5Mbps به هیچ عنوان، امکان استفاده از Stub Line موجود نمی باشد. در این حالت تجهیزات عیب یابی یا Programming تنها امکان اتصال به صورت ایستگاه Active را دارند.

ب) انتقال با فیبر نوری

در لایه فیزیکی PROFIBUS امکان استفاده از تکنولوژی فیبر نوری وجود دارد. این روش بر اساس استاندارد های PNO طراحی شده است. کابل نوری این امکان را فراهم می سازد که فاصله ایستگاههای شبکه PROFIBUS تا 15Km هم افزایش یابد. نویز های الکترو مغناطیسی بر روی سیگنال نوری اثر نمی کنند. و ایستگاههای شبکه از نظر الکتریکی، کاملاً از یکدیگر ایزوله هستند.

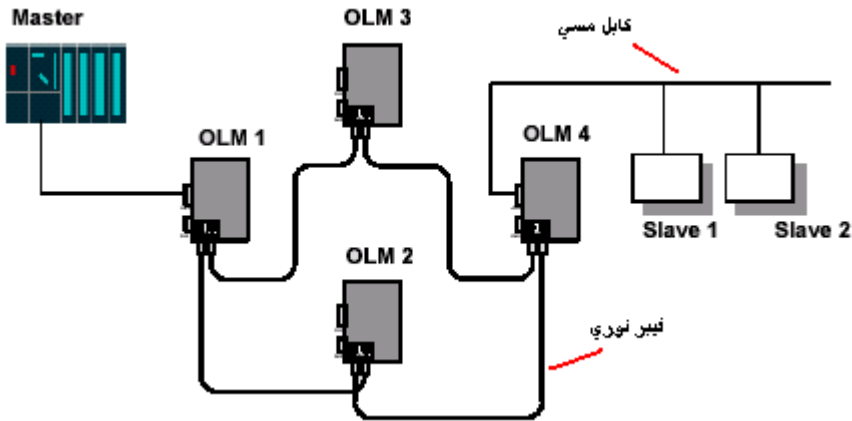
با ساده تر شدن نصب و راه اندازی تجهیزات کابل نوری در سالهای اخیر، این روش انتقال دیتا از محبوبیت خاصی برخوردار شده است. به خصوص تجهیزات کابل نوری پلاستیکی که نسبت به نوع شیشه ای ساده تر و ارزانتر است کاربرد بیشتری پیدا کرده اند. کابل های فیبر نوری مشتمل بر فیبر های پلاستیکی و شیشه ای، به عنوان محیط های انتقال تکنولوژی انتقال نوری استفاده می شوند. فاصله ایستگاهها بسته به نوع کابل نوری که استفاده می شود در نوع شیشه ای تا 15Km و در نوع پلاستیکی 80m می تواند افزایش یابد. روش های مختلفی برای اتصال کابل نوری به ایستگاهها وجود دارد:

روش اول: تکنولوژی OLM

مشابه Repeater هایی که در RS485 استفاده می شوند، OLM دو کابل الکتریکی ایزوله و یک یا دو کانال نوری دارد. OLM از طریق خط RS485 به ایستگاههای شبکه یا سگمنت های الکتریکی وصل می شود. در واقع OLM دو کاربرد می تواند داشته باشد. یکی اینکه به عنوان Repeater در شبکه فیبر نوری استفاده شود، دوم اینکه میتواند شبکه فیبر نوری را به شبکه کابل الکتریکی وصل کند.

در شکل صفحه بعد نحوه استفاده از OLM در یک شبکه PROFIBUS آمده است. همانطور که در این شکل می بینید ایستگاههای Master و Slave با کابل الکتریکی به OLM وصل شده اند و بین خود OLM ها، فیبر نوری کشیده شده است که به کمک این نحوه اتصال حداکثر فاصله مجاز بین ایستگاهها می تواند افزایش یابد.





با استفاده از تکنولوژی فیبر نوری امکان استفاده از توپولوژی های Ring (حلقه) و ستاره (Star) و درخت (Tree) وجود دارد.

مدولهای نوری یعنی OLM ها در ساختار Ring ، هم می توانند به صورت تک حلقه ای و هم به صورت دو حلقه ای استفاده شوند. در حالت دو حلقه ای ، یکی از حلقه ها عملکرد Redundant دارد. به این معنی که اگر برای یک حلقه مشکل پیش بیاید حلقه دیگر وارد عمل می شود.

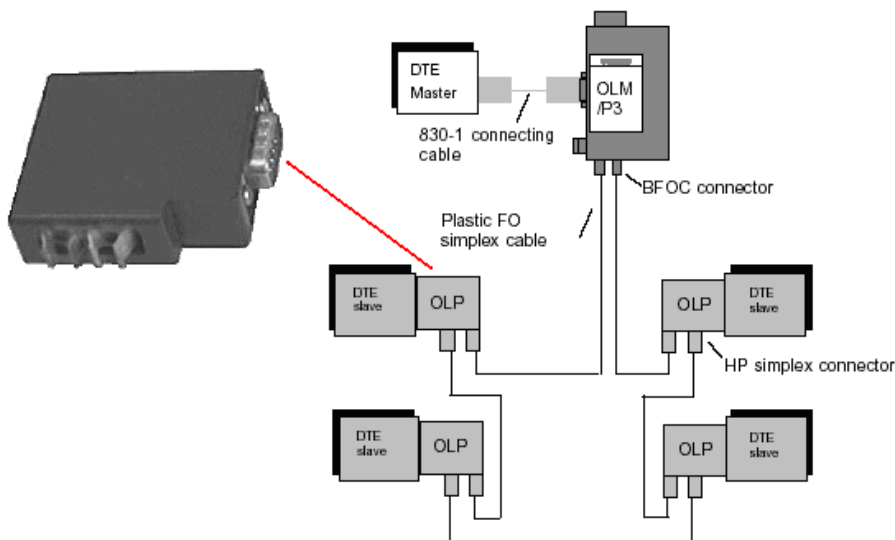
توجه دارید که در حالت تک حلقه ای ، اگر برای یکی از OLM ها مشکلی پیش بیاید یا حلقه قطع شود، کل شبکه از کار می افتد ولی در حالت Redundant اگر برای یکی از حلقه ها مشکل پیش بیاید ، شبکه به کار خودش ادامه می دهد.

حداکثر طول کابل نوری بر اساس نوع آن در جدول زیر آمده است.

Fiber type	Core diameter [μm]	Range
Multimode glass fiber	62.5/125	2-3 km
Singlemode glass fiber	9/125	> 15 km
Plastic fiber	980/1000	< 80 m
HCS [®] fiber	200/230	approx. 500 m

روش دوم: تکنولوژی OLP

OLP ها می توانند به ایستگاههای Slave در حلقه کابل نوری وصل شوند. این کار از طریق یک کانکتور 9-Pin Sub D Plug در ایستگاه Slave صورت می گیرد. به این ترتیب برای اتصال ایستگاههای Slave به شکل فیبر نوری لزومی به استفاده از OLM نیست. OLP تغذیه خود را از طریق باس متصل به ایستگاه Slave دریافت می کند و نیاز به منبع تغذیه جداگانه ندارد. توجه داشته باشید که در این حالت منبع تغذیه +5V در کابل RS 485 باید توان جریان دهی حداقل 80mA را داشته باشد. همانطور که در شکل نمایش داده شده است اتصال ایستگاه Master به یک حلقه OLP به یک عدد OLM نیاز دارد و OLP تنه‌ابرای اتصال Slave به شبکه فیبر نوری استفاده می شود.



روش سوم: اتصال مستقیم به Intergrated Fiber Optic Connection

بعضی وسایل به صورت مستقیم امکان اتصال به شبکه فیبر نوری را دارند. یعنی یک پورت برای اتصال به شبکه کابل نوری دارند که در نتیجه برای اتصال به شبکه فیبر نوری نیاز به OLM یا OLP ندارند. معمولاً در انتهای نام این وسایل عبارت FO (Fiber Optic) وجود دارد.



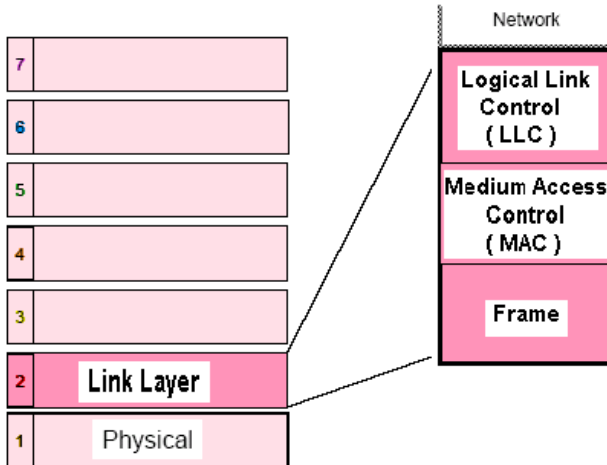
CP5613FO



ET200S FO

۳-۳-۱ تکنولوژی ارتباطات در PROFIBUS DP

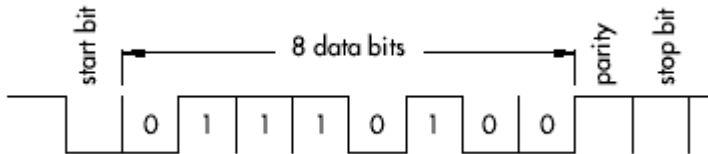
بر طبق مدل OSI نحوه دسترسی به BUS، امنیت داده ها، پردازش نمودن پروتکل انتقال دیتا از طریق لایه دوم انجام می شود. در PROFIBUS لایه دوم، لایه FDL (FieldBus Data Link) نامیده می شود. فرمت دیتا در این لایه، امنیت بالایی را در انتقال آن فراهم می کند.



در این لایه کنترل فلوئی اطلاعات و کنترل برقراری ارتباط و تشخیص خطا توسط Logical Link Control یا LLC انجام میشود. دسترسی به باس ، چرخش Token توسط MAC (Medium Access Control) صورت میگیرد. به بسته اطلاعات Frame گفته میشود.

الف) فرمت انتقال دیتا و امنیت آن

نحوه آغاز و پایان بسته دیتا و قرار دادن زمان مناسب بین ارسال بسته های دیتا و به کار بردن بیت Parity و کنترل از جمله مسائلی است که در تعیین دقت و امنیت داده ها مؤثر است. این موارد در شبکه PROFIBUS مطابق با استاندارد IEC870-5-1 تعیین شده اند طبق استاندارد فریم اطلاعاتی از تعدادی بسته دیتا از نوع UART Universal Asynchronous Receiver/Transmitter تشکیل گردیده است. بسته UART بصورت آسنکرون و در ۱۱ بیت مانند شکل صفحه بعد ارسال میشوند.



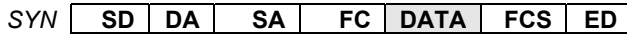
- ۸ بیت برای دیتا
- یک بیت که شروع دیتا را مشخص میکند Start Bit و همیشه 0 است
- یک بیت که انتهای دیتا را مشخص میکند Stop Bit و همیشه 1 است
- یک بیت که تعداد یک های بسته دیتا را مشخص میکند Parity Bit که زوج بودن تعداد یک ها را چک میکند . $Parity=0$ یعنی تعداد یک ها زوج و $Parity=1$ یعنی تعداد یک ها زوج نیست.

بدین ترتیب برای یک کاراکتر با کنترل Even Parity امکان آشکار سازی یک خطا وجود دارد اصطلاحاً گفته میشود که فاصله همینگ $HD=2$ است اما همانطور که خواهیم دید یک فریم دیتا صرفاً متشکل از یک بسته UART نیست بلکه دیتاهای دیگری نیز به آن اضافه میگردد. با در نظر گرفتن تمام حالات ممکن ، مشخص شده است که یک فریم اطلاعاتی در Profibus دارای فاصله همینگ $HD=4$ است. بنابر این تا ۳ خطای متوالی روی بیتها قابل آشکار سازی و یک خطا قابل اصلاح است از جمله خطاهایی که قابل آشکار سازی است میتوان به موارد زیر اشاره کرد:

- خطا در بیت های شروع
- خطا در بیت های پایان
- خطا در بیت های Parity
- خطا در اندازه فریم
- خطا در بایت کنترلی (FC)

در صورت وقوع خطا اگر چه میتوان تا یک خطا را اصلاح کرد ولی ترجیح داده میشود که بسته دیتا مجدداً ارسال گردد و بصورت اتوماتیک، حداقل یک بار دیگر بسته دیتا ارسال می شود. تکرار ارسال بسته دیتا قابل تنظیم است و حداکثر می تواند مقدار ۸ باشد. این مقدار در پارامترهای باس به عنوان Retry معرفی می شود که در Setting ها باید آن را، برابر مقدار مطلوب تنظیم کنیم.

با توضیحات فوق اکنون به بررسی ساختار فریم اطلاعاتی می پردازیم . هر بسته اطلاعاتی از تعدادی بسته UART تشکیل شده و ساختاری مانند شکل زیر دارد. قبل از ارسال بسته ، عمل سنکرون سازی انجام میشود.



SD : شروع ارسال دیتا را نشان میدهد و مقدار آن ثابت و برابر A2 هگز است.

DA : آدرس مقصد را نشان میدهد.

SA : آدرس مبدا را نشان میدهد.

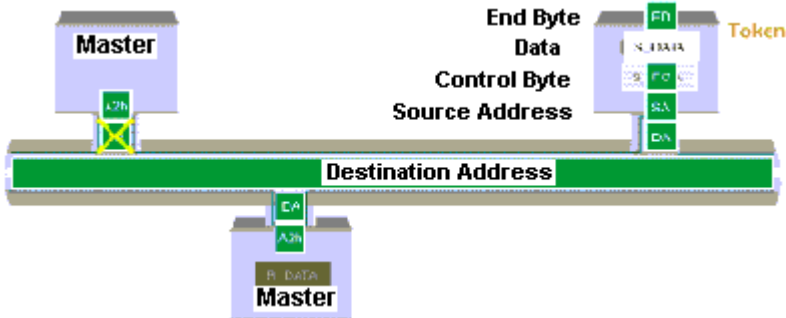
FC : بایت کنترلی است.

DATA : بسته دیتایی که باید ارسال شود.

FCS : وقتی بسته دیتا به چند قسمت تقسیم شده باشد FCS مشخص میکند که این بسته چندمین قسمت است.

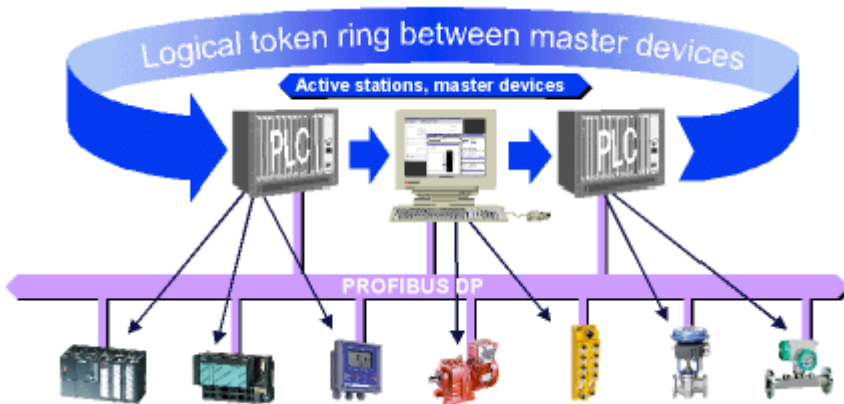
ED : پایان ارسال دیتا را نشان میدهد .

فرستنده دیتا را مطابق با الگوی فوق بسته بندی کرده همراه با Token روی باس قرار میدهد ایستگاه بعدی در حلقه Token آنرا برداشته و آدرس DA را با آدرس خودش تطبیق میدهد اگر یکسان بود بقیه پیام را نیز بازگشایی میکند و اگر آدرس یکی نبود آنرا به ایستگاه بعدی در حلقه Token میفرستد این کار ادامه می یابد تا پیام به گیرنده مورد نظر برسد. گیرنده آنرا از روی الگوی فوق بازگشایی کرده و دیتای اصلی را از بقیه اطلاعات جدا میسازد.



ب) نحوه دسترسی به باس

یکی از مهمترین مسائل در شبکه های صنعتی و از جمله PROFIBUS نحوه ارتباط بین PLC ها با هم و یا با PC هاست. باید هر Node فرصت کافی برای انجام کارهای ارتباطی و انتقال دیتاها در زمانهای معین را داشته باشد. انتقال دیتا بین PLC و PC ها و یا انتقال دیتا از Distributed I/O ها باید سریع و دقیق باشد و این نیازمند تعیین یک پروتکل است که بصورت حساب شده ای باس را در اختیار ایستگاهها قرار دهد. به نحوی که ضمن استفاده بهینه از باس، تداخلی هم بین ارسال اطلاعات بوجود نیاید. در شبکه PROFIBUS نحوه در اختیار گرفتن باس، توسط ایستگاهها به روش Hybride است. این روش ترکیبی است از روش Token Pass (ارتباط بین چند Master) و روش Master-Slave (ارتباط بین یک Master و Slave هایش) و مطابق با استاندارد EN 50 170 می باشد.



با روش های ذکر شده در فوق، ترکیب های زیر را می توانیم ایجاد کنیم:

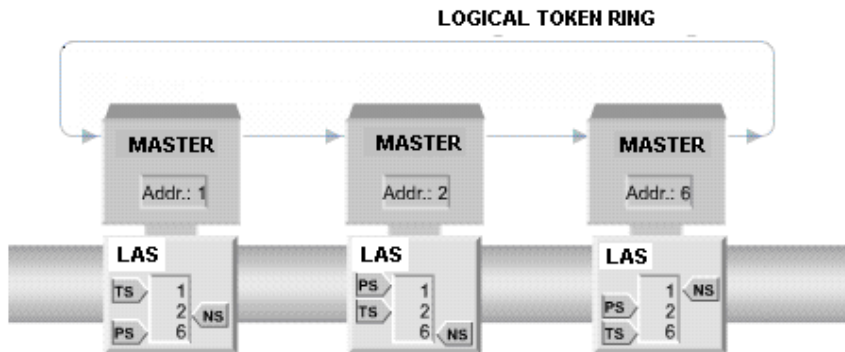
- ارتباط بین چند Master (در روش Token Pass)
- ارتباط بین هر Master با Slave هایش (روش Master-Slave)
- ترکیب دو روش فوق، یعنی هم ارتباط بین Master ها و هم ارتباط بین Master با Slave هایش (روش Hybride).

تذکره: نحوه در اختیار گرفتن باس، به محیط انتقال بستگی ندارد و فرقی نمی کند که محیط انتقال کابل مسی باشد یا فیبر نوری.

انتقال اطلاعات بین Node ها، نیازمند این است که به هر Node یک آدرس یکتا تخصیص دهیم. آدرس های یک شبکه PROFIBUS می توانند بین صفر تا ۱۲۶ تعیین شوند یعنی حداکثر می توانیم ۱۲۷ ایستگاه در یک شبکه PROFIBUS داشته باشیم.

اگر بخواهیم بین یک Master و Slave های ارتباط برقرار کنیم باید از روش Master-Slave استفاده نماییم. همانطور که گفته شد مدیریت باس در این روش بر عهده Master است که تعیین می کند کدام Slave اطلاعات را روی باس بگذارد یا از روی باس بخواند. در واقع با برقراری ارتباط رئیس و مرئوس، تضمین نموده ایم که هیچگاه تداخل اطلاعات روی باس به وجود نمی آید.

اگر بخواهیم بین چند Master ارتباط برقرار کنیم از روش Token Pass استفاده میکنیم در این روش یک حلقه منطقی (ونه فیزیکی) بین Node ها برقرار می شود. جهت حلقه بر طبق آدرس Node ها از آدرس کمتر به آدرس بیشتر است. Node های تشکیل دهنده این حلقه، ایستگاههای Master هستند و Token از یک Master به Master با آدرس بالاتر منتقل می شود. واضح است که زمانی که Token به Master با بالاترین آدرس برسد، آن را به Master با پایین ترین آدرس منتقل می کند و به این ترتیب یک حلقه نرم افزاری تشکیل می شود.



همانطور که در شکل دیده میشود هر ایستگاه دارای یک لیست LAS است که در آن موارد زیر مشخص شده است:

- NS: آدرس ایستگاه بعدی (Next Station) در حلقه Token
 - PS: آدرس ایستگاه قبلی (Previous Station) در حلقه Token
 - TS: آدرس ایستگاه فعلی (This Station) در حلقه Token
- بر اساس این لیست هر ایستگاه میداند Token را از چه ایستگاهی بگیرد و به چه ایستگاهی بفرستد.

فریم Token

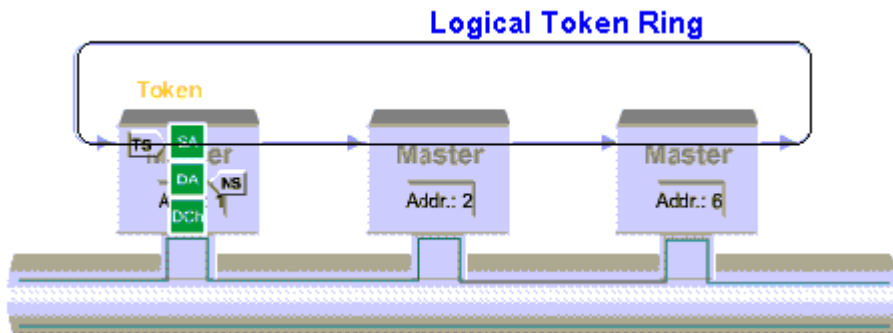
ساختار Token در Profibus بصورت شکل زیر و متشکل از ۳ قسمت است:

SD	DA	SA
----	----	----

SD: شروع ارسال را نشان می‌دهد و مقدار آن DC هگز است.

DA: آدرس مقصد را نشان می‌دهد یعنی NS

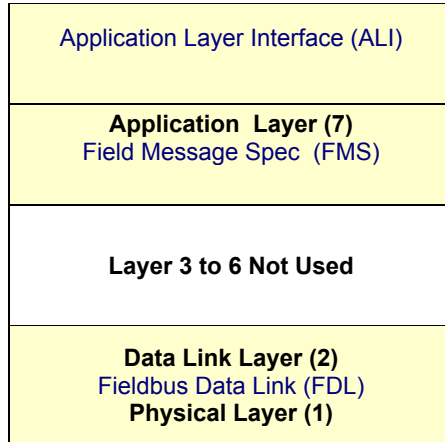
SA: آدرس مبدا را نشان می‌دهد یعنی TS



وقتی ایستگاه فعلی (TS) دیتایی برای ارسال ندارد Token را تحویل ایستگاه بعدی (NS) می‌دهد. ایستگاه بعدی دریافت Token را Acknowledge میکند. اگر ایستگاه فعلی پس از دو بار ارسال Token از ایستگاه بعدی تاییدیه دریافت نکرد در اینصورت NS را از لیست LAS خود حذف کرده و Token را به ایستگاه بعد تر می‌فرستد. با اطلاعات فوق چرخش Token در حلقه منطقی براحتی انجام می‌گیرد. لازم بذکر است اگر سیستم monoMaster باشد پرچم Token مرتبا به خود همان Master برگردانده میشود. عبارت دیگر $TS=NS=PS$ خواهد بود. مدت زمانی که طول می کشد تا Token حلقه را دور زند و در اختیار همه ایستگاهها قرار گیرد Token Rotation Time نامیده می شود. ماکزیمم زمانی که Token Rotation Time می تواند طول بکشد، (Time Target Rotation) Ttr نامیده می شود که این زمان قابل تنظیم است. همچنین ماکزیمم زمانی که Token به صورت اتوماتیک پس از Configure نمودن سیستم، برای ایستگاه های Master به وجود می آید و به صورت خودکار، آدرس هر Node در حلقه Token تعیین می شود. این آدرسها در قسمت (List Of Active Stations) LAS قرار داده می شوند.

PROFIBUS FMS ۴-۱

FMS (Field Message Specification) لایه های ۱ و ۲ و ۷ مدل OSI را مورد استفاده قرار می دهد. در لایه Application، سرویس FMS به کار می رود. سرویس قدرتمند FMS در رنج وسیعی از کاربردها، استفاده می شود و به خصوص زمانی که ارتباطات پیچیده ای در شبکه برقرار باشد، سرویس FMS می تواند گزینه مناسبی باشد.



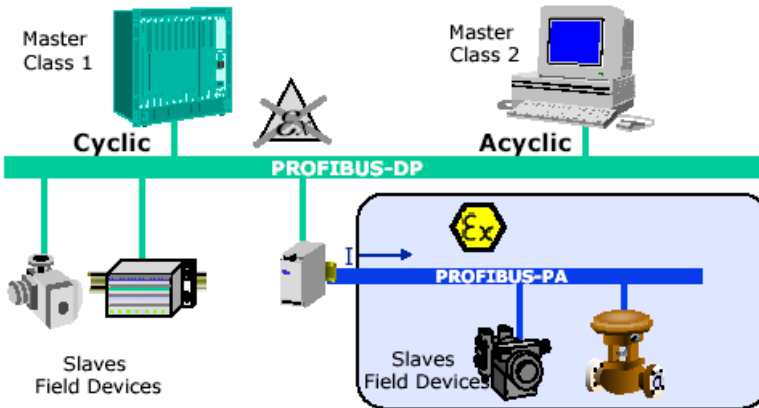
محیط انتقال ونحوه در اختیار گرفتن باس در FMS و DP یکسان می باشد از اینرو می توانند به طور همزمان در یک شبکه قرار گیرند. بطور خلاصه ویژگیهای مهم FMS عبارتند از:

- روش انتقال: کابل مسی (با استاندارد RS485 و با سرعت حداکثر 1500Kbps) یا فیبر نوری
- لایه های مورد استفاده: لایه ۱ و ۲ و ۷
- روش دسترسی به باس: Token Pass
- سیگنالینگ: آسنکرون با بسته های ۱۱ بیتی (مشابه DP)
- سرویس های ارتباطی: SDA و SDN و SRD

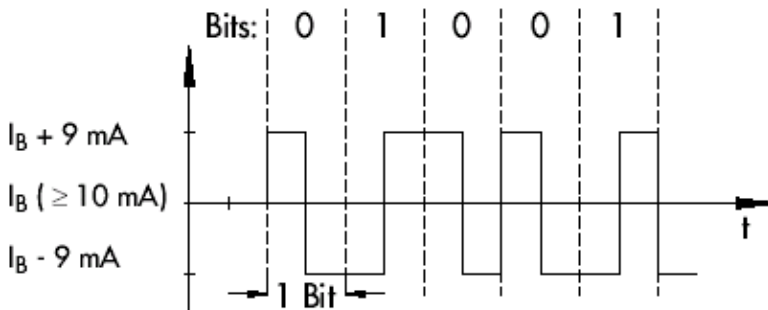
با توضیحات مفصلی که در قسمت قبل راجع به مفاهیم فوق داده شد نیازی به تکرار آنها برای FMS وجود ندارد. معمولاً سرویس FMS را برای حالتی که حجم اطلاعات بالاست به کار می گیرند و جایگاه آن در هرم اتوماسیون بیشتر در سطح Process است. امروزه با توجه به رشد سریع IE (Industrial Ethernet) معمولاً در این سطح به جای استفاده از سرویس FMS از IE استفاده می شود و در نتیجه سرویس FMS کاربرد محدودتری پیدا کرده است.

۵-۱ PROFIBUS PA

PROFIBUS PA در واقع یک نمونه تکامل یافته PROFIBUS DP است و معمولاً برای سطح Field استفاده می شود. در این روش، تکنیک انتقال دیتا بر اساس استاندارد IEC 1158-2 می باشد و در نتیجه به صورت ذاتی در این روش یک ایمنی بالا به دست می آید چون تغذیه عناصر متصل به این شبکه مستقیماً از طریق خط ارتباطی تامین میگردد.



انتقال دیتا بر اساس پروتکل Manchester Coding صورت میگیرد که سطح DC برای انتقال دیتا ندارد این روش به MBP یا *Manchester Coded Bus Powered* موسوم و نام دیگر آن H1 است. در پروتکل MBP بیت 0 زمانی رخ میدهد که لبه بالا رونده سیگنال جریانی داشته باشیم. و بیت 1 زمانی رخ می دهد که لبه پایین رونده سیگنال داشته باشیم مانند شکل زیر:

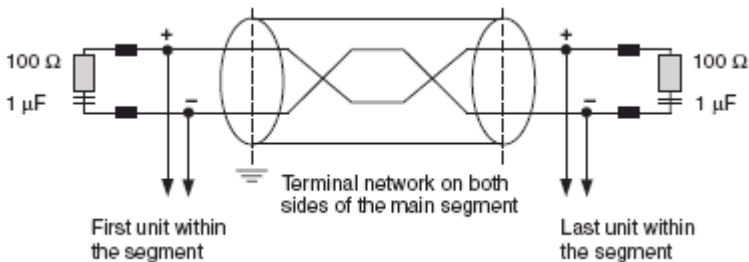


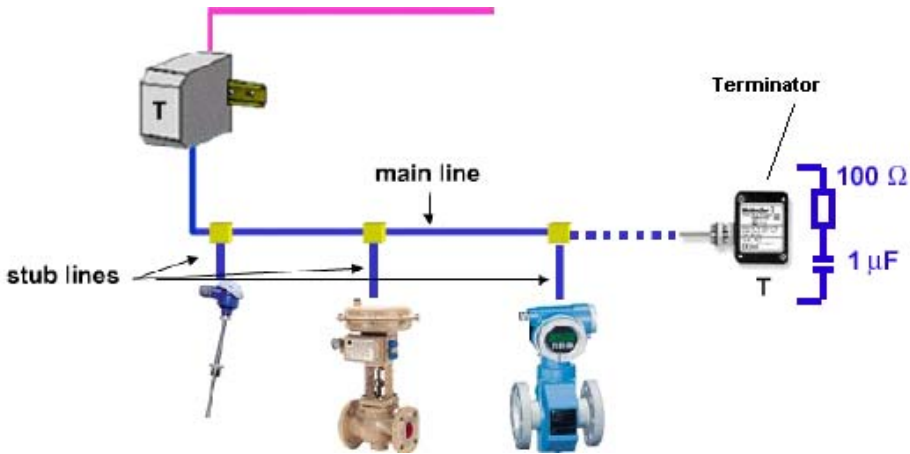
نحوه انتقال سیگنال به این صورت است که سطح صفر و یک بصورت $\pm 9\text{MA}$ بر روی جریان باس (IB) مدوله می شوند

در این روش سرعت انتقال دیتا ثابت و برابر 31.25kbps می باشد یعنی به طول کابل بستگی ندارد. محیط انتقال میتواند یک کابل Twisted Pair از نوع شیلد دار (STP) یا بدون شیلد (UTP) باشد. مشخصات فیزیکی و الکتریکی تنها برای چند نوع کابل توسط استاندارد DIN 61158-2 تعیین شده است. این استاندارد برای شبکه PROFIBUS PA کابل های نوع A تا D را پیشنهاد می کند که مشخصات آنها در جدول آمده است.

	Type A	Type B	Type C	Type D
cable design	twisted wire pair, shielded	individual or several twisted wire pairs totally shielded	several twisted wire pairs, not shielded	several not twisted lines, not shielded
wire diameter	0.8 mm ² (AWG 18)	0.32 mm ² (AWG 22)	0.13 mm ² (AWG 26)	1.25 mm ² (AWG 16)
cable length incl. stub lines	1900 m	1200 m	400 m	200 m

ابتدا و انتهای خط انتقال معمولاً یک مدار RC بعنوان Terminator قرار می دهند.





در شبکه PROFIBUS PA امکان استفاده از ساختارهای Tree، Star، Bus، یا ترکیبی از آنها وجود دارد برای افزایش توانایی سیستم امکان ایجاد یک سیستم Redundant نیز وجود دارد. در حالت ستاره و درختی باید توجه داشت که طول کابل Stub Line باید کمتر از ۳۰ متر باشد.

حداکثر تعداد Node ها که امکان اتصال به یک سگمنت PA را دارند به منبع تغذیه باس، جریان مصرفی Node ها و طول و جنس کابل استفاده شده بستگی دارد. در بیشترین حالت، ۳۲ ایستگاه می تواند به یک سگمنت PA وصل شوند. تعداد ماکزیمم باید با توجه به محدودیتهای زیر محاسبه شود:

محدودیت ها در محیط EEx ib	محدودیت ها در محیط EEx ia
$U_s=14 \text{ to } 24 \text{ V}$ $I_a=250 \text{ mA}$ $P=4.2 \text{ W}$	$U_s=14 \text{ to } 20 \text{ V}$ $I_a=110 \text{ mA}$ $P=1.8 \text{ W}$

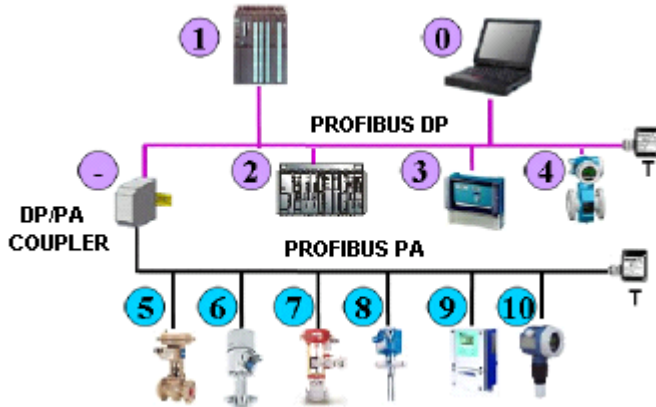
بعنوان مثال فرض کنید سیستمی متشکل از تعدادی Slave مشابه، قرار است در محیط EEx ia بکار گرفته شود. اگر جریان مصرفی هر Slave برابر با ۱۰ میلی آمپر باشد در اینصورت از رابطه زیر تعداد Node ها بدست می آید.

$$\text{ماکزیمم جریان مجاز} = (\text{تعداد Slave}) \times (\text{جریان Slave}) + \text{جریان سیگنال منچستر}$$

$$110 = (\text{تعداد Slave}) \times (10) + 9$$

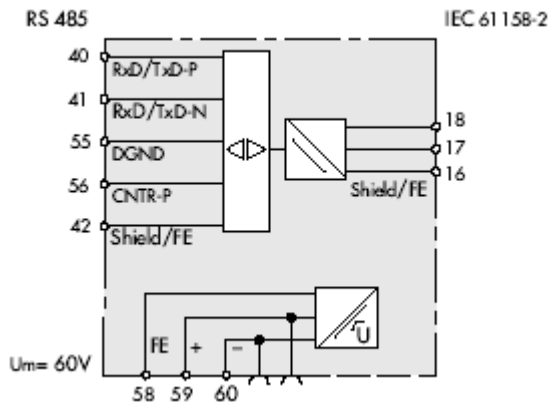
بنابر این ماکزیمم تعداد Slave برابر با ۱۰ بدست می آید. بدیهی است اگر جریان Slave ها متفاوت باشد باید سیگما بکار برد.

میتوان PROFIBUS PA را از طریق کوپلر به PROFIBUS DP وصل کرد. ممکن است عملاً این نیاز وجود داشته باشد تا دیتا از شبکه PA به DP یا برعکس منتقل شود. از آنجا که پروتکل ارتباطی این دو متفاوت است نیاز به واسطه‌ای به نام کوپلر داریم که در شکل زیر نمایش داده شده است. نکته‌ای که باید به آن توجه داشت اینست که پس از اتصال دو شبکه به یکدیگر، آدرس Node ها در کل شبکه باید منحصر به فرد باشند بعلاوه خود کوپلر دارای آدرس نیست.

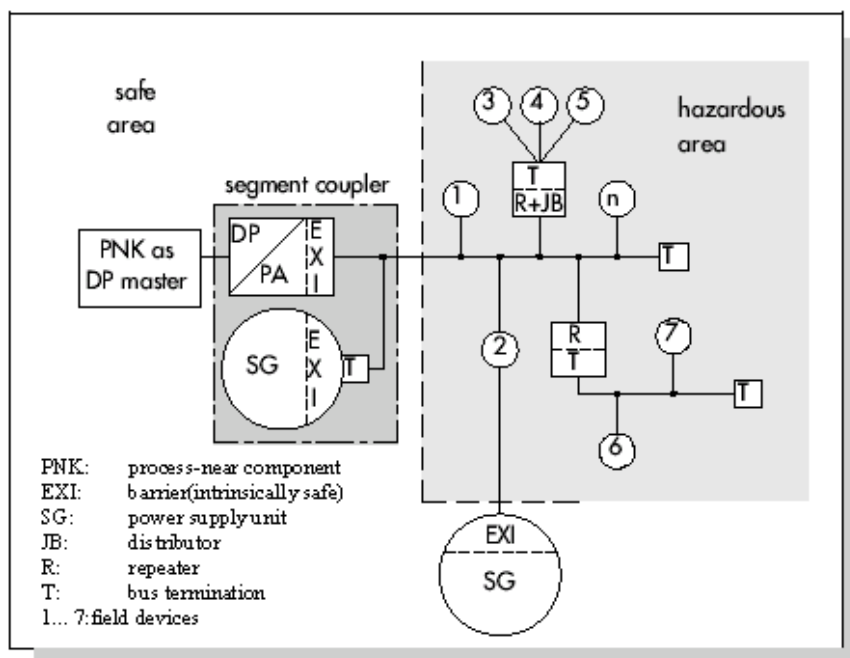


کوپلر معمولاً وظایف زیر را بعهده دارد:

- ایزولاسیون الکتریکی بین دو شبکه
- تغذیه کردن شبکه PA
- ایجاد تطابق بین استاندارد های RS485 و IEC 61158-2

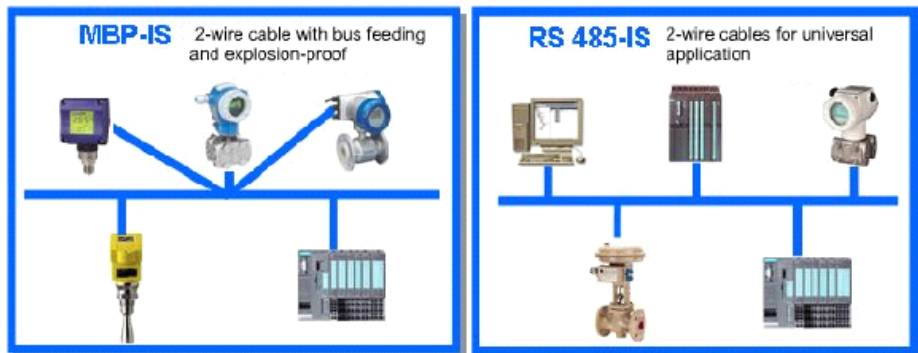


شکل زیر المانهایی که در یک شبکه PROFIBUS PA استفاده میشود را نشان میدهد. جایگاه Terminator ها نیز در آن مشخص است.



RS485-IS

RS485-IS انتخاب جدیدی از خانواده RS485 است و برای محیطهایی که درجه ایمنی بالا نیاز دارند یا اصطلاحاً Intrinsically Safe هستند کاربرد دارد هدف از طراحی آن استفاده از سرعت بالا و سایر ویژگیهای RS485 در محیط های خطرناک بوده است. در RS485-IS کابل الکتریکی ۴ سیمه است و سرعت انتقال میتواند تا 1.5 Mbps افزایش یابد بعلاوه تعداد Active Node که در MBP-IS فقط یکی بود، در این روش تا 32 عدد قابل افزایش است.



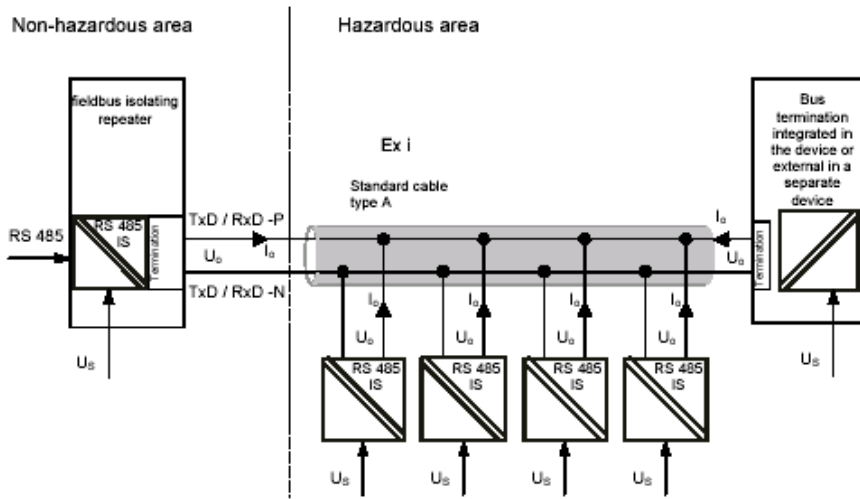
Ex ia/ib

Ex ib

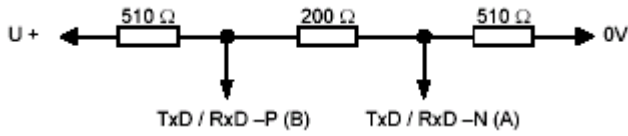
مقایسه ویژگیهای RS485-IS و MBP-IS در جدول زیر آمده است:

	RS485-IS	MBP
Data Transmission	Digital , Differential Singnals according to RS485	Digital , bit-synchronous,Manchester encoding
Transmission Rate	9.6 to 1500 KBit/s	31.25 KBit/s
Data Security	HD=4 , Parity bit , start/end delimiter	Preamble , error-protected,start/end delimiter
Cable	STP , 4wire , cable type A	STP , 2 wire
Protection Type	Intrinsic Safety (Exib)	Intrinsic Safety (Exia/ib)
Current / Voltage	U _i =4,2 V I _i =4.8 A I _c <=149 mA/device	Ex ib : U _s =14–24 V I _a =250 mA P=4.2 W Ex ia : U _s =14–20 V I _a =110 mA P=1.8 W
Cable Length	Max 1000 m	Ex ia : 1900 m Ex ia : 1000 m
Topology	Line	Line , Tree
Number of Station	32 per segment , 126 per network	32 per segment , 126 per network
Number of Repeater	Maximum 9 with signal refresh	Maximum 4

مدل کلی RS485-IS در شکل زیر آمده است.



ترمینیاتور RS485-IS بصورت مقاومتی و مانند شکل زیر است.



فصل دوم - اجزای شبکه PROFIBUS

مشمول بر :

- ۱-۲ اجزای اصلی PROFIBUS DP
- ۲-۲ اجزای اصلی PROFIBUS FMS
- ۳-۲ سایر اجزای شبکه PROFIBUS

مقدمه

شناخت اجزای سخت افزاری شبکه PROFIBUS پیش نیاز پیکر بندی آنها در محیط نرم افزار Step7 است. شبکه PROFIBUS یک شبکه باز (Open) میباشد و محصولات متنوع سازندگان مختلف با قابلیت اتصال به این شبکه عرضه گردیده است. از اینرو معرفی تمام سخت افزارهای موجود در این مجموعه نه میسر است و نه ضروری. در این قسمت صرفاً برخی از المانهای سخت افزاری شبکه PROFIBUS که در نرم افزار Step7 در قالب یک کاتالوگ ارائه شده اند به اجمال معرفی میشوند. در این خصوص به دو نکته باید توجه داشت:

۱. این المانها مربوط به پروتکل های DP و FMS هستند.
۲. در مورد محصولات سازندگان دیگر (بجز زیمنس) صرفاً به نحوه پیکر بندی آنها و آنهم در بخش های بعدی اشاره خواهد شد.

۱-۲ اجزای اصلی PROFIBUS DP

از آنجا که عملکرد DP بر روش Master/Slave استوار است لذا میتوان اجزای این شبکه را به دسته اصلی تقسیم نمود:

- DP Master
- DP Slave

۲-۱-۱ DP Master

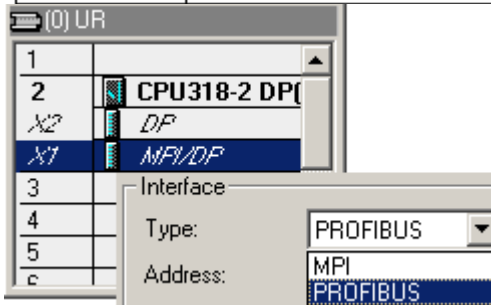
دو نوع DP Master در مجموعه S7-300 و S7-400 وجود دارد.

نوع اول: بعضی CPU ها، یک پورت مخصوص PROFIBUS DP دارند. معمولاً (و نه همیشه) در انتهای نام این CPU ها عبارت 2DP وجود دارد. مثال هایی از این نوع CPU ها به شرح زیر می باشد:

CPU 315-2DP و CPU 318-2DP و CPU 412-1 و CPU 417-4 و ...

همه CPU های S7 دارای پورت MPI هستند که برای PC/PG استفاده میشود در عین حال میتوان از آن برای شبکه کردن نیز استفاده کرد. شبکه MPI خاص زمینس است و استاندارد جهانی ندارد. پورت DP روی همه CPU ها موجود نیست. اگر CPU فاقد پورت DP باشد امکان اتصال مستقیم آن به شبکه PROFIBUS وجود ندارد و برای این منظور باید کارت CP در کنار CPU نصب گردد. پورتهای روی برخی از CPU های 300 در شکل زیر نشان داده شده است.

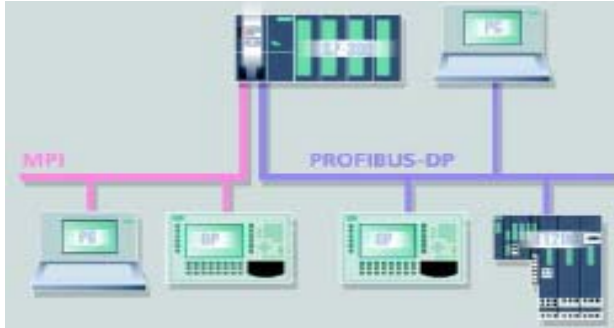
CPU 312 IFM CPU 313 CPU 314 IFM CPU 314	CPU 315-2DP CPU 316-2DP		CPU 318-2	
MPI interface	MPI interface	PROFIBUS-DP interface	MPI/DP Interface	PROFIBUS-DP interface
MPI	MPI	DP	MPI/DP	DP



در برخی CPU ها پورت MPI میتواند بصورت DP نیز تنظیم شود. یعنی CPU بعنوان DP Master روی دو شبکه DP که از یکدیگر مستقل هستند عمل میکند. برای این تنظیم کفایت در تنظیمات سخت افزاری CPU در برنامه Hwconfig با کلیک کردن روی MPI/DP قسمت Interface را مانند شکل تغییر دهیم.

باید توجه داشت که در این حالت ارتباط با PG/PC از طریق پورت DP امکان پذیر است.

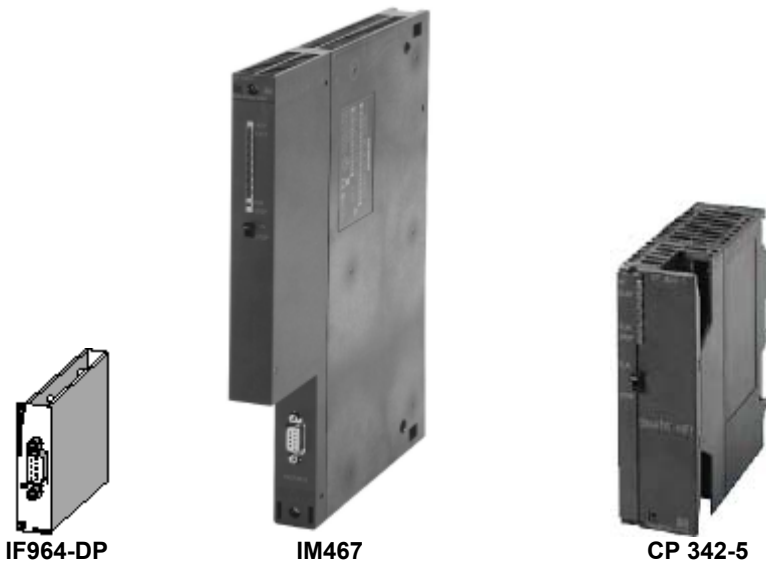
نکته دیگری که باید خاطر نشان کرد اینست که وقتی CPU از طریق پورت DP شبکه میشود همزمان میتوان آنرا از طریق پورت MPI نیز به شبکه MPI متصل نمود. مانند شکل زیر.



نوع دوم: اگر CPU فاقد پورت DP باشد یا اگر لازم باشد علاوه بر پورت DP که به یک شبکه PROFIBUS متصل است، شبکه یا شبکه های DP دیگری نیز داشته باشیم در اینصورت باید از کارتهای زیر استفاده کنیم:

- کارت های CP با قابلیت پشتیبانی PROFIBUS DP مثل: CP 342-5 و CP 343-5
- کارت های IM در S7-400 با قابلیت پشتیبانی PROFIBUS DP مثل IM 467.

تذکر: برخی از CPU های S7-400 دارای اسلاتی برای نصب یک Submodule به نام IF هستند که از طریق آن میتوان یک شبکه DP جداگانه نیز ایجاد نمود. مثل IF 964-DP در CPU 417-4.

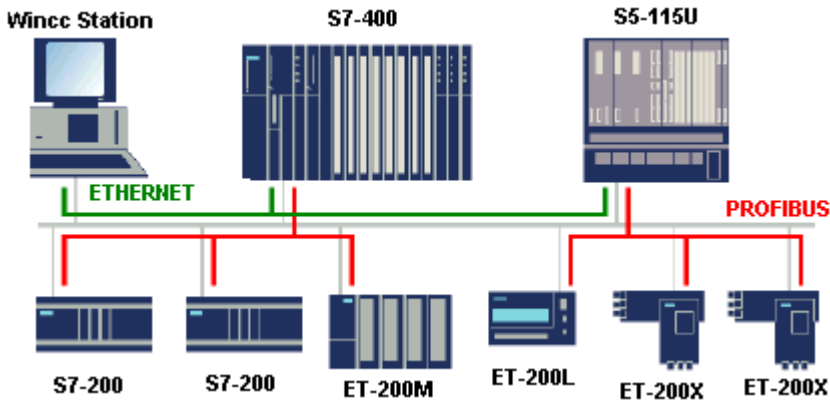


۲-۱-۲ DP Slave

Dp Slave ها در واقع تجهیزات جانبی و نامتمرکز هستند که با Master ارتباط می گیرند .
Slave ها طیف گسترده‌ای از تجهیزات را شامل می شوند. برخی از مهمترین آنها در جدول زیر ذکر شده اند.

عنوان	شرح
Closed Loop Controller	PID کنترلرها
Simoreg	درایوهای DC
Simovert	درایوهای AC
Sipos	عملگرهای برقی
Sensoric	دوربین های صنعتی
Ident	وسیله تشخیص بارکد
IPC	پانل های اپراتوری
NC	دستگاههای کنترل عددی
Switching Device	دژنکتورها
ET	ترمینالهای Remote I/O

اینها همه تجهیزاتی هستند که امکان اتصال به شبکه PROFIBUS در آنها وجود دارد. اما مشهورترین طیف DP Slave ها، Distributed I/O ها هستند و در این میان معروفترین Distributed I/O های زیمنس در واقع همان ET ها هستند. وقتی صحبت از Fieldbus میشود معمولا مهمترین مزیت آنرا حذف کابل کشی های موازی و استفاده از Remote I/O برای انتقال سیگنال ذکر میکنند . این کار توسط ET ها انجام میشود. ET ها در سطح فیلد بصورت پراکنده نصب میشوند و در هر منطقه سیگنالهای I/O را جمع آوری کرده و از طریق شبکه به Master انتقال میدهند.



ET ها را می توان به دو دسته Compact و Modular دسته بندی کرد. احتمالاً خواننده با مفاهیم Compact و Modular آشنایی دارد اما برای یادآوری، وقتی که گفته می شود که یک وسیله Compact است منظور این است که ساختار آن ثابت است و امکان اضافه یا کم کردن کارت هایی را مانند کارت I/O ندارد اما در نوع Modular، امکان اضافه کردن تعدادی مدول وجود دارد که به این ترتیب یک ساختار قابل انعطاف در اختیار کاربر قرار می گیرد. مشخصات اصلی برخی از مهمترین ET های زیر آمده است.

Compact - مناسب برای تعداد محدودی سیگنال دیجیتال - IP20	ET200L
Compact - مناسب برای تعداد محدودی سیگنال دیجیتال و آنالوگ - IP20	ET200B
Compact - مناسب برای تعداد محدودی سیگنال دیجیتال و آنالوگ - IP65	ET200R
Compact - مناسب برای تعداد محدودی سیگنال دیجیتال و آنالوگ - IP67	ET200C
Modular - مناسب برای حجم زیاد I/O - با کارتهای S7-300	ET200M
Modular - مناسب برای حجم متوسط I/O - دارای استارتر موتور - IP20	ET200S
Modular - مناسب برای حجم متوسط I/O - دارای استارتر موتور و مدول پنوماتیک - IP65	ET200X
Modular - مناسب برای حجم زیاد I/O - با کارتهای S5-100U	ET200U



ET200R



ET200L



ET200S



ET200M

عناوین فوق هر کدام به یک خانواده اطلاق میشود. هر یک از آنها به چندین نوع با قابلیت های مختلف تقسیم میشوند. عنوان کارت ارتباطی آن IM است و برای هر ET چندین مدل کارت IM وجود دارد. انتخاب ET مناسب توسط کاربر بسته به نیاز انجام میشود ولی باید خاطر نشان کرد که در بین ET های فوق ET200M پر کاربرد تر از سایرین است از دلایل این موضوع یکسان بودن کارتهای آن با کارتهای S7-300 را میتوان ذکر کرد. لازم است یادآوری کنیم Distributed I/O هایی که از طریق DP Slave برای DP Master فراهم می شوند دقیقاً مانند I/O هایی که بصورت Central متصل به Master هستند عمل می کنند. تنها استثنا در این مورد CP 342-5 است. این موضوع در هنگام پیکربندی توسط Step7 روشن تر خواهد شد.

Master با امکان عملکرد Slave

نکته دیگری که در بحث انواع Master و Slave لازم به ذکر است اینست که بعضی DP Interface های متعلق به مجموعه S7-300 مانند CPU 315-2DP و یا CP 342-5 هم می توانند به صورت DP Master و هم به عنوان DP Slave عمل کنند. در حالتی که در این تجهیزات، حالت DP Slave انتخاب می شود، باید تکنیک در اختیار گرفتن باس را هم معین کنیم. دو مد برای تکنیک در اختیار گرفتن باس قابل تعریف است:

- DP Slave as active node
- DP Slave as passive node

از دیدگاه پروتکل DP نحوه ارتباط و تبادل دیتا در Active DP Slave و Passive DP Slave یکسان است. تنها تفاوت اینست که Active DP Slave علاوه بر ارتباط عادی با Master مربوطه، یک Token هم در اختیار دارد که می تواند با سایر node ها ارتباط بگیرد و مستقیماً به تبادل دیتا پردازد. این کار از طریق سرویس FDL و توابع S7 صورت می گیرد. قابلیت فوق این امکان را فراهم می سازد که در حالی که شبکه DP در حال تبادل اطلاعات و انجام کارهای مربوطه است، این وسایل بدون اینکه مزاحمتی برای شبکه DP ایجاد کنند، از طریق شبکه DP با وسایلی همچون OP، PG و PC ارتباط بگیرند. به این ترتیب در حالت Passive DP Slave این Master است که تعیین میکند که کدام Passive DP Slave باس را در اختیار بگیرد. اما برای Active DP Slave همانطور که در فوق توضیح داده شد، وضعیت فرق می کند.

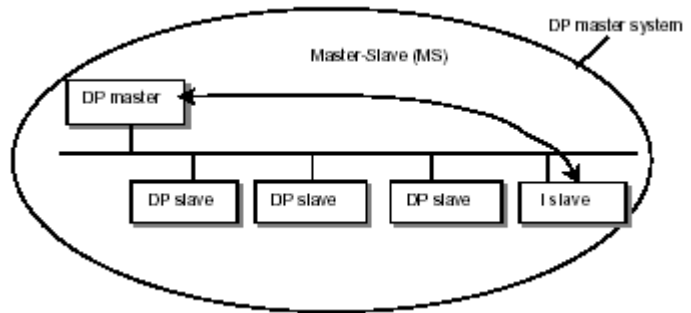
تنظیم عملکرد Master یا Slave برای این تجهیزات توسط Step7 انجام میشود که در بخشهای بعدی توضیح داده خواهد شد.

Intelligent Slave

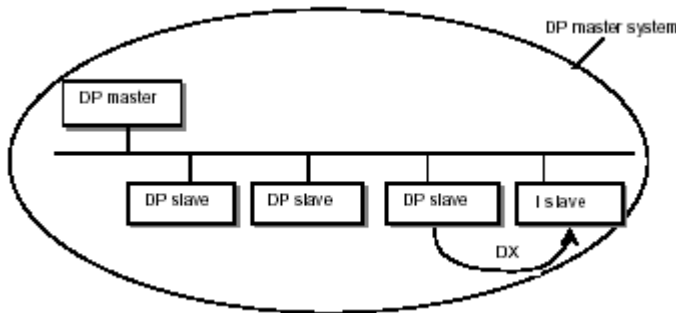
یک نوع DP Slave دیگر نیز وجود دارد که به آن I-Slave گفته می شود و مخفف Intelligent Slave می باشد. انواع I-Slave ها به شرح زیر می باشند:

- ۱- انواع DP Master هایی که قابلیت عمل کردن در مد Slave را هم دارند مثل: CPU 318-2 , CPU 341-5 , CPU 316-2DP, CPU 315-2DP
- ۲- ET های CPU دار مثل ET 200 X و ET 200S

در ارتباط معمولی Master با DP Slave ها، Master مستقیماً به ناحیه I/O در DP Slave دسترسی دارد اما در ارتباط Master با I-Slave ها، Master مستقیماً به I/O دسترسی ندارد بلکه I-Slave یک پردازش اولیه روی I/O انجام می دهد و سپس تصویر آنها را در اختیار Master قرار می دهد و Master از طریق حافظه I-Slave به I/O های I-Slave دسترسی دارد.



قابلیت دیگر I-Slave امکان تبادل دیتای مستقیم با Slave های دیگر است. قابلیتی که در PROFIBUS DP-V2 منظور شده است. پیکر بندی این روش به تفصیل بیان خواهد شد.



Slave با قابلیت اتصال به فیبر نوری

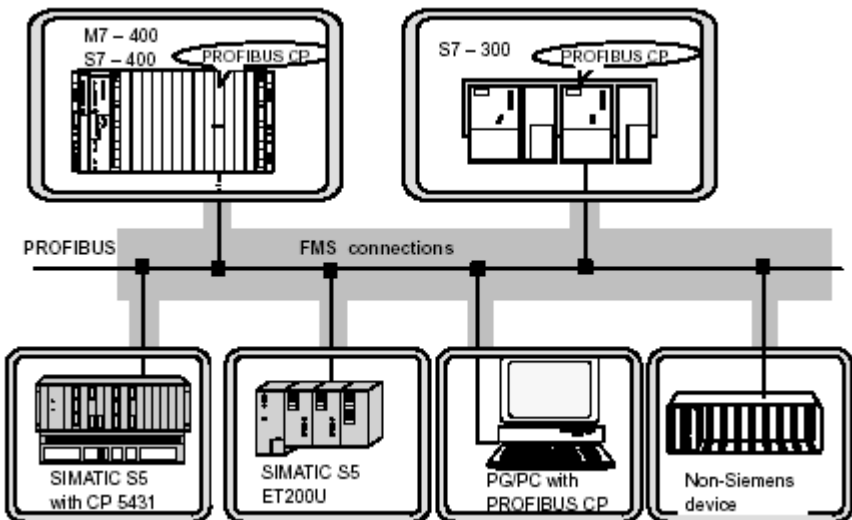
همانطور که قبلاً نیز ذکر شد کارتهایی که در انتهای کد آنها کلمه FO نوشته شده قابلیت اتصال به فیبر نوری را مستقیماً دارند. در بین ET ها موارد زیر دارای اتصال مستقیم FO هستند:

- ET200M با کارت IM153-2 FO
- ET200S با کارت IM151-1 FO
- ET200x با کارت X-BM 143 FO

۲-۲ اجزای اصلی PROFIBUS FMS

ارتباط FMS همانطور که ذکر شد مبتنی بر تکنیک Token Pass و بین چند Master میباشد. در این روش هر ایستگاه نیازمند کارت شبکه ای است که ارتباط FMS را ساپورت کند. با وجود این کارت سخت افزار خاص دیگری لازم نیست یعنی کابل کانکتور و سایر اجزایی که برای DP استفاده میشوند را نیز میتوان مشترکاً برای FMS نیز بکار برد. برای PLC های S7-300 کارت CP343-5 و برای PLC های S7-400 کارت CP443-5 دارای قابلیت FMS است. با نصب کردن آنها و اتصال به PROFIBUS تبادل اطلاعات با برنامه نویسی قبلی توسط فانکشن های خاص انجام میشود

PLC های S5 ، PG و PC و سخت افزار های غیر زیمنس را نیز با کارت شبکه مناسب میتوان بصورت FMS پیکر بندی نمود.



۳-۲ سایر اجزای شبکه PROFIBUS

سایر اجزای مهم شبکه PROFIBUS با تقسیم بندی بر حسب روش انتقال بشرح زیر میباشند:

۱-۳-۲ اجزای شبکه RS485

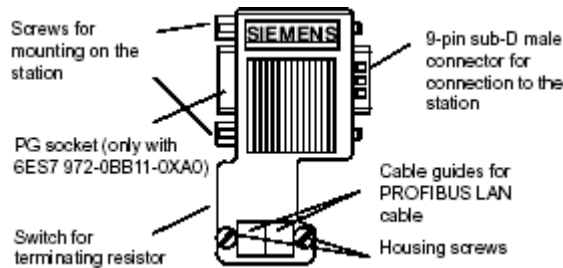
در این روش همانطور که قبلا توضیح داده شد انتقال سیگنال بصورت الکتریکی است. کابل، کانکتور، ریپیتور، از عمده اجزای این شبکه محسوب میگردند.

کابل شبکه RS485

کابل مسی در شبکه PREOFIBUS یک کابل دو رشته شیلددار یا STP است. مشخصات اصلی این کابل طبق استاندارد در بخش قبل ذکر گردید. امروزه کابل های متنوعی توسط سازندگان مختلف جهت استفاده در شبکه PROFIBUS عرضه میشود. برخی از این کابلها ویژگی های خاص دارند در مقابل آتش سوزی یا تماس با مواد شیمیایی مقاوم تر هستند. بسته به کاربرد باید کابل مورد نظر را انتخاب نمود.

کانکتور RS485

کانکتور های PROFIBUS بصورت ۹ پین male بوده و دارای انواع مختلف هستند که کاربرد آنها متفاوت است بیشتر این کانکتورها دارای ترمیناتور هستند و سوئیچی روی آنها برای ON/OFF کردن ترمیناتور وجود دارد. برخی از انواع کانکتور ها پورتی در پشت دارند که میتوان به آن PG یا PC را نیز متصل نمود.



شایان ذکر است برخی از کابلهای مجهزه کانکتور نیز عرضه شده اند مانند 830-1 و 830-2



ریپیتر RS485

کاربرد ریپیتر در موارد زیر است :

- وقتی بیش از ۳۲ Node روی شبکه PROFIBUS داشته باشیم.
- وقتی نیاز باشد سگمنت های باس از یکدیگر بصورت الکتریکی ایزوله شوند.
- وقتی تعداد Node ها کمتر از ۳۲ ولی طول کابل به حد ماکزیمم تعیین شده زیر رسیده باشد.

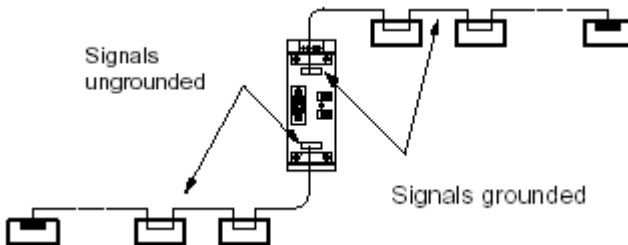
سرعت انتقال	ماکزیمم طول کابل در هر سگمنت بر حسب متر
9.6 to 93.75 Kbps	1000
187.5 Kbps	800
500 Kbps	400
1.5 Mbps	200
3 to 12 Mbps	100

حداکثر ۹ عدد ریپیتر را میتوان در یک شبکه Profibus سری کرد. در اینحالت فاصله بین دو Node نباید از مقادیر مندرج زیر بیشتر باشد.

سرعت انتقال	ماکزیمم طول کابل بین دو Node بر حسب متر
9.6 to 93.75 kbps	10000
187.5 kbps	8000
500 kbps	4000
1.5 kbps	2000
3 to 12 kbps	1000

سرعت انتقال دیتا که باید برای تمام عناصر شبکه یکسان انتخاب شود برای ریپیتر با سوئیچی که روی آن تعبیه شده بین 9.6 Kbps تا 12 Mbps قابل انتخاب است

لازم به ذکر است در محل اتصال هر سگمنت به ریپیتر یک ترمیناتور وجود دارد که با توجه به توپولوژی مورد نظر باید آنها را ON یا OFF نمود. توضیحات بیشتر در بخش بعد آمده است



۲-۳-۲ اجزای شبکه فیبر نوری

اجزای شبکه فیبر نوری را نیز میتوان به دو دسته Active و Passive تقسیم کرد. OBT و OLM و از اجزای Active و کابل و کانکتور نوری از اجزای Passive هستند که در زیر تشریح شده اند. علاوه بر اینها کارتهای CP و IM هایی که در انتهای کد آنها کلمه FO وجود دارد از اجزای شبکه نوری محسوب میشوند.

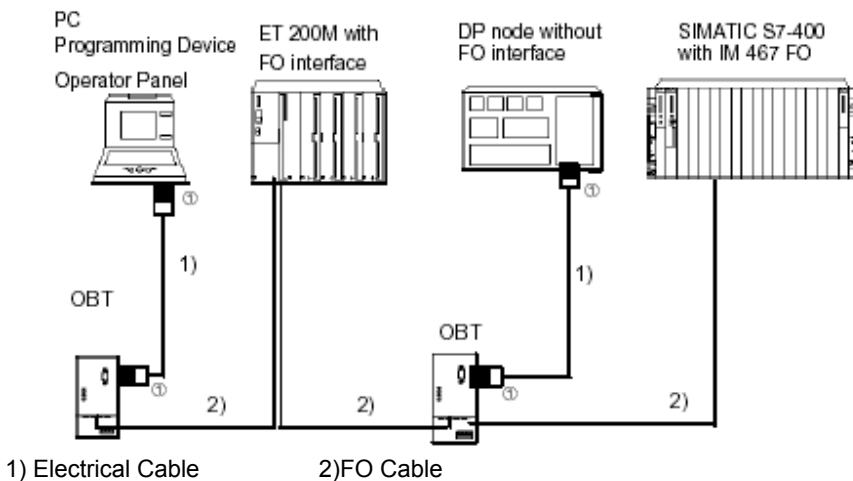
OBT



OBT که مخفف Optical Bus Terminal است وسیله ای است که توسط آن میتوان یک Node شبکه الکتریکی RS485 را به شبکه نوری متصل نمود. OBT علاوه بر این اتصال نقش یک ریپیتر را نیز بازی میکند. فرض کنید شبکه ای نوری برای PROFIBUS داریم که در آن برخی از تجهیزات مستقیماً به آن متصل شده اند. ولی برخی دیگر دارای ارتباط نوری نیستند و فقط پورت RS485 دارند در اینحالت مانند شکل زیر با استفاده از OBT تجهیزات فوق را به فیبر نوری متصل میکنیم. اتصال الکتریکی به پورت

۹ پین RS485 وصل میشود و دو محل اتصال نیز برای فیبر نوری دارد. فقط کابلهای نوری پلاستیکی و پلیمری (PCF) را میتوان به این وسیله متصل کرد و امکان اتصال کابل نوری شیشه ای به آن وجود ندارد از همینجا مشخص است که OBT برای طول محدودی از فیبر نوری میتواند بکار رود (۵۰ متر برای فیبر پلاستیکی و ۳۰۰ متر برای فیبر PCF). تمام سرعتهای انتقال دیتا در PROFIBUS را ساپورت میکند یعنی از 9.6 Kbps تا 12 Mbps.

نکته مهم دیگر که باید به آن توجه داشت اینست که دو طرف کابل الکتریکی متصل به OBT باید توسط Terminator بسته شود.



OLM



OLM که مخفف Optical Link Module است نیز وسیله ای است که توسط آن میتوان شبکه الکتریکی RS485 را به شبکه نوری متصل نمود. بر خلاف OBT هر سه نوع فیبر نوری پلاستیکی، پلیمری و شیشه ای را میتوان به آن متصل نمود.

با استفاده از OLM میتوان توپولوژی های باس و ستاره و همچنین حلقوی دوبل برقرار کرد. بسیاری از OLM ها دارای یک خروجی برای اندازه گیری سیگنال هستند. در این خروجی میتوان کیفیت سیگنال نوری را چک کرد. خروجی توسط ولت متر اندازه گیری میشود و با استفاده از منحنی کیفیت سیگنال که در بخش ۱۰ آمده است وضعیت سیگنال نوری مشخص میگردد.

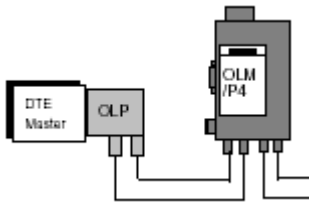
کانکتوری که فیبر نوری را به OLM متصل میکند باید از نوع BFOC که در صفحه بعد ذکر شده باشد. OLM ها انواع مختلف دارند که قابلیت های آنها با هم متفاوت است. مهمترین ویژگیهای OLM های عرضه شده توسط زیمنس در جدول زیر مقایسه شده است.

OLM/	P11	P 12	G11	G12 G12-EEC	G11-1300	G12-1300
Number of ports						
- electrical	1	1	1	1	1	1
- optical	1	2	1	2	1	2
Fiber types						
- Plastic optical fibers						
980/1000 μm	80 m	80 m	-	-	-	-
- PCF optical fibers						
200/230 μm	400 m	400 m	-	-	-	-
Quartz glass optical fibers						
10/125 μm	-	-	-	-	15 km	15 km
50/125 μm	-	-	3000 m	3000 m	10 km	10 km
62.5/125 μm	-	-	3000 m	3000 m	10 km	10 km

OLM ها تمام سرعت های انتقال دیتا در شبکه PROFIBUS را ساپورت میکنند یعنی از 9.6 Kbps تا 12 Kbps. یکی دیگر از ویژگی های مهم OLM توانایی جدا کردن باس در موقع بروز فالت است. یعنی بمحض اینکه خطایی را در کانالی تشخیص دهد آن کانال را بلوکه میکند. این قابلیت باعث میشود که یک شبکه حلقوی در صورت بروز خطا بطور اتوماتیک تبدیل به باس شده و به کار خود ادامه دهد.

شبکه الکتریکی RS485 در موقع اتصال به OLM لازم است توسط ترمیناتور بسته شود.

OLP



OLP که مخفف Optical Link Plug است کانکتوری است که مستقیماً از یکطرف به پورت RS485 و از طرف دیگر به فیبر نوری پلاستیکی متصل میگردد. OLP میتواند برای ارتباط با OLM استفاده شود. شرایطی که برای استفاده از OLP وجود دارد عبارتند از :

- وسیله مورد نظر دارای پورت RS485 بصورت کانکتور Female نه پین باشد.
- ارتباط PROFIBUS در آن نقطه توانایی تغذیه 80mA را با ولتاژ 5 ولت داشته باشد (پین های ۵ و ۶)
- وسیله مورد نظر یک وسیله Passive روی شبکه Profibus باشد. (یک Slave مانند ET200) البته اگر OLP بصورت نقطه به نقطه به OLM وصل شود میتواند در طرف دیگر به یک Master متصل باشد. جدول زیر امکان ارتباط OLP را به وسایل مختلف نشان میدهد.

Device Name	Master Slave	OLP can be used
SIMATIC S5		
IM 308-C	M + S	yes
CP 5431 FMS/DP	M	yes
S5-95U/DP	M + S	yes
SIMATIC S7-300		
CP 342-5	M + S	yes
CPU 314	M	yes
CPU 315-2-DP	M + S	yes
SIMATIC S7-400		
CP 343-5	M	yes
CP 443-5	M + S	yes
CPU 413-2 DP	M	no
CPU 414-2 DP	M	no
PC Modules		
CP 5412 A2	M	yes
CP 5411	M	yes
Distributed I/Os		
ET 200M, IM 153	S	yes
ET 200U, IM 318-C	S	yes
ET 200B	S	yes
ET 200L	S	no
ET 200C	S	no
ET 200X	S	no
Miscellaneous		
Repeater RS 485	-	yes
OLM, channel 1	-	no

کابل فیبر نوری

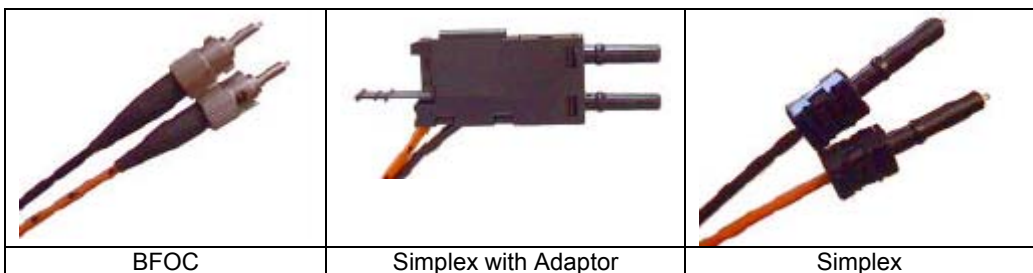
کابل های نوری همانند کابل های الکتریکی در انواع مختلف و توسط سازندگان مخلف عرضه میشوند. برخی از ویژگی هایی که انواع کابل های نوری را از هم متمایز میکند عبارتند از :

- جنس هسته
- ضخامت هسته
- تعداد رشته
- پوشش کابل

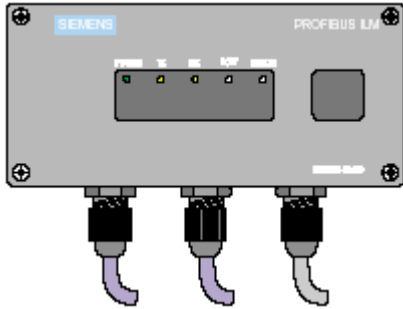
اولین فاکتور در انتخاب کابل های نوری جنس هسته است که میتواند پلاستیکی یا پلیمری یا شیشه ای باشد. نوع پلاستیکی برای مسافتهای کوتاه بکار میرود و ضخامت هسته آن بیش از سایرین (۹۸۰ میکرومتر) است. نوع شیشه ای برای مسافتهای طولانی استفاده میشود و ضخامت هسته آن کمتر از بقیه است (۶۲,۵ میکرومتر). نوع پلیمر ویژگیهایی بین انواع پلاستیکی و شیشه ای دارد.

کانکتورهای فیبر نوری

کانکتورهای بصورت Simplex هستند ولی برخی از آنها برای کارتهای خاص مانند IM467 FO و IM153-2 FO باید همراه به آداپتور بسته شوند. برای اتصال دقیق مثلا ارتباط بین دو OLM با مسافت زیاد، کانکتورهای Simplex مناسب نیستند و باید از نوع BFOC استفاده کرد.

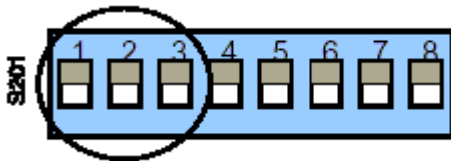


۲-۳-۳ اجزای شبکه بدون سیم



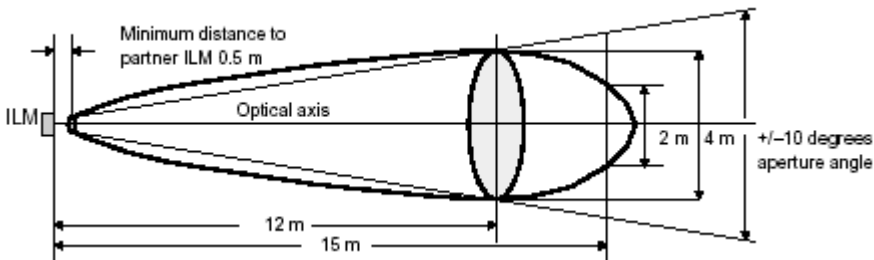
شبکه بدون سیم که برای PROFIBUS استفاده میشود مبتنی بر روش انتقال نور مادون قرمز است. مسافت انتقال سیگنال در این روش کم و حداکثر تا ۱۵ متر است و برای دستگاههای متحرک یا چرخان با فاصله نزدیک مناسب است. وسیله ای که برای انتقال استفاده میشود ILM دارد که مخفف Infrared Link Module است. ILM ها بصورت جفتی بکار میروند و برای تبادل دیتا باید یکدیگر را ببینند. یعنی مانعی بین آنها وجود

نداشته باشد. اصول کار بدین نحو است که سیگنال الکتریکی RS485 توسط کابل به ILM ارسال میگردد. ILM آنرا به نور مادون قرمز تبدیل کرده و به ILM دیگر ارسال میدارد. ILM گیرنده سیگنال را باز یابی کرده و مجدداً به صورت الکتریکی روی کابل PROFIBUS میفرستد. روش انتقال بصورت Half Duplex است. یعنی در هر لحظه فقط یک ILM میتواند فرستنده باشد. سرعت انتقال بین 9600 bps تا 1.5 Mbps و توسط سوئیچ های 1,2,3 روی ILM قابل تنظیم است مطابق شکل و جدول زیر:



Setting 0	1	2	3	
	0	0	0	1.5 Mbps
	1	0	0	500 Kbps
Setting 1	0	1	0	187.5 Kbps
	1	1	0	93.75 Kbps
	0	0	1	19.2 Kbps
	0	1	1	9.6 Kbps

ساختار مکانیکی ILM یکپارچه (compact) بوده و دارای IP65 میباشد. هر ILM دارای یک ترمیناتور برای شبکه الکتریکی است که با استفاده از سوئیچ روی ILM میتوان آنرا ON یا OFF کرد. بدیهی است اگر ILM عنصر ابتدایی یا انتهایی باس RS485 باشد لازم است ترمیناتور روی آن را فعال نمود. توضیحات بیشتر را میتوانید روی شکلهای مربوط به توپولوژی ILM در بخش بعد ببینید. فاصله بین دو ILM میتواند بین 0.5 تا 15 متر مطابق شکل زیر باشد.



فصل سوم - توپولوژی های شبکه PROFIBUS

مشمول بر :

۱-۳ توپولوژی های شبکه الکتریکی

۲-۳ توپولوژی های شبکه نوری

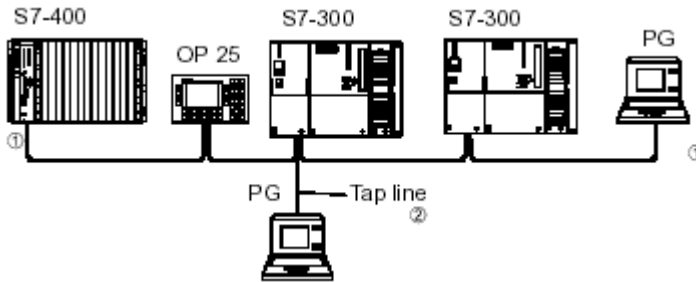
۳-۳ توپولوژی های شبکه بدون سیم

مقدمه

پس از شناخت اجزای مهم شبکه PROFIBUS آشنایی با توپولوژی های مختلف که از ترکیب این اجزا بدست می آید ضروری است. این موضوع در مباحث زیر دنبال شده است.

۱-۳ توپولوژی های شبکه الکتریکی

در شبکه های الکتریکی RS485 توپولوژی میتواند Bus یا Tree باشد. در حالت عادی بصورت باس است.



نکات قابل توجه :

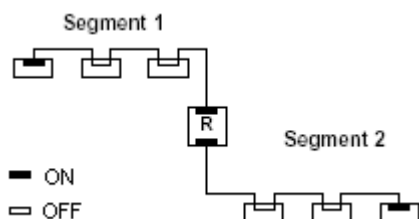
- ابتدای و انتهای باس که در شکل فوق فقط یک سگمنت است باید توسط ترمیناتور بسته شود. پس در این دو نقطه ترمیناتور را ON برای سایر اجزای میانی OFF میکنیم. اگر برای یکی از اجزای میانی ترمیناتور ON شود باس کوتاهتر میشود یعنی اجزایی که بعد از آن قرار گرفته اند از باس خارج میشوند.
- PG توسط Tap Line به باس متصل شده است یعنی کانکتور کابل آن به پشت کانکتور S7-300 متصل شده است. در اینحالت نیازی به بستن ترمیناتور در سمت PG نیست.
- در استفاده از Tap Line چه بصورت فوق و چه توسط Bus Terminal ایجاد شود باید به

محدودیتهای مندرج در جدول زیر توجه شود:

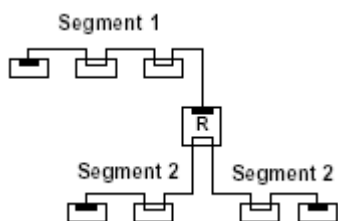
Transmission rate	ماکزیمم طول Tap Line در هر سگمنت	تعداد Node با Tap Line به طول	
		1.5 m یا 1.6 m	3 m
9.6 – 93.75 Kbps	96 m	32	32
187.5 Kbps	75 m	32	25
500 Kbps	30 m	20	10

توپولوژی باس با استفاده از ریپیتور

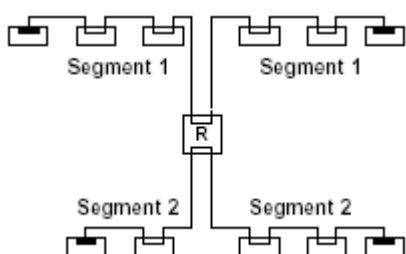
اگر تعداد Node ها بیش از ۳۲ باشد بناچار برای توپولوژی باس باید از ریپیتور مانند شکل روبرو استفاده کرد. توجه شود که ترمیناتور علاوه بر ابتدای سگمنت ها در نقاط اتصال به ریپیتور نیز باید ON شود.



اگر طول کابل به حداکثر طول مجاز برسد باید از ریپیتور استفاده کنیم. در این حالت سگمنت جدیدی تشکیل نمیشود بلکه همان سگمنت توسط ریپیتور ادامه می یابد مانند سگمنت ۲ در شکل روبرو. توجه شود که ترمیناتور برای سگمنت ۲ باید OFF باشد.

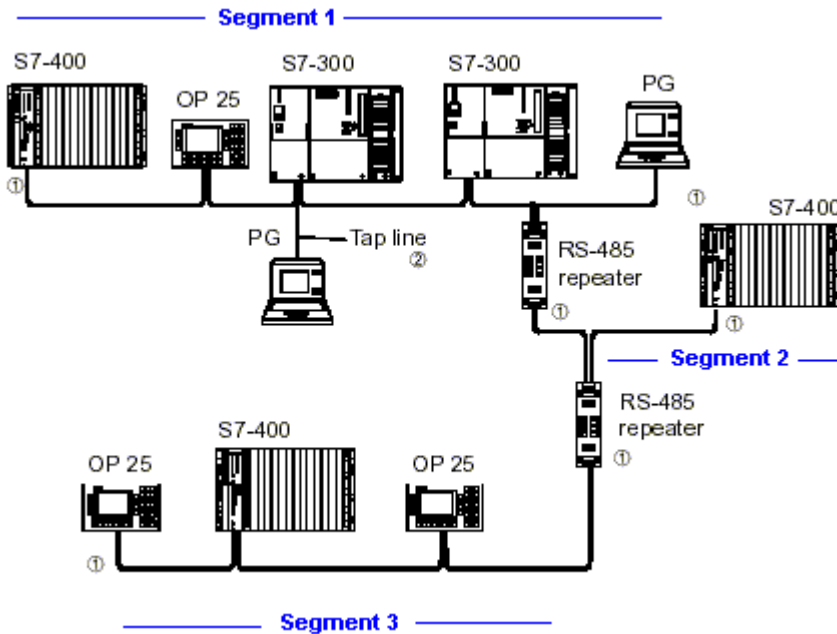


شکل روبرو نیز دو سگمنت را نشان میدهد که هر کدام بصورت باس بوده و توسط ریپیتور ادامه پیدا کرده اند.



توپولوژی درختی با استفاده از ریپتر

ایجاد توپولوژی Tree فقط با استفاده از ریپتر امکان پذیر است. شکل زیر ۳ سگمنت را نشان میدهد که از طریق دو ریپتر ساختار درختی پیدا کرده اند. توجه شود در نقاطی که با علامت ① نشان داده شده ترمنیتور ON می باشد.



نکات مهم زیر را مجدداً یاد آوری میکنیم:

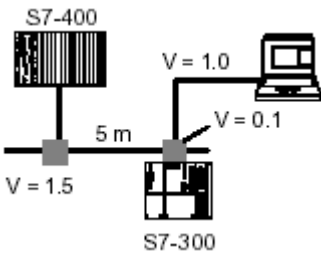
- هر سگمنت باس حداکثر ۳۲ Node میتواند داشته باشد.
- کل باس جمعاً ۱۲۷ Node میتواند داشته باشد.
- ماکزیمم ۹ عدد ریپتر بصورت سری میتوان استفاده کرد.
- ریپترها در محاسبه تعداد Nodeها نیز باید منظور شوند.
- برای سرعت انتقال 1.5 Mbps فاصله بین هر دو Node متوالی نباید از حدی کمتر باشد. جزئیات این موضوع در صفحه بعد آمده است.

نکات خاص مربوط به سرعت انتقال 1.5 Mbps

در اتصال هر Node به کابل شبکه، خازنی ایجاد میشود که در سرعتهای پایین تاثیری ندارد ولی برای سرعت 1.5 Mbps به بالا ممکن است مشکلاتی ایجاد شود. برای جلوگیری از آن در طراحی سیستم باید نکات زیر منظور گردد.

- اگر فاصله بین دو Node مجاور از 10 متر بیشتر باشد شبکه مشکلی ندارد.
- اگر فاصله بین دو Node مجاور از 10 متر کمتر باشد باید مجموع ارزش اتصالات دو Node مجاور را از جدول زیر محاسبه کرد. سپس اگر رابطه زیر برقرار بود شبکه مشکل ندارد PG که توسط Tap Line با باس متصل است را نیز باید در محاسبات منظور کرد.

مجموع ارزش اتصالات دو Node مجاور > طول کابل بین دو Node بر حسب متر



مثال: در شکل روبرو فاصله بین دو ایستگاه مجاور 5 متر است با توجه به جدول و در نظر گرفتن PG مجموع ارزشها برابر است با: $1.5 + 0.1 + 1 = 2.6$
چون طول کابل 5 متر و بزرگتر از 2.6 است این شبکه در سرعت 1.5 Mbps مشکلی نخواهد داشت.

Product Name	Order number	Value (V)
Bus terminal with 1.5 m long tap line	(6GK1 500-0AA00)	1.5
Bus terminal with 1.5 m long tap line, with PG interface	(6GK1 500-0DA00)	1.5
Bus terminal with 3.0 m long tap line	(6GK1 500-0BA00)	2.5
Bus connector with 30° cable outlet	(6ES7 972-0BA30-0XA0)	0.7
Bus connector with axial cable outlet	6GK1 500-0EA02)	
Bus connector with axial cable outlet for FastConnect	6GK1 500-0FC00	
Bus connector with 90° cable outlet	6ES7 972-0BA11-0XA0	
Bus connector with 90° cable outlet with PG interface	6ES7 972-0BB11-0XA0	0.1
Bus connector with 90° cable outlet for FastConnect	6ES7 972-0BA50-0XA0	
Bus connector with 90° cable outlet with PG interface	6ES7 972-0BB50-0XA0	
Bus connector with 35° cable outlet	6ES7 972-0BA40-0XA0)	
Bus connector with 35° cable outlet with PG interface	6ES7 972-0BB40-0XA0	
Bus terminal BT12M	6GK1500-0AA10	0.1
RS-485 repeater (attachment of bus segments)	6ES7 972-0AA01-0XA0)	0.1
PROFIBUS terminator (active RS-485 attachment element)	6ES7 972-0DA01-0AA0	0.1
SIMATIC S5/S7 connecting cable for 12 Mbps PG attachment to PROFIBUS-DP	6ES7 901-4BD00-0XA0	0.5

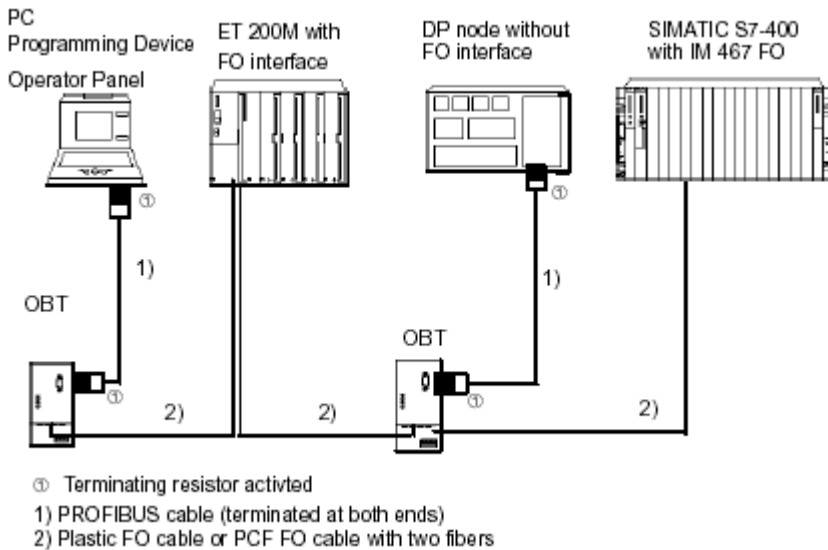
۲-۳ توپولوژی های شبکه نوری

با استفاده از المانهای شبکه فیبر نوری میتوان توپولوژی های مختلفی ایجاد کرد. با OBT می توان فقط توپولوژی باس و با OLM میتوان توپولوژی های باس و ستاره و رینگ را بوجود آورد. نکاتی که باید به آنها توجه داشت اینست که:

- با OBT نمیتوان فیبر شیشه ای استفاده کرد حداکثر فاصله بین دو نقطه با فیبر پلاستیکی 50m و با فیبر PCF 300 متر است.
- با OLM همه انواع کابل های نوری را میتوان استفاده کرد. فاصله بین دو نقطه با کابل شیشه ای 15 km و با کابل پلاستیکی 80 m است.

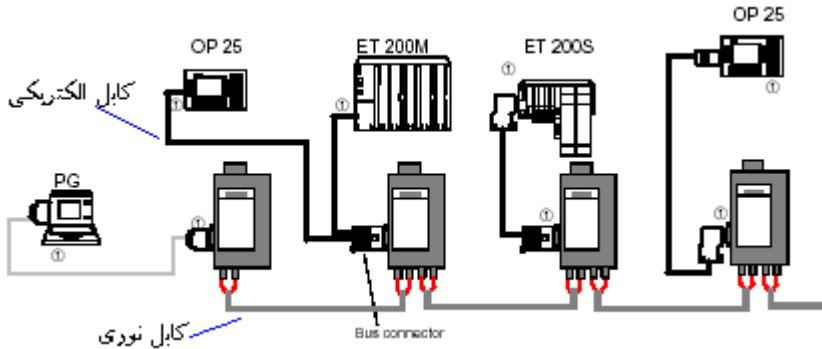
توپولوژی باس با استفاده از OBT

شکل زیر نمونه ای از توپولوژی باس که توسط OBT ایجاد شده را نشان میدهد. کابل نوع 1 الکتریکی و کابل نوع 2 نوری میباشد. توجه شود که در دو طرف کابل الکتریکی ترمیناتور ON می باشد.



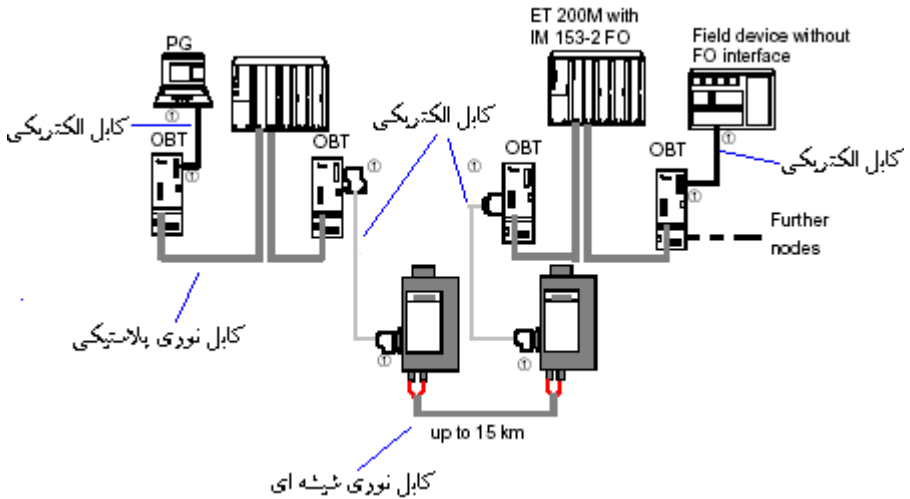
توپولوژی باس با استفاده از OLM

شکل زیر توپولوژی باس که توسط OLM ایجاد شده را نشان می‌دهد. در این روش میتوان بین دو OLM از فیبر شیشه ای استفاده کرد بنابراین مسافت بین دو Node بسیار بیشتر از نوع قبل (OBT) میباشد.



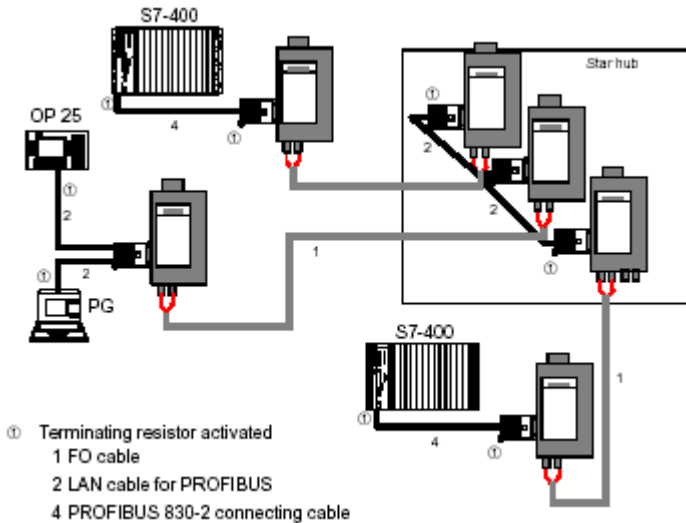
توپولوژی باس با استفاده از OLM و OBT

اگر فاصله برخی ایستگاهها بیشتر از حد مجاز استفاده OBT باشد میتوان بین آن نقاط فقط از OLM استفاده کرد. توجه شود که جایگزینی همه OBT ها با OLM ممکن است مقرون به صرفه نباشد و طراح ترجیح دهد آنها را بصورت ترکیبی استفاده کند.



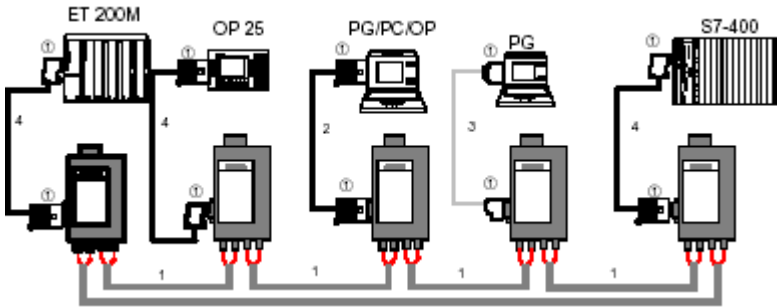
توپولوژی ستاره با استفاده از OLM

این توپولوژی فقط با OLM امکان پذیر است و نمیتوان از OBT استفاده کرد. آرایش OLM ها بگونه ای است که از ترکیب ۳ عدد از آنها یک Hub ایجاد میشود. بدیهی است در این روش با بروز مشکل روی هر ایستگاه بقیه شبکه میتواند بکار خود ادامه دهد. مگر اینکه اشکالی در Hub بوجود آید.

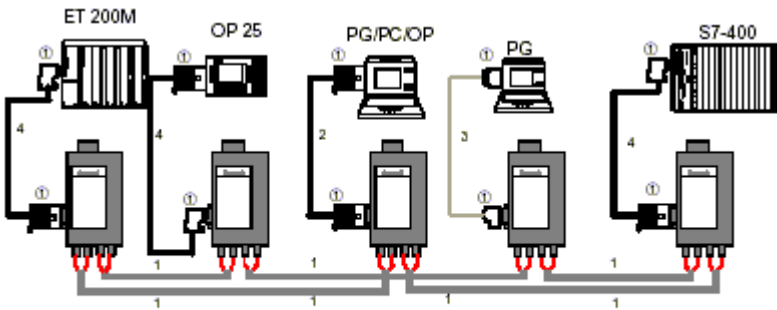


توپولوژی حلقوی با استفاده از OLM

این توپولوژی نیز فقط با OLM امکان پذیر است و نمیتوان از OBT استفاده کرد. با اتصال OLM ها روی شبکه نوری مانند شکل زیر توپولوژی Ring ایجاد میشود. این ساختار قابلیت اطمینانش نسبت به سایرین بیشتر است زیرا با بروز مشکل روی هر قسمت از فیبر یا هر کدام از OLM ها، توپولوژی به حالت باس در می آید و شبکه به کار خود ادامه میدهد.



اگر فاصله بین دو OLM ابتدا و انتها در شکل فوق خیلی زیاد باشد ممکن است مشکل ایجاد شود زیرا هر نوع OLM تا فاصله خاصی را ساپورت می کند. (برخی تا ۴۰۰ متر و برخی تا ۳ کیلومتر و برخی دیگر تا ۱۵ کیلومتر) لذا میتوان ساختار را با شکل زیر ساده سازی کرد تا مشکل فوق برطرف شود.



① Terminating resistor activated

1 FO cable

2 LAN cable for PROFIBUS

3 PROFIBUS 830-1T connecting cable

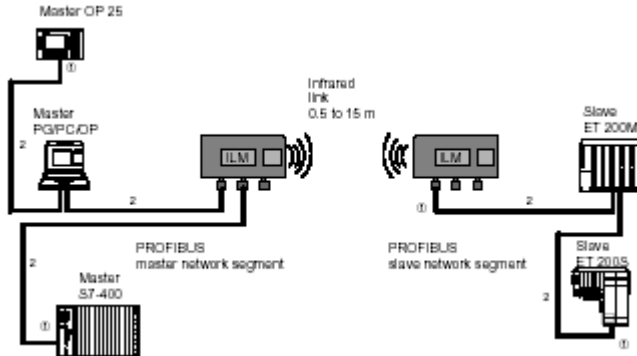
4 PROFIBUS 830-2 connecting cable

۳-۳ توپولوژی های شبکه بدون سیم

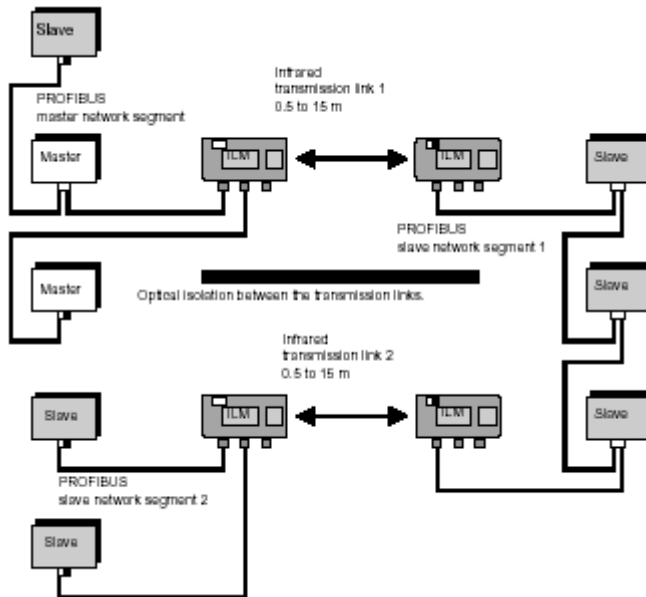
با استفاده از ILM میتوان شبکه PROFIBUS بدون سیم ایجاد کرد که البته ماکزیمم فاصله 15 متر و ماکزیمم سرعت 1.5 Mbps خواهد بود. صرفا دو نوع ساختار میتوان برای ILM داشت.

Point to Point – 1

در این روش Subnet مربوط به Slave ها با Subnet دیگر از طریق دو ILM به هم لینک میشوند.

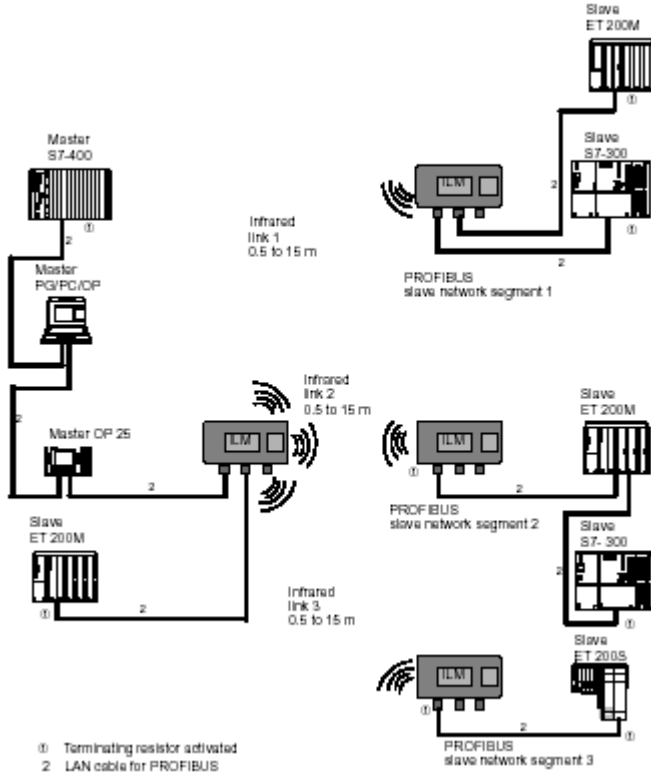


میتوان Subnet دوم را نیز از طریق ILM دیگر بصورت Cascade به Subnet سوم وصل کرد :



۲- Point to multipoint

در این روش Subnet مربوط به Slave ها با Subnet دیگر از طریق دو ILM به هم لینک میشوند. توجه شود که چه در این روش و چه در روش قبل، ترمیناتور هر کدام از Subnet ها باید در ابتدا و انتها فعال باشند.



فصل چهارم - پیکربندی شبکه PROFIBUS-DP در STEP7

مشمول بر :

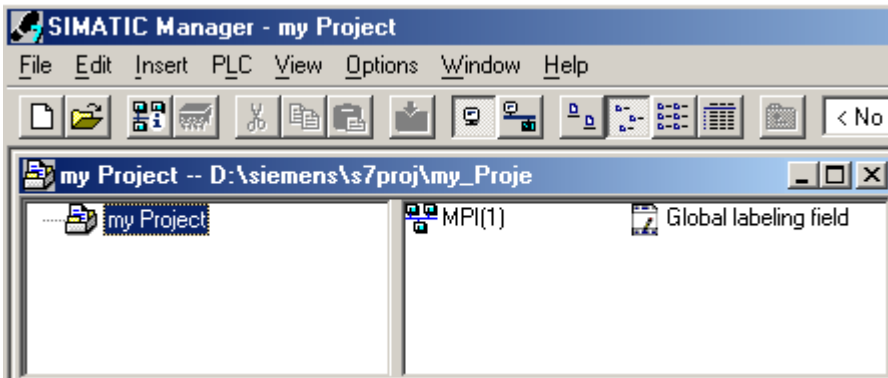
- ۱-۴ بخش های مختلف یک پروژه STEP 7
- ۲-۴ ایجاد پروژه شامل شبکه PROFIBUS -DP
- ۳-۴ ایجاد Master با کارت CP
- ۴-۴ ایجاد Master با کارت IM
- ۵-۴ ایجاد Master با کارت IF
- ۶-۴ استفاده از چند Master System بصورت ترکیبی
- ۷-۴ استفاده از سایر DP Slave ها

مقدمه

در این بخش ابزارهایی که در STEP 7 برای پیکر بندی و راه اندازی شبکه PROFIBUS نیاز است را معرفی خواهیم کرد. اگرچه آشنایی نسبی خواننده با محیط STEP7 پیش فرض ما در تدوین این کتاب بوده است با این وجود بمنظور یاد آوری به اجمال نگاهی به محیط این برنامه می اندازیم. اگر این مطالب مقدماتی برای خواننده تکراری است میتواند ادامه بحث شبکه را از قسمت ۵-۳ دنبال کند.

همانطور که میدانیم نرم افزار STEP 7 مشتمل بر چندین قسمت کاربردی است که هر کدام برای پوشش دادن یکی از نیازهایی که در طراحی یا پیاده سازی یا عیب یابی سیستم اتوماسیون مطرح میشود استفاده می گردد.

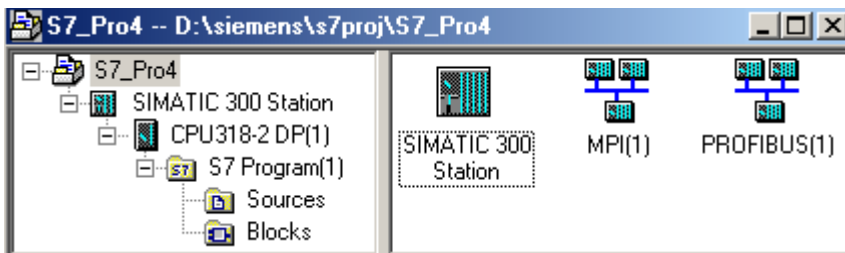
پیکر بندی سخت افزار ، برنامه نویسی و پیکر بندی شبکه و ارتباطات از جمله این نیازها به شمار میروند. برنامه کاربردی که این مجموعه ابزارها را به صورت یکجا فراهم نموده است SIMATIC MANAGER نامیده می شود. SIMATIC MANAGER همه اطلاعات مورد نیاز و تنظیمات انجام شده را ذخیره و در داخل یک پروژه گرد آوری می کند . بنابر این اولین قدمی که باید در طراحی یک سیستم جدید برداشته شود ایجاد یک پروژه جدید در Simatic Manager است.



۴-۱ بخش های مختلف یک پروژه STEP 7

یک پروژه STEP 7 از یک یا چند Station تشکیل شده است. منظور از Station سخت افزار سیستم است که میتواند شامل اجزایی مانند Rack و CPU و کارت های ورودی و خروجی باشد.

یک Station که از قبل پیکر بندی شده باشد در Simatic Manager دارای ساختار سلسله مراتبی مانند شکل زیر میباشد. یک Folder مخصوص Hardware و یک Folder مخصوص برنامه STEP7 (به نام S7 Program) مجموعه قسمت های اصلی یک Station را تشکیل می دهند



نرم افزار STEP 7 یک نرم افزار شیء گراست. کافی است برای کار با هر یک از اجزاء و اشیا موجود در SIMATIC MANAGER بر روی آن دابل کلیک نمایید. در این صورت اطلاعات و موارد لازم و مرتبط به آن شیء با گرافیک مناسب در اختیار کاربر قرار خواهد گرفت. به جای دابل کلیک بر روی یک شیء می توان راست کلیک نموده و سپس Open کنیم.

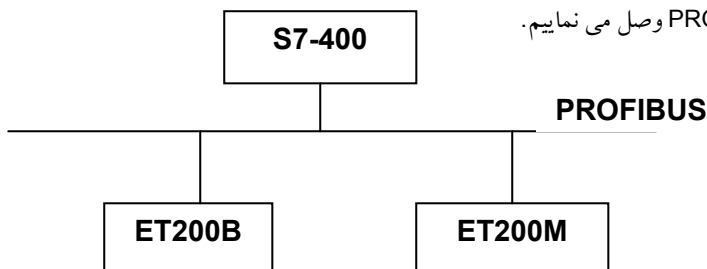
توجه داشته باشید که :

- اطلاعات برنامه نویسی در پوشه Blocks ذخیره میشود با کلیک کردن روی بلاک مورد نظر زیر برنامه ای به نام LAD/STL/FBD اجرا میگردد که توسط آن میتوان برنامه نویسی انجام داد.
- با کلیک کردن روی آیکون SIMATIC Station آیکون Hardware ظاهر میشود که با کلیک روی آن زیر برنامه ای به نام Hwconfig برای پیکر بندی سخت افزار باز می گردد.
- با کلیک کردن روی هر کدام از آیکونهای MPI یا PROFIBUS زیر برنامه ای به نام Netpro مربوط به پیکر بندی شبکه است باز میشود.

۴-۲ ایجاد پروژه شامل شبکه PROFIBUS -DP

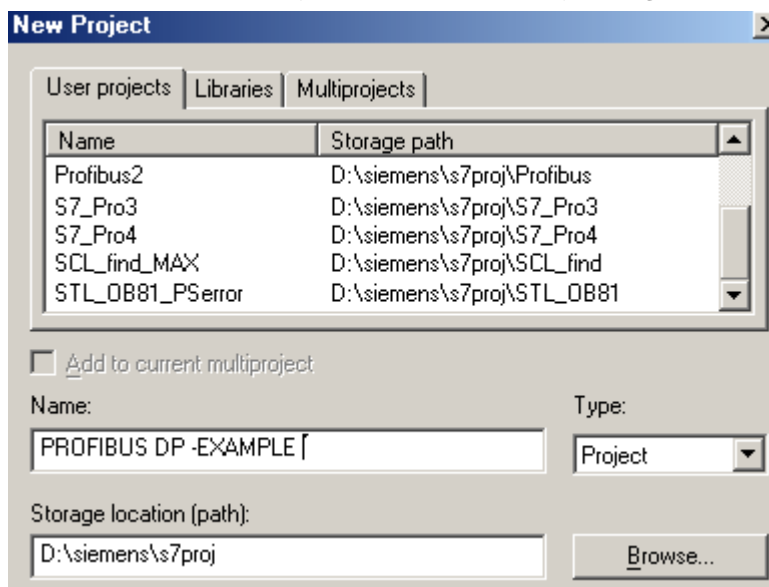
برای اینکه هم نحوه ایجاد یک پروژه در STEP 7 را یاد آوری کرده باشیم و هم ایجاد یک شبکه PROFIBUS را شروع به فراگیری نماییم، مثال زیر را طرح و دنبال می نماییم.

می خواهیم یک پروژه Station S7-400 ایجاد نموده و در آن از یک CPU 416-2DP استفاده کنیم. در ادامه برای پیکر بندی یک شبکه Master/Slave یک ET 200B شامل 16DI و 16DO و یک ET 200M به شبکه PROFIBUS وصل می نماییم.

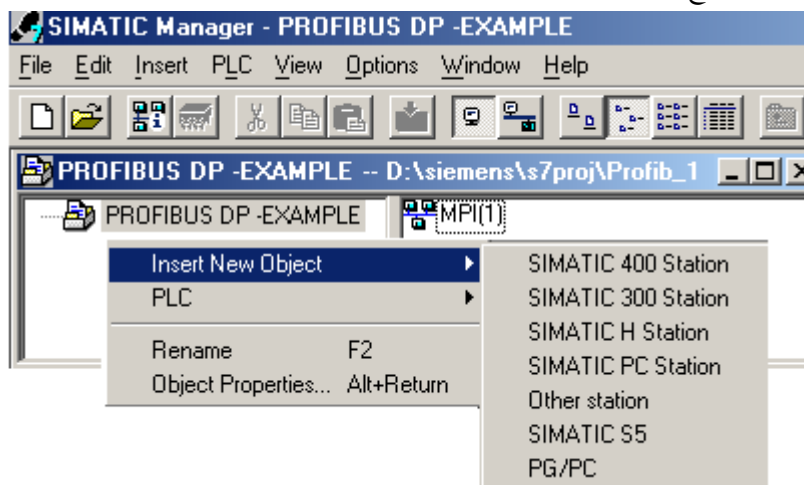


گام اول: ایجاد یک پروژه جدید

برنامه SIMATIC MANAGER را باز کنید سپس در برنامه SIMATIC MANAGER از قسمت File گزینه New... را انتخاب کنید. یک پنجره مطابق شکل باز می شود. در این پنجره، نام دلخواه مثلاً - PROFIBUS DP EXAMPLE را انتخاب کنید. در قسمت Type هم گزینه Project را انتخاب کنید. و در قسمت Storage Location مسیری را که می خواهید پروژه در آنجا Save شود، تایپ یا آنرا بدون تغییر تایید کنید.

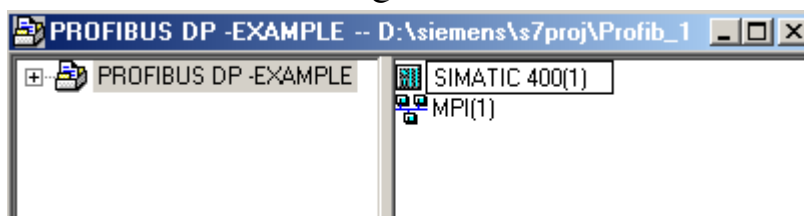


حال صفحه اصلی SIMATIC MANAGER به صورت شکل زیر در خواهد آمد که شامل پروژه PROFIBUS DP-EXAMPLE است. در شرایط فعلی در این پروژه فقط یک شی به نام MPI وجود دارد که شما آن را در نیم صفحه سمت راست می بینید. ارتباط MPI به صورت پیش فرض توسط STEP 7 برای تمام پروژه ها ساخته می شود. شبکه MPI یکی از شبکه های زمینس است که معمولاً برای اتصال PLC به PG یا PC از آن استفاده می شود، هر چند که برای شبکه های با طول کوتاه و سرعت پایین هم می توان از آن برای ارتباط بین PLC ها استفاده کرد. شبکه MPI موضوع بحث ما نیست.

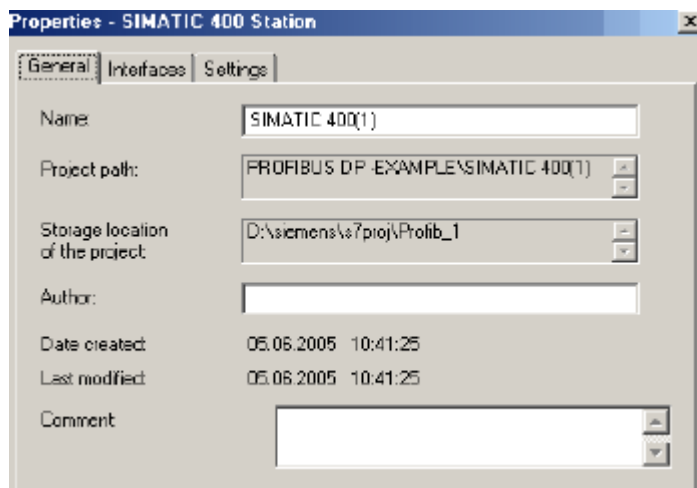


گام دوم: ایجاد یک Station S7-400 در پروژه

بر روی نام پروژه در پنجره سمت چپ صفحه SIMATIC MANAGER راست کلیک نمایید، گزینه Insert New Object را انتخاب و سپس یک Station از نوع SIMATIC 400 ایجاد نمایید.



این Station جدید که ایجاد کردید به عنوان یک شی در پنجره سمت راست ظاهر می شود. می توانید در صورت لزوم، نام این Station را عوض کنید و یک نام متناسب با عملکرد این Station مثلاً Process1 را انتخاب کنید. برای این کار کافی است که بر روی نام Station کلیک راست کرده و گزینه Rename را انتخاب نمایید.

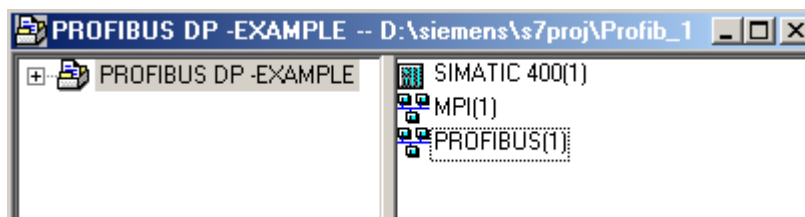


همچنین با راست کلیک بر روی نام این Station و انتخاب Properties یک پنجره باز می شود. همانطور که در شکل هم می بینید در این پنجره شما می توانید یک سری توضیحات شامل نام Station ، Author و... را بنویسید.

گام سوم: ایجاد شبکه PROFIBUS

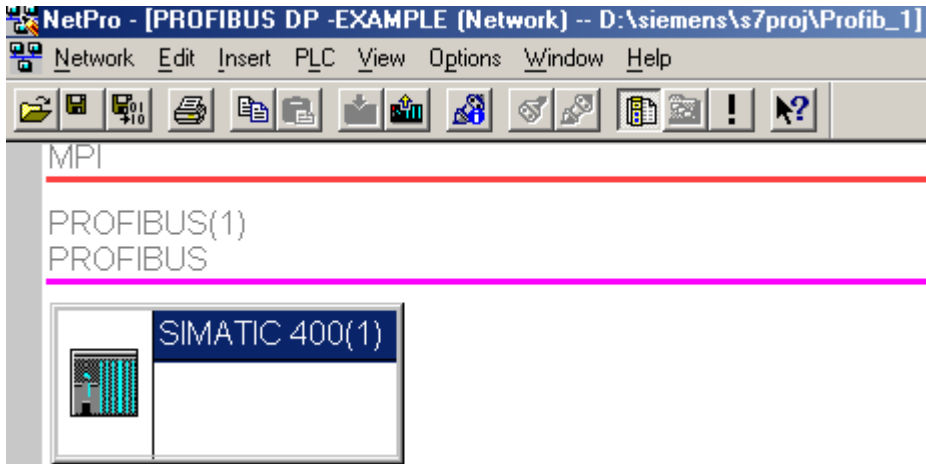
تا اینجا در این پروژه یک Station 400 ایجاد کرده ایم. حال می خواهیم یک شبکه PROFIBUS هم اضافه کنیم راههای مختلفی برای ایجاد شبکه PROFIBUS وجود دارد. در اینجا یک روش برای شروع گفته می شود. روش های بعدی به تدریج ذکر خواهند شد.

شبه نحوه ایجاد کردن یک Station، برای ایجاد شبکه PROFIBUS هم می توان در قسمت سمت چپ صفحه SIMATIC MANAGER بر روی نام پروژه راست کلیک کرده و در قسمت Insert New Object گزینه PROFIBUS را انتخاب کنید. می توانید برای این شبکه PROFIBUS یک نام هم انتخاب کنید و گرنه به صورت خودکار نام (1) PROFIBUS برای آن انتخاب می شود.



برای پیکر بندی شبکه PROFIBUS یک ابزار به نام NetPro وجود دارد. برای مشاهده مجموعه کارهایی که در گام های یک تا سه انجام داده اید می توانید این برنامه را باز نموده و گرافیک کلی کار را ببینید. برای باز کردن این برنامه یا می توانید از منوی Option گزینه Configure Network را انتخاب کنید یا بر روی کلید مربوط به این

گزینه در قسمت نوار ابزار بالای صفحه که به شکل  است کلیک نمایید. برنامه Netpro باز می شود.

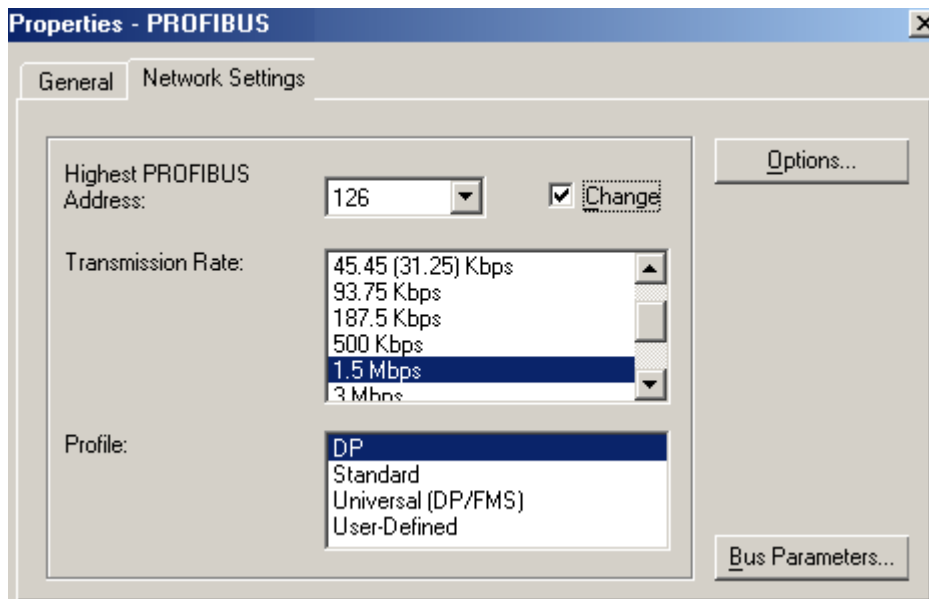


همانطور که در شکل می بینید تا اینجا یک Station 400 به نام SIMATIC 400(1) و یک شبکه PROFIBUS به وجود آمده است. شبکه MPI هم که به صورت اتوماتیک توسط خود STEP 7 ایجاد شده است. Station 400 هنوز دارای هیچ سخت افزاری (CPU, I/O, ...) نیست و به هیچ کدام از شبکه های MPI و PROFIBUS وصل نشده است

گام چهارم : تنظیمات شبکه PROFIBUS

برای انجام تنظیمات شبکه PROFIBUS، در برنامه Netpro روی خط بنفش مربوط به PROFIBUS راست کلیک کنید و گزینه Object Properties را انتخاب کنید. پنجره Network Setting را باز کنید. (شکل صفحه بعد) همچنین برای باز کردن این پنجره می توانید در صفحه اصلی SIMATIC MANAGER، بر روی شی مربوط به PROFIBUS راست کلیک نمایید.

در پنجره Network Setting فعلاً با فشردن کلید OK، کلیه تنظیمات پیش فرض را تأیید کنید. در ادامه پارامترهای شبکه PROFIBUS که در این پنجره دیده شدند را بررسی می کنیم. چنانچه برای ادامه کار عجله دارید، می توانید بدون مطالعه مطالب بعدی، از قسمت ۰-۲-۳ بحث را دنبال کنید.



پارامتر Highest PROFIBUS Address

در استاندارد EN 50 170 این پارامتر موسوم به HSA (Highest- Station Address) می باشد این پارامتر برای بهینه سازی نحوه در اختیار قرار گرفتن باس و مدیریت کردن حلقه Token، زمانی که چندین Master به شبکه PROFIBUS وصل هستند و به کار می رود. این پیکر بندی را در آینده مورد بررسی قرار خواهیم داد. فعلاً در این مثال یک Master بیشتر نداریم و لذا، مقدار پیش فرض یعنی ۱۲۶ را تغییر ندهید.

پارامتر Transmission

سرعتی که در اینجا برای انتقال اطلاعات انتخاب می کنید برای سرتاسر طول شبکه و کلیه node های متصل به آن اعمال می شود. در نتیجه کلیه تجهیزات و Distributed I/O هایی که به این شبکه وصل می شوند باید روی همین سرعت تنظیم شوند. سرعت انتقال اطلاعات می تواند بین 9.6kbps تا 12Mbps تغییر کند. همانطور که در شکل می بینید سرعت انتقال به صورت پیش فرض 1.5Mbps انتخاب شده است.

Profile های PROFIBUS

برای کاربرد های مختلف شبکه PROFIBUS یک سری پروفایل های استاندارد وجود دارد. در واقع این پروفایل ها مجموعه ای از Setting ها هستند که بر روی پارامتر های باس شبکه PROFIBUS انجام می شوند. این پارامتر ها توسط STEP7 محاسبه و Set می شوند و کافی است ما Profile مورد نظر را انتخاب کنیم. بدیهی است که مانند نرخ ارسال، این پارامتر ها به کل مجموعه شبکه و تجهیزات متصل به آن اعمال می شوند.

در حالتی که نخواهیم از پروفایل های موجود در STEP7 استفاده نماییم میتوانیم گزینه User Defined را انتخاب نموده و سپس متناسب با کاربرد مورد نظرمان پارامترهای باس را تنظیم کنیم. در غیر این صورت می بایست از یکی از پروفایل های DP, Standard, DP, Universal(DP/FMS) استفاده نماییم.

توجه اینکه، تنظیم دستی پارامترهای باس، نیازمند تجربه است و تنها یک مهندس شبکه حرفه ای می تواند از پس آن برآید و ترجیح بر آن است که از یکی از Profile های موجود استفاده شود. مانند شکل زیر در پنجره Network Setting اگر حالت User Defined را انتخاب نموده و سپس کلید Bus Parameters را فشار دهید یک پنجره جدید مربوط به پارامترهای شبکه PROFIBUS باز می شود این پارامترها که در ضمیمه ۳ شرح مختصری راجع به آنها داده شده است فقط برای پروفایل User Defined قابل تغییر هستند.

Bus Parameters	
<input type="checkbox"/> Turn on cyclic distribution of the bus parameters	
Tslot_Init:	300 μ bit
Max. Tsd:	150 μ bit
Min. Tsd:	11 μ bit
Tset:	1 μ bit
Tquit:	0 μ bit
Gap Factor:	10
Retry limit:	1
Tslot:	300 μ bit
Tid2:	150 μ bit
Trdy:	11 μ bit
Tid1:	37 μ bit
Ttr:	14546 μ bit
=	9.7 ms
Ttr	441 μ bit
=	0.3 ms
Watchdog	32728 μ bit

در ادامه به بررسی مختصر پروفایل های موجود در STEP7 می پردازیم.

DP Profile

زمانی این پروفایل را انتخاب کنید که سیستم مورد نظر، فقط شامل شبکه PROFIBUS DP و دارای ساختار Master-Slave باشد که از یک یا چند Master تشکیل شده و Master ها همگی از خانواده SIMATIC S7 و SIMATIC M7 انتخاب شده باشند. با تغییر در node ها و اضافه شدن Subnet های جدید، STEP7 به صورت خودکار پارامترهای باس را با در نظر گرفتن تغییرات جدید، محاسبه می کند. Subnet های جدید می توانند شامل

موارد زیر باشند:

- PG یا PC
- واحد HMI
- S7 node
- ارتباط FDL یا FMS که به صورت non-cyclic پیکر بندی شده باشند.

توجه اینکه تنها آن دسته از node های متصل به شبکه PROFIBUS در محاسبه پارامتری باس لحاظ خواهند شد که به درستی توسط STEP7 پیکر بندی شده باشند.

Standard Profile

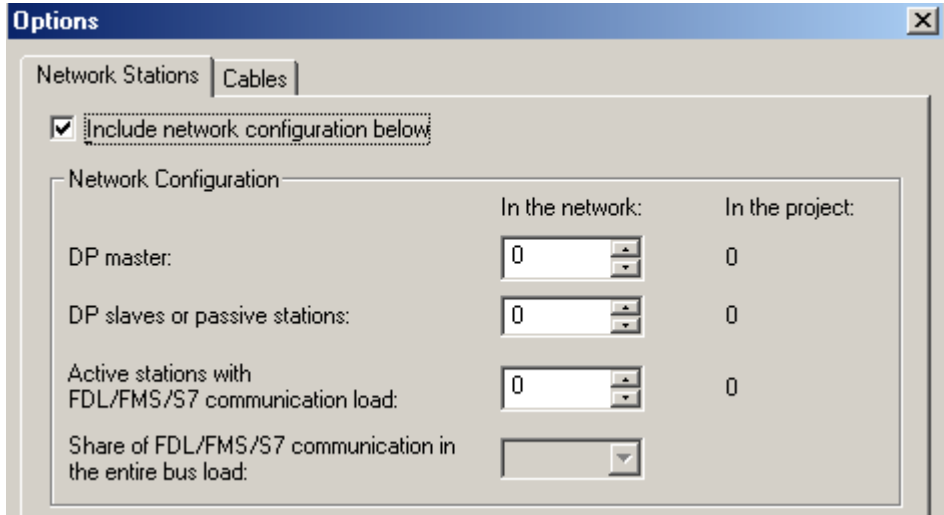
زمانی از این پروفایل استفاده می کنیم که بخواهیم node هایی را به شبکه PROFIBUS متصل کنیم. که توسط STEP7 قابل پیکر بندی نباشند و یا متعلق به پروژه جاری نبوده و به پروژه دیگری تعلق داشته باشند. در این حالت در پنجره Network Setting در قسمت Profile گزینه Standard را انتخاب نمایید. سپس کلید Options.. را فشار دهید تا پنجره Options باز شود در این پنجره، Network Stations را انتخاب نموده و گزینه Include Network Configuration Below را فعال کنید. در غیر این صورت نحوه محاسبه پارامتر های باس همانند همان الگوریتم محاسبه پارامتر های باس در حالت DP خواهد بود و node های پیکر بندی نشده در پروژه جاری را در نظر نخواهد گرفت. اما اگر این گزینه فعال شود یک الگوریتم عمومی را به کار خواهد برد که در نتیجه node های پیکر بندی نشده در پروژه جاری را هم در محاسبات پارامتر های باس لحاظ خواهد کرد.

Universal (DP/FMS) Profile

زمانی از این پروفایل استفاده می کنیم که در مجموعه تجهیزات متصل به شبکه PROFIBUS از تجهیزات خانواده SIMATIC S5 مثلاً CP 5431 یا CPU S5-95U استفاده شده باشد. یا زمانی که Station های SIMATIC S7 و SIMATIC S5 به صورت همزمان در یک پروژه به عنوان دو node در یک شبکه PROFIBUS به کار رفته باشند.

پنجره Options

در پنجره Network Setting اگر کلید Options را فشار دهید یک پنجره جدید باز می شود که شامل دو قسمت یکی Network Station و دیگری Cables می باشد.



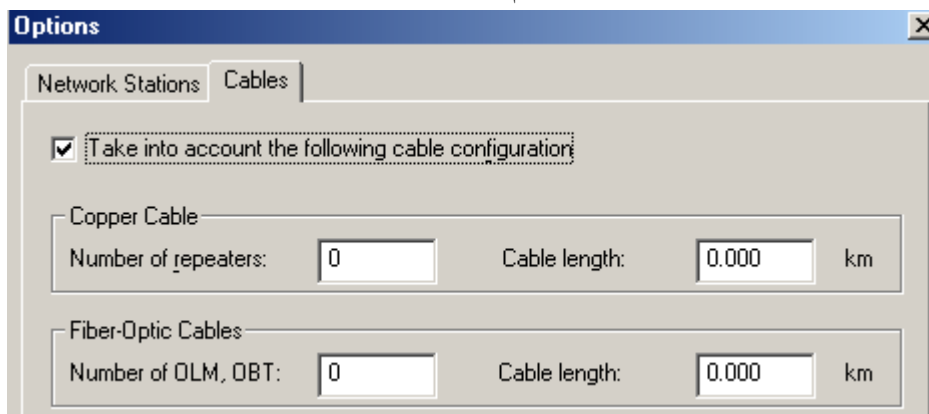
Network Station

قبلاً گفتیم که در بعضی کاربردها، ممکن است node هایی به کار بریم که پیکر بندی آنها توسط STEP7 ممکن نباشد. مثلاً یک S5 را به عنوان node شبکه استفاده کرده باشیم. این موضوع را قبلاً در پروفایل Standard هم بحث کردیم و گفتیم که برای اینکه در محاسبات پارامترهای باس، این node را هم لحاظ کرده باشیم باید گزینه Include Network Configuration Below را فعال نماییم.

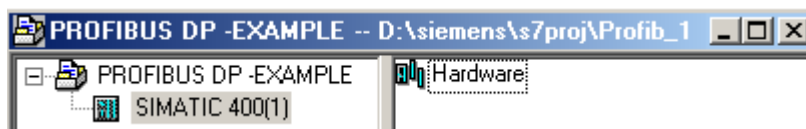
همان طور که در شکل می بینید در زیر ستون In The Project لیست تعداد node هایی که توسط STEP7، پیکر بندی شده اند نشان داده شده است در قسمت سمت چپ در زیر ستون In The Network لیست تعداد node هایی که در محاسبات پارامترهای باس باید لحاظ شوند آمده است که به این ترتیب با وارد کردن مقادیر مناسب، می توانیم به پارامترهای باس مناسب دست یابیم. زیرا حالا دیگر پارامترهایی که توسط STEP7 محاسبه می شوند با در نظر گرفتن همه node های شبکه اعم از S7 و غیر S7 صورت می گیرد. این صفحه در حالتی که پروفایل DP را انتخاب کرده اید، غیر فعال است.

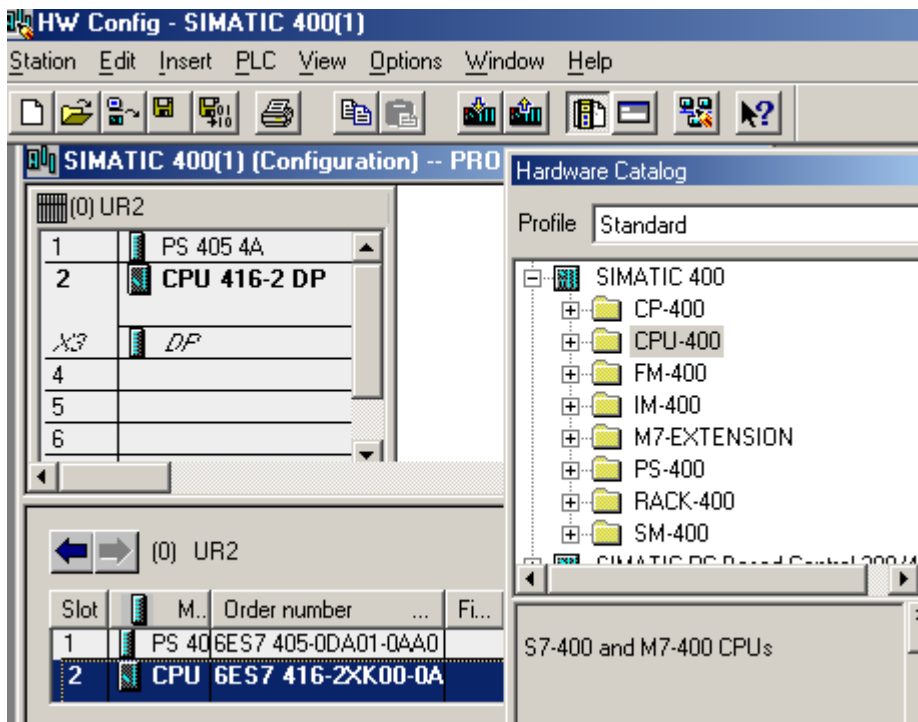
Cables

طول کابل ها، تعداد Repeater ها در حالت کابل مسی و تعداد OLM ها در حالت فیبر نوری موارد دیگری هستند که در محاسبه پارامترهای باس مؤثر هستند. در پنجره Option با انتخاب Cables، مطابق شکل ۱۴-۳ پنجره ای ظاهر می شود که شامل دو قسمت است. ابتدا با انتخاب گزینه Take into account the following cable configuration، به STEP7 می گوییم که مقادیر مربوط به کابل های شبکه را در محاسبات پارامترهای باس در نظر بگیریم سپس در قسمت پایین این صفحه که مشتمل بر دو قسمت است (یکی مربوط به کابل مسی و دیگری مربوط به کابل نوری) مقادیر مناسب را وارد می کنیم.

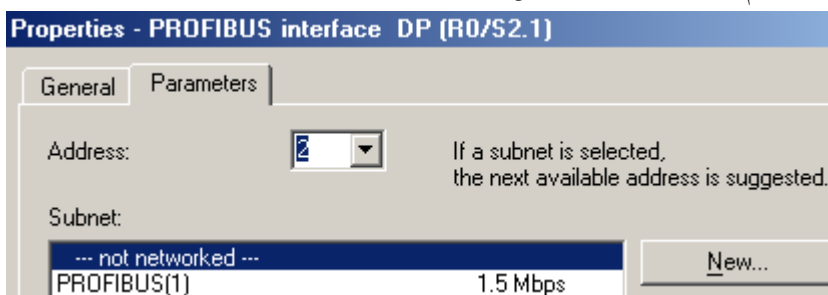
**گام پنجم: پیکر بندی سخت افزار سیستم با برنامه HW Config**

در این مبحث تا حدی که مورد نیاز شبکه PROFIBUS است به موضوع پیکر بندی سخت افزار توسط HW Config می پردازیم. نکته ای که در اینجا باید مطرح شود این است که برنامه HW Config و برنامه Net Pro از دو جنبه مختلف به یک سیستم نظارت می کنند بنابراین وقتی پیکر بندی انجام شده در یکی را می خواهیم توسط دیگری باز کنیم قبل از آن حتما باید عمل ذخیره سازی را انجام داده باشیم. در مثال ذکر شده، با ذخیره سازی آنچه که در NetPro داریم روی آیکون SIMATIC 400(1) در پنجره NetPro کلیک کرده می بینیم که توسط برنامه HWConfig باز میشود. این کار از روش های دیگر نیز امکان پذیر است. از جمله در Simatic Manager با کلیک کردن روی آیکون Hardware مربوط به Station



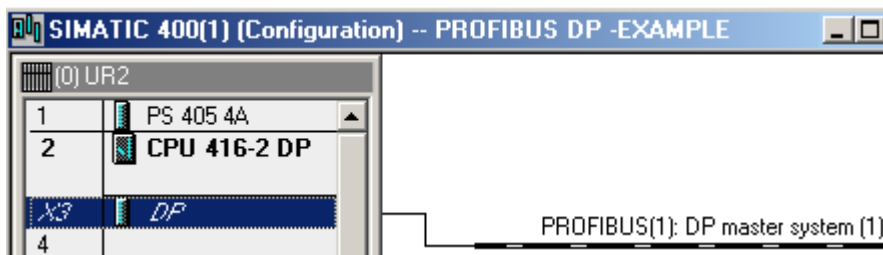


در Hwconfig با استفاده از کاتالوگ پنجره سمت راست از زیر مجموعه SIMATIC 400 ابتدا Rack مورد نظر (مثلا UR2) را انتخاب کرده سپس منبع تغذیه و پس از آن CPU را انتخاب کرده و بترتیب آنها را از اسلات اول به بعد قرار می‌دهیم. CPU انتخاب شده در مثال فوق CPU 416-2 DP با کد سفارش 6ES7 416-2XK00-0A00 می‌باشد. چون این CPU از نوع 2-DP است یک پورت مخصوص ارتباط PROFIBUS DP دارد. وقتی که این CPU را انتخاب می‌کنید یک پنجره باز و از شما پرسیده می‌شود که پورت 2-DP مربوط به این CPU را می‌خواهید به کدام شبکه PROFIBUS وصل نمایید.



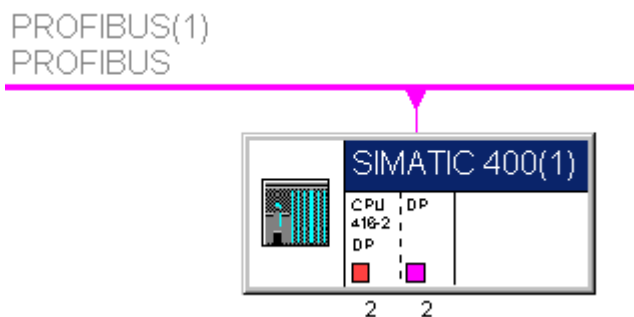
ایجاد پروژه شامل شبکه PROFIBUS -DP

در این پنجره می توانیم یک شبکه DP جدید ایجاد کنیم که با زدن کلید New یک شبکه PROFIBUS جدید ایجاد نموده و همان مراحل را که قبلاً برای تعیین پارامترهای باس ذکر شد را باید طی کنیم. ولی در اینجا منظورمان این است که این CPU را به همان شبکه PROFIBUS که قبلاً ایجاد کرده بودیم وصل کنیم بنابراین این شبکه PROFIBUS(1) را انتخاب می نمایم. آدرس ۲ برای آدرس Station روی شبکه PROFIBUS بصورت پیش فرض داده شده و لزومی ندارد آنرا تغییر دهیم.



پس از طی این مراحل یک شبکه PROFIBUS که یک ایستگاه Master به آن وصل است ایجاد کرده ایم. در مراحل بعدی تعدادی Slave هم به شبکه اضافه می کنیم. برای غیرفعال کردن یا فعال کردن مجدد شبکه فوق کافیسست روی DP در اسلات X3 راست کلیک کنیم و گزینه Disconnect یا Add Master Sytem را انتخاب نماییم.

پس از ذخیره سازی پیکر بندی Hwconfig در برنامه Net Pro نیز می توان، وضعیت موجود را مشاهده کرد.



گام ششم: پیکر بندی DP Slave ها

الف: اتصال ET 200B به شبکه PROFIBUS

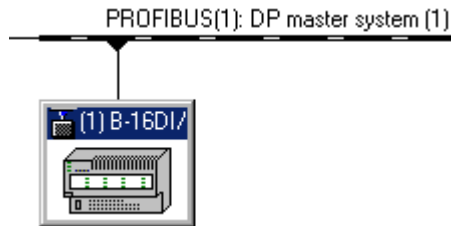
در این مرحله باید DP Slave ها را به شبکه DP وصل کنیم. ابتدا می خواهیم یک ET 200B به شبکه PROFIBUS وصل کنیم. اینکار به دو روش امکان پذیر است. روش اول در NetPro ابتدا روی پورت DP مربوط به SIMATIC 400 کلیک کرده سپس از پنجره کاتالوگ که در سمت راست برنامه موجود است از زیر مجموعه PROFIBUS DP و از خانواده ET200B روی B-16DI/16DO دابل کلیک میکنیم. مشاهده میکنیم



که این المان روی شبکه قرار می گیرد. پنجره کاتالوگ در شکل روبرو نمایش داده شده است. با وارد کردن ET200B مورد نظر در NetPro شکلی شبیه زیر خواهیم داشت. اکنون اگر پس از ذخیره سازی روی المان مربوط به ET200B کلیک کنیم می بینیم که ساختار در محیط Hwconfig نمایش داده خواهد شد.



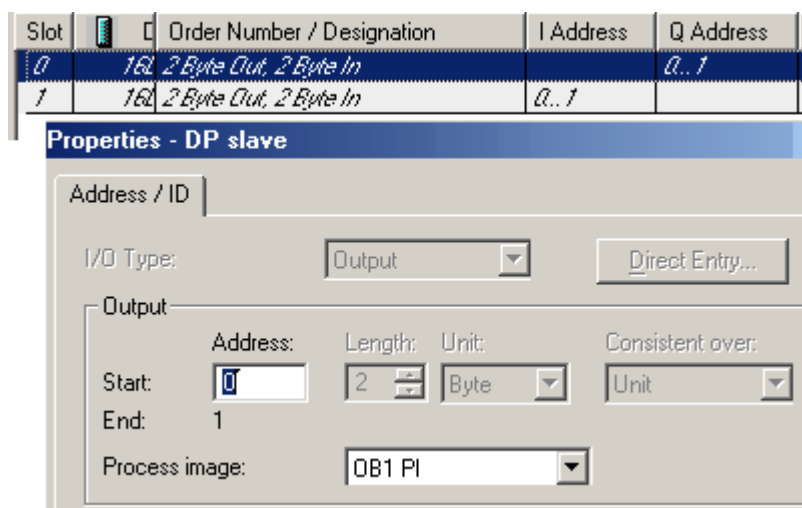
روش دوم آنست که در HWConfig از پنجره کاتالوگ که شبیه پنجره کاتالوگ NetPro میباشد ET200B را انتخاب و روی شبکه PROFIBUS متصل به Master قرار دهیم. اگر پس از ذخیره سازی در HWConfig به Netpro برگردیم شکل بالا را مشاهده خواهیم نمود. لازم به ذکر است در Net pro برای مشاهده شبکه با یا بدون Slave ها از منوی View این برنامه و انتخاب With DP Slaves استفاده مینماییم.



نکته قابل ذکر دیگر آدرس Node است. آدرس ها بصورت اتوماتیک توسط نرم افزار تعیین میشوند. همانطور که در شکل های فوق ملاحظه میشود آدرس 1 به ET200B اختصاص داده شده است. Master نیز بصورت پیش فرض دارای آدرس 2 میباشد. کاربر میتواند در صورت لزوم این آدر سها را در قسمت Properties تغییر دهد.



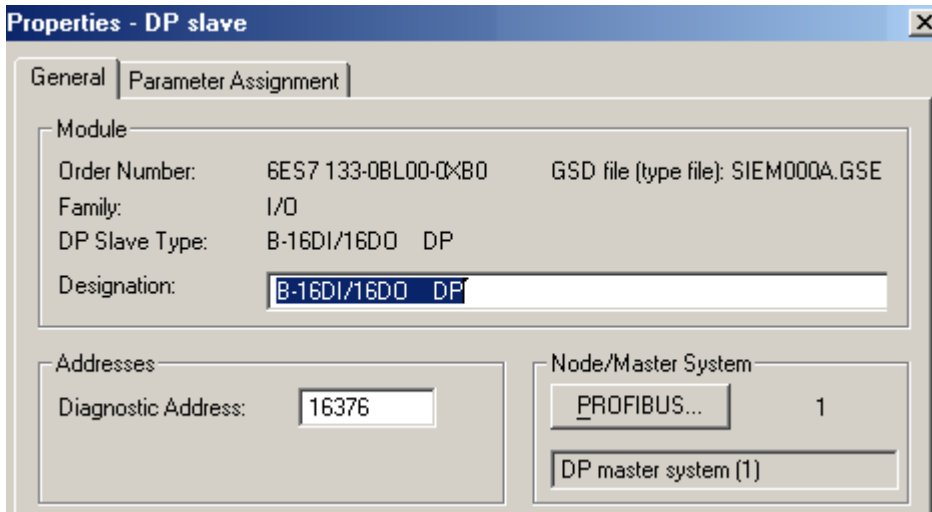
در Hwconfig جزئیات بیشتر مربوط به ورودی و خروجیهای ET 200B ظاهر میشود. آدرس آنها در قسمت پایین صفحه HW Config یعنی در Configuration Table دیده می شود. برای تغییر این آدرس ها کفایت در این جدول بر روی کارت مربوطه دابل کلیک نمایید. پنجره Properties DP Slave باز می شود که در قسمت Address I/O می توانید Start Address را تغییر دهید. در اینجا آدرس ورودی ها از 10.0 تا 11.7 و آدرس خروجی ها از Q0.0 تا Q1.7 میباشد. باید توجه داشت که آدرسهای مربوط به ورودی و خروجی ET ها نباید با آدرس کارتهای ورودی و خروجی که روی رک اصلی یا رک اضافی نصب شده اند تلافی پیدا کند. آدرسهای که خود سیستم تعیین میکند تلافی ندارند ولی در صورتی که کاربر بخواهد آنها را تغییر دهد باید توجه به موضوع فوق داشته باشد.



اگر در صفحه اصلی HW Config بر روی ET 200B دابل کلیک نمایید. پنجره Properties DP Slave باز می شود (شکل صفحه بعد) در این صفحه یک سری اطلاعات مانند Order Number، مشخصات ET 200B شامل نوع و تعداد I/O ها و یک سری مشخصات مهم دیگر را می بینید که در ادامه در مورد آنها بحث می کنیم.

Diagnostic Address

چنانچه این DP Slave مشکلی پیدا کند به CPU اطلاع می دهد و این آدرس را به CPU بر می گرداند. به این ترتیب این آدرس مشخص کننده این است که کدام DP Slave مشکل پیدا کرده است. در این حالت OB 86 صدا زده می شود و آدرس Diagnostic این DP Slave (در این مثال 16376) به OB 86 فرستاده می شود و ما می توانیم با برنامه ریزی مناسب این OB، متوجه شویم که کدام DP Slave (در صورت وجود چندین DP Slave) و به چه دلیل مشکل پیدا کرده است.



Node/Master System

در این قسمت یک سری اطلاعات راجع به شبکه PROFIBUS و پارامترهای آن و آدرس شبکه این DP Slave داده شده است. اگر کاربر بخواهد آدرس Node را عوض کند یا سرعت دیگری بجز 1.5 Mbps انتخاب کند با کلیک کردن روی کلید PROFIBUS میتواند در پنجره بعدی اینکار را انجام دهد.

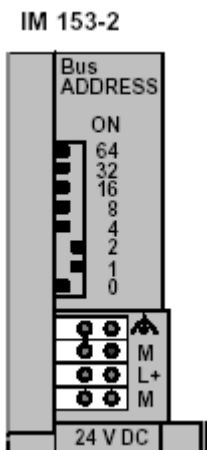
Parameter Assignment

اگر در پنجره Properties به جای General, Parameter Assignment را انتخاب کنید، یک سری پارامترهای مربوط به این DP Slave را می بینید که نحوه تنظیم آنها در کاتالوگ های مربوط به هر DP Slave آمده است. خوشبختانه ، برای DP Slave های متعلق به خانواده SIMATIC S7 نیازی نیست که این پارامترها را تنظیم کنید و این پارامترها توسط HW Config به طور اتوماتیک تنظیم می شوند.

تا اینجا تنظیمات سخت افزاری که باید در شبکه Master / Slave برای ET200B انجام شود توضیح داده شد. اما یک تنظیم سخت افزاری نیز روی خود ET200B لازم است انجام شود. آدرسی که روی شبکه برای آن منظور شده و در این مثال 1 میباشد لازم است توسط Dip Switch های روی خود ET نیز تنظیم گردد.

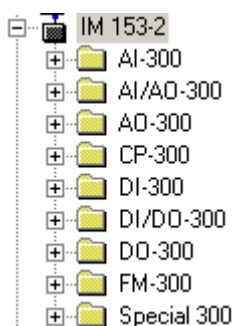
ب: اتصال ET 200M به شبکه PROFIBUS

برای تکمیل بحث، مطابق با مثال ذکر شده در ابتدای این بخش، یک ET 200M نیز به شبکه متصل می‌کنیم. همانطور که می‌دانید ET 200M برخلاف ET200B مدولار است و می‌توان تعدادی کارت I/O به آن اضافه کرد.



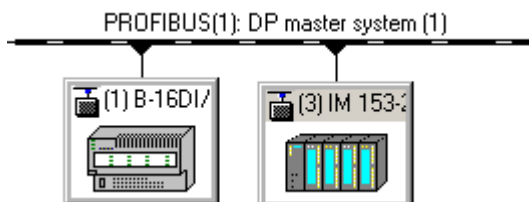
به همان شیوه که ET 200B را به شبکه PROFIBUS وصل کردیم در اینجا نیز ET 200M را با انتخاب نوع IM 153-2 به شبکه متصل می‌کنیم و در پنجره ای که باز می‌شود آدرس شبکه این DP Slave را 3 قرار می‌دهیم. این تنظیم همانطور که برای ET200B نیز گفته شد روی خود سخت افزار نیز باید انجام شود. روی IM تعدادی DIP Switch وجود دارد که در کنار آنها اعدادی نوشته شده است. آدرس مورد نظر را باید با ترکیب اعداد فوق بسازیم و سوئیچ‌های مربوط به آن اعداد را در وضعیت ON قرار دهیم. در اینجا برای ساختن آدرس 3 باید از 1+2 استفاده کنیم پس همانند شکل سوئیچ‌های 1 و 2 را ON می‌کنیم.

پس از قرار دادن IM153-2 روی شبکه PROFIBUS میبینیم که 11 اسلات ظاهر میشود. از همین جا خواننده باید شباهت ET200M را با یک Station 300



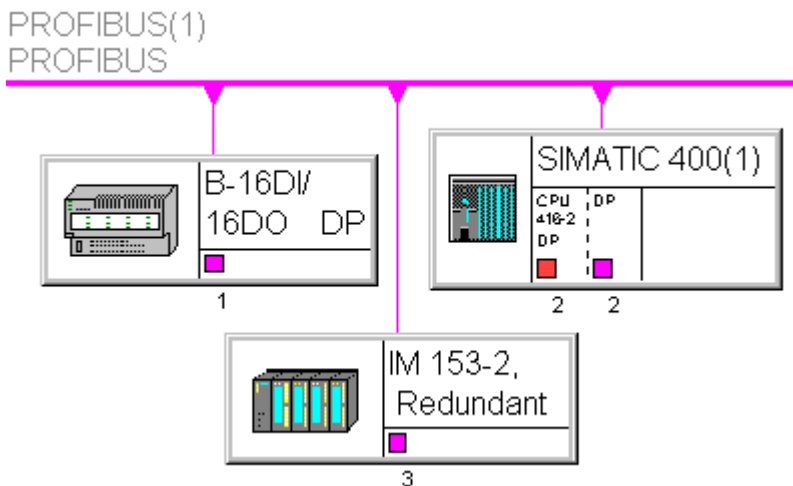
در نظر داشته باشد در اینجا CPU نداریم. کارتهای مختلف ورودی و خروجی آنالوگ و دیجیتال، کارتهای شبکه و کارتهای FM میتوانند در کاتالوگ از زیر مجموعه IM153-2 مانند شکل روبرو انتخاب شده و در اسلاتهای 4 تا 11 قرار گیرند. تنظیمات زیادی مانند تنظیم آدرس‌ها و فعال کردن وقفه‌ها برای این کارتها وجود دارد ولی پرداختن به آنها از حوصله این کتاب خارج است و خواننده محترم میتواند جزئیات موضوع را در تنظیمات سخت افزاری S7-300 در کتاب راهنمای جامع Step7 مشاهده نماید.

به این ترتیب پیکر بندی Master/Slave را که شامل یک Master و دو Slave می‌باشد را انجام دادیم. در برنامه



HW Config پیکربندی انجام شده را Save نمایید. اگر نتیجه کار را در برنامه NetPro ببینیم شکلی بصورت

زیر خواهیم داشت.



باز تأکید می کنیم که مدولهای متصل به DP Slave عیناً همانند مدولهای متصل به Master عمل می کنند یعنی اولاً به لحاظ نوع پذیرش وقفه ها و عملکرد سخت افزاری تفاوتی بین این مدولها و مدولهای Central وجود ندارد، ثانیاً نحوه دسترسی به مدولها عیناً شبیه مدولهای متصل به Master است. برای روشن شدن موضوع فرض کنید یک کارت DI متعلق به یک ET با آدرس شروع ۲۵۶ داریم. این آدرس به صورت خودکار در زمان پیکر بندی توسط STEP7 به این کارت تخصیص داده شده است و همانطور که دیدیم می توان این آدرس را در قسمت پایین صفحه HW Config مشاهده و در صورت لزوم تغییر داد. در این شرایط برای خواندن سیگنال از این ورودی در برنامه نویسی از دستور زیر استفاده میکنیم:

A I 256.0

دستور فوق، در یکی از بلاکهای Master CPU مثلاً در بلاک OB1 نوشته می شود و از طریق این CPU به سادگی به Distributed I/O دسترسی پیدا می کنیم. یعنی دقیقاً مثل I/O های متصل به Master با آنها رفتار می کنیم. فرضاً اگر قرار بود به یک کارت DI با آدرس شروع ۲۵۶ بر روی خود Master هم دسترسی پیدا کنیم باز هم می نوشتیم A I 256.0 و در نحوه کار تغییری ایجاد نمی شد. بدیهی است برای سیگنالهای آنالوگ نیز شبیه حالت Central باید از آدرس دهی Peripheral I/O استفاده کنیم مانند :

L PIW0

یا

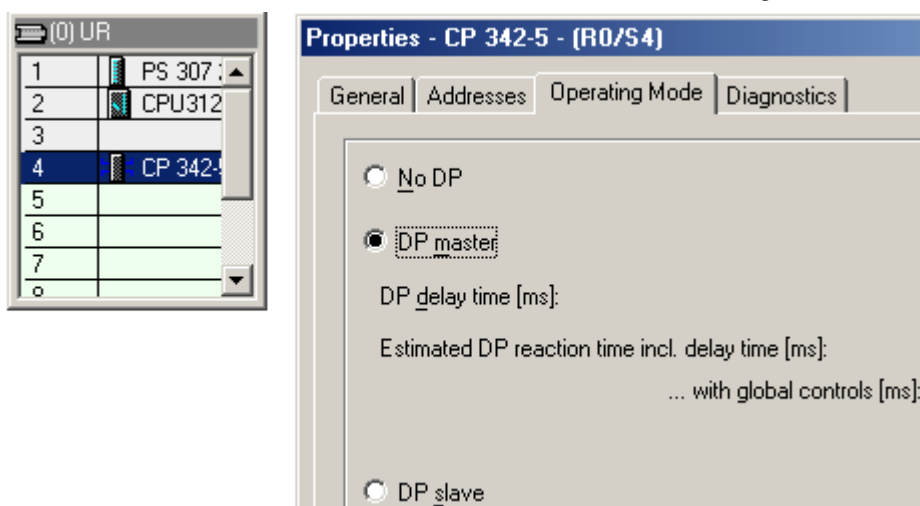
T PQW0

در مثال قبلی برای اتصال Master به شبکه از پورت DP مربوط به CPU استفاده کردیم. برای ایجاد شبکه DP و اتصال Master به آن، همانطور که قبلاً گفته شد می توان از مدولهای IM، CP یا IF استفاده کرد.

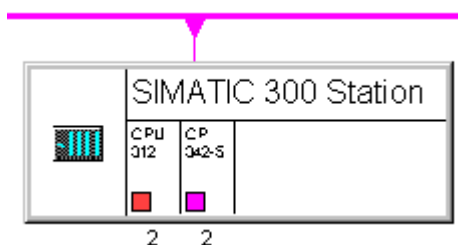
۴-۳ ایجاد Master با کارت شبکه

الف) Master با کارت CP

برای حالت Master با کارت CP، یک Station 300 ایجاد کنید و از یک CPU معمولی که فاقد پورت DP است مثلاً CPU 312 استفاده کنید و به آن مدول CP 342-5 را اضافه کنید وقتی این CP را به Rack اضافه می کنید همان پنجره شکل ۱۸-۳ باز می شود کلید New را فشار دهید و نام (1) PROFIBUS را انتخاب کنید. سپس بر روی کارت CP دابل کلیک نمایید و در قسمت Operating Mode حالت DP Master را انتخاب نمایید.

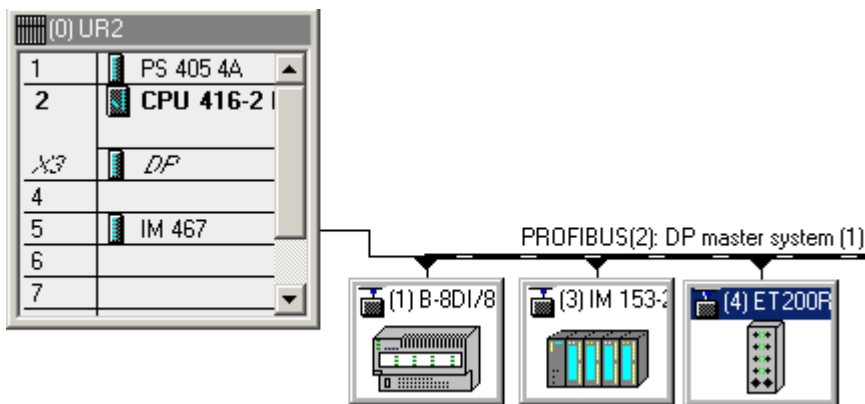


ادامه کار شبیه آنچه قبلاً ذکر شد می باشد. میتوان Slave های مختلف روی شبکه ایجاد شده قرار داد و آنها را پیکر بندی کرد. اگرچه ممکن است بسته به نوع کارت CP امکان اتصال برخی از Slave ها وجود نداشته باشد. در اینحالت در Netpro شکل Station 300 بصورت زیر است و مشاهده میشود که اتصال به PROFIBUS از طریق CP انجام شده است.



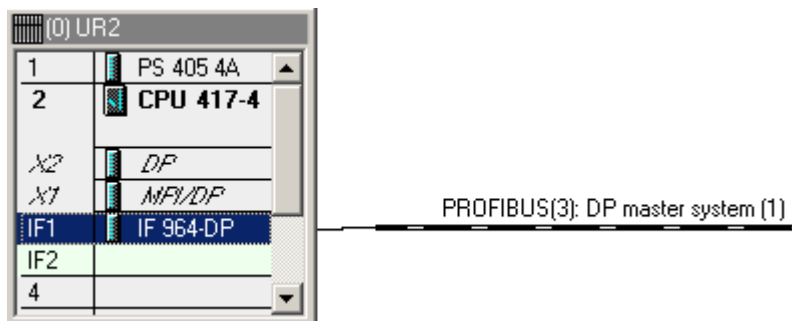
ب) Master با کارت IM

برخی از کارتهای IM و آنهم صرفاً برای S7-400 میتوانند نقش Master را ایفا کنند. کارت IM467 از این جمله است. شکل زیر یک Station 400 را با کارت IM467 بعنوان Master نشان میدهد.



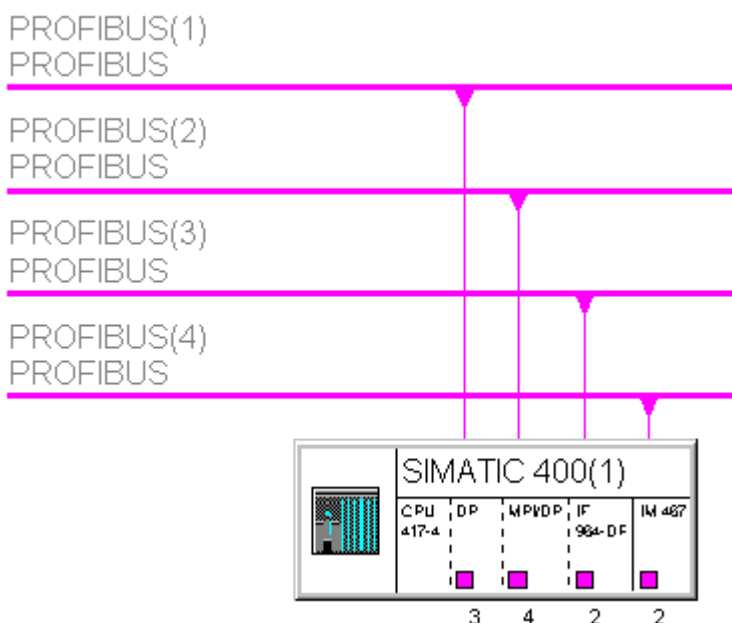
ج) Master با مدول IF

مدول IF نیز خاص S7-400 است و میتواند بعنوان یک Master مستقل از CPU عمل کند بعنوان مثال CPU 417-4 دارای قابلیت نصب کارت IF باشد اگر نوع V1.1 را انتخاب نمایید. همانطور که در شکل می بینید این CPU دو عدد IF را پشتیبانی می کند. در شکل زیر یک عدد مدول IF 964-DP که در پنجره کانالوگ در زیر مجموعه CPU مربوطه قرار دارد به اسلات مربوطه، کنار CPU اضافه شده و Master System جدیدی ایجاد شده است. مدول IF روی خود CPU نصب میشود.



۴-۴ استفاده از چند Master System بصورت ترکیبی

میتوان در یک Station ترکیبی از Master های فوق را قرار داد و هر کدام را به شبکه جداگانه ای متصل نمود. شاید بتوان گفت در اینحالت قابلیت اطمینان بالاتر است و در صورت قطع شدن یک شبکه سایر شبکه ها میتوانند بکار خود ادامه دهند. شکل زیر ترکیبی از Master ها را برای یک Station 400 نشان میدهد.



تذکر مهم:

چه در برنامه Hwconfig و چه در برنامه Netpro پس از تکمیل پیکر بندی و ذخیره سازی باید چک سازگاری اجزا (Consistency Check) را انجام دهیم. در HWconfig از منوی Station و در Netpro از منوی Network برای اینکار استفاده میکنیم. بعنوان مثال در Hwconfig اگر ET مدولار به شبکه متصل کرده ولی هیچگونه کارتی در آن قرار ندهیم این یک اشکال است که با اجرای چک توسط برنامه پیغام شکل زیر را مشاهده خواهیم کرد یا بعنوان مثال در Netpro اگر آدرس Node ها تلاقی داشته باشد توسط سیستم اعلام خواهد شد.

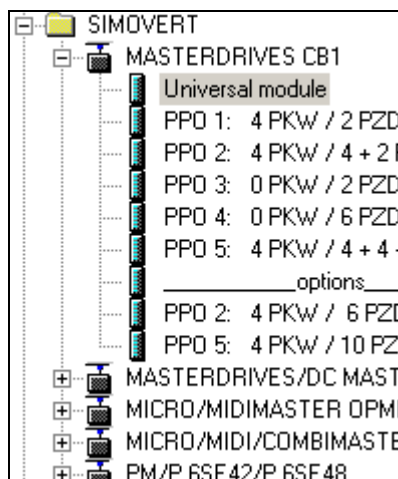


۵-۵ استفاده از سایر DP Slave ها

DP Slave ها منحصر به ET ها نیستند همانطور که قبلا ذکر شد در پنجره کاتالوگ برنامه های Net Pro و Hwconfig محصولات متنوعی از زیمنس را میبینیم که قابلیت اتصال به شبکه DP را دارند. علاوه بر اینها ممکن است لازم باشد محصولات سازندگان دیگر را نیز به شبکه اضافه کنیم این موارد در زیر مورد بحث قرار گرفته اند:

الف) سایر DP Slave های زیمنس

نحوه قرارداد این تجهیزات روی شبکه DP به همان روش ذکر شده برای ET ها میباشد. یعنی از پنجره کاتالوگ در Hwconfig آنها برداشته و روی خط شبکه DP قرار میدهیم. نکته ای که باید به آن توجه داشت اینست که بسته به نوع تجهیز ممکن است لازم باشد که کارت اینترفیس مربوط به آن را نیز به نرم افزار معرفی نماییم.

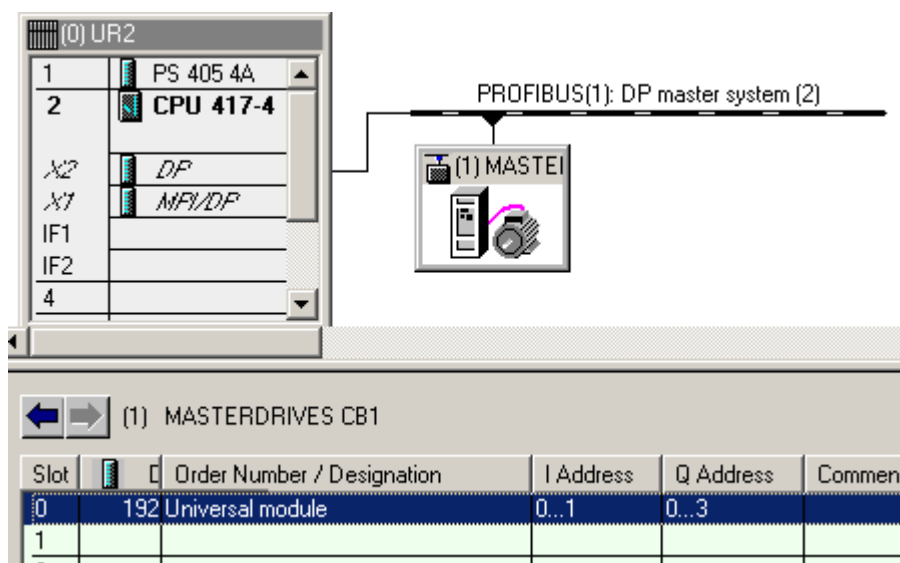


برای روشن شدن موضوع مثالی را مطرح می کنیم. خواننده عزیز با درک موضوع میتواند پیکر بندی سایر DP Slave های زیمنس را شخصا در STEP7 تست کند.

فرض کنید درایو الکتریکی از نوع Simovert که برای کنترل دور موتورهای AC استفاده میشود را قرار است به شبکه PROFIBUS متصل نماییم. در Hwconfig از پنجره کاتالوگ آنرا با ماوس برداشته و روی شبکه DP قرار میدهیم. ولی این کار به تنهایی کافی نیست.

اگر در این حالت Consistency Check را اجرا کنیم با خطایی شبیه آنچه در صفحه قبل ذکر شد مواجه میشویم. لازم است کارت اینترفیس مربوطه را نیز در پنجره کاتالوگ از زیر مجموعه Simovert برداشته و در اسلات مربوطه قرار دهیم.

همانطور که در شکل صفحه بعد مشاهده می شود کارت Universal در اسلات مربوطه قرار گرفته است. برای این کارت که در برخی DP Slave های دیگر نیز مشاهده میشود لازم است آدرس های ورودی و خروجی را تعیین کنیم.



برای تنظیم آدرس ها کفیسست روی کارت Universal کلیک کرده و در پنجره ای مانند شکل زیر آنها را تعیین نماییم. برخی از کارتهای اینترفیس قبلا با ورودی و خروجی های مشخصی تنظیم شده اند.

Properties - DP slave

Address / ID

I/O Type:

Output

Address: Start: End: Length: Unit: Consistent over:

Process image:

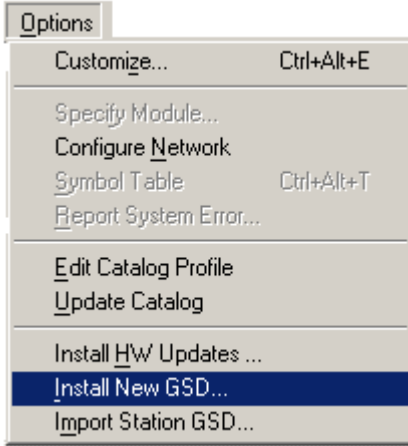
Input

Address: Start: End: Length: Unit: Consistent over:

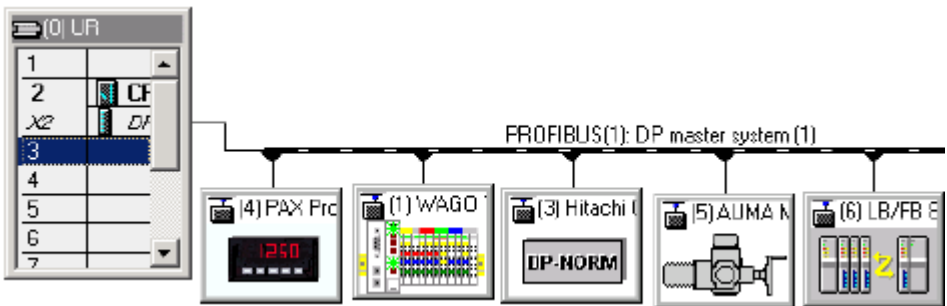
Process image:

ب) DP Slave های سازندگان دیگر

برای وارد کردن DP Slave های سازندگان دیگر لازم است فایل GSD وسیله مربوطه در دسترس باشد. این فایل را در برنامه Hwconfig توسط منوی Option > Install New GSD به نرم افزار بار میکنیم. پس از آن مشاهده خواهیم کرد که تجهیز مربوطه به پنجره کاتالوگ اضافه میگردد. سعی شود در هنگام نصب GSD سایر زیربرنامه های STEP7 بسته باشد تا پیغام خطا ظاهر نگردد.



شکل زیر DP Slave های مختلفی را از سازندگان غیر زیمنس نشان میدهد که روی شبکه DP مربوط به S7-300 قرار گرفته اند. با کلیک کردن روی هر کدام از این تجهیزات می بینیم که اسلاتهای خالی در پایین برنامه Hwconfig ظاهر میشود. در این اسلاتها باید کارتهای ورودی و خروجی مورد نیاز را از زیر مجموعه تجهیز مزبور در پنجره کاتالوگ قرار داد.



فصل پنجم - پیکربندی Intelligent Slaves در STEP7

مشمول بر :

- ۱-۵ پیکربندی I-Slave با Master
- ۲-۵ پیکربندی I-Slave با DP Slave
- ۳-۵ پیکربندی I-Slave با DP Slave مربوط به DP Master های مختلف
- ۴-۵ پیکربندی I-Slave با DP Master

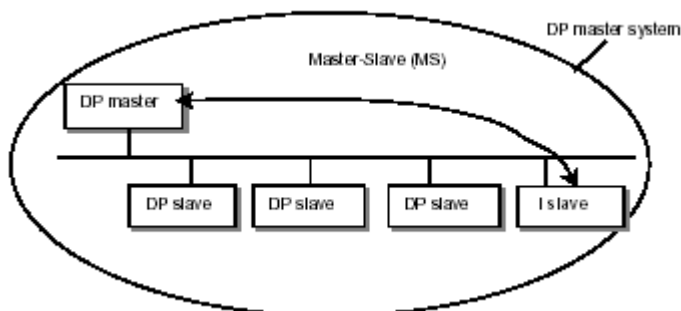
مقدمه :

در بخش های قبلی توضیحاتی در مورد مفاهیم I-Slave و انواع آن دادیم. به طور خلاصه گفتیم I-Slave یک DP Slave هوشمند است از اینرو پردازش اولیه ای روی Distributed I/O ها انجام داده و در صورت لزوم فرمان های محلی را به خروجی ها ارسال می کند. تجهیزات زیر میتوانند بعنوان I-Slave عمل کنند :

- CPU دارای ET200S
- CPU دارای T200X
- CPU از خانواده S7-300 که قابلیت Slave را نیز داشته باشد.
- CPU از خانواده S7-400 که قابلیت Slave را نیز داشته باشد.
- کارت CP از خانواده S7-300 که قابلیت Slave را نیز داشته باشد.
- کارت CP از خانواده S7-400 که قابلیت Slave را نیز داشته باشد.

۱-۵ پیکر بندی Master با I-Slave

در این روش از یک DP Master همراه با یک یا چند I-Slave استفاده میگردد. در عین حال میتوان همراه با آنها DP Slave نیز روی شبکه قرار داد.

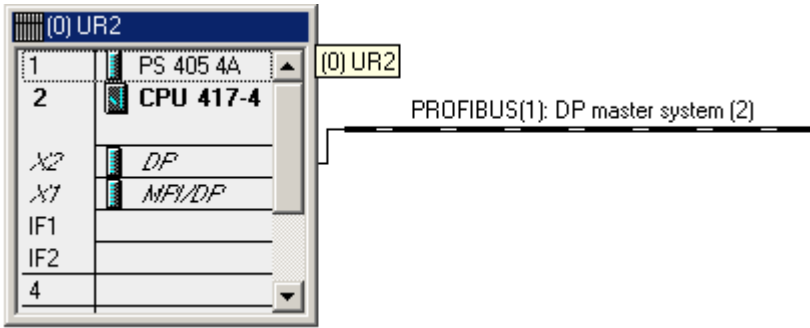


در این روش :

- برنامه اتوماسیون به تعدادی Subtask تقسیم شده و هر قسمت در یکی از I-slave ها قرار دارد.
- DP Master فقط کنترل و نظارت کلی بر I-slave ها دارد. پردازش محلی بعهده I-Slave هاست.
- DP master به I/O های I-Slave ها مستقیماً دسترسی ندارد. و فقط به CPU های I-Slave ها و آنهم صرفاً آدرس هایی که از قبل در پیکر بندی تعریف شده (صرفاً جداول PII و PIQ) دسترسی دارد.
- I-Slave ها را نمی توان همانند DP Slave ها به شبکه PROFIBUS متصل نمود. برای اینکار روش خاصی وجود دارد. گام هایی که در این روش باید برداشته شود در صفحه بعد توضیح داده شده است.

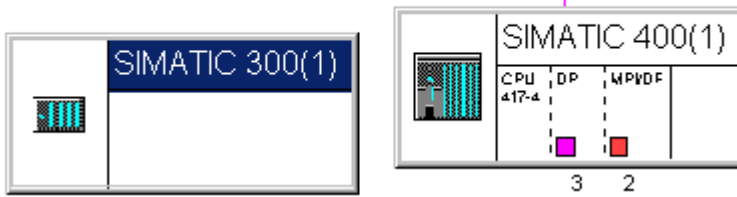
گامهایی که برای پیگر بندی سیستم I-Slave <Master باید برداشت:

گام اول: ایجاد DP Master و فعال کردن آن در Hwconfig



گام دوم: اجرای NetPro و وارد کردن Station 300

PROFIBUS



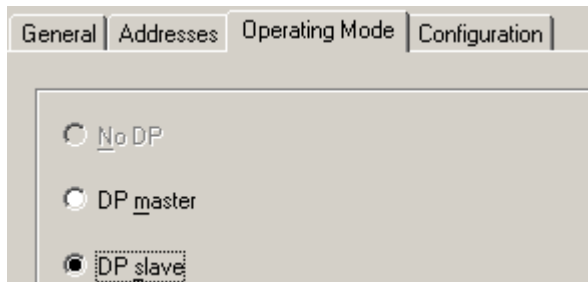
گام سوم: روی Station 300 در محیط Netpro دابل کلیک کرده تا توسط Hwconfig باز شود.

گام چهارم: با باز شدن برنامه Hwconfig بسته به نوع I-Slave یکی از کارهای زیر را انجام میدهیم:

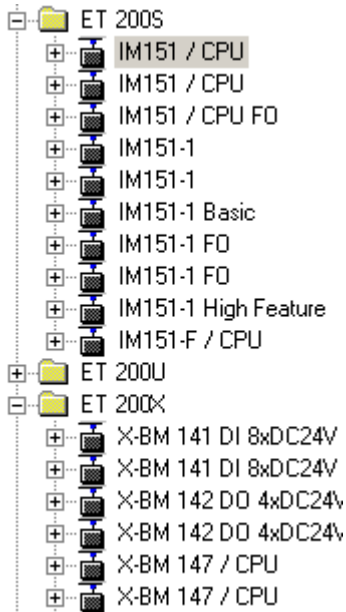
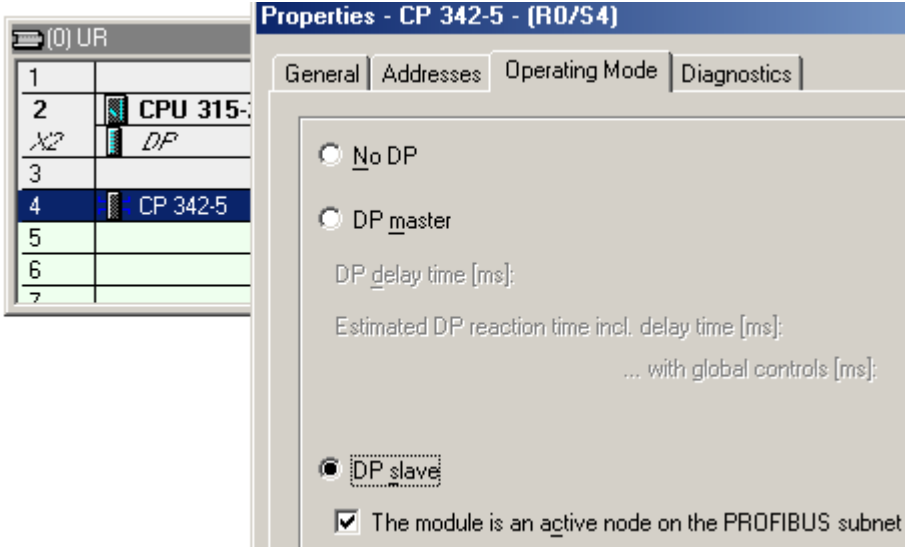
الف) استفاده از CPU 300 با قابلیت Slave مانند CPU315-2DP با کد سفارش 315-2AF82-0AB0 لازم

به ذکر است قابلیت Slave شدن را میتوان در توضیحات پایین پنجره کاتالوگ چک کرد. پس از وارد کردن

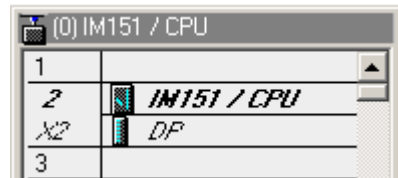
رک و CPU مورد نظر روی اسلات DP کلیک کرده و در پنجره مانند شکل زیر مد Slave را انتخاب میکنیم.



ب) استفاده از کارت CP با قابلیت DP و امکان Master یا Slave شدن مانند کارت CP342-5



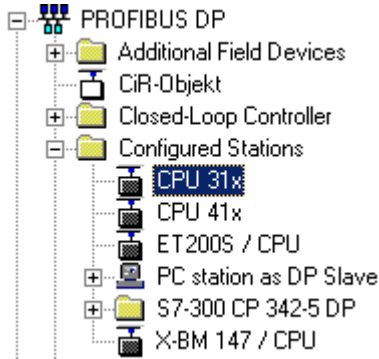
ج) استفاده از ET200X یا ET200S در اینحالت در پنجره خالی Hwconfig بدون اینکه رک وارد کنیم از پنجره کاتالوگ مانند شکل روبرو روی یکی از ET های فوق که در انتهای نام آن کلمه CPU نوشته شده دوبار کلیک میکنیم تا وارد Hwconfig شود.



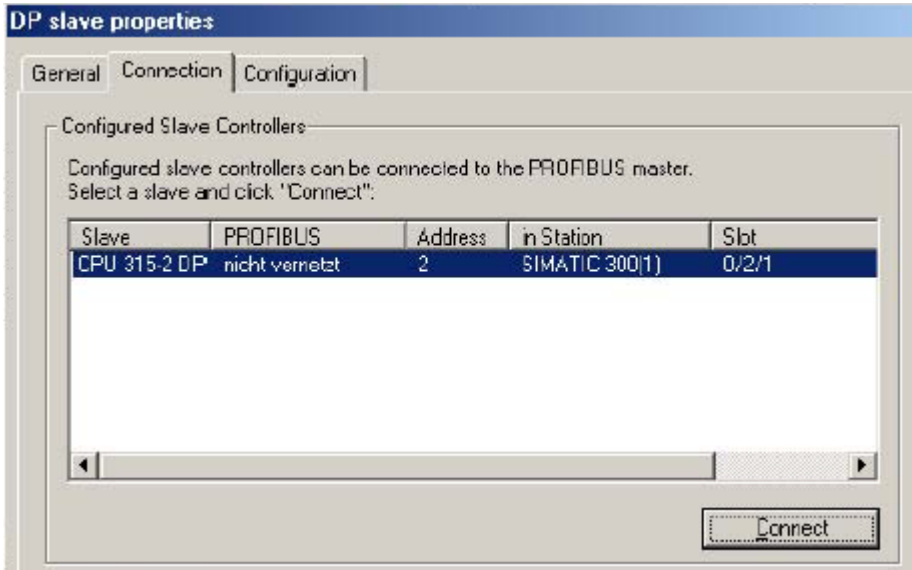
در این حالت نیز روی DP در اسلات مربوطه دابل کلیک کرده و سپس مد DP Slave را برای آن انتخاب میکنیم.

در تمام حالات الف و ب و ج لازم است پیکر بندی را ذخیره نماییم.

گام پنجم: باز کردن DP Master در HWconfig با دو بار کلیک کردن روی آن در Netpro .

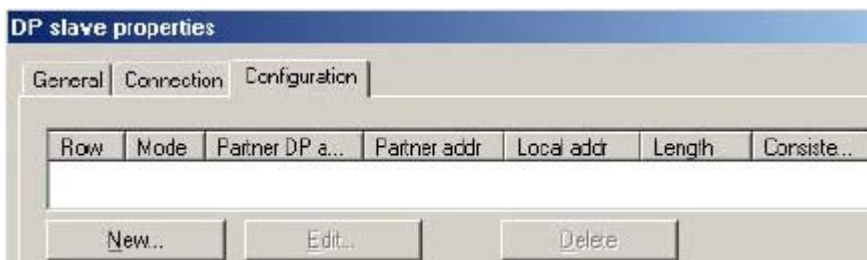


گام ششم: با استفاده از کاتالوگ DP قسمت Configured Station را باز کرده و بسته اینکه کدام I-Slave مد نظر است تجهیز مورد نظر را انتخاب کرده روی شبکه PROFIBUS DP در Master قرار میدهیم. برای ET200X از X-BM استفاده میکنیم. مشاهده میکنیم که پنجره ای مانند شکل زیر باز میشود.

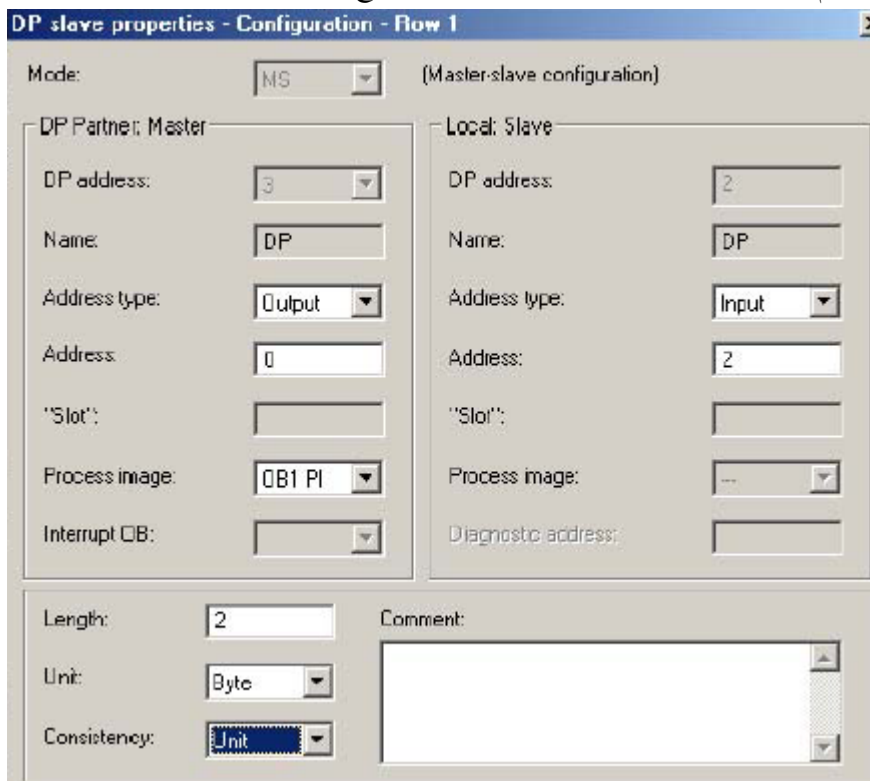


گام هفتم: در پنجره فوق روی Connect کلیک میکنیم با برقراری اتصال تجهیز سطر مربوطه از پنجره حذف میشود. بدیهی است اگر چندین Station 300 بصورت Slave پیگر بندی شده باشد در این لیست چند انتخاب ظاهر میشود.

گام هشتم: در پنجره قبل روی Configuration سپس روی New کلیک میکنیم



گام نهم: پنجره ای مانند شکل زیر باز میشود که سمت چپ مربوط به Master و سمت راست مربوط به Slave است. نواحی آدرس ها را در اینجا باید مشخص نمود. اگر در یکطرف Input انتخاب شود در سمت دیگر باید Output را انتخاب نمود. در Address نقطه شروع را مینویسیم. طول دیتا را در قسمت Length مشخص میکنیم که چند بایت یا چند Word باشد. بعنوان مثال اگر آدرس ورودی 0 و طول دیتا 2 بایت باشد یعنی IB0 و IB1. در ضمن لازم نیست که آدرسهای دوطرف هردو از یک عدد شروع شود.



در پنجره قبلی پس از تکمیل کار و کلیک کردن روی OK مشاهده میکنیم که در پنجره Configuration یک سطر مانند شکل زیر ظاهر میگردد. منظور از مد MS در این سطر همان مفهوم Maser/Slave است. در این سطر مشخص است که ناحیه PIQ مربوط به حافظه Master از آدرس 0 با ناحیه PII مربوط به حافظه Slave از آدرس ۲ در تماس است و دیتاهایی با حجم ۲ بایت و با آدرس های شروع فوق الذکر بین آنها تبادل میشود. بهمین روش میتوان سطر دیگری برای تبادل دیتا بین ناحیه ورودی Master و ناحیه خروجی Slave به این جدول اضافه کرد .

Row	Mode	Partner DP a...	Partner addr	Local addr	Length	Consiste
1	MS	3	00	12	2 Byte	Unit

با استفاده از این پیکر بندی برنامه نویسی به سهولت انجام میشود. در برنامه Master میتوان از آدرس های تعریف شده فوق استفاده کرد . مانند:

L QB0 یا T QB0

خواننده محترم میتواند شبیه آنچه در مثال فوق برای عملکرد CPU از خانواده S7-300 بعنوان Slave ذکر شد را برای سایر I-Slave ها انجام داده و نتیجه پیکر بندی را مشاهده نماید.

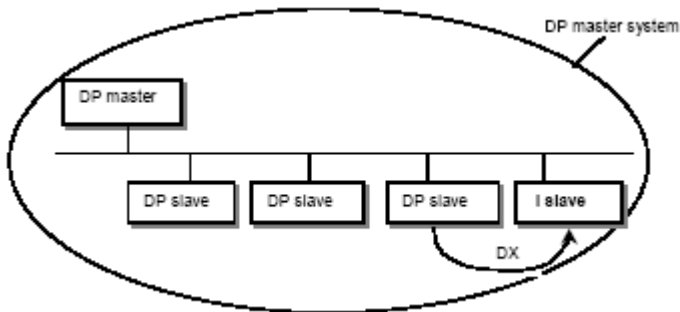
تذکر:

- وقتی یک I-Slave را با یک Master پیکر بندی میکنیم نمیتوان از آن I-Slave برای Master دیگری استفاده کرد مگر اینکه آنرا از Master اول Disconnect کنیم.
- روی یک شبکه PROFIBUS میتوان چند Master و چند I-slave را بگونه ای پیکر بندی کرد که هر I-Slave با I-Slave Master خاص خودش در ارتباط باشد. این کار شبیه پیکر بندی DP Slave های مختلف با Master های مختلف میباشد.

۲-۵ پیکر بندی I-Slave با DP Slave

در این روش I-Slave با DP Slave ارتباط مستقیم برقرار میکند که به Direct Data Exchange معروف است و با ارتباط DX نمایش داده میشود.

ارتباط DX قابلیت است که در نسخه DP-V2 به PROFIBUS اضافه شده است. در این روش لازم نیست که برای تبادل دیتا بین دو Slave پای Master نیز در میان باشد. بنابراین سرعت تبادل بیشتر خواهد بود.

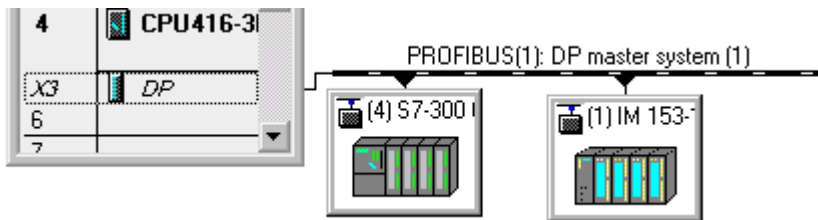


گامهایی که برای پیکر بندی سیستم I-Slave <> DP Slave باید برداشت:

گام اول: ایجاد DP Master و فعال کردن آن در Hwconfig مشابه آنچه برای Master <> Slave بیان شد. تنها نکته مهمی که باید توجه داشت اینست که Master قابلیت DX داشته باشد این قابلیت را میتوان در ویژگیهایی که در زیر پنجره کاتالوگ ظاهر میشود چک کرد.

گام دوم: انتخاب DP Slave و قرار دادن آن روی شبکه DP Master در Hwconfig. بعنوان مثال یک ET200M را در نظر بگیرید که روی شبکه قرار داده شده و کارتهای مربوطه نیز در اسلاتهای آن قرار گرفته اند.

گام سوم: پیکر بندی یک I-Slave به روش ذکر شده در قسمت قبل و قرار دادن آن روی شبکه



گام چهارم: کلیک کردن روی I-Slave تا پنجره Configuration شبیه گام هشتم ذکر شده قبلی باز شود.

گام پنجم: در پنجره Configuration روی New کلیک کرده تا پنجره ای مانند شکل زیر باز شود در این

پنجره:

- ابتدا باید مد DX را انتخاب کرد.
- اگر بیش از یک DP Slave داشته باشیم در قسمت سمت چپ آدرس Node برای Slave مورد نظر را مشخص میکنیم (در جلوی DP Address)
- آدرسهای مربوط به DP Slave که باید در دسترس I-Slave قرار گیرند را قسمت سمت چپ در جلوی Address مشخص میکنیم. این آدرس ها معمولاً بر اساس آنچه برای DP Slave در HWconfig تنظیم شده ظاهر میگردد.
- در قسمت سمت راست نیز آدرس های مربوط به I-Slave را مشخص میکنیم.
- اندازه دیتا را شبیه قبل با استفاده از Length و Unit مشخص می نمایم.

DP slave properties - Configuration - Row 2

Mode: (Direct data exchange)

DP Partner: Publisher	Local: Recipient
DP address: <input type="text" value="1"/>	DP address: <input type="text" value="4"/>
Name: <input type="text" value="IM 153-1"/>	Name: <input type="text" value="DP"/>
Address type: <input type="text" value="Input"/>	Address type: <input type="text" value="Input"/>
Address: <input type="text" value="512"/>	Address: <input type="text" value="0"/>
"Slot": <input type="text"/>	"Slot": <input type="text"/>
Process image: <input type="text"/>	Process image: <input type="text"/>
Interrupt DB: <input type="text"/>	Diagnostic address: <input type="text"/>

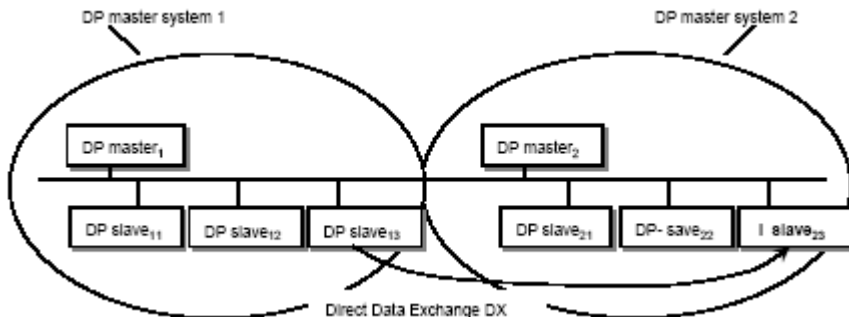
Length: Comment:

گام ششم: پس از Apply کردن میبینیم که ارتباط DX در پنجره Configuration مربوط به I-slave مانند شکل زیر ظاهر میگردد. در صورت ایجاد چند ارتباط DX یا MS آدرسها نباید تداخل داشته باشند. این کار توسط خود نرم افزار نیز کنترل میشود.

Row	Mode	Partner DP a...	Partner addr	Local addr	Length	Consiste...
1	MS	2	0 0	1 0	1 Byte	Unit
2	DX	1	1 0	1 1	4 Byte	Unit
3	DX	1	1 5 1 2	1 5	2 Word	Unit

۳-۵ پیکر بندی I-Slave با DP Slave که دارای DP Master های مختلف هستند

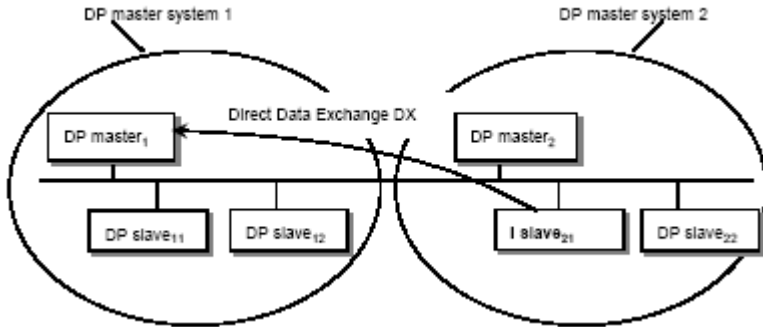
در حالت قبل I-Slave و DP Slave که با یکدیگر ارتباط DX برقرار میکردند هر دو دارای یک DP Master بودند. اکنون حالتی را در نظر بگیرید که هر کدام متعلق به یک DP Master جداگانه باشند ولی مجموعه آنها روی یک شبکه PROFIBUS مانند شکل قرار گرفته باشد. این ساختار نیز تبادل دیتا را سرعت میدهد. زیرا اگر چنین امکانی وجود نداشت لازم بود در مثال شکل زیر ابتدا I-Slave23 با DP Master2 گفتگو کند سپس DP Master2 با DP Master1 و نهایتاً دیتا از DP Master1 به DP Slave23 داده شود. اینراه طولانی با امکان DX فوق بسیار کوتاه شده است.



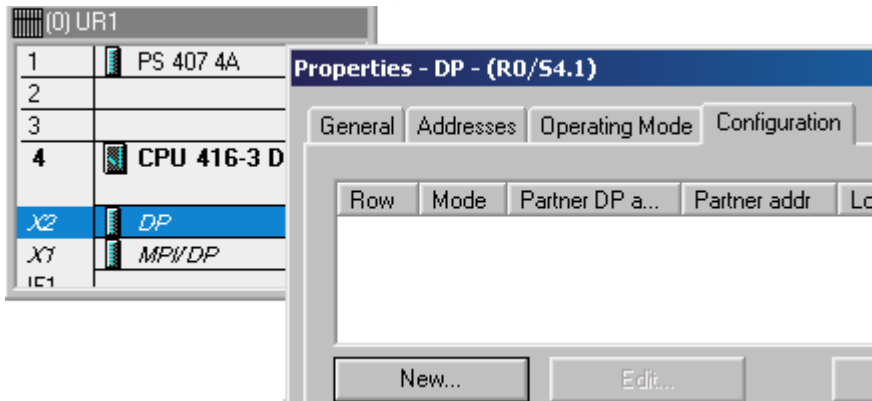
با توضیحاتی که برای روشهای قبلی داده شد پیکر بندی این روش نیز ساده است. کافی است دو DP-Master جداگانه که هر دو امکان DX داشته باشند روی یک باس مشترک ایجاد کرده روی یکی I-slave و روی دیگری DP Slave قرار دهیم. سپس روی I-Slave و آدرس Node مربوط به DP Slave را در پنجره Configuration انتخاب میکنیم. بقیه کارها شبیه قبل است.

۴-۵ پیگر بندی I-Slave با DP Master

در این حالت یک I-Slave با DP Master غیر از DP Master خودش ارتباط مستقیم برقرار میکند.



DP Master باید امکان DX داشته باشد. در اینحالت بجای اینکه روی I-Slave در پنجره HWconfig کلیک کنیم روی اسلات DP مربوط به DP Master کلیک میکنیم تا مانند شکل زیر پنجره Configuration باز شود.



شبهه قبل با کلیک روی New پنجره Configuration باز میشود که در آن آدرس Node و آدرس های مربوط به حافظه را انتخاب میکنیم

توجه داشته باشید از سمت DP Master1 میتوانیم آدرس Node های مربوط به Slave های DP Master2 را ببینیم که I-Slave یکی از آنهاست. همینطور از سمت DP Master 2 میتوانیم آدرس Node های مربوط به Slave های DP Master1 را مشاهده کنیم و بین آنها ارتباط برقرار کنیم. بنابراین به این طریق یک DP Master نه تنها با I-Slave با DP-Slave های دیگر نیز میتواند تبادل دیتا داشته باشد.

فصل ششم - ساختارهای مختلف شبکه PROFIBUS در STEP7

مشمول بر :

- ۱-۶ ساختار یک شبکه PROFIBUS در یک پروژه Step7
- ۲-۶ ساختار چند شبکه PROFIBUS در یک پروژه Step7
- ۳-۶ ساختار یک شبکه PROFIBUS در چند پروژه Step7

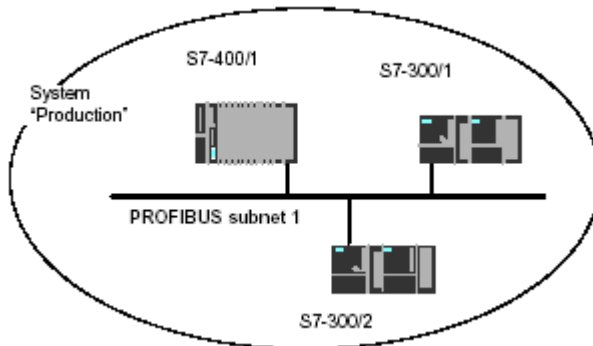
مقدمه :

در این بخش به ساختارهای مختلف شبکه PROFIBUS در STEP 7 می پردازیم در اینجا منظور از PROFIBUS صرفاً پروتکل DP نیست و FMS را نیز شامل میشود. همانطور که میدانیم این دو پروتکل میتوانند بطور همزمان روی یک شبکه استفاده شوند. ساختارهایی که در این قسمت بحث میشوند عبارتند از :

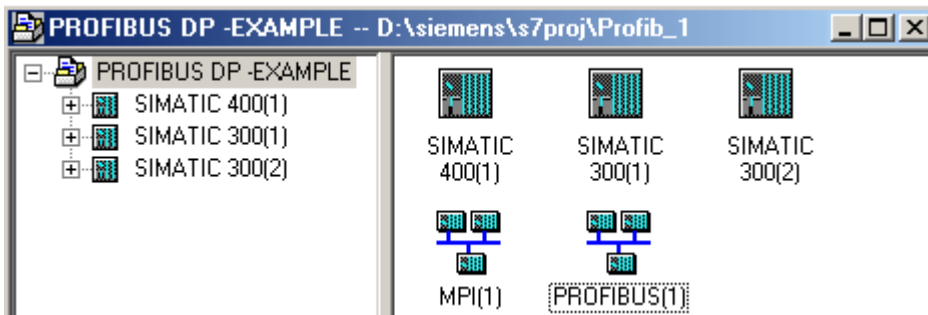
- یک شبکه در یک پروژه
- دو یا چند شبکه در یک پروژه
- یک شبکه در چند پروژه

۱-۶ ساختار یک شبکه PROFIBUS در یک پروژه Step7

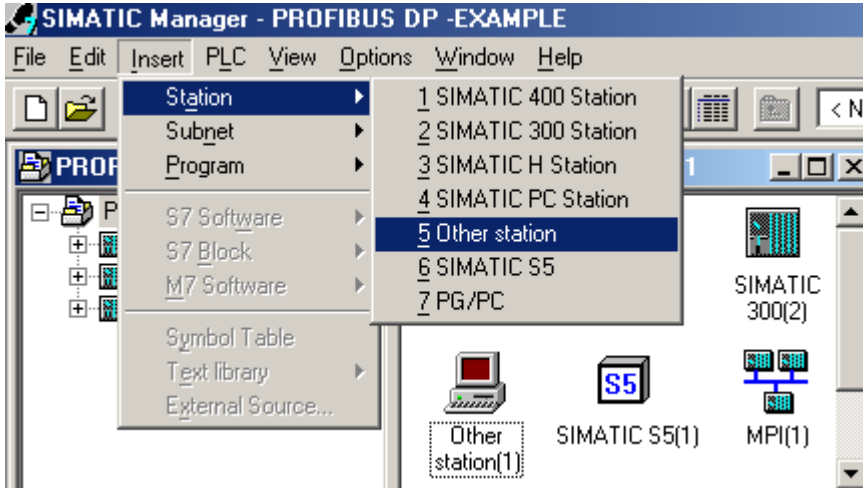
این ساختار ساده ترین حالت است. با توضیحاتی که تاکنون داده شده کاربر با این ساختار بخوبی آشناست. این های مختلف که میتواند Master یا I-Slave باشند در هنگام پیکر بندی همگی به یک شبکه PROFIBUS متصل میشوند مانند شکل زیر :



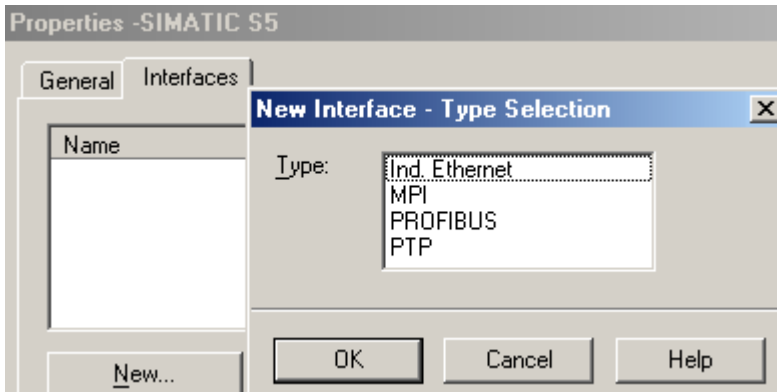
در اینحالت در پنجره Simatic Manager المانهایی مانند شکل زیر خواهیم داشت. همانطور که مشخص است فقط یک المان برای PROFIBUS وجود دارد.



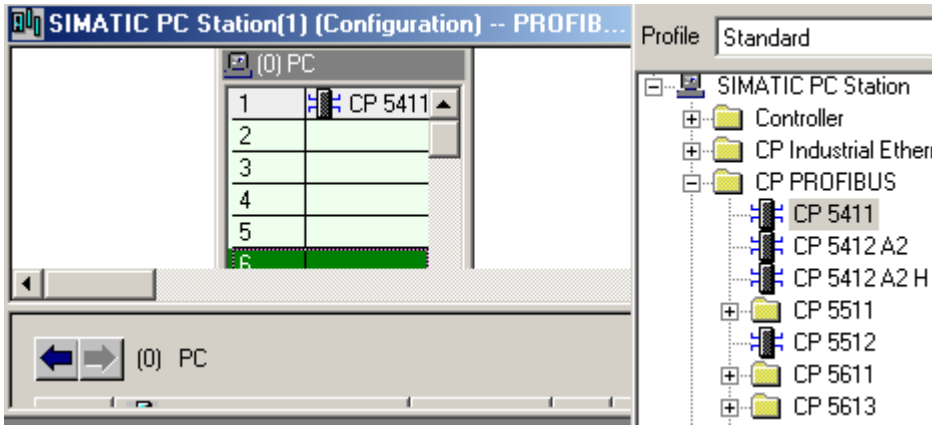
نکته ای که در همین جا لازم است خاطر نشان شود نحوه قراردادن یک Station روی شبکه است که از خانواده S7 نباشد. اینکار هم از طریق Simatic Manager امکان پذیر است و هم از طریق NetPro. در Simatic Manager با استفاده از منوی Insert > Station استفاده میکنیم. برای S5 از Simatic S5 و برای PC از Simatic PC Station و برای محصولات غیر زیمنس از Other Station استفاده میکنیم.



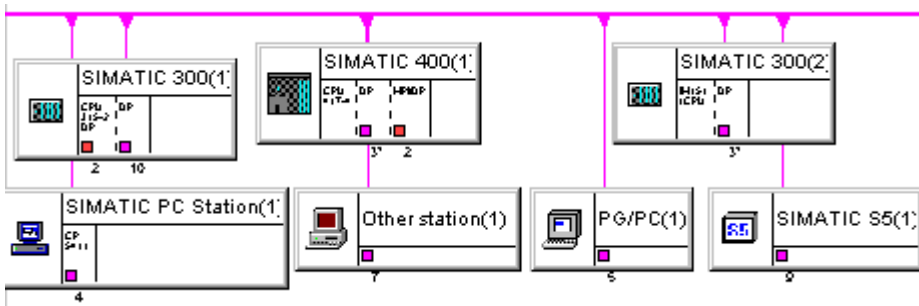
می بینیم که آیکون مربوطه در پنجره ظاهر میشود. با کلیک کردن روی هر کدام از این آیکونهای پنجره ای باز میشود که در بخش Interface آن باید نوع ارتباط را تعیین کرد. با انتخاب PROFIBUS و OK کردن امکان اتصال این Station به شبکه مورد نظر فراهم شده و آدرسی برای این Node توسط سیستم داده میشود.



برای اتصال PC نیز از منوی Insert > Station > SIMATIC PC Station استفاده میکنیم. با کلیک روی آیکون آن ، برنامه HWConfig باز میشود و لازم است از پنجره کاتالوگ کارت ارتباطی مورد نظر را از زیر مجموعه SIMATIC PC Station مانند شکل زیر انتخاب کرده و در یکی از اسلاتهای ظاهر شده قرار میدهیم.

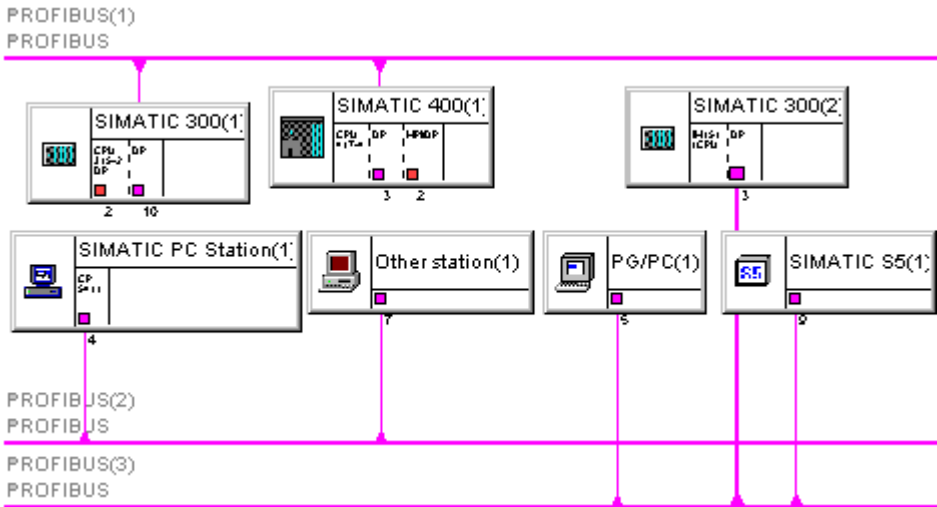


پس از اتمام کار و ذخیره سازی اگر برنامه NetPro را اجرا کنیم شکلی شبیه زیر خواهیم داشت:

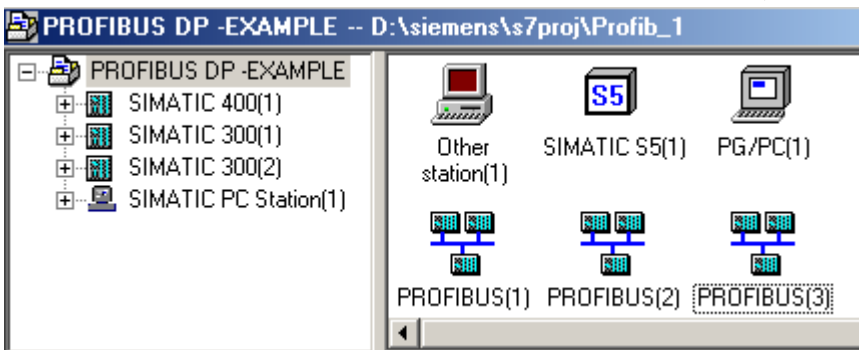


۲-۶ ساختار چند شبکه PROFIBUS در یک پروژه Step7

در یک پروژه میتوان چند شبکه PROFIBUS ایجاد کرد که کاملاً از یکدیگر مستقل باشند و هر کدام دارای Master و Slave های خاص خود باشند. اینکار را میتوان در Hwconfig هنگام معرفی Master System انجام داد. روش دیگر نیز استفاده از NetPro و وارد کردن چند Subnet و سپس اتصال Station ها به Subnet های مورد نظر است.

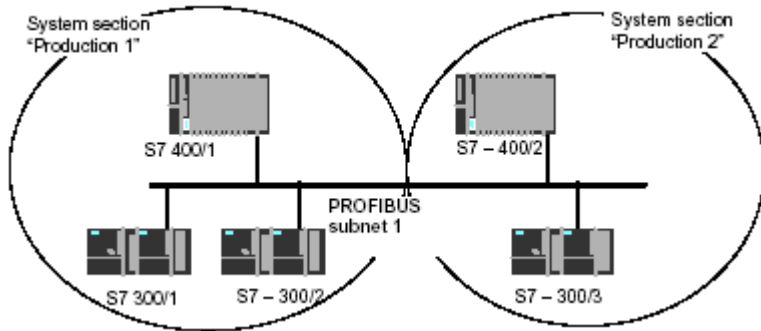


پس از ذخیره سازی اگر به Simatic Manager باز گردیم آیکون مربوط به Subnet های فوق را در پنجره آن مشاهده خواهیم کرد:



۳-۶ ساختار یک شبکه PROFIBUS در چند پروژه Step7

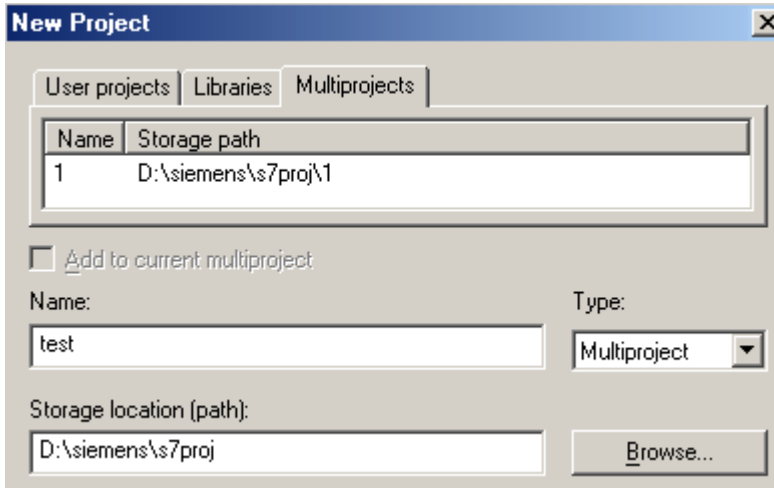
در طراحی ممکن است اتوماسیون یک کارگاه به چند پروژه تقسیم شود ولی در همه آنها یک شبکه PROFIBUS وجود داشته باشد.



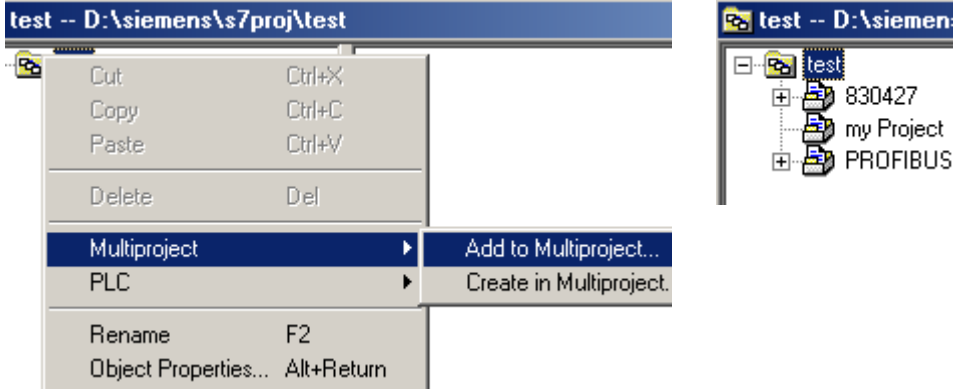
برای این منظور باید یک Multiproject ایجاد کرد سپس شبکه های پروژه ها را باهم ترکیب (Merge) نمود. گامهای زیر لازم است بترتیب برداشته شوند:

گام اول: در Simatic Manager پروژه های مورد نظر را ایجاد کرده و شبکه PROFIBUS آنها را پیکر بندی میکنیم.

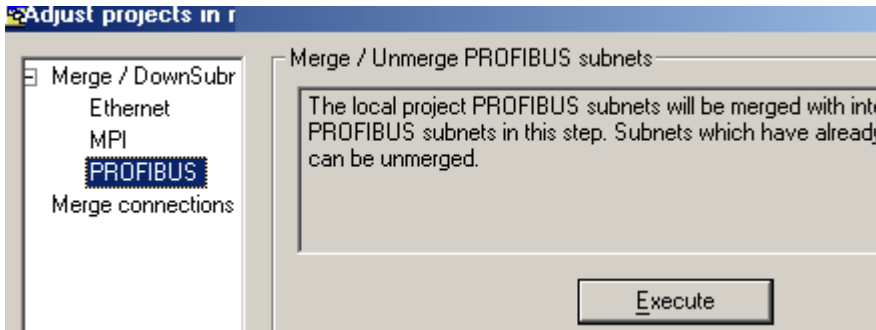
گام دوم: در Simatic Manager از منوی File > New استفاده کرده و در پنجره در قسمت Multiproject اسم دلخواه را وارد میکنیم.



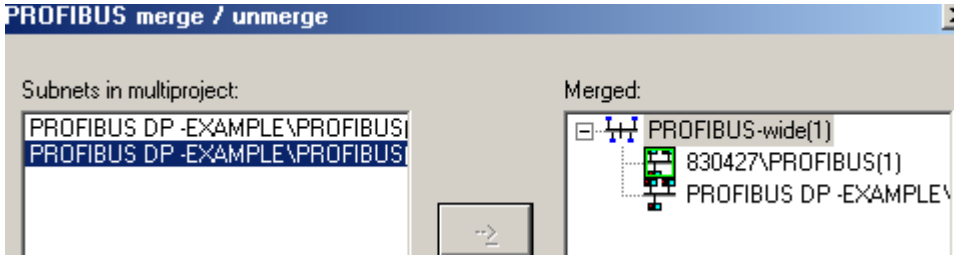
گام سوم: روی اسم پروژه با کلیک راست ماوس مانند شکل زیر Add to Multiproject را انتخاب میکنیم. لیست پروژه های موجود ظاهر میشود. از این لیست پروژه های مورد نظر را انتخاب و به پنجره وارد میکنیم.



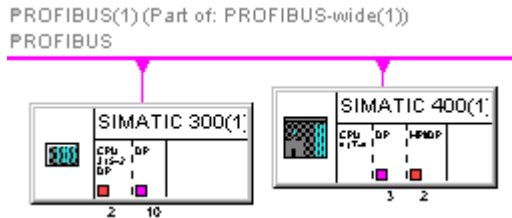
گام چهارم: از منوی File > Multiproject استفاده کرده و Adjust Projects را انتخاب میکنیم پنجره ای مانند شکل زیر ظاهر میشود. این پنجره برای Merge کردن انواع Subnet ها بکار میرود و اختصاص به PROFIBUS ندارد. در اینجا ما PROFIBUS را انتخاب میکنیم سپس روی Execute کلیک میکنیم.



گام پنجم: پنجره ای مانند شکل بالای صفحه بعد باز میشود که در آن لیست شبکه های PROFIBUS موجود در پروژه ها نمایش داده میشود. هر کدام که مد نظر است را به سمت راست منتقل میکنیم. سپس OK و Save مینماییم.



در این مرحله Merge کردن شبکه ها انجام شده است. برای Unmerge کردن نیز همین مسیر را دنبال می نمایم. نتیجه ترکیب شبکه ها را میتوانیم در NetPro ببینیم مشاهده خواهیم کرد که اصطلاح PROFIBUS-wide برای شبکه کلی انتخاب شده است.



نکات قابل توجه :

- توسط برنامه NetPro از منوی Edit>merge/Unmerge Subnetwork نیز میتوان عمل Merge و Unmerge را انجام داد. روش کار و پنجره های مربوطه به همان صورت است که توضیح داده شد.
- پس از Merge کردن لازم است در NetPro چک سازگاری اجزا و عدم تداخل آدرسهای Node ها از منوی Network > Check Interproject Consistency انجام شود.
- عمل Merge کردن نمیتواند برای چند شبکه که داخل یک پروژه قرار دارند انجام شود. در واقع نیازی هم به این کار نیست زیرا کاربر میتواند بسادگی تمام اجزا را به یک شبکه متصل نماید.

فصل هفتم - برنامه نویسی ارتباطات PROFIBUS-DP

مشمول بر :

۱-۲ سرویس DP برای Master / Slave

۲-۲ سرویس DP برای Master / I-Slave

مقدمه

در بخش های قبل حالت های مختلف پیکر بندی Master / Slave در Profibus توضیح داده شد. در این بخش نحوه برنامه نویسی برای ارتباط DP تشریح میشود. نحوه استفاده از فانکشن های ارتباطی وقتی از کارت CP استفاده شود همراه با مثال مورد بحث قرار می گیرند.

۱-۲ سرویس DP برای Master / Slave

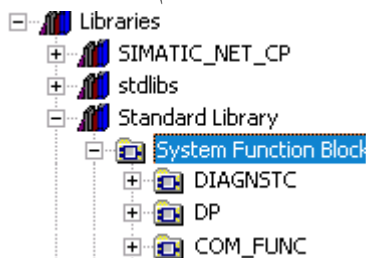
این سرویس نیاز به برنامه نویسی خاصی ندارد. ورودی و خروجی ها شبیه کارتهای I/O که در کنار CPU قرار میگیرند برنامه نویسی میشوند. بعنوان مثال فرض کنید آدرسی که در Hwconfig برای یک ورودی دیجیتال ET200M داده شده آدرس 4 و آدرسی که برای ورودی آنالوگ داده شده آدرس 254 باشد. در اینصورت در برنامه CPU این ورودی ها بصورت زیر استفاده میشوند:

برای خواندن یک بیت دیجیتال ورودی مثلا کانال اول	A I 4.0
برای خواندن یک ورودی آنالوگ	L PIW 254

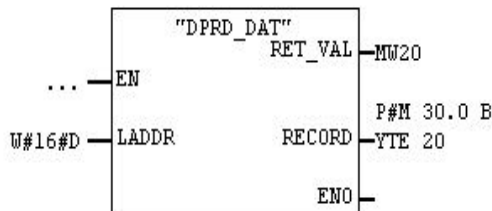
پس بعبارت دیگر :

- مزیت این روش آنست که آدرس دهی شبیه حالت Central با همان فرمت و همان دستورات است..
- عیب این روش آنست که با دستورات Load و Transfer هر بار ماکزیمم چهار بایت را میتوان ارسال یا دریافت کرد.

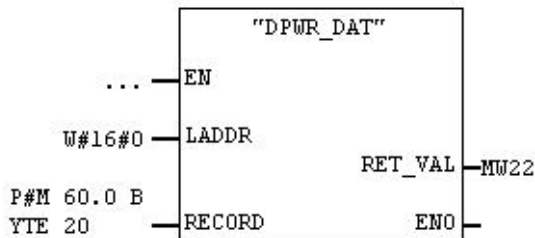
برای رفع عیب فوق الذکر فانکشن هایی توسط زیمنس تعبیه شده که میتوان آنها را در زیر مجموعه System Function پنجره Program Element برنامه LAD/STL/FBD مانند شکل زیر مشاهده و در صورت نیاز استفاده کرد. از جمله این فانکشن ها SFC14 و SFC15 را میتوان نام برد.



SFC14 با نام سمبلیک DPRD-DAT برای دریافت دیتا و SFC15 با نام سمبلیک DPWR-DAT برای ارسال دیتا استفاده می شود.



آنچه در این بلاک ها تحت عنوان LADDR ظاهر می شود آدرس مقصد است که دیتا باید به آن ارسال یا از آن دریافت شود. و باید به فرمت Hex نوشته شود بعنوان مثال آدرس Diagnostic=100 تبدیل به LADDR=W#16#64 خواهد شد.



حجم دیتایی که باید ارسال یا دریافت شود توسط آدرسی که بصورت Pointer در جلوی Record نوشته میشود مشخص میگردد. بعنوان مثال اگر قرار باشد از یک کارت ورودی که روی یک DP Slave مدولار قرار گرفته کل هشت بایت با آدرس شروع صفر را بخواند درینصورت در SFC14 در جلوی Record باید مقدار P#10.0 byte 8 را قرار داد. باید توجه داشت که برای DP Slave های مدولار در هر Call فقط می توان ادرس یک مدول را تبادل کرد.

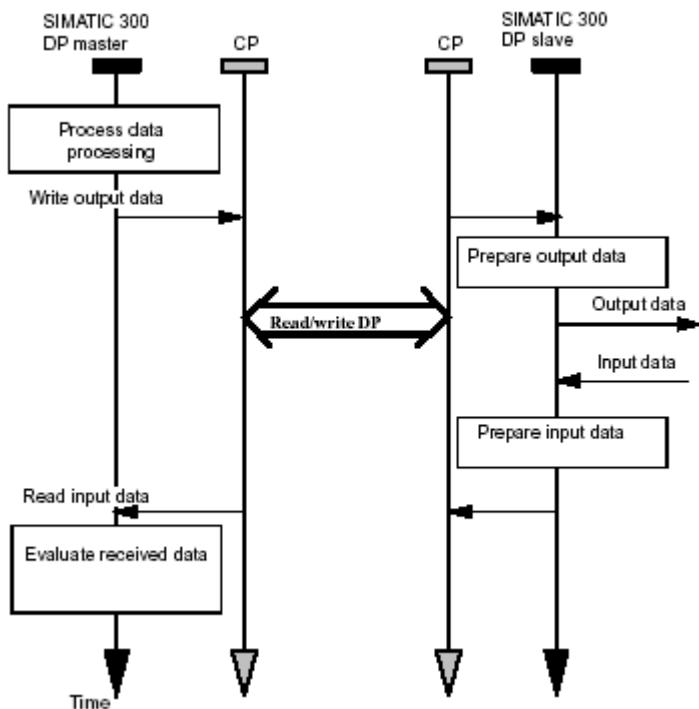
SFC های فوق الذکر علاوه بر DP Slave های معمولی برای Intelligent Slave ها نیز کاربرد دارند. که در قسمت بعد تشریح شده است.

۲-۷ سرویس DP برای Master / I-Slave

در فصل قبل ارتباط بین Master و I-Slave مورد بحث قرار گرفت و حالت های مختلف پیکر بندی آن بیان شد. در روشی که ذکر شد دیتا از یک CPU به CPU دیگر منتقل شده و در برنامه نویسی با دستورات معمول از آن استفاده میگردد. اما دو روش دیگر نیز برای تبادل دیتا در اینحالت وجود دارد. یک روش استفاده از فانکشنهای SFC است که در صفحه قبل آنها را برای ارتباط Master با DP-Slave توضیح دادیم. اصول کار در اینجا نیز مشابه است. تنها تفاوتی که وجود دارد اینست که این فانکشنها در دوطرف میتوانند Call شوند مثال زیر این موضوع را بهتر معرفی میکند.

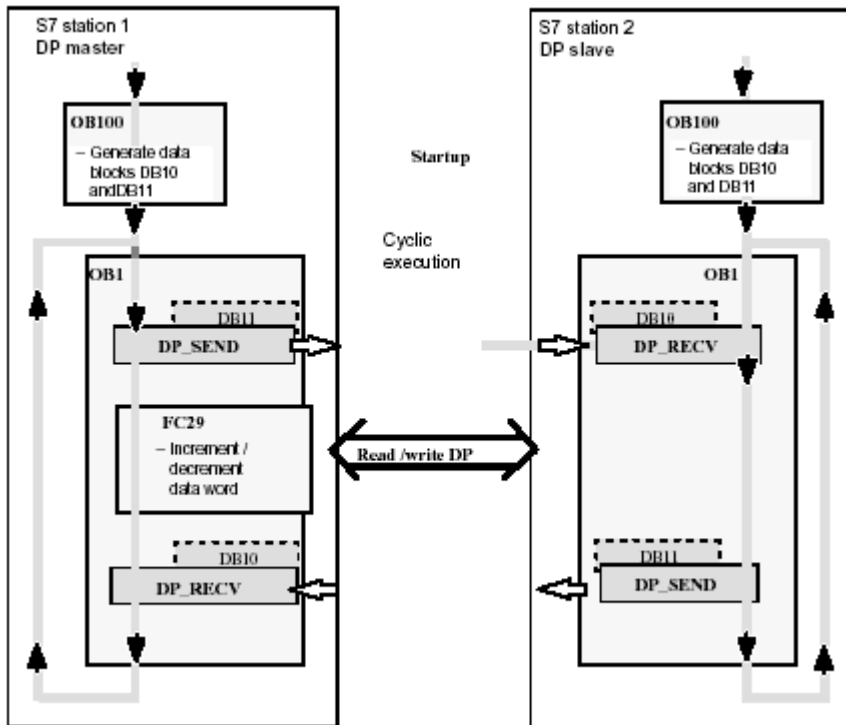
In the DP Slave CPU		In the DP Master CPU	
L 2	Data		
T MB 6	preprocessing in		
L IB 0	DP slave		
T MB 7			
L MW 6	Forward data		
T PQW 310	To DP master		
		L PIB 222	Postprocess
		T MB 50	receive data in
		L PIB 223	DP master
		L B#16#3	
		+ I	
		T MB 51	
		L 10	Data Processing
		+ 3	in DP master
		T MB 60	
		CALL SFC 15	Send data to DP
		LADDR:= W#16#0	slave
		RECORD:= P#M60.0	
		Byte20	
		RET_VAL:=MW 22	
CALL SFC 14	Receive data		
LADDR:=W#16#D	from DP master		
RET_VAL:=MW 20			
RECORD:=P#M30.0			
Byte20			
L MB 30	Postprocess		
L MB 7	receive data		
+ I			
T MW 100			

روش دیگری که میتوان از آن برای تبادل دیتا بین Master و I-Slave از آن استفاده نمود استفاده از فانکشن های خاص در برنامه نویسی است. این روش فقط برای ارتباط از طریق کارت CP بکار میرود. گامهایی که در این روش باید برداشته شود همراه با یک مثال توضیح داده میشود. در این مثال یک S7-300 با CPU314 بعنوان Master با کارت CP342-5 بکار میرود. I-Slave نیز یک S7-300 با همان CPU و همان کارت CP میباشد. روش پیکر بندی قبلاً به تفصیل بیان شد و نیازی به تکرار ندارد. فقط باید توجه داشت که Operating Mode برای Master روی کارت CP بعنوان DP Master انتخاب میشود. بدیهی است این تنظیم برای کارت CP روی I-Slave بصورت DP Slave خواهد بود. اصول کلی تبادل دیتا در شکل زیر نشان داده شده است.



بلوک دیاگرام برنامه در شکل زیر نمایش داده شده همانطور که ملاحظه میشود:

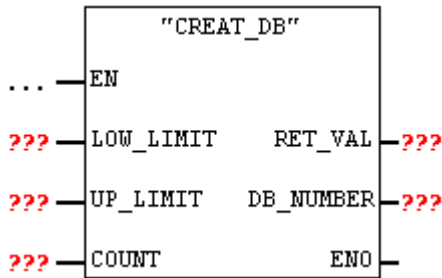
- در سمت Master و Slave پس از راه اندازی دیتا بلاکهای DB10 و DB11 توسط OB100 ایجاد میشوند.
- در سمت Master دیتا از DB11 توسط فانکشن DP_SEND به Slave ارسال میشود.
- Slave دیتای فوق را با فانکشن DP_RECV دریافت کرده و در DB10 مربوط به خود ذخیره میکند.
- در سمت Master فانکشن FC29 که توسط کاربر نوشته شده اجرا میشود. این فانکشن دیتای DB11 را هر سه ثانیه یکبار افزایش یا کاهش میدهد.
- در سمت Slave دیتا از DB11 توسط فانکشن DP_SEND به Master ارسال میشود.
- Master دیتای فوق را با فانکشن DP_RECV دریافت میکند و در DB11 مربوط به خود ذخیره مینماید.



برنامه بلاکهای فوق الذکر در صفحات بعد آمده است.

برنامه OB100 در سمت Master

OB100 برای Warm Restart بکار میرود که معمولاً برای تمام CPU های خانواده S7-300 بصورت پیش فرض بکار میرود. در برنامه Master با هر بار راه اندازی توسط OB100 دیتا بلاکهای DB10 و DB11 ایجاد میشوند. فانکشنی که کار ایجاد دیتا بلاک را انجام میدهد SFC22 نام دارد که نام سمبلیک آن CREAT_DB میباشد. باید توجه داشت این دیتا بلاکها در حافظه CPU ایجاد شده و مورد استفاده قرار میگیرند و در پروژه Offline ظاهر نخواهند شد.



ورودی های این فانکشن عبارتند از :

- LOW_LIMIT شماره اولین دیتا بلاک که در مثال فوق عدد ۱۰ میباشد.
- UP_LIMIT شماره آخرین دیتا بلاک که در مثال فوق عدد ۱۱ میباشد.
- COUNT مقدار بایت رزرو شده برای دیتا بلاک که در مثال فوق ۳۰۰ منظور شده است.

خروجی های این فانکشن عبارتند از :

- RET_VAL یک عدد صحیح برمیگرداند که نشان دهنده وجود یا عدم وجود خطا در اجراست.
- DB_NUMBER یک word که شماره اولین دیتابلاک ایجاد شده را نشان میدهد.

با توضیحات فوق برنامه OB100 بصورت زیر خواهد بود:

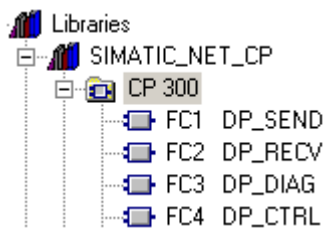
```

L 10
T MW 20
L 11
T MW 22
L 300
T MW 24
CALL SFC 22
LOW_LIMIT:=MW20
UP_LIMIT :=MW22
COUNT :=MW24
RET_VAL :=MW26
DB_NUMBER:=MW28
BE
    
```

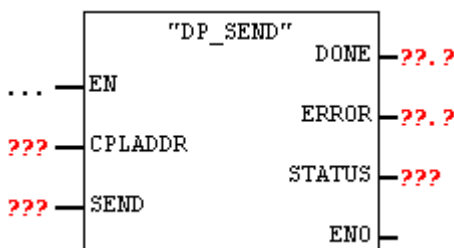
Slave در سمت OB100 برنامه

این برنامه نیز مشابه برنامه فوق میباشد.

فانکشن DP_SEND در سمت Master



فانکشن فوق که نام اصلی آن FC1 است را میتوان از مسیر روبرو در برنامه LAD/STL/FBD از پنجره Program Element وارد کرد و آنرا صدا زد. فانکشن DP_SEND مقدار مشخصی دیتا با آدرس مشخص شده را ارسال میکند. وقتی این فانکشن صدا زده میشود ورودی و خروجیهای آن مانند شکل زیر خواهند بود.



پارامتر CPLADDR

این پارامتر ورودی است و باید در جلوی آن آدرس بیس کارت CP سمت فرستنده را به فرمت Hex نوشت. این آدرس بصورت عدد صحیح در Hwconfig بعنوان آدرس شروع ورودی ذکر میشود.

Slot	Module	Order number	Fi...	MPI.	I address	Q ad
1	PS307 10A	6ES7 307-1KA00-QAA0				
2	CPU 314(1)	6ES7 314-1AE04-QAB0	V1.2	2		
3						
4	DO16xDC24V/0.5A	6ES7 322-1BH01-QAA0				0...1
5	CP 342-5(4)	6GK7 342-5DA02-QXE0	V5.0	3	272, 287	272...

در شکل فوق این آدرس ۲۷۲ است که معادل هگز آن 0110 خواهد بود بنابراین در جلوی این ورودی باید نوشت:

CPLADDR:= W#16#0110

پارامتر SEND

این پارامتر آدرس شروع و میزان دیتایی که قرار است ارسال شود را مشخص میکند. بعنوان مثال برای ارسال ۱۰ بایت از آدرس صفر دیتا بلاک شماره ۱۱ مینویسیم:

SEND :=P#DB11.DBX0.0 BYTE 10

طول آدرس نباید از ۲۴۰ بایت بیشتر باشد.

پارامترهای DONE , ERROR , STATUS

این خروجی ها وضعیت ارسال دیتا را مطابق با حالات زیر نمایش می دهند:

حالت اول: ارسال بدون خطا کامل شده است

در این حالت وضعیت سه پارامتر فوق مطابق جدول زیر خواهد بود:

DONE := 1 ERROR := 0 STATUS := 0
--

حالت دوم: ارسال هنوز کامل نشده و Job فعال است

در این حالت وضعیت سه پارامتر فوق مطابق جدول زیر خواهد بود:

DONE := 0 ERROR := 0 STATUS := 8180

حالت سوم: ارسال بدلیل وجود اشکال قطع شده است

در این حالت وضعیت سه پارامتر فوق مطابق جدول زیر خواهد بود:

DONE := 0 ERROR := 1 STATUS := x
--

در اینجا کد X مقادیر متفاوتی را بسته به نوع اشکال برمیگرداند مثلاً کد 80D2 هگز نشان دهنده غلط بودن آدرس بیس کارت CP است فرضاً کارت CP را در HWconfig عوض کرده ولی آدرس آنرا تنظیم نکرده اید. کدهای خطا در جدول صفحه بعد آمده است.

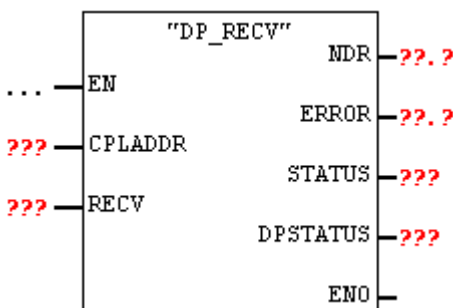
فانکشن DP_SEND در سمت Slave

با توضیحاتی که برای Master داده شد این فانکشن نیز نیاز به شرح اضافی ندارد. طول آدرسی که در جلوی پارامتر SEND نوشته میشود نباید از ۸۶ بایت بیشتر باشد.

DONE	ERROR	STATUS	Meaning
0	1	8183H	No configuration or the DP service has not yet started on the PROFIBUS CP
0	1	8184H	System error or bad parameter type.
0	1	8F22H	Area length error reading a parameter (e.g. DB too short).
0	1	8F23H	Area length error writing a parameter (e.g. DB too short).
0	1	8F24H	Area error reading a parameter.
0	1	8F25H	Area error writing a parameter.
0	1	8F28H	Alignment error reading a parameter.
0	1	8F29H	Alignment error writing a parameter.
0	1	8F30H	Parameter is in the write-protected 1st act. data block.
0	1	8F31H	Parameter is in the write-protected 2nd act. data block.
0	1	8F32H	Parameter contains a DB number that is too high.
0	1	8F33H	DB number error.
0	1	8F3AH	Destination area not loaded (DB).
0	1	8F42H	Timeout reading a parameter from the I/O area.
0	1	8F43H	Timeout writing a parameter to the I/O area.
0	1	8F44H	Address of the parameter to be read is disabled in the access track
0	1	8F45H	Address of the parameter to be written is disabled in the access track
0	1	8F7FH	Internal error, e.g. illegal ANY reference.
0	1	8090H	No module with this address exists.
0	1	8091H	Logical base address not at a double word boundary.
0	1	80A1H	Negative acknowledgment writing to the module.
0	1	80B0H	The module does not recognize the data record.
0	1	80B1H	The specified data record length is incorrect.
0	1	80C0H	The data record cannot be read.
0	1	80C1H	The specified data record is currently being processed.
0	1	80C2H	There are too many jobs pending.
0	1	80C3H	Resources occupied (memory).
0	1	80C4H	Communication error (occurs temporarily, it is usually best to repeat the job in the user program).
0	1	80D2H	Logical base address incorrect.

فانکشن DP_RECV در سمت Master

این فانکشن که نام اصلی آن FC2 است را میتوان به همان روشی که برای DP_SEND ذکر شد در برنامه صدا زد. پس از آن پارامترهای آن مانند شکل زیر ظاهر میگردند:



پارامتر **CPLADDR**: آدرس بیس کارت CP مشخص میکند.

پارامتر **RECV**: آدرس و مقدار دیتایی که باید ذخیره شود را مشخص میکند. بعنوان مثال برای ذخیره سازی ۱۰ بایت در دیتا بلاک شماره ۱۰ مربوط به Slave با آدرس شروع صفر مینویسیم:

RECV :=P#DB10.DBX0.0 BYTE 10

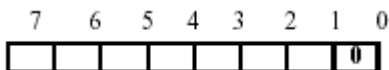
ماکزیم مقدار دیتا برای Slave برابر با ۲۴۰ بایت است

پارامترهای **STATUS**, **ERROR**, **NDR**: شبیه آنچه برای DP_SEND گفته شد عمل میکنند. NDR برای

RECV مشابه DONE برای SEND میباشد. یعنی اگر 1 شد نشان میدهد که دریافت بدون خطا کامل شده است.

در حالتی که ERROR یک شود STATUS کدخطا را طبق جدول صفحه بعد برمیگرداند.

پارامتر **DPSTATUS**: این پارامتر یک بایت است که وضعیت DP را مطابق جدول زیر برمیگرداند:



Bit	Meaning
7	not used
6	1: received data overflow
5,4	Values for DP STATUS of the DP master: 00 RUN 01 CLEAR 10 STOP 11 OFFLINE
3	1:Cyclic synchronization is active.
2	0: no new diagnostic data exist 1: evaluation of diagnostic list useful; at least one station has new diagnostic data
1	0: all DP slaves in the data transfer phase 1: evaluation of the station list useful
0	DP Mode 0: DP master mode

فانکشن DP_RECV در سمت Slave

این فانکشن نیاز به شرح اضافی ندارد و مشابه فانکشن DP_RECV سمت Master میباشد فقط طول آدرسی که در جلوی پارامتر SEND نوشته میشود نباید از ۸۶ بایت بیشتر باشد.

NDR	ERROR	STATUS	MEANING
0	1	8183H	No configuration or the DP service has not yet started on Profibus
0	1	8184H	System error or bad parameter type.
0	1	8F22H	Area length error reading a parameter (e.g. DB too short).
0	1	8F23H	Area length error writing a parameter (e.g. DB too short).
0	1	8F24H	Area error reading a parameter.
0	1	8F25H	Area error writing a parameter.
0	1	8F28H	Alignment error reading a parameter.
0	1	8F29H	Alignment error writing a parameter.
0	1	8F30H	Parameter is in the write-protected 1st act. data block.
0	1	8F31H	Parameter is in the write-protected 2nd act. data block.
0	1	8F32H	Parameter contains a DB number that is too high.
0	1	8F33H	DB number error.
0	1	8F3AH	Destination area not loaded (DB).
0	1	8F42H	Timeout reading a parameter from the I/O area.
0	1	8F43H	Timeout writing a parameter to the I/O area.
0	1	8F44H	Address of the parameter to be read is disabled in the access track.
0	1	8F45H	Address of the parameter to be read is disabled in the access track.
0	1	8F7FH	Internal error, e.g. illegal ANY reference.
0	1	8090H	No module with this address exists.
0	1	8091H	Logical base address not at a double word boundary.
0	1	80A0H	Negative acknowledgment writing to the module.
0	1	80B0H	The module does not recognize the data record.
0	1	80B1H	The specified data record length is incorrect.
0	1	80C0H	The data record cannot be read.
0	1	80C1H	The specified data record is currently being processed.
0	1	80C2H	There are too many jobs pending.
0	1	80C3H	Resources occupied (memory).
0	1	80C4H	Communication error (occurs temporarily, it is usually best to repeat the job in the user program)
0	1	80D2H	Logical base address incorrect.

با توضیحاتی که در مورد فانکشنهای DP_SEND و DP_RECV داده شد برنامه OB1 برای Master و Slave بصورت زیر خواهد بود. همانطور که مشخص است در برنامه Master از یک FC29 نیز استفاده شده که هر ۳ ثانیه یکبار مقدار دیتایی که قرار است ارسال شود را افزایش یا کاهش میدهد. برنامه FC29 در صفحه بعد آورده شده است.

OB1 in Master

```
CALL "DP_SEND"
  CPLADDR:=W#16#110
  SEND :=P#DB11.DBX 0.0 BYTE 10
  DONE :=M1.2
  ERROR :=M1.3
  STATUS :=MW206

CALL FC 29

CALL "DP_RECV"
  CPLADDR :=W#16#110
  RECV :=P#DB10.DBX 0.0 BYTE 10
  NDR :=M1.0
  ERROR :=M1.1
  STATUS :=MW200
  DPSTATUS:=MB202
BE
```

OB1 in Slave

```
CALL "DP_RECV"
  CPLADDR :=W#16#110
  RECV :=P#DB10.DBX 0.0 BYTE 10
  NDR :=M1.0
  ERROR :=M1.1
  STATUS :=MW200
  DPSTATUS:=MB202

L DB10.DBW 0
T DB11.DBW 0 // data for confirmation

CALL "DP_SEND"
  CPLADDR:=W#16#110
  SEND :=P#DB11.DBX 0.0 BYTE 10
  DONE :=M1.2
  ERROR :=M1.3
  STATUS :=MW104
BE
```

FC29 in Master

<pre> A T 4 // time downwards JC runt st_1: A M 40.1 //Start Timer 3 L S5T#3S // LED upwards 3 sec. SE T 3 A T 3 R M 40.1 JC hoch // Jump to upwards AN T 3 S M 40.1 S M 40.2 runt: A M 40.2 //Start Timer 4 L S5T#3S // LED downwards 3 sec. SE T 4 A T 4 R M 40.2 AN T 4 S M 40.2 JC st_1 A M 40.0 L S5T#100MS SE T 1 A T 1 R M 40.0 A T 1 JC weit AN T 1 S M 40.0 L MW 70 L 0 <>D JC los1 TAK + 1 T MW 70 T DB11.DBW 0 BEU los1: L MW 70 L 2 *D T MW 70 T DB11.DBW 0 L L#32768 <>D BEC L 0 T MW 70 weit: BEU </pre>	<pre> hoch: A M 40.3 L S5T#100MS SE T 1 A T 1 R M 40.3 A T 1 JC weit AN T 1 S M 40.3 L MW 70 L 0 <>D JC los2 TAK + L#32768 T MW 70 T DB11.DBW 0 BEU los2: L MW 70 L 2 /D T MW 70 T DB11.DBW 0 L 1 <>D BEC L 0 T MW 70 BE </pre>
--	---

فصل هشتم - پیکر بندی و برنامه نویسی ارتباط FDL در PROFIBUS

مشمول بر :

- ۱-۸ ارتباط FDL بین PLC های S7
- ۲-۸ پیکر بندی ارتباط FDL بین PLC های S5 و S7
- ۳-۸ ارتباط FDL در Multiproject
- ۴-۸ ارتباط FDL با Unknown Project

مقدمه :

در بخش های قبل حالت های مختلف پیکر بندی و برنامه نویسی Master / Slave در Profibus تشریح شد. ولی DP تنها سرویس ارتباطی نیست سرویس های ارتباطی دیگری نیز توسط زیمنس برای PROFIBUS ارائه شده است شامل:

- سرویس FDL
- سرویس FMS
- سرویس S7 Function

این سرویسها برای ارتباط بین چند Master بکار میروند و از روش Token Pass استفاده میکنند. در روش Master/Slave رابطه رئیس و مرئوس برقرار بود و هیچگاه مشکلی برای نحوه ارتباط و در اختیار گرفتن باس احساس نمی شد. زیرا در آنجا این رئیس (Master) بود که همه ارتباط ها را مدیریت می کرد و تعیین می کرد که چه کسی باس را در اختیار بگیرد. ولی در ارتباط بین چندین Master دیگر نظام رئیس و مرئوس برای در اختیار گرفتن باس وجود ندارد مگر اینکه از طریق سرویس های ارتباطی شیوه Token Pass را پیاده سازی نماییم. البته از طریق توابعی که سیستم در اختیار کاربر قرار می دهد، نیازی نیست که به طور کامل در جریان پیاده سازی شیوه Token Pass قرار گیریم. STEP 7 خودش حلقه Token را پیاده سازی و مدیریت می کند و کافی است که کاربر توابع مربوط به انتقال دیتا را به نحو صحیح صدا بزند و در برنامه هایش مورد استفاده قرار دهد. در یک نگاه کلی به سرویسهای فوق میتوان گفت:

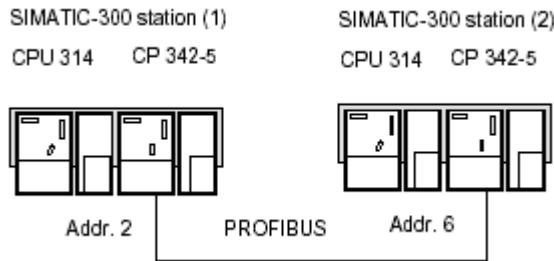
- سرویس FDL از لایه ۲ مدل OSI پیروی میکند. با فانکشنهای خاص تا ۲۴۰ بایت را جابجا میکند.
 - سرویس FMS از لایه ۷ مدل OSI پیروی میکند. با فانکشنهای خاص حجم دیتای بیشتری را میتواند جابجا کند.
 - سرویس S7 Function با استفاده از فانکشنهای سیستم تا ۶۴ بایت را جابجا میکند.
 - برای استفاده از این سرویسها لازم است کارت CP خاص در PLC نصب شود.
 - روی یک شبکه PROFIBUS میتوان از سرویس های فوق بطور همزمان استفاده کرد. در جدول صفحه بعد سرویسهای ممکن برای سخت افزار های مختلف ارائه شده است.
- سرویس FDL در این بخش و دو سرویس دیگر در بخشهای بعدی مورد بحث قرار میگیرند.

System	Modules	Services
S5 95U	CPU 95U	FDL, DP (M or S)
S5115/135/155U	CP 5431	FMS, FDL, DP (M)
	IM 308-B/C	DP (M or S)
S7-200	CPU 215	DP (S)
S7-300	CPU 315-2 DP	DP (M or S)
	CP 342-5	S7 functions, FDL, DP (M or S)
	CP 343-5	S7 functions, FDL, FMS
S7-400	CPU 413-2 DP	DP (M)
	CPU 414-2 DP	DP (M)
	CPU 416-2 DP	DP (M)
	IM 467	DP (M or S), (M and S)
	CP 443-5 Basic	S7 functions, FDL, FMS
	CP 443-5 Extended	S7 functions, FDL, DP (M or S)
M7-300/400	IFM submodule	S7 functions, DP (M or S)
C7	CPU 626-DP	DP
OP	OP 5, OP 7, OP 15,	S7 functions
	OP 17; OP 25, OP 35,	S7 functions
	OP 37	S7 functions
		S7 functions
PC/PG	CP 5613	S7 functions, FDL, FMS
	CP 5614	S7 functions, FDL, FMS
M = Master	S = Slave	

کارتهای شبکه Profibus و سرویس های آنها

۸-۱ ارتباط FDL بین PLC های S7

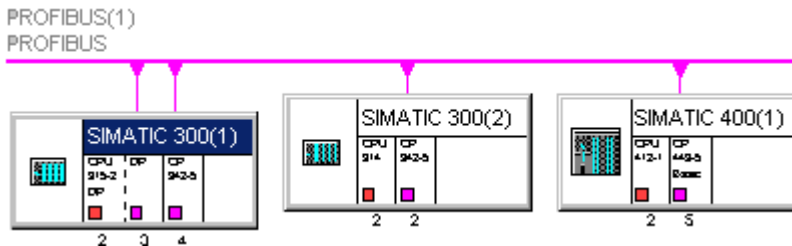
برای ایجاد ارتباط FDL باید از یک CP استفاده نماییم که ارتباط FDL را پشتیبانی کند. در مشخصات این CP باید مشخصه SEND/RECEIVE Interface وجود داشته باشد. مثلاً CP 342-5 این ویژگی را داراست.



با استفاده از این کارت گامهایی که به ترتیب باید برداشته شود عبارتند از:

گام اول: پیکربندی با کارت CP

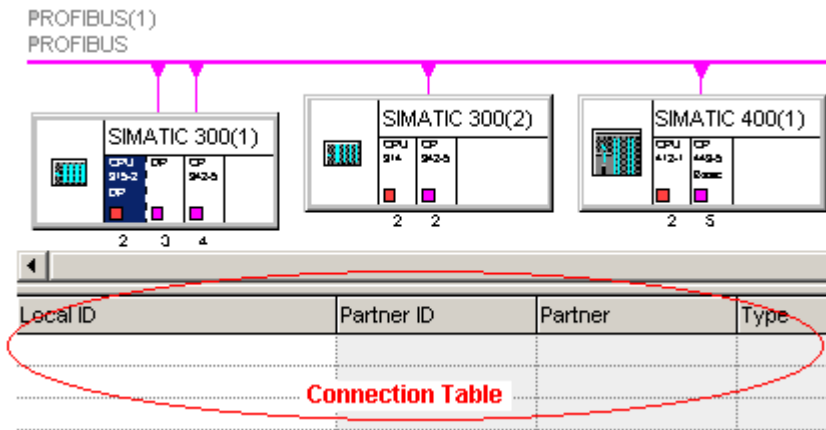
ابتدا چندین Station 300,400 با CP مناسب ایجاد نموده سپس با تنظیم مد کاری کارت CP همه این ایستگاهها را در مد Master پیکربندی مینماییم. نتیجه این پیکربندی را می توان در برنامه NetPro نیز مشاهده کرد. توجه شود که در اینحال اگر CPU دارای پورت DP باشد و به همین شبکه نیز متصل شود اشکالی ندارد. زیرا ارتباط FDL میتواند همزمان با DP روی یک شبکه بکار رود اگرچه ایندو مستقل عمل میکنند و با یکدیگر تداخل ندارند.



گام دوم: تشکیل Connection Table

جدول اتصالات یا Connection Table امکان اتصال چند Master را برای ارتباط Token Pass فراهم میسازد. در ارتباط DP حتی در مواردی که از کارت CP و فانکشن جهت تبادل دیتا استفاده میشد نیازی به ایجاد این جدول نبود ولی در ارتباط FDL و FMS وجود این جدول ضروری است.

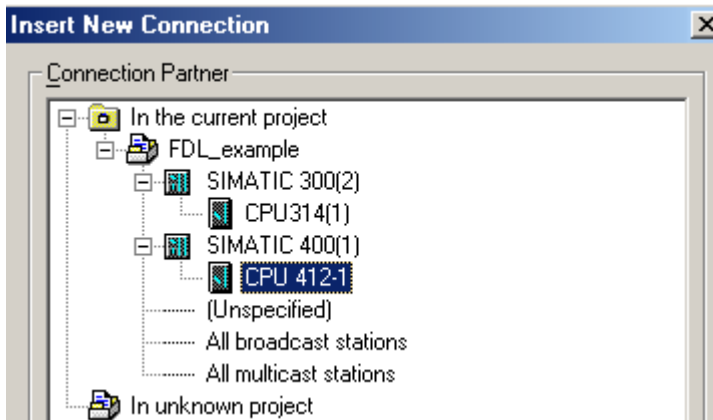
برای ایجاد جدول مزبور در برنامه NetPro در هر کدام از Station ها اگر بر روی قسمت CPU یکبار کلیک کنیم Connection Table ظاهر میشود مانند شکل :



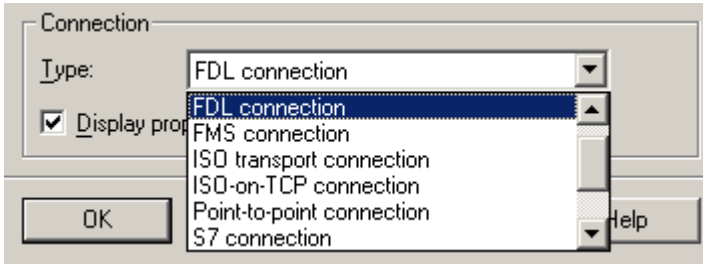
توجه شود روی هر CPU کلیک کنیم یک جدول جداگانه برای آن ظاهر میشود. توسط این جدول میتوان ارتباطات هر CPU رامشاهده و پیگیر بندی نمود.

گام سوم: ایجاد ارتباط در Connection Table

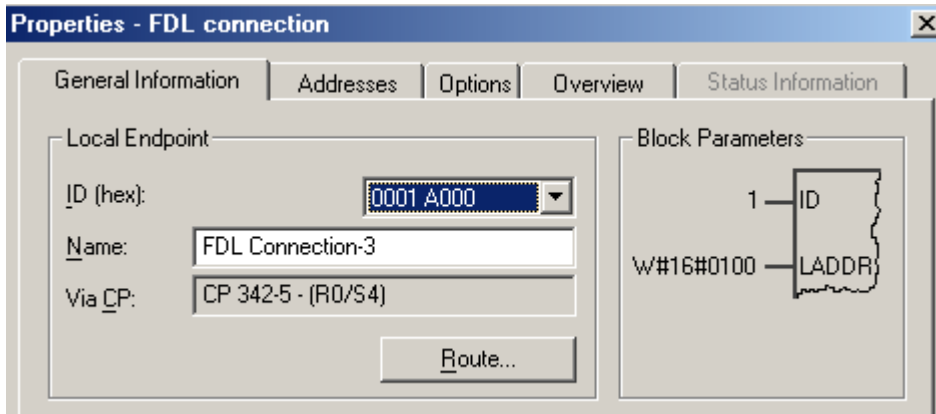
در جدول فوق بر روی یکی از سطرها راست کلیک نموده گزینه Insert New Connection را انتخاب کنید. در این حالت پنجره Insert New Connection باز می شود.



در این پنجره لیست Master هایی که میتوانند با این CPU ارتباط بگیرند قابل مشاهده است. در مثال فوق جدول Connection مربوط به CPU315 می باشد از اینرو در پنجره مزبور میتوان دو CPU دیگر یعنی CPU314 و CPU 412-1 را مشاهده و انتخاب کرد. به هر حال در این پنجره فقط یک مورد قابل انتخاب است. نکته دیگر اینکه در پایین پنجره فوق باید مانند شکل از لیست Type، گزینه FDL Connection انتخاب گردد.



پس از انتخاب موارد فوق و OK کردن پنجره مربوط به Property های ارتباط FDL باز می شود (مانند شکل زیر) STEP7 به صورت خودکار به این لینک ارتباطی یک ID تخصیص می دهد. این ID در شکل مقدار 1 دارد. همچنین یک نام هم به این ارتباط داده می شود که در قسمت Name میتوان آنرا دید. اگر در این چندین CP وجود داشته باشد در قسمت Via CP باید مشخص کنیم که این ارتباط از طریق کدام CP برقرار می شود. همچنین یک پارامتر دیگر به نام LADDR به این ارتباط تخصیص داده شده است. در واقع این آدرس، آدرس شروع مدول CP است که در زمان پیکر بندی سخت افزار، یعنی زمانی که CP را در Rack قرار داده اید، به آن نسبت داده شده است. دو پارامتر ID و LADDR بعداً در قسمت مربوط به برنامه نویسی این ارتباط به کار می آیند که در ادامه نحوه استفاده از آنها و برنامه نویسی این ارتباط توضیح داده خواهد شد.



به این ترتیب پس از انجام مراحل فوق یک سطر در جدول Connection Table ظاهر میشود که لینک ارتباطی با ID و LADDR معین بین این CPU و CPU مورد نظر (که در این مثال CPU412-1) بود را مشخص میکند. با این ارتباط همانطور که خواهیم دید میتوان توسط فانکشنهای خاص در برنامه نویسی تا ۲۴۰ بایت را از CPU315 به CPU412 ارسال کرد یا از آن دریافت نمود. باید توجه کرد بدون ایجاد این ارتباط نمیتوان صرفاً با برنامه نویسی و فراخوانی فانکشنهای SEND و RECV به تبادل دیتا پرداخت. این یک تفاوت مهم بین FDL با DP است که با برنامه نویسی آن در بخش قبل آشنا شدید.

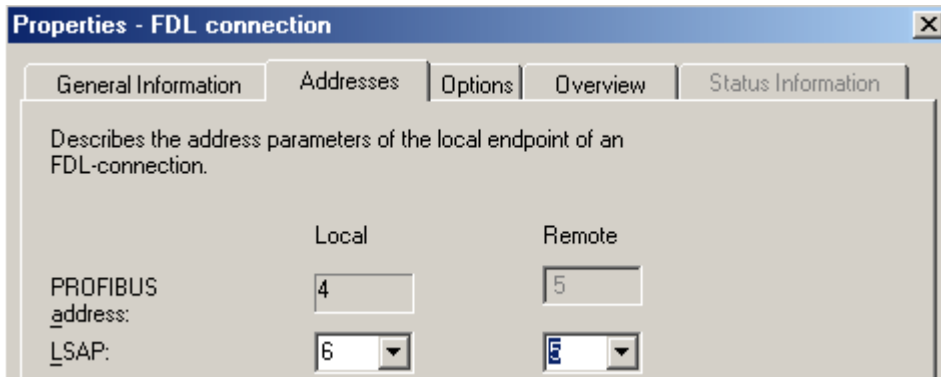
اگر روی سطر دوم جدول Connection راست کلیک کنیم مجدداً میتوانیم ارتباط جدیدی باز با همان CPU قبلی یا با CPU دیگری ایجاد کنیم. ارتباطی که با آن میتوان ۲۴۰ بایت دیگر را تبادل نمود. این اتصالات جدید مانند شکل زیر دارای ID های متفاوتی خواهند بود.

در سمت ایستگاههای گیرنده نیز چنین جدولی را خواهیم داشت

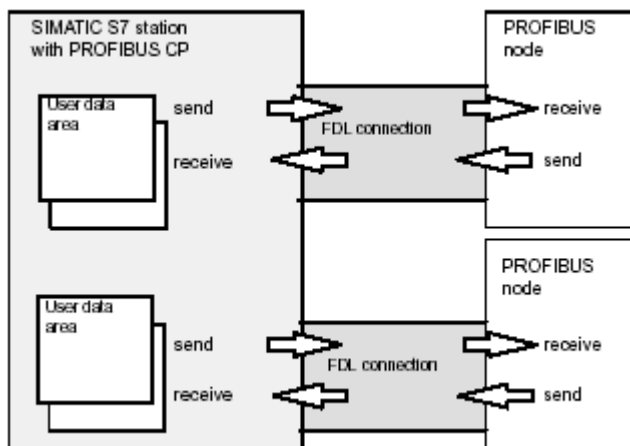
Local ID	Partner ID	Partner	Type
0001 A000	0001 A000	SIMATIC 400(1) / CPU 412-1	FDL connection
0002 A000	0002 A000	SIMATIC 400(1) / CPU 412-1	FDL connection
0003 A000	0001 A000	SIMATIC 300(2) / CPU314(1)	FDL connection

برای تغییر تنظیمات قبلی کافیست روی سطر مورد نظر کلیک کنیم تا پنجره Properties مانند شکل پایین صفحه قیل باز شود. در عمل تغییری لازم نیست در تنظیمات پیش فرض بدهیم. فقط لازم است مقادیر ID و LADDR را یادداشت کنیم تا در برنامه نویسی بکار ببریم.

بخشهای دیگر پنجره Properties اطلاعات دیگری مربوط به ارتباط را نمایش میدهند. مثلاً در بخش Address میتوان آدرس Node های دو ایستگاه را همراه با LSAP مشاهده نمود.



آنچه تاکنون ذکر شد ارتباط بین یک ایستگاه با ایستگاه مشخص دیگر بود که اصطلاحاً **Specified Station** نامیده میشود. شکل کلی این نوع ارتباط بصورت زیر است:



علاوه بر این نوع ارتباط انواع دیگری نیز در پنجره **New Connection** مشاهده میشوند که عبارتند از :

Unspecified Station

در اینحالت ایستگاه مقابل که قرار است با آن ارتباط برقرار شود در لیست ظاهر نمیشود. مثلاً یک **Remote Node** است که فقط آدرس آن معلوم است. در اینجا باید آدرس مزبور را در زیر **Remote** از بخش آدرس مانند شکل وارد کرد. این آدرس در حالت قبل غیر فعال بود.

Properties - FDL connection

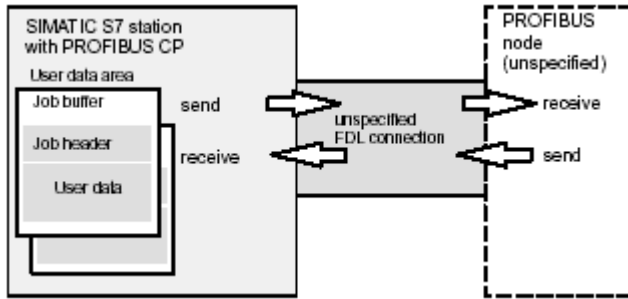
General Information | Addresses | Options | Overview | Status Information

Describes the address parameters of the local endpoint of an FDL-connection.

	Local	Remote
PROFIBUS address:	4	0
LSAP:	19	0

Free layer 2 access

شکل کلی ارتباط Unspecified بصورت زیر است. در این ارتباط ماکزیمم ۲۳۶ بایت میتوان ارسال کرد یعنی ۴ بایت کمتر از نوع Specified. در واقع این ۴ بایت برای اطلاعات اضافی Job header که آدرس Local را مشخص میکند رزرو میگردد.

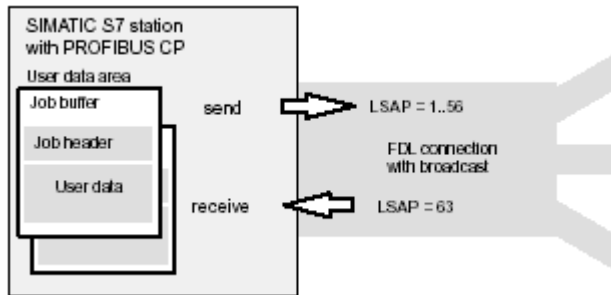


Broadcast Stations

در اینحالت دیتا از فرستنده همزمان به تمام ایستگاههایی که روی باس قرار دارند ارسال میشود این سرویس همانطور که میدانیم SDN است یعنی تاییدیه دریافت از گیرنده به فرستنده ارسال نمیشود.

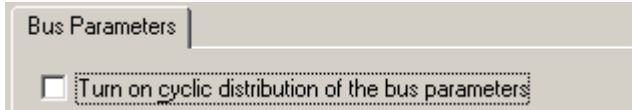
	Local	Remote
PROFIBUS address:	4	127
LSAP:	20	63
	54	
	55	
	56	

در این حالت دیتا ماکزیمم ۲۳۶ بایت است. آدرس نودهای گیرنده و LSAP آنها نیز در پنجره غیر فعال است. توجه شود که در Connection Table فقط یک ارتباط Broadcast برای هر ایستگاه میتوانیم داشته باشیم.



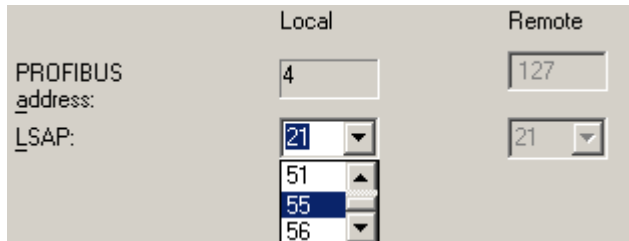
نکته دیگری که در ارتباط Broadcast باید به آن توجه کرد اینست که در پارامترهای مربوط به Properties

شبکه PROFIBUS در بخش Network Setting انتخابی مانند شکل زیر وجود دارد که بطور پیش فرض غیر فعال است. اگر فعال شود مرتبا پارامترهای باس در هر سیکل بصورت Broadcast به تمام ایستگاهها ارسال میگردد. برای جلوگیری از ایجاد تداخل بین این بسته ها و بسته هایی که توسط Connection Table بصورت Broadcast ارسال میشوند بهتر است گزینه فوق فعال نشود یا در برنامه بسته هایی با $LSAP > 56$ را در نظر نگیرد.

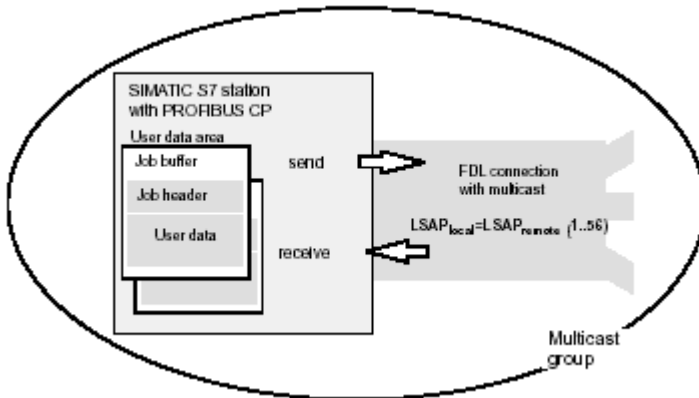


Multicast Stations

در اینحالت دیتا از فرستنده همزمان به گروهی از ایستگاهها که روی باس قرار دارند ارسال میشود این سرویس نیز بصورت SDN است. مقدار دیتا ۲۳۶ بایت است. برای مشخص کردن گروه Multicast لازم است آدرس LSAP برای Local و تمام Remote ها همگی یکسان باشد مثلاً در شکل زیر این آدرس برای تمام اعضای گروه باید 21 باشد. به عبارت دیگر برای یکایک CPU های مورد نظر یک ارتباط Multicast تعریف کرده و آدرس همه آنها را 21 انتخاب میکنیم.



در پنجره فوق آدرس برای Local میتواند ۱ تا ۵۶ باشد. هر آدرسی برای Local انتخاب شود میبینیم که بطور اتوماتیک آدرس Remote نیز همان مقدار میشود.



تا این مرحله گامهایی که برداشته شد برای تعیین اتصالات در جدول Connection Table بود. پس از اتمام کار لازم است:

- چک سازگاری از منوی Network در Netpro اجرا شده و Error های احتمالی رفع شوند.
- هر کدام از جداول Connection به CPU مربوطه Download شوند.

تذکره:

- اگر بعد از پیکر بندی Connection Table در سخت افزار تغییر بدهیم چه اتفاقی می افتد؟ بعنوان مثال اگر کارت CP را با نوع دیگر تعویض کنیم. در اینصورت
- Connection Table باقی میماند.
 - ID بطور اتوماتیک Update میشود.
 - LADDR را باید با توجه به آدرس بیس کارت تغییر داد.
 - و نهایتاً باید Connection Table را مجدداً Download کرد.

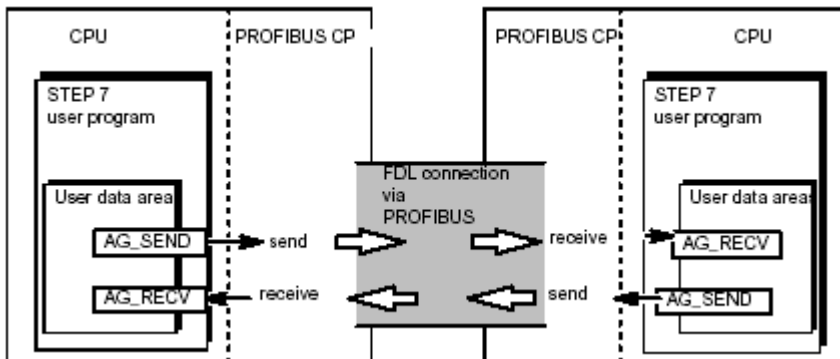
گام سوم : برنامه نویسی سرویس FDL

برای برنامه نویسی FDL باید دو تابع یکی برای فرستادن اطلاعات (SEND) در سمت ایستگاه فرستنده و یکی برای گرفتن اطلاعات (RECIVE) در سمت ایستگاه گیرنده در برنامه های کاربر، قرار گیرد.

در قسمت های قبل یک لینک ارتباطی FDL بین ایستگاه SIMATIC 300(1) و SIMATIC 400(1) برقرار شد اکنون از طریق آن می خواهیم یک سری اطلاعات را مبادله کنیم. توجه اینکه در Connection Table مربوط به این شبکه می توانستیم لینک های ارتباطی دیگری هم بین Station های دیگر داشته باشیم که در این صورت هر لینک ارتباطی، یک برنامه نویسی مجزا در هر دو سمت فرستنده و گیرنده نیاز دارد.

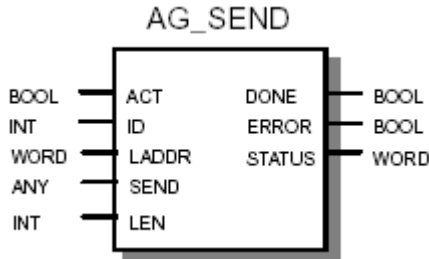
نکات قابل توجه:

- برای فرستادن اطلاعات از تابعی به نام AG_SEND و برای دریافت آن از تابع AG_RECV استفاده می شود .
- لزومی ندارد که این فانکشن ها حتماً در OB1 صدا زده شوند میتوان آنها را در سایر OB ها یا بلاکها صدا زد.
- برای تبادل سیکلی بهترین روش استفاده از OB های Cyclic Interrupt است.
- زمانی که صرف میشود دیتا از طریق کارت CP و شبکه ارسال و جواب دریافت شود جدا از سیکل اسکن است و به Transmission Time معروف است.
- از آنجا که سیکل اسکن سریعتر از Transmission Time است اگر قبل از تکمیل ارسال قبلی مجدداً عمل ارسال اتفاق بیفتد دیتای جدید ارسال نمیشود تا ارسال قبلی کامل شود.
- میتوان در بلاک OB چندین بار از فانکشنهای فوق استفاده کرد و هر بار دیتا را به آدرس جداگانه ای انتقال داد.
- فانکشنهای فوق شبیه DP_SEND و DP_RECV در زیر مجموعه Libraries>Simatic Net در پنجره Program Element برنامه LAD/STL/FBD قرار دارند و از این مسیر باید Drag شده و در برنامه قرار گیرند.
- برای S7-300 و S7-400 فانکشنهای مزبور متفاوتند و در Folder های جداگانه در آدرس فوق قرار دارند.



فانکشن AG_SEND

این فانکشن که نام غیر سمبلیک آن FC5 است برای ارسال دیتا استفاده میشود. شکل زیر این فانکشن را بصورت بلاک FBD همراه با ورودی و خروجی هایش نشان میدهد.



ورودی ها :

اگر ACT=1 باشد LEN بایت ارسال میشود.	ACT
اگر ACT=0 باشد هر سه خروجی update میشوند.	
عدد صحیح که در Connection Table مشخص شده است.	ID
کد هگز که در Connection Table مشخص شده است.	LADDR
آدرس حافظه و مقدار دیتایی که باید ارسال شود را مشخص میکند. این آدرس مربوط به حافظه فرستنده است و میتواند ا و Q و M و DB باشد. مانند مثالهای زیر :	SEND
<ul style="list-style-type: none"> • P#DB1.DBX0.0 BYTE 240 • P#M0.0 BYTE 100 • P#I0.0 BYTE 200 	
مقدار بایتی که باید ارسال شود را مشخص میکند و میتواند بین 1 تا 240 باشد.	LEN

خروجی ها :

سه خروجی این فانکشن وضعیت انتقال سیگنال را نشان میدهند مطابق جدول زیر

	STATUS	ERROR	DONE
ارسال بدون خطا کامل شده است	0	0	1
Job هنوز فعال است	8181	0	0
Job در حال اجرا نیست (دیتایی ارسال نشده است)	0000	0	0
قطع شدن ارسال بدلیل وجود خطا با کد X (توضیح در صفحه بعد)	x	1	0

DONE	ERROR	STATUS	Meaning
0	1	7000H	This code is only possible with an S7-400; the FC was called with ACT=0; the job is however not processed
0	1	8183H	No configuration or the FDL service has not yet started on the PROFIBUS CP.
0	1	8184H	Illegal data type specified for the SEND parameter. FDL connection without job buffer: system error. FDL connection with job buffer: parameter LEN<4 or illegal job header
0	1	8185H	LEN parameter longer than SEND source area.
0	1	8186H	ID parameter invalid. ID!=1,2 to 15,16.
0	1	8301H	SAP not activated on destination station.
0	1	8302H	No receive resources on the destination station; the receiving station cannot process received data quickly enough or has not prepared any receive resources.
0	1	8303H	The PROFIBUS service (SDA Send Data with Acknowledge) is not supported on this SAP of the destination station.
0	1	8304H	The FDL connection is not established.
0	1	8311H	The destination station is not obtainable at the specified PROFIBUS address or the service is not possible for the specified PROFIBUS address.
0	1	8312H	PROFIBUS error on the CP; for example bus short circuit, local station not in the ring.
0	1	8315H	Internal parameter error on an FDL connection with job header: Parameter LEN<4 or illegal parameter in the job header (with free layer 2 access).
0	1	8F22H	Source area invalid, for example: Area does not exist in the DB LEN parameter < 0
0	1	8F24H	Area error reading a parameter.
0	1	8F28H	Alignment error reading a parameter.
0	1	8F32H	Parameter contains a DB number that is too high.
0	1	8F33H	DB number error.
0	1	8F3AH	Area not loaded (DB).
0	1	8F42H	Timeout reading a parameter from the I/O area.
0	1	8F44H	Address of the parameter to be read is disabled in the access track
0	1	8F7FH	Internal error, e.g. illegal ANY reference. e.g. parameter LEN=0
0	1	8090H	No module with this base address exists. The FC being used does not match the system family being used (remember to use different FC for S7-300 and S7-400).
0	1	8091H	Logical base address not at a double word boundary.
0	1	8092H	In the ANY reference, a type other than BYTE is specified. (S7-400 only)
0	1	80A4H	The communication bus connection between the CPU and CP is not established
0	1	80B0H	The module does not recognize the data record.
0	1	80B1H	Destination area invalid. for example, destination area > 240 bytes.
0	1	80B2H	The communication bus connection between the CPU and CP is not established
0	1	80C0H	The data record cannot be read.
0	1	80C1H	The specified data record is currently being processed.
0	1	80C2H	There are too many jobs pending.
0	1	80C3H	Resources occupied (memory).
0	1	80C4H	Communication error (occurs temporarily, it is usually best to repeat the job)
0	1	80D2H	Module base address incorrect

مثال: می خواهیم ۲۴۰ بیت از آدرس شروع DB 100 در SIMATIC 300(2) به ایستگاه SIMATIC 400(1) ارسال کنیم. همانطور که قبلاً دیدید لینک ارتباطی که بین دو ایستگاه مورد نظر برقرار کردیم به مشخصات ID = 1 و LADDR = W#16#0100 بود این دو پارامتر در برنامه نویسی مربوط به این لینک ارتباطی، به کار می آیند. ساده ترین فرم ممکن برای برنامه نویسی مربوط به این ارتباط به صورت زیر است. این برنامه را در قسمت OB 1 در SIMATIC 300(2) می نویسیم.

```
CALL AG-SEND
ACT: = M0.0
ID: = 1
LADDR: =W#16#0100
SEND: = P#DB100.DBX0 BYTE 240
LEN: =240
DONE: =M0.1
ERROR: =M0.2
STATUS: =MW20
```

این که چرا ACT را مستقیماً مقدار قرار نداده ایم به این دلیل است که می خواهیم ارسال اطلاعات را کنترل کنیم. اگر ACT را 1 بگذاریم چون برنامه به صورت سیکی اجرا می شود هر بار که به خط ارسال اطلاعات برسد، صرف نظر از اینکه ارسال قبلی در چه وضعیتی قرار دارد و آیا دیتای قبلی به سلامت رسیده است یا نه، دیتای جدید را ارسال می کند. در حالیکه این امکان فراهم است که با بررسی مقادیر DONE و ERROR و STATUS به صورت هوشمندانه ای، اطلاعات را ارسال کنیم.

به این ترتیب که در ابتدای کار یک بار اطلاعات را می فرستیم. در واقع در OB 100 که OB راه اندازی است مقدار ACT را 1 قرار می دهیم. به این ترتیب زمانی که CPU به OB1 می رسد چون ACT یک است، یک بار ارسال را انجام می دهد. پس از ارسال، مقدار ACT را صفر می کنیم و شروع به ارزیابی ارسال اطلاعات می کنیم اگر مقدار DONE برابر 1 باشد که ارسال به طور کامل انجام شده، بنابراین مجدداً ACT را 1 می کنیم تا ارسال انجام شود ولی اگر مقدار DONE، 1 نبود و ERROR یک شود یعنی در ارسال اطلاعات خطایی رخ داده است می توانیم یک TAG را یک کنیم تا به سیستم مونیتورینگ خبر داده شود یا اینکه می توانیم ACT را یک کنیم و به انتهای برنامه Jump کنیم به این ترتیب وقتی CPU به ابتدای سیکل OB1 می رسد مجدداً همان اطلاعات را ارسال می کند و خلاصه اینکه هر تدبیر دیگری متناسب با خطا رخ داده می توانید در نظر بگیرید و پیاده سازی نمایید. در اینجا اگر خطایی در ارسال یک بسته دیتا رخ دهد، می خواهیم خانه حافظه M100.0 یک شود. اگر DONE صفر

باشد و ERROR هم صفر باشد، در واقع سیستم در حال ارسال اطلاعات است، پس کار خاصی نباید انجام دهیم و ACT باید مقدار صفر داشته باشد و این وضعیت ادامه می یابد تا اینکه وضعیت ارسال اطلاعات مشخص شود. برنامه فوق به صورت زیر پیاده سازی شده است:

OB100:

```
SET
=M0.0
```

OB1:

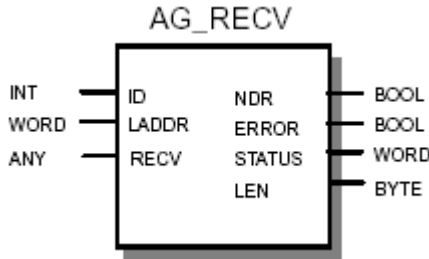
```
CALL AG_SEND
ACT:=M0.0
ID:=1
LADDR:=W#16#0100
SEND:=P#DB100.DBX0.0 BYTE 240
LEN:=240
DONE:=M0.1
ERROR:=M0.2
STATUS:=MW20

R M0.0
SET
A M0.1
JC A001
SET
A M0.2
JC A002
JU NEXT
A001: S M0.0
JU NEXT
A002: S M100.0
NEXT :
    ادامه برنامه مورد نظر
BE
```

در این روش پس از اتمام کار باید تمام بلاکها را به PLC دانلود کرد. پس لازم است دیتا بلاک نیز قبلاً ایجاد شده باشد تا بتوان آنرا دانلود کرد. از آنجا که ایجاد دیتا بلاک و معرفی ۲۴۰ بایت آدرس در آن کمی وقت گیر است میتوان با روشی که در فصل قبل برای برنامه نویسی DP گفته شد توسط SFC22 بطور اتوماتیک آنرا در هنگام راه اندازی (یعنی توسط OB100) ایجاد نمود.

فانکشن AG_RECV

این فانکشن که نام غیر سمبلیک آن FC6 است برای دریافت دیتا استفاده میشود. شکل زیر این فانکشن را بصورت بلاک همراه با ورودی و خروجی هایش نشان میدهد.



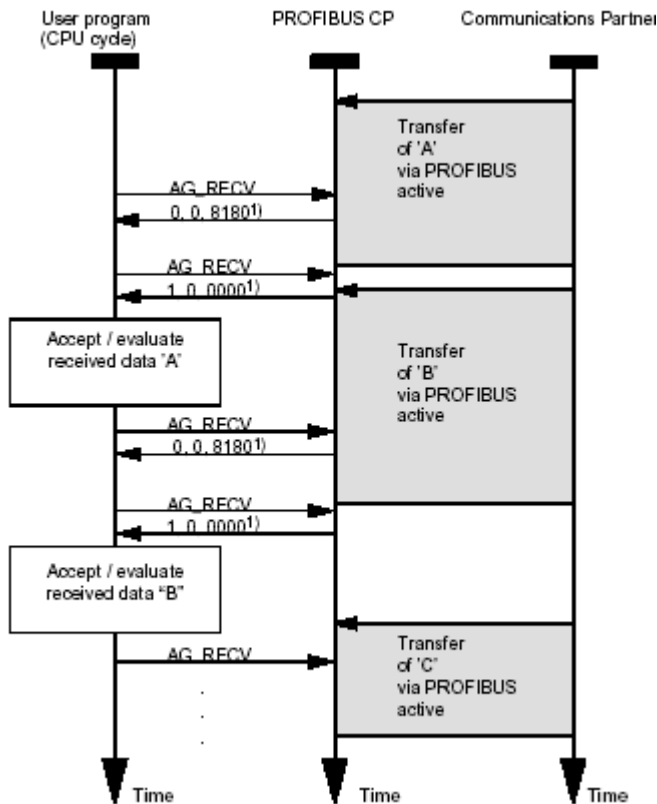
با توضیحاتی که در مورد AG_SEND داده شد بسیاری از پارامترهای AG_RECV نیز مشخص است. فقط نکات زیر قابل توجه است:

- در اینجا نیز ID و LADDR همان معانی بخش قبل را می دهد ولی برای Connection سمت گیرنده.
- در AG-RECV پارامتری به اسم ACT نداریم. در واقع این تابع همیشه منتظر دریافت است نیازی به فعال کردن ندارد.
- RECV آدرس محل ذخیره و طول دیتایی که قرار است دریافت شود را بیان می کند. فرمت آن شبیه SEND است
- LEN تعداد بایت های دریافتی را مشخص می کند.
- NDR همانند DONE در AG_SEND میباشد. اگر ۱ باشد یعنی دریافت کامل وبدون خطا انجام شده است و اگر صفر باشد، یا سیستم در حال دریافت اطلاعات است و یا دریافت اطلاعات با مشکل مواجه شده است
- اگر NDR صفر باشد و ERROR یک باشد یعنی در دریافت اطلاعات خطایی رخ داده است که خطای رخ داده از مقدار STATUS قابل استخراج است.

مثال: برنامه ای در سمت گیرنده یعنی ایستگاه (1) SIMATIC 400 بنویسید که ۲۴۰ بیتی را که در قسمت قبل ارسال کرده ایم را دریافت نموده و در DB 20 بریزد.

```
CALL AG-RCV
ACT: = M0.0
ID: = 1
LADDR: =W#16#0100
SEND: = P#DB20.DBX0.0 BYTE 240
NDR: =M0.0
ERROR: =M0.1
STATUS: =MW100
LEN=240
```

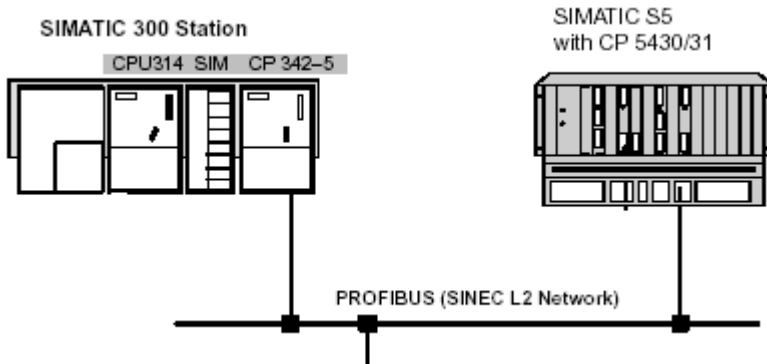
شکل زیر نتیجه بحث را برای ارسال و دریافت دیتا توسط ارتباط FDL را نشان می دهد.



۲-۸ پیکر بندی ارتباط FDL بین PLC های S7 و S5

گام اول : پیکر بندی سخت افزار سیستم

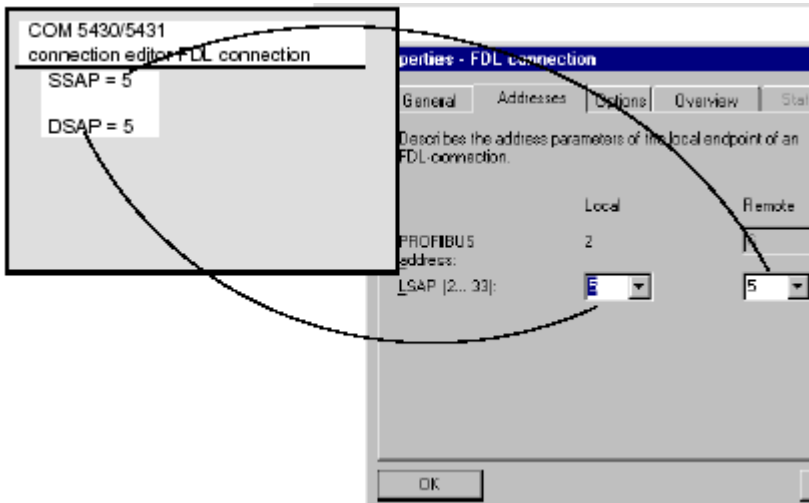
در یک پروژه جدید یک Station 300 و یک Station S5 از نوع DP Master ایجاد کنید. در SIMATIC MANAGER برای استفاده از یک Station S5 در شبکه PROFIBUS، باید این ایستگاه را در زمان پیکر بندی در نظر بگیریم و در پیکر بندی شبکه لحاظ کنیم. البته جزئیات مربوط به S5 توسط نرم افزار STEP5 صورت می گیرد و در STEP7 تنها آن بخش از پیکر بندی S5 که مربوط به شبکه PROFIBUS است انجام می شود. برای ایجاد یک Station S5 در صفحه اصلی SIMATIC MANAGER بر روی نام پروژه راست کلیک نموده و از قسمت Insert New Object گزینه SIMATIC S5 را انتخاب نمایید. در صفحه سمت راست بر روی SIMATIC S5(1) راست کلیک نمایید و در قسمت Interface، کلید New را فشار دهید. یک صفحه باز می شود و شبکه هایی که توسط S5 پشتیبانی می شوند، نمایش داده می شوند. گزینه PROFIBUS را انتخاب نموده و OK کنید. یک پنجره باز می شود، New را بزنید تا یک شبکه PROFIBUS به نام PROFIBUS(1) ایجاد شود.



برای Station 300 یک CP 300 با قابلیت SEND/RECEIVE انتخاب نمایید. مثلاً CPU 314 و CP 342-5 را انتخاب نمایید و آن را به شبکه PROFIBUS(1) که در قسمت قبل ایجاد کردید اضافه نمایید. یادآوری اینکه برای اتصال CP به شبکه PROFIBUS(1) بر روی آن دابل کلیک نمایید و در قسمت Operating Mode گزینه DP Master را انتخاب نمایید و سپس Save کنید. نتیجه کار را در برنامه NetPro هم ببینید.

گام دوم: ایجاد Connection Table

مانند قبل باید یک لینک FDL بین این دو Station ایجاد نمایید. بر روی CPU 300 کلیک نمایید تا در پایین صفحه جدول Connection Table مشابه قبل به وجود بیاید. بر روی یکی از سطرهای این جدول دابل کلیک نمایید مانند قسمت قبل در قسمت Type گزینه FDL Connection را انتخاب نمایید و سپس OK کنید تا ID و LADDR مربوط به این لینک ارتباطی را مشاهده نمایید. در ضمن در این پنجره در قسمت Address دو پارامتر LSAP Remote و LSAP Local را یادداشت نمایید که در بخش بعد مورد استفاده قرار خواهند گرفت.



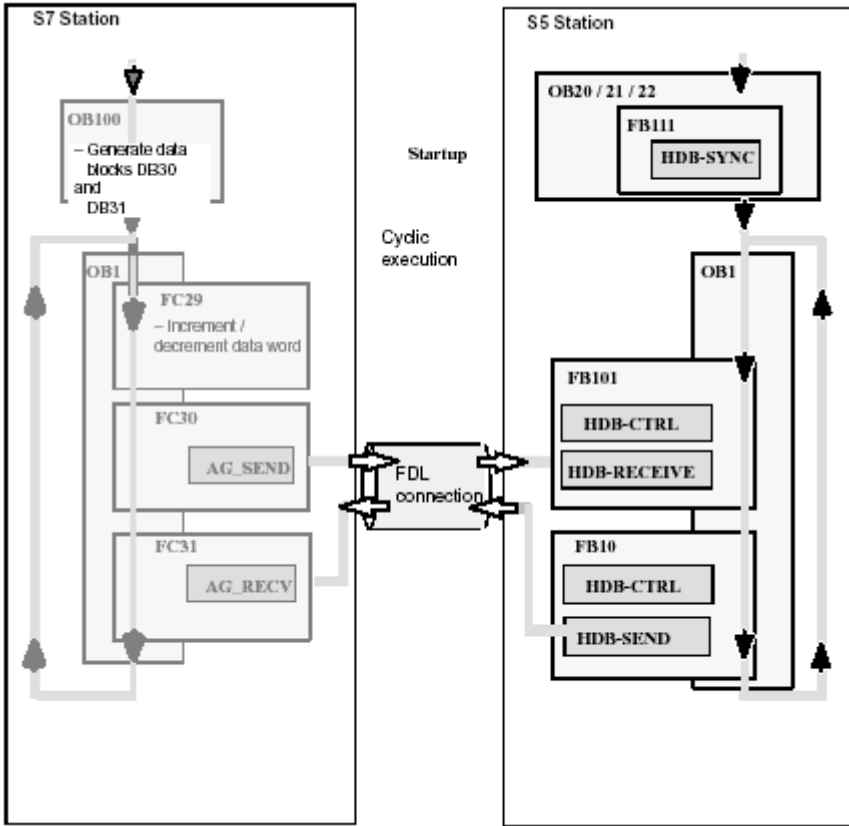
گام سوم: برنامه نویسی FDL مربوط به ارتباط S7 و S5

همانند قبل باید در دوسوی این لینک ارتباطی یعنی هم در سمت S7 و هم در سمت S5 برنامه مربوط به دریافت و ارسال اطلاعات را بنویسید. در سمت S7 که همان توابع AG_SEND و AG_RECV استفاده می شوند. اما در سمت S5 از توابع HDB-SEND و HDB-RECEIVE باید استفاده کرد. در Station S5 یک CPU115 U و یک CP که قابلیت پشتیبانی SEND/RECEIVE داشته باشد به کار می بریم.

حال در برنامه STEP 5 برنامه Com PROFIBUS را اجرا نمایید و تنظیمات مربوط به اتصال Station S5 به شبکه را انجام دهید و به CPU مربوطه Download نمایید. تذکر اینکه این تنظیمات از جمله سرعت انتقال، آدرس شبکه و.. باید همان مقادیری را داشته باشند که در برنامه STEP 7 به این Station نسبت داده بودیم. در ضمن در این برنامه پارامترهای LSAP Remote و LSAP Local به نام های SSAP و DSAP شناخته می شوند لذا:

$$\begin{aligned} \text{DSAP}(S5) &= \text{LSAP Local} (S7) \\ \text{SSAP}(S5) &= \text{LSAP Remote}(S7) \end{aligned}$$

در مورد برنامه نویسی مربوط به Station S5 نیز همانطور که گفتیم از توابع HDB-RECEIVE با نام غیر سمبلیک FB101 و HDB-SEND با نام غیر سمبلیک FB10 استفاده می کنیم. شکل زیر مثالی را برای ارتباط بین S5 و S7 نشان میدهد.



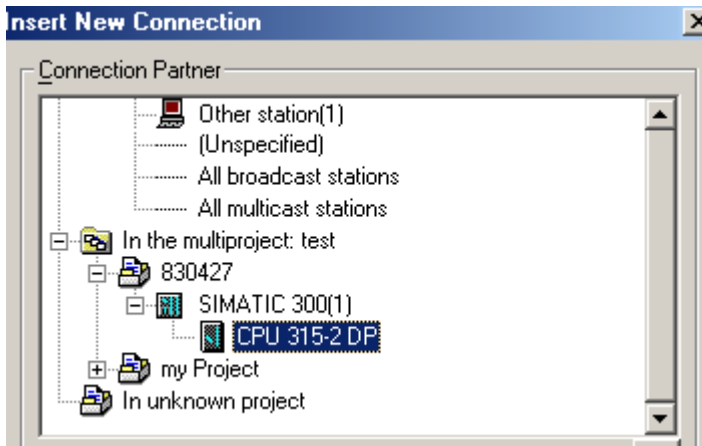
۳-۸ ارتباط FDL در Multiproject

آنچه تا اینجا در مورد ارتباط FDL گفته شد مربوط به Station های داخل یک پروژه بود. میتوان ارتباط فوق را بین پروژه های مختلف که بصورت Multiproject هستند تعریف نمود. برای اینکار:

گام اول: به روشی که در بخش قبل توضیح داده شد یک Multiproject شامل چند پروژه که همگی دارای ایستگاههای Master و به Profibus متصل هستند ایجاد میکنیم.

گام دوم: در ایستگاههای Master کارت CP مناسب برای ارتباط FDL قرار می دهیم

گام سوم: در برنامه Netpro برای یکی از ایستگاهها روی سطر مربوط به Connection Table کلیک کرده تا پنجره زیر باز شود.



گام چهارم: از قسمت In the multiproject استفاده کرده و از زیر مجموعه آن پروژه مورد نظر را انتخاب کرده سپس در آن پروژه Station مورد نظر را انتخاب می نمایم.

گام پنجم: پنجره مربوط به Properties باز میشود. شبیه روال قبل ID و LADRR را در صورت لزوم تنظیم سپس یادداشت میکنیم.

گام ششم: اکنون اگر در NetPro پروژه مورد نظر (در مثال فوق پروژه 830427) را باز کنیم و روی CPU کلیک کرده تا جدول Connection باز شود می بینیم که یک سطر در آن ایجاد شده است و با کلیک روی آن ID و LADRR مشخص است.

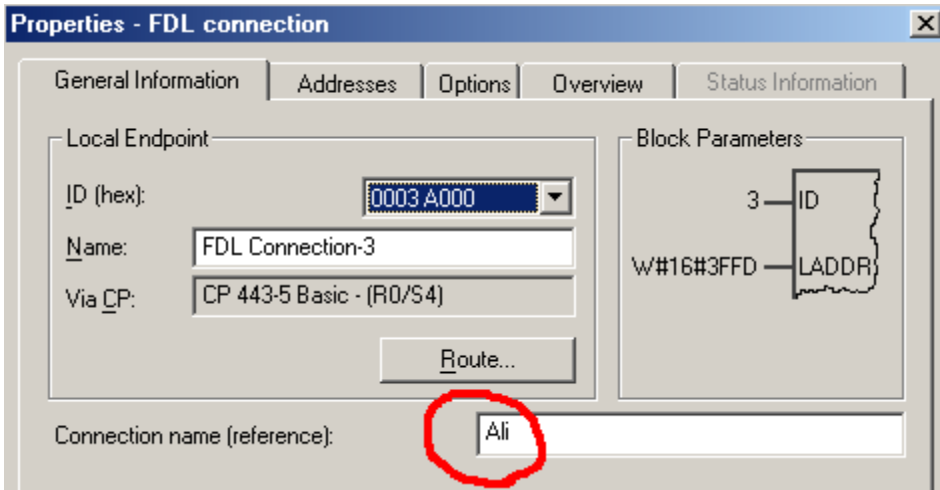
ادامه کار برای برنامه نویسی شبیه قبل است.

۸-۴ ارتباط FDL با Unknown Project

در این روش بدون اینکه لازم باشد آدرس Node و LSAP ایستگاه مقابل را داشته باشیم صرفاً با استفاده از یک نام ارتباط FDL را برقرار میکنیم. این کار در داخل یک Multiproject انجام میشود. در واقع به این روش اتصال فوق را برای استفاده بعدی رزرو میکنیم.

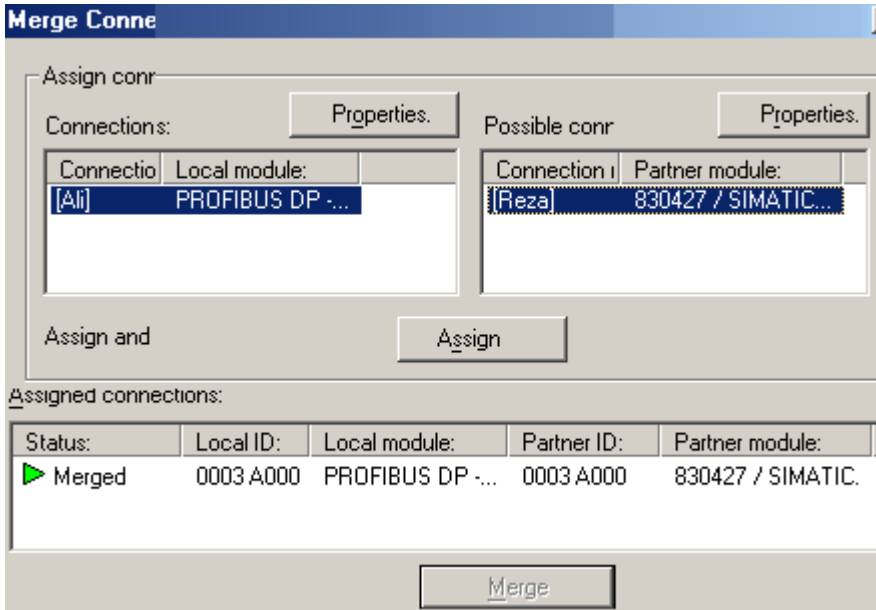
برای این کار مانند روش ذکر شده در صفحه قبل **گام های اول و دوم و سوم** را بر میداریم سپس:
گام چهارم : در پنجره Connection Partner (شکل صفحه قبل) In Unknown Project را انتخاب میکنیم.

گام پنجم : پس از OK کردن در پنجره Properties مانند شکل زیر یک نام Reference بدخواه وارد میکنیم (مثلاً Ali) این نام کلید ارتباط بین این پروژه و پروژه بعدی است. توجه شود اگر در این پنجره به بخش Address مراجعه کنیم خواهیم دید که آدرس Remote فعلاً خالی و غیر فعال است.

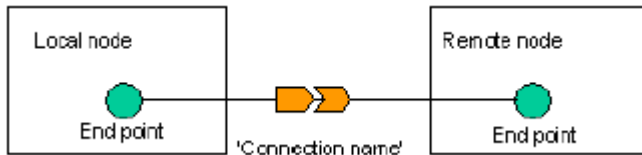


گام ششم : برای پروژه دیگر نیز گام چهارم و پنجم را برداشته و اسم دلخواهی (مانند Reza) به عنوان reference ارتباط معرفی میکنیم.

گام هفتم: در NetPro از منوی Edit > Merge Connection استفاده کرده تا پنجره زیر باز شود. در دو طرف این پنجره دو نام reference را میبینیم. با کلید Assign آنها را به هم مربوط می کنیم. پس از آن میبینیم که سطر جدیدی در پنجره پایینی ظاهر میشود با کلیک روی آن و سپس کلیک روی Merge این دو اتصال را به هم لینک می نماییم.



پس از اتمام Merge کردن اگر به جدول Connection هر کدام از CPU ها برگردیم خواهیم دید که در بخش Address به Remote آدرس اختصاص داده شده است.



ادامه کار برای برنامه نویسی شبیه قبل است.

تذکره:

در تمام موارد پس از پیکربندی FDL چک سازگاری اجزا و دانلود به PLC ها نباید فراموش شود.

فصل نهم - پیکر بندی و برنامه نویسی شبکه PROFIBUS FMS

مشمول بر :

- ۱-۹ شناخت ارتباط FMS
- ۲-۹ نحوه پیکر بندی ارتباط FMS
- ۳-۹ برنامه نویسی ارتباط FMS
- ۴-۹ مثالی از برنامه نویسی ارتباط FMS

مقدمه

در مورد FMS و ویژگیهای آن قبلاً به اختصار مطالبی بیان شد. در این بخش به نحوه پیکر بندی و برنامه نویسی شبکه FMS توسط STEP7 می پردازیم. قبل از هر چیز باید توجه داشت که برای ارتباط FMS نیاز به کارت CP داریم و لازم است این کارت را از زیر مجموعه کارتهای PROFIBUS در Station مورد نظر انتخاب کرده و در رک مربوطه در Hwconfig قرار دهیم. این کارت CP باید قابلیت FMS را داشته باشد که این موضوع با کلیک کردن روی کارت در پنجره کاتالوگ و مشاهده توضیحات زیر پنجره مشخص می گردد.

کارتهایی که برای این منظور قابل انتخاب هستند عبارتند از :

- CP343-5 با کارتهای S7-300

- CP443-5 Basic با کارتهای S7-400

- S5 با کارت CP 5431

- PC با کارتهای CP5613 و CP5614

- IM318C با ET200U

وسایل سازندگان دیگر به جز زیمنس که قابلیت FMS داشته باشند با وارد کردن فایل GSD یا GSE به برنامه مطابق روالی که قبلاً توضیح داده شد به پنجره کاتالوگ اضافه می شوند و قابل استفاده هستند.

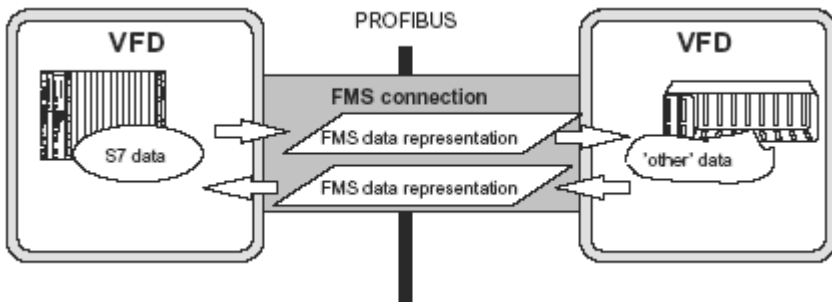
۹-۱ شناخت ارتباط FMS

اتصال FMS ارتباط بین Master را از طریق تکنیک TokenPass فراهم می کند. FMS و DP میتوانند روی یک Media قرار گیرند یعنی باس شبکه می تواند برای هر دوی آنها مشترک باشد. به همان صورت که ارتباط DP و FDL را همزمان استفاده می کردیم.

نکته ای که در ارتباط FMS باید مد نظر قرار گیرد مفهوم دو کلمه Client و Server است. Client عضوی است که درخواست سرویس می کند و Server عضوی است که این سرویس را ارائه می دهد.



مفهوم Client/Server با مفهوم Master/ Slave متفاوت است در Master/Slave اگر چه Master درخواست می کند و Slave پاسخ می دهد ولی باس همیشه در اختیار Master است و Slave بدون اجازه Master نمی تواند آن را در اختیار بگیرد. ولی در Client/Server هم Client و هم Server حق مساوی برای در اختیار گرفتن باس دارند اگر چه بیشتر Client به این کار مبادرت می کند. در FMS دو وسیله ای که با هم ارتباط برقرار می کنند به عنوان VFD (Virtual Field Device) شناخته می شوند. به عنوان مثال دو PLC شکل زیر که یکی S7-300 و دیگری S7-400 است هر دو VFD هستند:



در اتصال FMS کارت CP می تواند برای هر job حداکثر ۲۴۱ بایت اطلاعات را منتقل کند که به این یک بسته PDU (Protocol Data Unit) می گویند. این موضوع اگر چه با ارتباط FDL شبیه است ولی یک فرق اساسی بین FMS و FDL وجود دارد و آن اینکه در FMS در سمت Server یک دیتا بلاک به عنوان منبع اطلاعاتی برای خواندن و نوشتن معرفی می گردد و Client از آن می خواند یا در آن می نویسد. در سمت Client نیز دیتا بلاک هایی وجود دارد ولی به طور معمول Server نیازی به نوشتن یا خواندن آنها ندارد اگر چه این امر برایش امکان پذیر است از این رو در سمت Server معمولاً نیازی به برنامه نویسی نداریم و برنامه فقط در سمت Client نوشته می شود. در حالیکه در ارتباط FDL در هر دو طرف نیاز به برنامه نویسی داریم. در FMS در سمت Server صرفاً لازم است دیتا بلاک مرجع را به شکلی که اصطلاحاً به آن ایندکس کردن می گویند مشخص کنیم تا در سمت Client قابل شناسایی باشد.

در ارتباط FMS کارت CP وظایف زیر را بعهده دارد:

۱. در سمت فرستنده دریافت دیتا از CPU و تبدیل آن از فرمت S7 به فرمت FMS و ارسال به سمت گیرنده.
 ۲. در سمت گیرنده دریافت دیتا از شبکه پروفی باس و تبدیل آن از فرمت FMS به فرمت خاص قابل استفاده برای وسیله بعنوان مثال اگر گیرنده یک PLC از نوع S7 باشد کدهای مزبور به فرمت S7 تبدیل می شود.
- نحوه تبدیل فرمتهای S7 و FMS به یکدیگر در ضمیمه ۴ آمده است .

۹-۲ نحوه پیکر بندی ارتباط FMS

با توضیحاتی که قبلاً در مورد نحوه پیکر بندی ارتباط FDL داده شد خواننده محترم می تواند به سهولت نسبت به پیکر بندی ارتباط FMS اقدام کند . روش کار مشابه FDL است بنابراین از توضیحات تکراری خودداری می کنیم و صرفاً به عناوین آنها اشاره می کنیم ، گامهایی که باید برداشته شود عبارتند از:

گام اول:

ایجاد Station های مورد نظر و پیکر بندی کارت های آن توسط Hwconfig .بهرتر است در نام Station ها از کلمات Server و Client استفاده کنیم تا سریعتر و بدون خطا بتوان مراحل بعدی را انجام داد.

گام دوم:

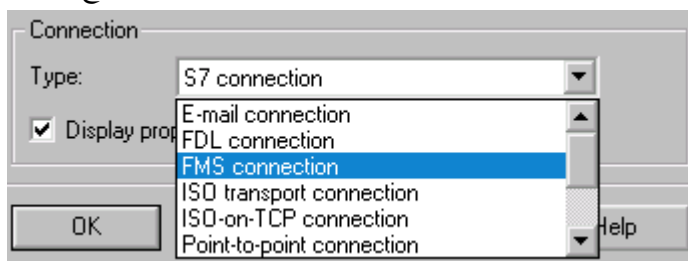
وارد کردن کارت CP مناسب با قابلیت FMS در Station های مورد نظر توسط Hwconfig.

گام سوم:

اجرای Netpro واتصال کارتهای CP به شبکه PROFIBUS .

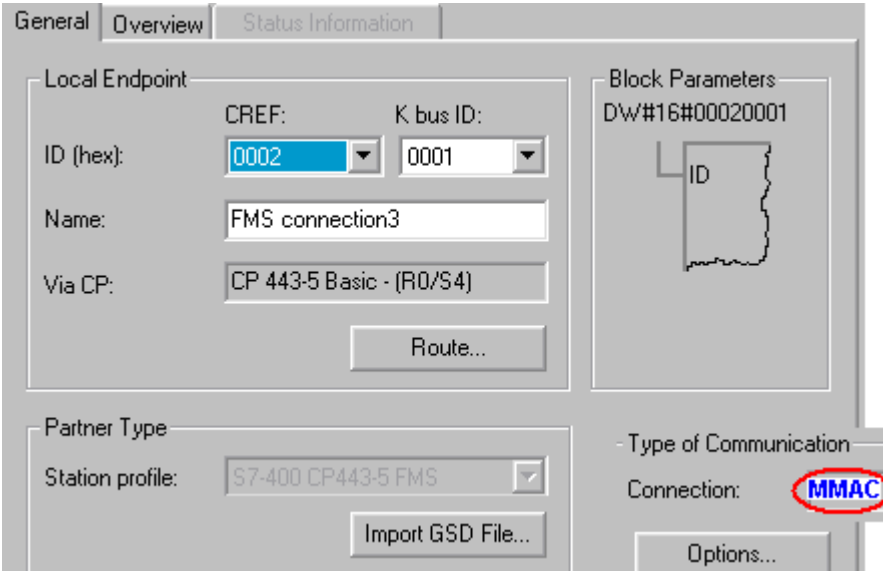
گام چهارم:

دابل کلیک روی سطر Connection table یکی از Station ها و انتخاب ارتباط از نوع FMS

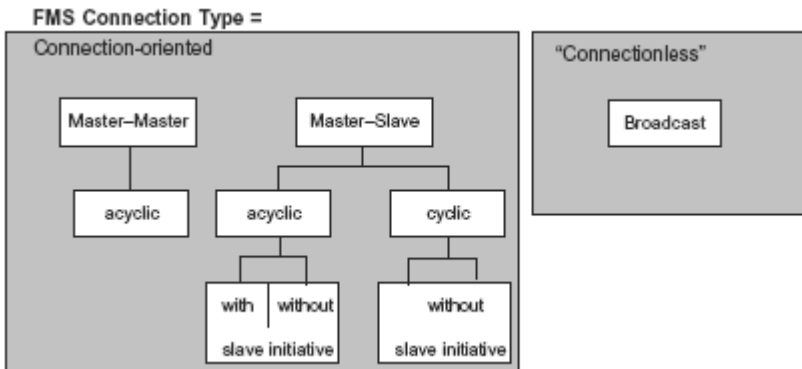


گام پنجم:

یادداشت کردن ID داده شده در پنجره FMS Connection مانند شکل زیر. همانطور که مشاهده می شود در اینجا ID یک DoubleWord است که از ترکیب CREF+LADDR بدست می آید. باید توجه داشت که LADDR معادل هگز آدرس بیس کارت CP در S7-300 است. برای S7-400 به جای LADDR کلمه KBUSID ظاهر می شود که همان آدرس پایه کارت است.



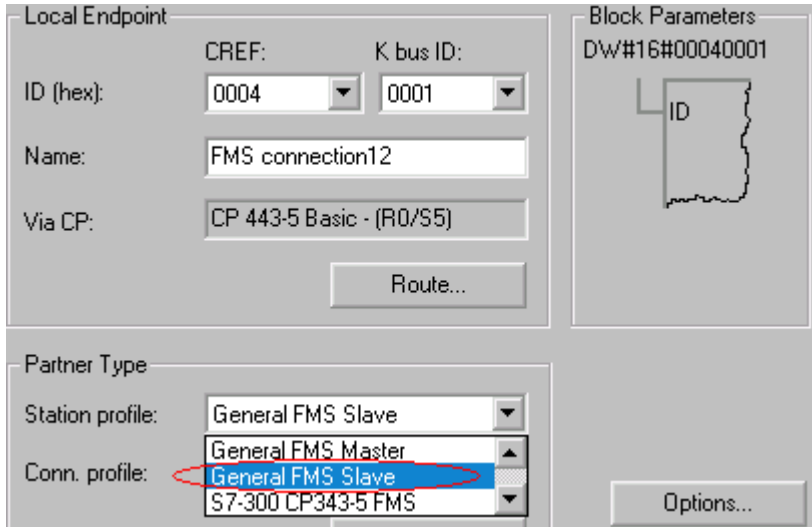
اگر روی Option در پنجره فوق کلیک کنیم پنجره دیگری ظاهر می شود که در بخش Communication در قسمت Type Of Connection نوع ارتباط کلمه MMAC یا کلمه دیگری مانند MSAC, MSCY, BRCT ظاهر می شود که مفهوم آن در شکل زیر و جدول صفحه بعد آورده شده است.



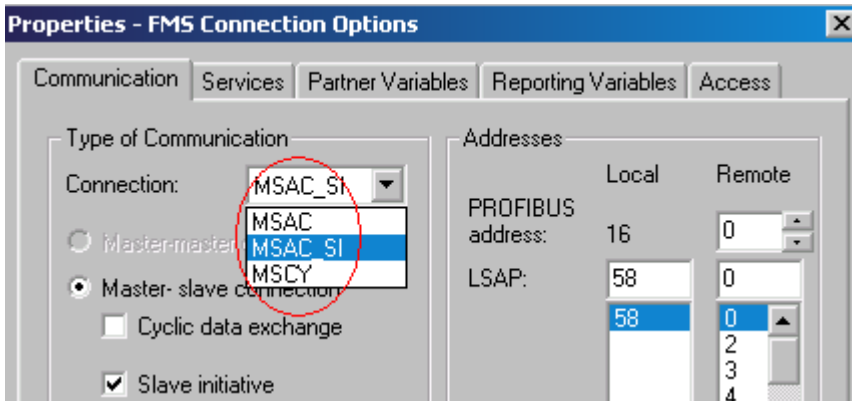
	<p>ارتباط دوطرفه بین دو Master یعنی Read و Write در هر دو جهت و با Acknowledge امکان پذیر است. Report نیز برای هر دو عضو وبصورت SDN امکان پذیر است.</p>	<p>MMAC Master-Master Acyclic Connection</p>
	<p>در اینحالت فقط Master است که اجازه Write,Read,Report را دارد. تنظیم این ارتباط یکطرفه در صفحه بعد آمده است.</p>	<p>MSAC Master-Slave Acyclic Connection</p>
	<p>اینحالت نیز شبیه MSAC است ولی Slave میتواند در صورتی که Master به او اجازه بدهد Report بفرستد.</p>	<p>MSAC-SI Master-Slave Acyclic Connection with Slave Initiative</p>
	<p>اینحالت شبیه MSAC است با این تفاوت که ارتباط سیکلی است.</p>	<p>MSCY Master-Slave cyclic Connection without Slave Initiative</p>
	<p>Report از طرف Master به تمام ایستگاهها بصورت SDN ارسال میگردد.</p>	<p>BRCT Broadcast</p>
<p>Legend: confirmed service (confirmed request) unconfirmed service (unconfirmed request)</p> <p> - Client function - Server function</p>		

نکات قابل توجه در مورد Type of Communication

- اگر از ابتدا در جدول ارتباطات نوع All Broadcast Station انتخاب شده باشد کد BRCT ظاهر میشود.
- بطور معمول برای ارتباط بین دو سیستم نوع MMAC انتخاب میشود.
- اگر ارتباط های نوع MSAC یا MSAC-SI یا MSCY مد نظر باشد لازم است ابتدا در پنجره Properties مانند شکل زیر نوع General FMS Slave را برای طرف مقابل (Partner) انتخاب کرد.



پس از انتخاب فوق اگر روی Options کلیک کنیم می توانیم یکی از سه حالت ذکر شده را برای Slave انتخاب نماییم مانند شکل زیر:

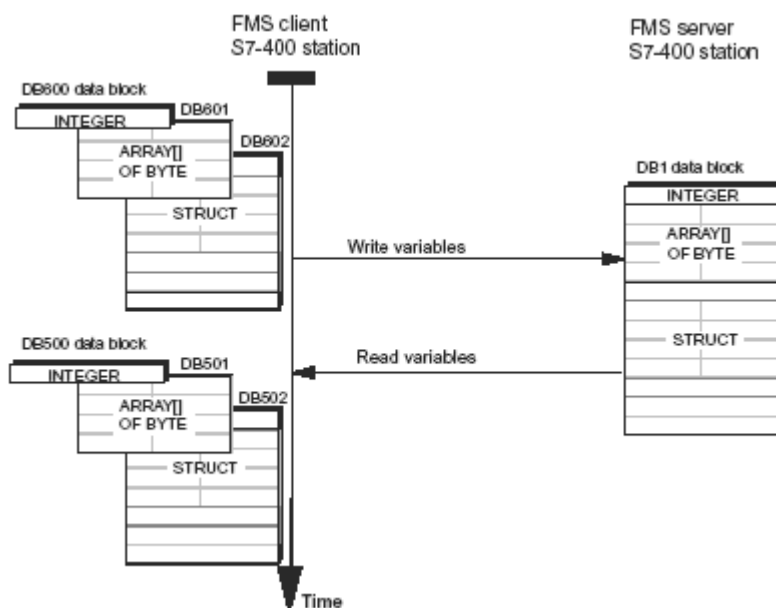


۳-۹ برنامه نویسی ارتباط FMS

همانطور که ذکر شد بطور معمول ما در سمت Server نیاز به برنامه نویسی نداریم. Server صرفاً دیتا بلاک خود را در اختیار Client قرار می دهد. بنابراین:

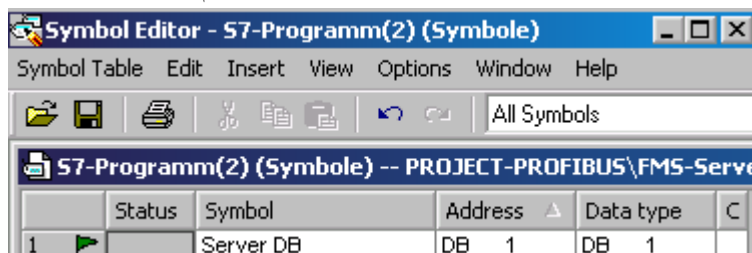
قدم اول:

در سمت Server یک دیتا بلاک با سطرهای دلخواه و با نوع متغیرهای دلخواه ایجاد می کنیم. باید توجه داشت از آنجا که از سمت Client نیز دیتا از دیتا بلاکی ارسال یا دریافت می شود باید به ساختار آن دقت کرد تا مشابه ساختار سمت Server باشد. شکل زیر:

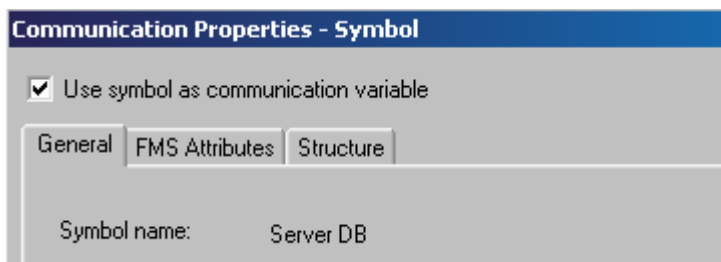


قدم دوم :

در سمت Server جدول سمبلها Symbols Table را باز کرده و DB را با نام سمبلیک دلخواه معرفی می کنیم.



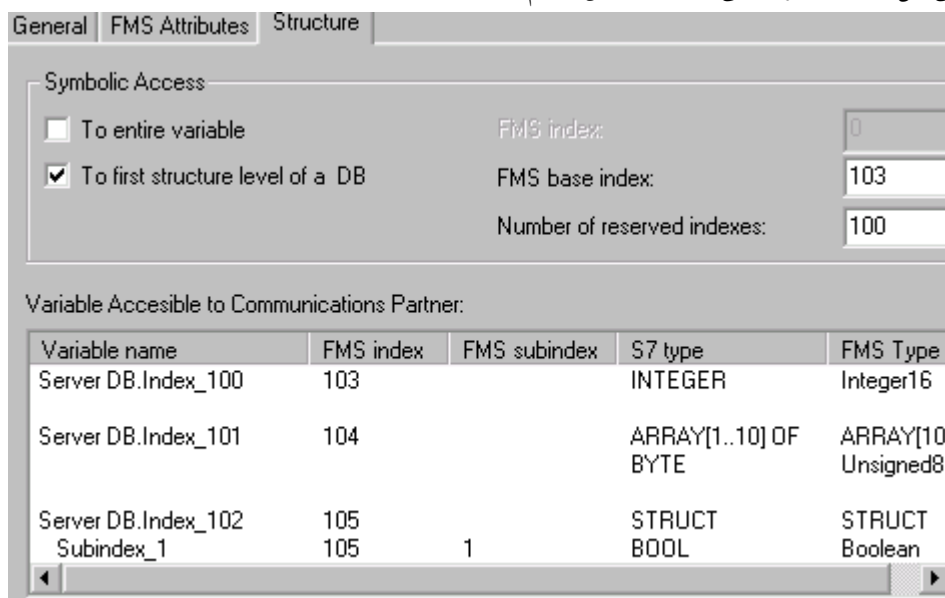
سپس از طریق منوی Edit > Special Object Properties > Communication مانند شکل زیر را باز کرده و گزینه Use Symbol as Communication Partner را فعال می‌کنیم.

**قدم چهارم:**

در بخش Struct از پنجره فوق رفته و مشاهده می کنیم که یک شماره Index به دیتا بلاک داده شده است. این شماره را یادداشت کرده تا در سمت Client برای ارتباط با DB از آن استفاده کنیم. این شماره در مثال شکل بالای صفحه بعد 103 میباشد.

می توانیم در سمت Server چند دیتا بلاک برای ارتباط FMS داشته باشیم ، روش ایجاد کردن آنها به همین نحو است و در آخر مشاهده خواهیم کرد که هر کدام یک شماره ایندکس منحصر به فرد دارند.

شماره Index کل DB و شماره Subindex یک سطر از DB را معرفی میکند میتوانیم بسته به نیاز در برنامه نویسی کل DB یا سطر خاصی از آن را آدرس بدهیم تا دیتا از آنجا خوانده یا در آنجا نوشته شود.



قدم پنجم

در سمت Client نیاز به برنامه نویسی داریم روش کار شبیه آنچه برای FDL گفته شد میباشد ولی فانکشن ها متفاوتند. پس بطور خلاصه به نکات مشترک اشاره میکنیم:

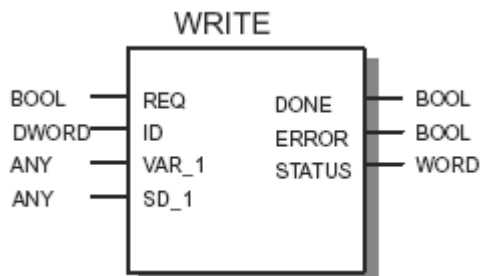
- برنامه اصلی میتواند در OB3x یعنی وقفه های سیکلی نوشته شود. از آنجا که در این وقفه ها زمان اجرای بلاک قابل تنظیم است نسبت به OB1 برای کار تبادل دیتا مزیت دارند.
- در OB مربوطه فانکشن بلاک های خواندن (FB3) و نوشتن (FB6) را از مسیر زیر در Program Element وارد برنامه میکنیم.

LAD/STL/FBD > Program Element > Libraries > Simatic Net CP

- باید توجه داشت که فانکشنهای 300 و 400 اگرچه هم نام هستند ولی متفاوت میباشند و بسته به CPU باید FB مربوطه را انتخاب نمود.
 - معمولاً در سمت Server برنامه نویسی لازم نیست. با این وجود میتوان مراحل فوق را در سمت Server نیز دنبال نمود.
- بلاک های Read و Write در صفحه بعد توضیح داده شده اند.

فانکشن بلاک Write

این فانکشن بلاک که نام غیر سمبلیک آن FB6 است برای ارسال دیتا استفاده میشود. شکل زیر این فانکشن را بصورت بلاک FBD همراه با ورودی و خروجی هایش نشان میدهد.



ورودی ها :

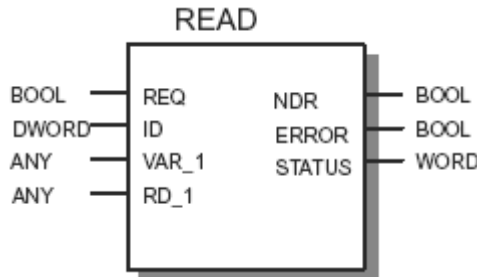
REQ	یک بیت است که گر 1 باشد دیتا ارسال میشود و اگر 0 باشد خروجیها update میشوند. این بیت را معمولاً به یک متغیر حافظه مانند M0.0 میدهیم تا بتوان کار ارسال دیتا را کنترل کنیم.												
ID	عدد DWord که در Connection Table هنگام پیکر بندی مشخص شده است. مثال : DW#16#00010001												
VAR_1	آدرس index دیتا بلاک سمت Server را در اینجا باید داد ولی مستقیماً نمیتوان نوشت مثلاً 103 بلکه باید آنرا در یک DB سمت Client از نوع String معرفی کرده و آدرس سطر DB را در اینجا وارد نماییم مثلاً DB10.test												
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Address</th> <th>Name</th> <th>Type</th> <th>Initial value</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0.0</td> <td></td> <td>STRUCT</td> <td></td> </tr> <tr> <td>+0.0</td> <td>test</td> <td>STRING[5]</td> <td>'<100>'</td> </tr> </tbody> </table>	Address	Name	Type	Initial value	0.0		STRUCT		+0.0	test	STRING[5]	'<100>'
Address	Name	Type	Initial value										
0.0		STRUCT											
+0.0	test	STRING[5]	'<100>'										
SD_1	آدرس دیتا بلاک سمت Client و مقدار دیتایی که باید ارسال شود را مشخص میکند. این آدرس میتواند کل DB یا آدرس خاصی از یک DB باشد. مانند DB1.DBW0												

خروجی ها :

عملکرد سه خروجی این فانکشن بلاک شبیه خروجی های فانکشن AG_SEND است در FDL توضیح داده شد ولی کد خطای برگشتی و تفسیر آن متفاوت است. این کدها بدلیل تنوع و تعداد زیاد در ضمیمه ۵ آورده شده اند.

فانکشن بلاک Read

این فانکشن بلاک که نام غیر سمبلیک آن FB3 است برای خواندن دیتا استفاده میشود. شکل زیر این فانکشن را بصورت بلاک FBD همراه با ورودی و خروجی هایش نشان میدهد.



با توجه به شباهت بسیاری از ورودی و خروجی های این بلاک با بلاک FB6 نیازی به توضیح مکرر نیست. ورودی RD_1 این بلاک آدرس محلی از دیتا بلاک سمت Client را میگیرد که قرار است در آنجا دیتا ذخیره شود..خروجی NDR (New Data Received) مشابه این خروجی در AG_RECV مربوط به ارتباط FDL میباشد.

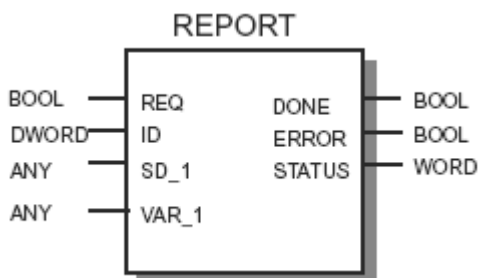
مثالی از صدا زدن این FB در زیر آورده شده است:

```

//READ block call with instance DB          CALL FB 3, DB 29
//Signal edge change to execute the FB      REQ := M 1.0
//compared with configuration of FMS        ID := DW#16#10001
//addresses K variable that will be read    VAR_1 := "SLAVE2".INDEX
//addresses data area as destination        RD_1 := "PROCESS".IMAGE
//confirmation of execution                 NDR := M 1.1
//indicates incorrect execution             ERROR := M 1.2
//detailed error decoding                   STATUS := MW 20
  
```

فانکشن بلاک Report

این فانکشن بلاک که نام غیر سمبلیک آن FB4 است شبیه Write عمل میکند ولی منتظر تایید نمی ماند.



ورودی ها و خروجی های این بلاک شبیه Write است. ولی باید توجه داشت که برای شماره ایندکس باید از عدد موجود در Structure مربوط به Symbol Table مطابق شکل زیر استفاده شود:

General | FMS Attributes | Structure

Symbolic Access

To entire variable FMS index: 105

To first structure level of a DB FMS base index: 103

Number of reserved indexes: 3

Variable Accessible to Communications Partner:

Variable name	FMS index	FMS subindex	S7 type	FMS Ty
Server Variablen	105		STRUCT	STRUC
Index_100	105	1	INTEGER	Integer
Index_101	105	2	ARRAY[1..10] OF BYTE	ARRAY
Index_102	105	3	STRUCT	STRUC
Subindex_1			BOOL	Boolea
Subindex_2			STRING[8]	Visibl

۹-۴ مثالی از برنامه نویسی ارتباط FMS

این مثال برنامه ارتباط FMS را بصورت STL Source نشان میدهد. این برنامه در سمت Client نوشته شده و در سمت Server هیچگونه برنامه نویسی بکار نرفته است.

```

FUNCTION FC 100 : VOID
TITLE =CALL_READ
//This function illustrates an FMS communication job with the READ (FB3)
//block. A variable of the type integer is accessed.
VERSION : 0.1
BEGIN
NETWORK
TITLE =Read variable with index 100.
//Read data access:
//A variable with index 100 is read and entered in the destination data
//DB500).
//Call parameters in DB 100.
//Job handling /job coordination:
//This job is only started when all other jobs have been completed. This
// means that access to the variable is synchronized.
//The job is triggered by a signal edge at the REQ input. REQ is reset
// when the job is completed or an error occurred. Following this, the //
signal is set again.
//If an error occurred, the error number can be read from the status word.
//Only execute job when no other job is active.
O    DB200.DBX    0.0; // REQ=1, WRITE /active
O    DB101.DBX    0.0; // REQ=1, READ /active
O    DB201.DBX    0.0; // REQ=1, WRITE /active
O    DB102.DBX    0.0; // REQ=1, READ /active
O    DB202.DBX    0.0; // REQ=1, WRITE /active
JC   ende;
//Calling the READ job:
CALL FB    3 , DB    300 (
    REQ                := DB100.DBX    0.0,
    ID                 := DB100.DBD    2,
    VAR_1              := DB100.Read_VAR_Index,
    RD_1               := DB500.DBW    0,
    NDR                := DB100.DBX    13.0,
    ERROR              := DB100.DBX    13.1,
    STATUS              := DB100.DBW    14);
// /Query job status
A    DB100.DBX    0.0; // REQ=1 =>
// REQ=1 => Job active, query errors
JC   fehl;
AN   DB100.DBX    0.0; // REQ=1 =>
// REQ=1 => Job completed
S    DB100.DBX    0.0; // / Set REQ again
JU   ende;

```



```

// Error handling
fehl: AN    DB100.DBX    13.1; // Error=0 =>
//                               Error=0 => No error occurred
        JC    ok;
        A    DB100.DBX    13.1; // Error=1 =>
//                               Error=1 => Error occurred
        L    DB100.DBW    14; // / Load error status
        T    DB100.DBW    16; // // Save in buffer
        R    DB100.DBX    0.0; // / Reset REQ
        JU    ende;      // / Query job status

ok:   AN    DB100.DBX    13.0; // Done=0 =>
//                               Done=0 => Job still active
        JC    ende;

        A    DB100.DBX    13.0; // Done=1 =>
//                               Done=1 => Job complete without error
        R    DB100.DBX    0.0; // / Reset REQ

ende: BE    ;
END_FUNCTION

FUNCTION FC 101 : VOID
TITLE =CALL_READ
//The function illustrates an FMS communication job with the READ(FB3)
// function block. A variable of the type array is accessed.
VERSION : 0.1
BEGIN
NETWORK
TITLE = Read variable with index 101.
//Read data access:
//The variable with index 101 is read and entered in the destination data
//area (here DB501). Call parameters in DB101.
//
//Job handling /job coordination:
//This job is only started when all other jobs have been completed. This
//means that access to the variable is synchronized.
//The job is triggered by a signal edge at the REQ input. REQ is reset
//when the job is completed or an error occurred. Following this, the.
//signal is set again If an error occurred, the error number can be read
//from the status word.
// Only execute job when no other job is active.
        O    DB200.DBX    0.0; // REQ=1, WRITE / active
        O    DB100.DBX    0.0; // REQ=1, READ / active
        O    DB201.DBX    0.0; // REQ=1, WRITE / active
        O    DB102.DBX    0.0; // REQ=1, READ / active
        O    DB202.DBX    0.0; // REQ=1, WRITE / active
        JC    ende;

```

```
//Calling the READ job:
CALL FB      3 , DB      301 (
    REQ                      := DB101.DBX      0.0,
    ID                       := DB101.DBD      2,
    VAR_1                    := DB101.Read_VAR_Index,
    RD_1                      := DB501.Index_101,
    NDR                      := DB101.DBX      13.0,
    ERROR                    := DB101.DBX      13.1,
    STATUS                   := DB101.DBW      14);
// Query job status
A      DB101.DBX      0.0; //      REQ=1 =>
//      REQ=1 => Job active, query errors
      JC      fehl;

      AN      DB101.DBX      0.0; //      REQ=0 =>
//      REQ=1 => Job completed
      S      DB101.DBX      0.0; //      / Set REQ again
      JU      ende;
// Error handling

fehl: AN      DB101.DBX      13.1; // Error=0 =>
//      Error=0 => No error occurred
      JC      ok;
      A      DB101.DBX      13.1; // Error=1 =>
//      Error=1 => Error occurred

      L      DB101.DBW      14; //load error status
      T      DB101.DBW      16; // Save in buffer
      R      DB101.DBX      0.0; //      Reset REQ
      JU      ende;
// / Query job status
ok: AN      DB101.DBX      13.0; //      Done=0 =>
//      Done=0 => Job still active
      JC      ende;
      A      DB101.DBX      13.0; //      Done=1 =>
//      Done=1 => Job complete without error
      R      DB101.DBX      0.0; //      Reset REQ
ende: BE      ;
END_FUNCTION
```

```

FUNCTION FC 102 : VOID
TITLE =CALL_READ
//This function illustrates an FMS communication job with the READ (FB3)
// function block. A variable of the type STRUCT is accessed.
VERSION : 0.1
BEGIN
NETWORK
TITLE =Variable mit dem Index 102 lesen. Read variable with index 102.
//Read data access:
//A variable with index 102 is read and entered in the destination data
// area (here
//DB502). Call parameters in DB 100.
//Job handling /job coordination:
//This job is only started when all other jobs have been completed. This
// means that access to the variable is synchronized.
//The job is triggered by a signal edge at the REQ input. REQ is reset
// when the job is completed or an error occurred. Following this, the
// signal is set again.If an error occurred, the error number can be read
//from the status word.
// Query whether other jobs still active
O   DB100.DBX  0.0; // REQ=1, READ /active
O   DB200.DBX  0.0; // REQ=1, WRITE /active
O   DB101.DBX  0.0; // REQ=1, READ /active
O   DB201.DBX  0.0; // REQ=1, WRITE /active
O   DB202.DBX  0.0; // REQ=1, WRITE /active
JC   ende;
/// Calling the READ job
CALL FB      3 , DB   302 (
      REQ           := DB102.DBX   0.0,
      ID            := DB102.DBD   2,
      VAR_1         := DB102.Read_VAR_Index,
      RD_1          := DB502.Index_102,
      NDR           := DB102.DBX   13.0,
      ERROR         := DB102.DBX   13.1,
      STATUS        := DB102.DBW   14);
// /Query the job status
A   DB102.DBX  0.0; // REQ=1 =>
// REQ=1 => Job active, query errors
JC   fehl;

AN   DB102.DBX  0.0; // REQ=1 =>
// REQ=1 => Job completed
S   DB102.DBX  0.0; // / Set REQ again
JU   ende;
// / Error handling
fehl: AN   DB102.DBX  13.1; // Error=0 =>
// Error=0 => No error occurred
JC   ok;

```

```

    A    DB102.DBX    13.1; // Error=1 =>
//                               Error=1 => Error occurred
    L    DB102.DBW    14; // / Load error status
    T    DB102.DBW    16; // // Save in buffer
    R    DB102.DBX    0.0; // / Reset REQ
    JU    ende;
// / Query job status
ok:    AN    DB102.DBX    13.0; // Done=0 =>
//                               Done=0 => Job still active
    JC    ende;
    A    DB102.DBX    13.0; // Done=1 =>
//                               Done=1 => Job complete without error
    R    DB102.DBX    0.0; // / Reset REQ
ende: BE ;
END_FUNCTION

```

```

FUNCTION FC 200 : VOID
TITLE =CALL_WRITE
//This function illustrates an FMS communication job with the WRITE (FB6)
//function
//block. A variable of the type integer is accessed.
VERSION : 0.1
BEGIN
NETWORK
TITLE =Variable mit dem Index 100 schreiben. Write var. with index 100
//Write data access:
//A variable with index 100 is written. It is taken from the source data
// area (here DB600). Call parameters in DB200.
//Job handling /job coordination:
//This job is only started when all other jobs have been completed. This
// means that access to the variable is synchronized.
//The job is triggered by a signal edge at the REQ input. REQ is reset
// when the job is completed or an error occurred. Following this, the.
// signal is set again If an error occurred, the error number can be read
// from the status word.
// / Query whether other jobs active
    O    DB100.DBX    0.0; // REQ=1, WRITE /active
    O    DB101.DBX    0.0; // REQ=1, READ /active
    O    DB201.DBX    0.0; // REQ=1, WRITE /active
    O    DB102.DBX    0.0; // REQ=1, READ /active
    O    DB202.DBX    0.0; // REQ=1, WRITE /active
    JC    ende;
// / Calling the write job
CALL FB    6 , DB    400 (
    REQ    := DB200.DBX    0.0,
    ID     := DB200.DBD    2,
    VAR_1  := DB200.Write_VAR_Index,
    SD_1   := DB600.DBW    0,
    DONE   := DB200.DBX    13.0,
    ERROR  := DB200.DBX    13.1,
    STATUS := DB200.DBW    14);

```

```

//      A      DB200.DBX      0.0; //      REQ=1 =>
//                                          REQ=1 => Job active, query errors
      JC      fehl;
      AN      DB200.DBX      0.0; //      REQ=0 =>
//                                          REQ=1 => Job completed
      S      DB200.DBX      0.0; //      / Set REQ again
      JU      ende;
// / Error handling
fehl: AN      DB200.DBX      13.1; //      Error=0 =>
//                                          Error=0 => No error occurred
      JC      ok;
      A      DB200.DBX      13.1; //      Error=1 =>
//                                          Error=1 => Error occurred
      L      DB200.DBW      14; //      / Load error status
      T      DB200.DBW      16; // //      Save in buffer
      R      DB200.DBX      0.0; //      / Reset REQ
      JU      ende;

// / Query job status

ok:   AN      DB200.DBX      13.0; //      Done=0 =>
//                                          Done=0 => Job still active
      JC      ende;
      A      DB200.DBX      13.0; //      Done=1 =>
//                                          Done=1 => Job complete without error
      R      DB200.DBX      0.0; //      / Reset REQ
ende: BE      ;
END_FUNCTION

FUNCTION FC 201 : VOID
TITLE =CALL_WRITE
//This function illustrates an FMS communication job with the WRITE (FB6)
//function
//block. A variable of the type ARRAY is accessed.
VERSION : 0.1
BEGIN
NETWORK
TITLE =Variable mit dem Index 101 schreiben. Write var with index 101.
//Write data access:
//A variable with index 100 is written. It is taken from the source data
// area (here DB601). Call parameters in DB201.
//Job handling /job coordination:
//This job is only started when all other jobs have been completed. This
// means that access to the variable is synchronized.
//The job is triggered by a signal edge at the REQ input. REQ is reset
// when the job is completed or an error occurred. Following this, the
// signal is set again.
//If an error occurred, the error number can be read from the status word.
// / Query whether other jobs still active

```

```

O    DB100.DBX    0.0; //    REQ=1, WRITE /active
O    DB200.DBX    0.0; //    REQ=1, WRITE /active
O    DB101.DBX    0.0; //    REQ=1, READ  /active
O    DB102.DBX    0.0; //    REQ=1, READ  /active
O    DB202.DBX    0.0; //    REQ=1, WRITE /active
JC   ende;
// / Calling the write job
CALL FB    6 , DB    401 (
    REQ                := DB201.DBX    0.0,
    ID                 := DB201.DBD    2,
    VAR_1              := DB201.Write_VAR_Index,
    SD_1               := DB601.Index_101,
    DONE               := DB201.DBX    13.0,
    ERROR               := DB201.DBX    13.1,
    STATUS              := DB201.DBW    14);
// / Query job status
A    DB201.DBX    0.0; //    REQ=1 =>
//                                REQ=1 => Job active, query errors
JC   fehl;

AN   DB201.DBX    0.0; //    REQ=0 =>
//                                REQ=1 => Job completed
S    DB201.DBX    0.0; //    / Set REQ again
JU   ende;
// / Error handling
fehl: AN   DB201.DBX    13.1; //    Error=0 =>
//                                Error=0 => No error occurred
JC   ok;
A    DB201.DBX    13.1; //    Error=1 =>
//                                Error=1 => Error occurred
L    DB201.DBW    14; //    / Load error status
T    DB201.DBW    16; //    Save in buffer
R    DB201.DBX    0.0; //    / Reset REQ
JU   ende;
// / Query job status
ok:  AN   DB201.DBX    13.0; //    Done=0 =>
//                                Done=0 => Job still active
JC   ende;
A    DB201.DBX    13.0; //    Done=1 =>
//                                Done=1 => Job complete without error
R    DB201.DBX    0.0; //    / Reset REQ
ende: BE    ;
END_FUNCTION

```

```

FUNCTION FC 202 : VOID
TITLE =CALL_WRITE.
//This function illustrates an FMS communication job with the WRITE (FB6)
//function
//block. A variable of the type STRUCT is accessed.
VERSION : 0.1
BEGIN
NETWORK
TITLE =Variable mit dem Index 102 schreiben. Write var with index 102.
//Write data access:
//A variable with index 102 is written. It is taken from the source data
// area (here DB602). Call parameters in DB202.
//
//Job handling /job coordination:
//This job is only started when all other jobs have been completed. This
// means that access to the variable is synchronized.
//The job is triggered by a signal edge at the REQ input. REQ is reset
// when the job is completed or an error occurred. Following this, the
// signal is set again.If an error occurred, the error number can be read
// from the.status word
// / Query whether other jobs active
O   DB100.DBX   0.0; // REQ=1, READ /active
O   DB200.DBX   0.0; // REQ=1, WRITE /active
O   DB101.DBX   0.0; // REQ=1, REA /active
O   DB201.DBX   0.0; // REQ=1, WRITE /active
O   DB102.DBX   0.0; // REQ=1, REA /active
JC   ende;
// / Calling the write job
CALL FB   6 , DB   402 (
    REQ           := DB202.DBX   0.0,
    ID            := DB202.DBD   2,
    VAR_1         := DB202.Write_VAR_Index,
    SD_1          := DB602.Index_102,
    DONE          := DB202.DBX   13.0,
    ERROR         := DB202.DBX   13.1,
    STATUS        := DB202.DBW   14);
A   DB202.DBX   0.0; // REQ=1 =>
// REQ=1 => Job active, query errors
JC   fehl;

AN   DB202.DBX   0.0; // REQ=0 =>
// REQ=1 => Job completed
S   DB202.DBX   0.0; // / Set REQ again
JU   ende;

```

```
// / Error handling
fehl: AN    DB202.DBX    13.1; // Error=0 =>
//                                     Error=0 => No error occurred
        JC    ok;
        A    DB202.DBX    13.1; // Error=1 =>
//                                     Error=1 => Error occurred
        L    DB202.DBW    14; // / Load error status
        T    DB202.DBW    16; // // Save in buffer
        R    DB202.DBX    0.0; // / Reset REQ
        JU    ende;
// / Query job status

ok:   AN    DB202.DBX    13.0; // Done=0 =>
//                                     Done=0 => Job still active
        JC    ende;
        A    DB202.DBX    13.0; // Done=1 =>
//                                     Done=1 => Job complete without error
        R    DB202.DBX    0.0; // / Reset REQ
ende: BE    ;
END_FUNCTION

FUNCTION FC 300 : VOID
TITLE =
//This function simulates a signal or value change and checks the write or
// read function via the FMS connection.
VERSION : 0.1
BEGIN
NETWORK
TITLE =
//After writing and reading index 100, the values are compared to check
// that they match. Afterwards the variable is incremented by one.
        L    DB500.DBW    0;
        L    DB600.DBW    0;
        ==I    ;
        JC    inkr;
// Set memory bit 0.0 if the source and destination do not match.
        S    M    0.0;
// Increment variable with index 100 by one
inkr: L    DB600.DBW    0;
        +    1;
        T    DB600.DBW    0;
        R    M    0.0;
        BE    ;
END_FUNCTION
```



```
ORGANIZATION_BLOCK OB 1
TITLE =
//Functions (FC100..FC300) in which FMS communication jobs are sent are
// called in this block. The FCs are designed so that a coordinated
// sequence is guaranteed .(For the symbolic declaration, refer to the
// entries in the symbol table for this CPU.)
VERSION : 0.1
```

```
VAR_TEMP
END_VAR
BEGIN
NETWORK
TITLE =
//Write and read jobs are called sequentially.
    CALL FC    100 ;

    CALL FC    300 ;

    CALL FC    200 ;

    CALL FC    101 ;

    CALL FC    201 ;

    CALL FC    102 ;

    CALL FC    202 ;
END_ORGANIZATION_BLOCK
```

```
ORGANIZATION_BLOCK OB 100
TITLE =
VERSION : 0.1
VAR_TEMP
END_VAR

BEGIN
NETWORK
TITLE =

    L    0;
    T    DB500.DBW    0;
    BE    ;
END_ORGANIZATION_BLOCK
```


فصل دهم - عیب یابی و مدیریت خطا در PROFIBUS

مشمول بر:

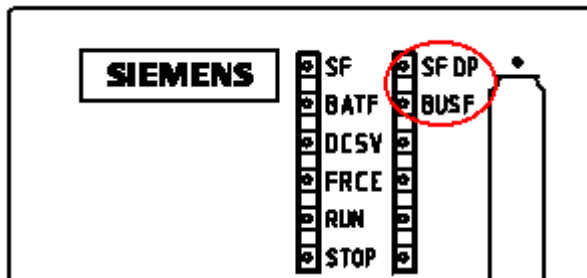
- ۱-۱۰ عیب یابی از طریق وسایل تشخیص عیب
- ۲-۱۰ عیب یابی از طریق نرم افزار Step7
- ۳-۱۰ مدیریت خطا با استفاده از نرم افزار Step7

مقدمه

Diagnostic و Troubleshooting از مقوله هایی هستند که کاربران اتوماسیون صنعتی بویژه پرسنل که وظیفه آنها نگهداری و تعمیرات این سیستمهاست با آنها به وفور سرو کار دارند. در موقع بروز خطا شناسایی عیب و رفع آن در حداقل زمان ممکن هدفی است که باید محقق شود تا خسارات ناشی از توقف تولید و امثال آن به حداقل کاهش یابد. از اینرو متخصصین اتوماسیون لازم است ابزارهایی را تدارک ببینند تا بتوانند اهداف فوق را برآورده سازد. این ابزارها همانگونه که در این بخش خواهیم دید صرفاً ابزارهای سخت افزاری نیستند بلکه استفاده از قابلیت های نرم افزار و برنامه نویسی مناسب نیز از این جمله بشمار می آیند.

در لحظه اول بروز عیب روی شبکه Profibus کاربر ممکن است با توقف CPU با روشن شدن چراغ SF و بطور همزمان چشمک زدن چراغ BF یا Bus Fault روی آن مواجه شود. و همانطور که میدانیم قدم اول ارتباط با PLC و مراجعه به Diagnostic Buffer و نیز دیدن وضعیت شبکه بصورت Online است تا اطلاعات بیشتری نسبت به خطا کسب گردد گرچه بعضاً اطلاعات فوق نیز بطور روشن عیب را مشخص نمی نماید. بعنوان مثال برای یک CPU که از طریق پورت DP به شبکه Profibus متصل است اشکالات زیر با عنوان Bus Access Error ظاهر خواهند شد.

- قطع شدن کابل شبکه
- باز بودن ترمیناتور انتهای باس
- قطع بودن کانکتور DP روی PLC
- عدم تطابق بین شبکه دانلود شده به CPU با آنچه در عمل وجود دارد



۱-۱۰ عیب یابی از طریق وسایل تشخیص عیب

وسایل سخت افزاری مختلف توسط سازندگان مختلف برای عیب یابی شبکه ها طراحی شده اند ولی آنچه در اینجا عنوان میشود صرفاً وسایلی است که زمینس در مدارک خود به آنها اشاره نموده است.

۱-۱-۱۰ وسایل تشخیص عیب در شبکه های الکتریکی

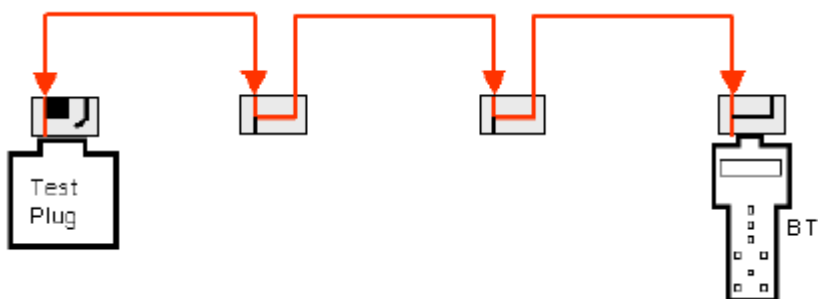
BT200 (الف)

این وسیله که توسط پورت ۹ پین روی آن به Profibus متصل میگردد قادر است عیوب زیر را در شبکه الکتریکی تشخیص دهد:

- اتصال کوتاه بین سیم دیتا و شیلد
- قطع شدن خطوط دیتا
- قطع شدن شیلد
- پلاریته بر عکس خطوط A و B
- بازتاب های سیگنال که منجر به خطا میشوند.
- چک کردن ترمیناتورهای فعال

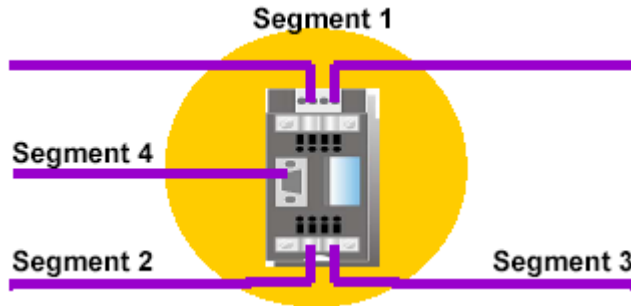


در شبکه ای که قرار است تست شود BT200 را بصورت شکل زیر همراه با یک Test Plug میندیم. همانطور که مشاهده میشود BT200 در یکطرف و Test Plug در سمت دیگر قرار میگیرد. ترمیناتور روی Test Plug را ON و سایر ترمیناتور ها را OFF می کنیم. BT200 را روشن کرده و کلید Test را فشار میدهم اگر همه چیز درست باشد پیغام Cabling O.K. ظاهر میشود ولی اگر اشکالی وجود داشته باشد پیغام مرتبط روی صفحه نمایش ظاهر می گردد.



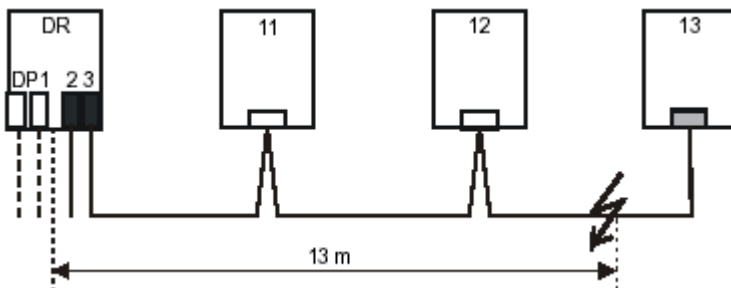
Diagnostic Repeater (ب)

این ریپیتور علاوه بر این که کار تقویت سیگنال را روی شبکه الکتریکی RS485 انجام میدهد قادر است اشکالات سگمنت های متصل به خود را آشکار ساخته و CPU را از بروز عیب بطور دقیق مطلع نماید.



همه خطاهایی که توسط BT200 شناسایی میشود توسط این ریپیتور نیز قابل تشخیص است ولی تفاوت آن با BT200 در اینست که این ریپیتور همیشه بصورت On Line به باس متصل است در حالیکه که BT200 فقط در موقع انجام تست به باس وصل میشود. اهم موارد قابل آشکار توسط این وسیله عبارتند از:

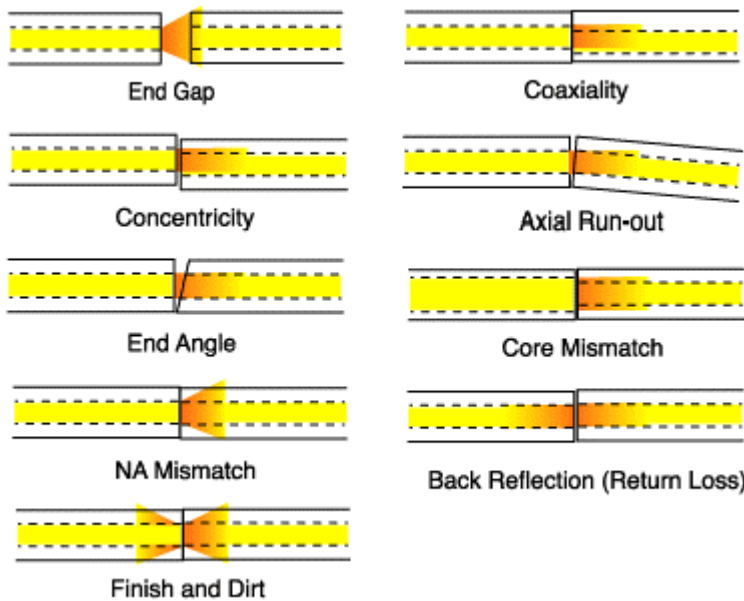
- قطع شدن هر کدام از خطوط
- اتصال کوتاه بین خطوط یا خطوط با شیلد
- پلاریته بر عکس خطوط A و B
- آدرس Node مشکل دار همراه با علت اشکال
- وضعیت ترمینتورها
- فاصله بین ایستگاهها
- فاصله تا نقطه بروز خطا



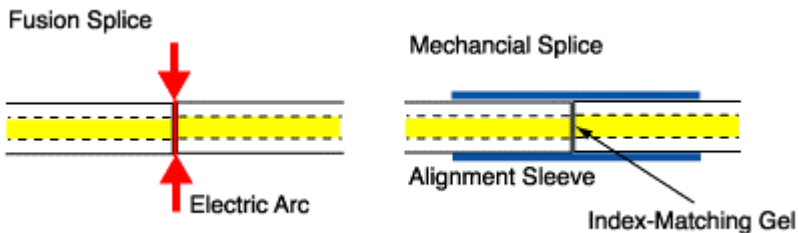
۲-۱-۱۰ وسایل تشخیص عیب در شبکه های نوری

همانطور که در بحث فیبر نوری اشاره شد نصب فیبر نوری نسبت به کابل الکتریکی حساس تر و آسیب پذیرتر است. از جمله اشکالاتی که در حین نصب ممکن است پیش بیاید به موارد زیر میتوان اشاره کرد:

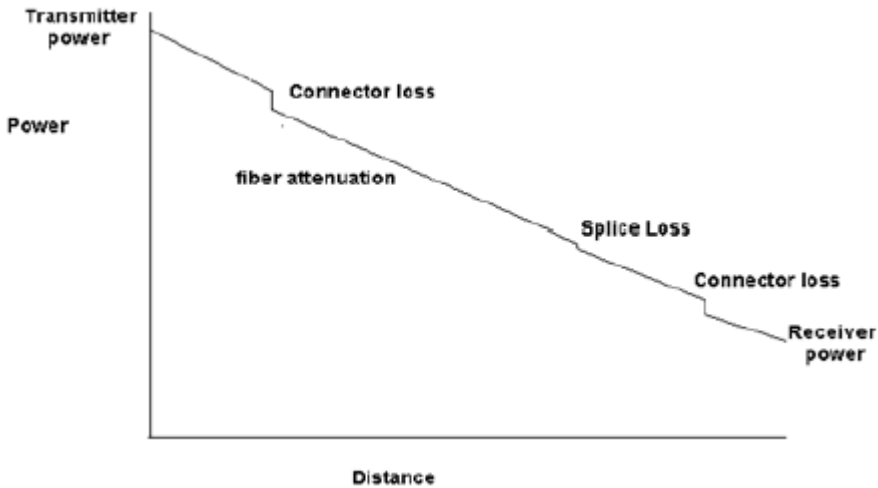
- کشیدن فیبر تحت کشش و استرس زیاد
- خم کردن فیبر بیش از حد مجاز
- اشکال در اتصال کانکتور به فیبر در نقاط اتصال به دستگاه
- عدم دقت در ایجاد Splice ها و وجود اشکالاتی مانند زیر در محل اتصال



عوامل فوق منجر به میرایی سیگنال نوری میشوند. بویژه در نقاط اتصال دو کابل به یکدیگر باید دقت کافی را بکار برد و حتی المقدور بجای Splice مکانیکی از Splice جوشی استفاده نمود.



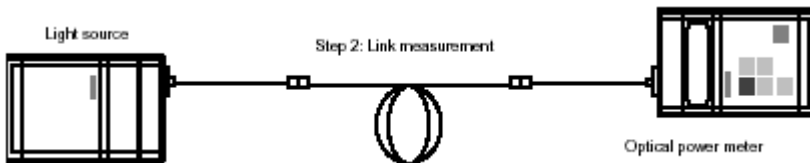
با توجه به توضیحات فوق حتی با وجود دقت در مراحل نصب، میرایی سیگنال نوری وجود دارد عوامل دیگری نیز مانند طول کابل و جنس کانکتورها بطور اجتناب ناپذیر منجر به میرایی سیگنال میشوند شکل زیر.



بنابراین یکی از مسایل مهم که بعد از اتمام نصب باید بدان توجه شود اندازه گیری میزان میرایی براساس کیفیت سیگنال در سمت گیرنده است که برای این منظور از وسایل مختلفی استفاده میشود. این وسایل خاص دوران نصب و Commissioning نیستند بلکه در هنگام بهره برداری از سیستم نیز ممکن است به آنها نیاز داشته باشیم.

الف) Power Source & Meter

این وسیله متشکل از منبع فرستنده نور است که در یک طرف کابل نوری قرار میگیرد و گیرنده ای دارد که در سمت دیگر فیبر بسته میشود. با ارسال نور در سمت فرستنده و دریافت آن توسط گیرنده میزان میرایی سیگنال اندازه گیری میشود. اگر نتیجه رضایت بخش نبود لازم است با وسیله دیگری بنام OTDR علت اشکال بررسی شود.

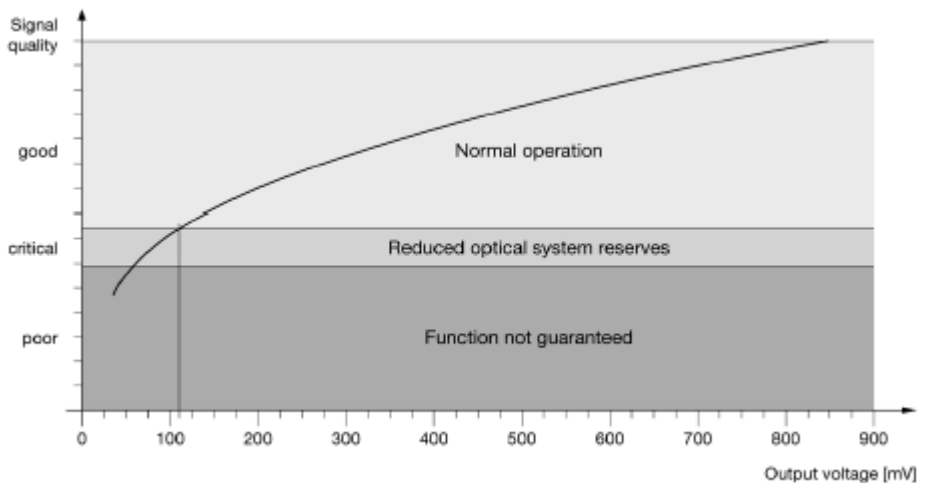


ب) استفاده از OLM برای اندازه گیری کیفیت سیگنال

با OLM در بخشهای قبل آشنا شدیم و دیدیم که برای ایجاد شبکه Profibus با فیبر نوری در مسافت های طولانی باید از این وسیله استفاده کرد. در برخی OLM ها (نوع V3) امکان اندازه گیری کیفیت سیگنال در محل فراهم شده است.



با اتصال یک ولتمتر به OLM میتوان معادل الکتریکی سیگنال نوری را در آن نقطه اندازه گیری نمود سپس با توجه به منحی زیر وضعیت کیفیت سیگنال را برآورد نمود. نقطه بحرانی ۱۰۰ میلی ولت است.

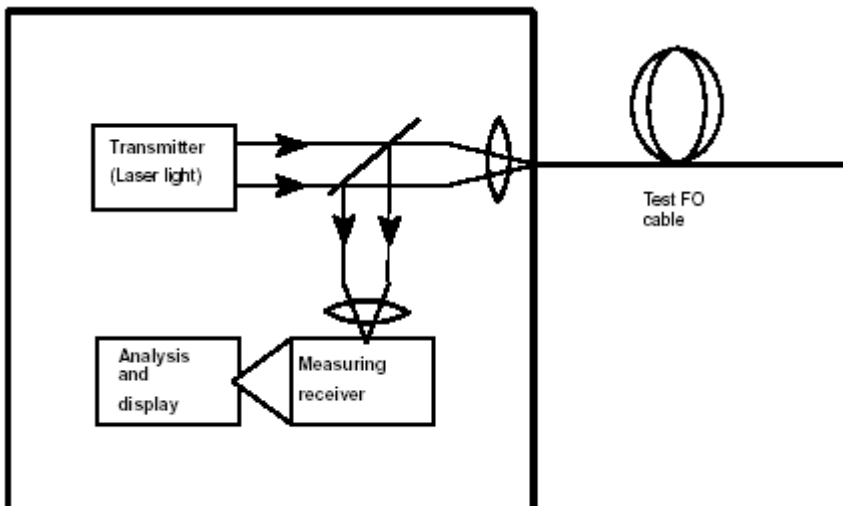


ج) استفاده از OTDR

OTDR یا Optical Time Domain Reflectometer وسیله ای است که توسط آن میتوان دقیقترین اطلاعات را در مورد اشکالات فیبر بدست آورد.

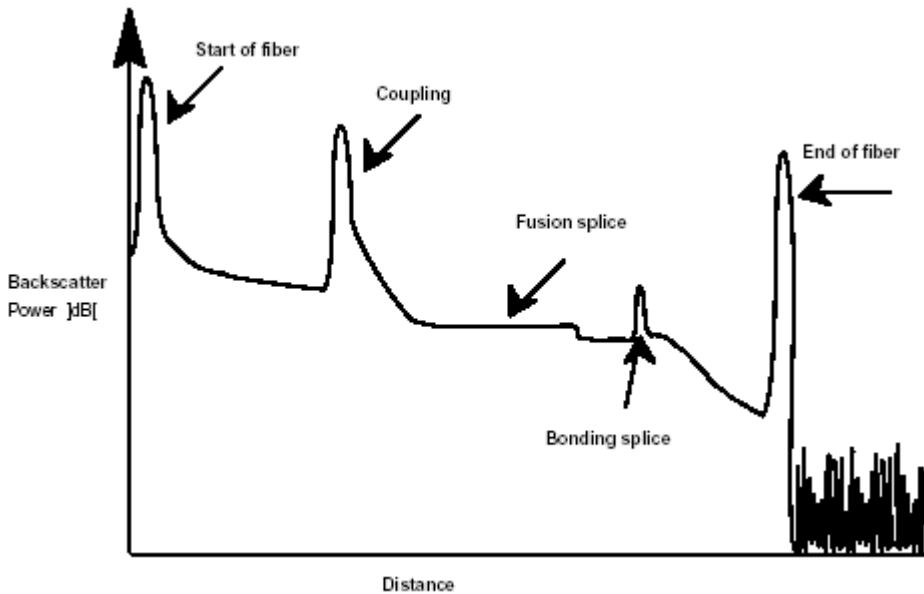


روش کار OTDR به این صورت است که نوری با طول موج ۸۵۰ یا ۱۳۰۰ نانومتر ارسال کرده و باز تاب آن را اندازه گیری مینماید. سپس با توجه به شکل موج سیگنال که نمونه ای از آن در صفحه بعد آمده است عیوب فیبر را آنالیز کرده و گزارش میدهد.



بر اساس این شکل موج موارد مختلف قابل آشکار سازی است از جمله :

- نقطه ای از فیبر که آسیب دیده است (در اثر عواملی همچون کشش یا خمش غیر مجاز)
- فاصله نقطه آسیب دیده
- وضعیت Splice ها
- وضعیت کانکتورها
- و نهایتا میزان میرایی سیگنال



۲-۱۰ عیب یابی از طریق نرم افزار

همانند سخت افزار ، نرم افزار های متنوعی نیز توسط سازندگان مختلف جهت آشکار سازی عیوب شبکه طراحی و عرضه شده است. زیرممنس نیز علاوه بر Step7 که امکان تشخیص عیوب شبکه را در زیر برنامه های خود دارد نرم افزار های کمکی دیگری را جهت تست و خطا یابی شبکه معرفی نموده است که از این جمله میتوان به نرم افزار AMPROLIZER اشاره کرد ولی آنچه در اینجا مورد بحث ماست صرفاً خطا یابی از طریق Step7 و زیر برنامه های آن می باشد.

الف) استفاده از زیر برنامه Diagnostics

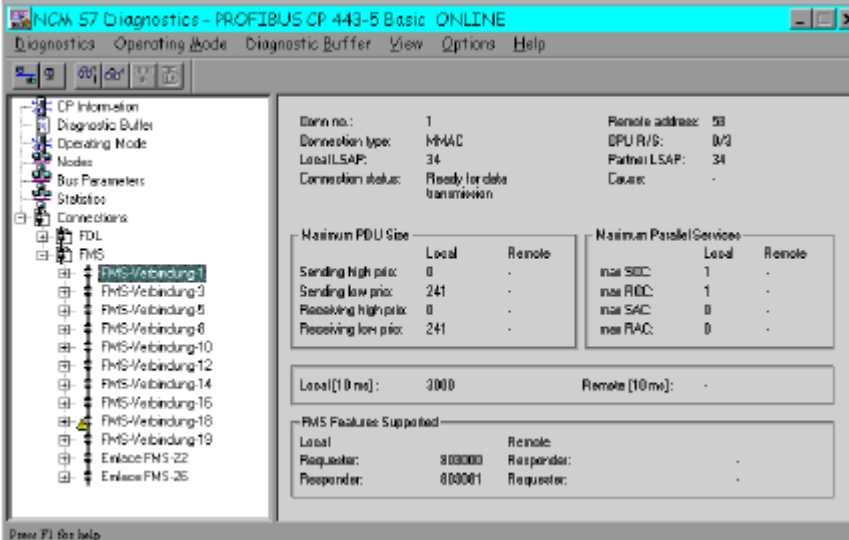
این زیر برنامه پس از نصب Step7 در زیر مجموعه NCM S7 PROFIBUS مانند شکل زیر ظاهر میشود.



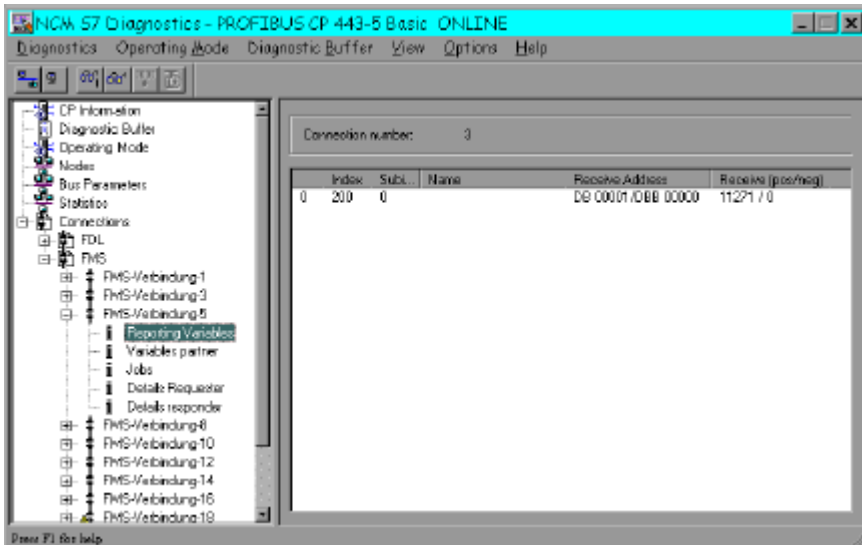
توسط این زیر برنامه میتوان تمام ایستگاههایی که توسط کارت CP به شبکه Profibus متصل شده اند را با اطلاعات دقیق مشاهده کرد. بنابراین کاربرد مهم آن در ارتباط FDL و ارتباط FMS است و از اینرو استفاده از این برنامه روی کامپیوتر وقتی امکان پذیر است که دارای کارت CP مناسب باشد. همانطور که در شکل بالای صفحه بعد مشاهده میشود پس از ارتباط On Line با شبکه میتوان موارد زیر را با اطلاعات دقیق مشاهده کرد:

- تمام ایستگاههایی که ارتباط FDL دارند
- تمام ایستگاههایی که ارتباط FMS دارند
- Node های شبکه
- پارامترهای باس
- Diagnostic Buffer

شکل زیر اطلاعات دقیق مربوط به یک ایستگاه FMS را با پارامترهای آن در حالت Online نشان میدهد.



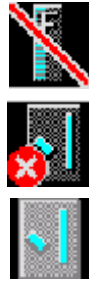
وقتی روی یکی از ایستگاههای پنجره فوق کلیک کنیم شاخه های دیگری مانند شکل زیر ظاهر میشود . در این پنجره شماره دیتابلاک ایندکس شده برای Report و میزان دیتای دریافت شده نشان داده میشود.



ب) استفاده از نرم افزار Step7 برای مشاهده وضعیت

وقتی سخت افزار و شبکه ای توسط Step7 پیکر بندی و به آن دانلود شده باشد اگر با استفاده از زیر برنامه Hwconfig توسط منوی Station > Open Online را مشاهده کنیم وضعیت کارتها و مدول های مختلف را همراه با علائمی مانند زیر مشاهده خواهیم کرد.

- این علامت نشان دهنده آنست که CPU کارت یا مدول را نشناخته بعنوان مثال آنچه به CPU دانلود شده با آنچه در عمل وجود دارد یکی نیست.
- این علامت نشان دهنده وجود اشکال در مدول است یعنی CPU مدول را شناخته ولی بعنوان مثال نمیتواند از آن دیتا بگیرد یا به آن دیتا بفرستد.
- کارت یا مدول قابلیت Diagnostic ندارد و CPU نمیتواند وضعیت آنرا بصورت Online نشان دهد.



بعنوان مثال در شکل زیر کارت AI چهار اشکال است و در عین حال CPU نتوانسته ET200 قرار گرفته روی شبکه DP را بشناسد. در چنین مواردی معمولاً با کلیک کردن روی مدول اطلاعات دقیقتری ارائه خواهند شد.

The screenshot shows the HW Config software interface for a SIMATIC 300(1) system. The main window displays a rack configuration with the following modules:

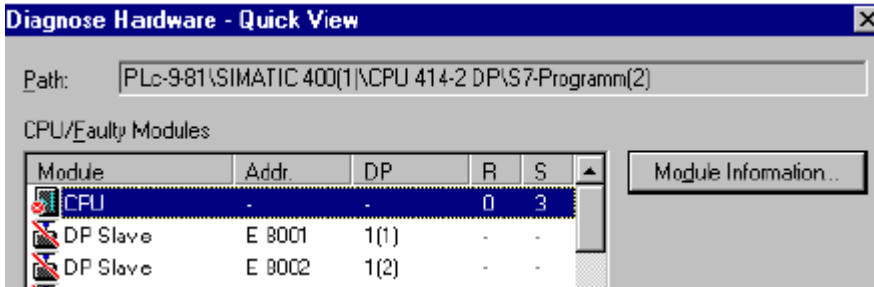
Slot	Module
1	PS 307 5A
2	CPU 318 DP-Master
3	AI5/AO2
4	AI2x12Bit
5	
6	
7	

The rack is connected to a PROFIBUS(1) DP-Mastersystem(1). The bus contains two modules: (12) B-32DI and (16) ET 200. The ET 200 module has a red 'X' over it, indicating an error.

The 'Module information' window for the AI2x12Bit module is open, showing the following details:

- Path: PROJ318\SIMATIC 300(1)\CPU 318-2
- Status: Error
- General: Diagnostic Interrupt
- Standard Diagnosis of the Module:
 - External error
 - Faulty module

برای مشاهده وضعیت کلی Node های متصل به شبکه میتوان از Quick View استفاده کرد و همه آنها را در پنجره ای مانند زیر مشاهده نمود سپس اطلاعات دقیق را با کلیک کردن روی وسیله مورد نظر بدست آورد.



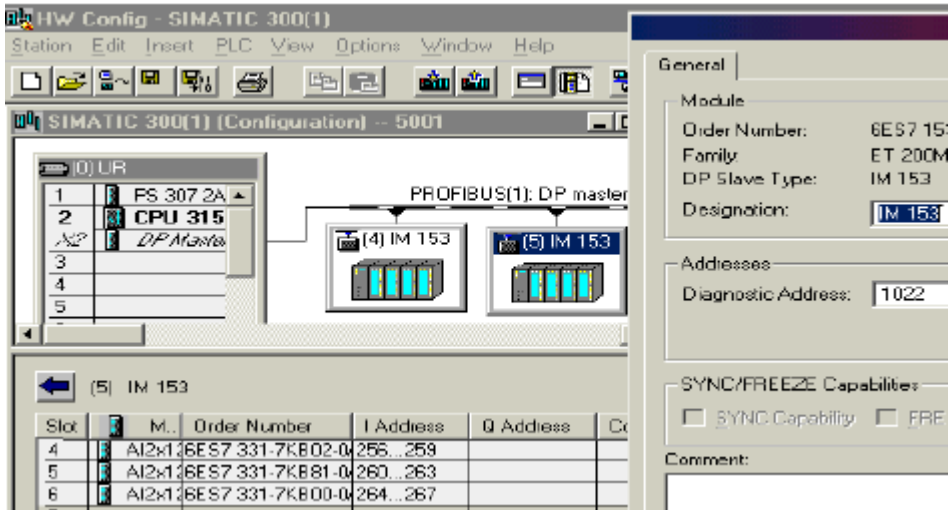
۳-۱۰ مدیریت خطا با استفاده از نرم افزار Step7

همانطور که میدانیم در موقع بروز خطا کار برنامه اصلی CPU یعنی OB1 توسط وقفه ای که به سیستم اعمال میشود قطع شده و اکثراً CPU به مد Stop رفته چراغ SF روی آن روشن میگردد. بدیهی است در چنین شرایطی اتصال به PLC و مشاهده محتویات Diagnostic Buffer آن میتواند تا حدی به تشخیص و رفع عیب کمک کند که البته مستلزم صرف زمان است. زمانی که هر ثانیه آن در فرآیند ارزشمند و گرانبهاست. روش بهتر استفاده از راهکارهای مدیریت خطا توسط برنامه نویسی وقفه هاست کاری که لازم است قبل از ایجاد خطا انجام شود تا در صورت بروز آن، سیستم به مسیر صحیحی هدایت شده و در کمترین زمان ممکن اطلاعات دقیق خطا در اختیار کاربر قرار گیرد.

این بحث کلی است و اختصاص به شبکه ندارد. Step7 بلاک هایی را تحت عنوان OB های خاص برای این منظور تعبیه کرده است یک برنامه نویس حرفه ای، باید بتواند از این OB ها، برای لینک با قسمت HMI (مونیتورینگ) و سایر کاربردها استفاده نماید. غالب این OB ها، به گونه ای هستند که اگر صدا زده شوند و Program نشده باشند، CPU به مد STOP می رود و این می تواند باعث سردرگمی کاربر شود. لذا کار با OB های مختلف جزو ملزومات برنامه نویسی S7 در تمامی سطوح می باشد. باید توجه داشت که OB های مربوط به خطا ها بیشترین درجه اولویت را دارند و به این علت میتوانند کار OB1 یا سایر OB ها را قطع کنند. جزئیات مربوط به نحوه کار با این OB ها را باید در مراجع دیگر جستجو کرد در اینجا ما صرفاً به OB های مرتبط با خطاهای شبکه می پردازیم و برای تکمیل مطلب خواننده محترم را به کتاب راهنمای جامع Step7 جلد اول تألیف محمد رضا ماهر ارجاع میدهیم. بسیاری از OB های بحث شده در کتاب مزبور در شبکه Profibus نیز کاربرد دارند. در اینجا صرفاً به دو OB برای شناسایی خطا همراه با مثال اشاره می کنیم.

برنامه نویسی OB86 (خطای DP Slave)

OB86 برای آشکار سازی خطاهایی مانند نبود مدول IM یا خرابی یا قطع شدن کابل آن و خطای DP Slave در روی باس DP بکار میرود فرض کنید پروژه ای با CPU315-2DP داریم که دو ET 200M توسط Profibus به آن متصل هستند. آدرس Diagnostic این تجهیزات را با کلیک راست ماوس در بخش Properties میتوان دید که در این مثال این آدرسها 1020, 1022 میباشند.



اکنون OB86 را در پوشه Blocks ایجاد کرده و آنرا باز میکنیم سپس با استفاده از دیتای محلی OB86_MDL_ADDR که در جدول Local Data در بالای بلاک معرفی شده میتوانیم برنامه زیر را بنویسیم تا در صورت بروز خطا در هر کدام از ET ها بیتهای جداگانه ای را در دیتا بلاک ست کند. این بیت ها میتوانند به Tag در سیستم HMI متصل شده و کاربر را از وضعیت آگاه سازد.

```
L OB86_MDL_ADDR
L 1022
==|
S DB1.DBX0.0

L OB86_MDL_ADDR
L 1021
==|
S DB1.DBX0.1
```


برنامه نویسی OB122 (خطای دسترسی به I/O)

OB122 برای آشکار سازی خطاهای دسترسی به I/O ها بکار میرود چه این خطا ناشی از خراب بودن مدول باشد چه اشکال در شناخته نشدن آدرس توسط CPU باشد.

اگر برای آدرسهای مربوط به یکی از ET های مثال قبلی بخواهیم OB122 را بنویسیم میتوان با استفاده از دیتای محلی OB122_MEM_ADDR که در جدول Local Data در بالای بلاک معرفی شده برنامه زیر را بنویسیم تا در صورت بروز خطا در ورودی ET ها فلاگی ست شود. به آدرس کارتهای I/O در پایین شکل صفحه قبل دقت شود.

```
L OB122_MEM_ADDR
L 256
>=|
A(
L OB122_MEM_ADDR
L 268
<=|
)
S "Err"
```


ضمیمه ۱

مروری بر مفاهیم و اصطلاحات شبکه های صنعتی

مشمول بر :

- توپولوژی های مختلف شبکه
- واسط های انتقال در شبکه
- تکنیک های دسترسی به شبکه
- لایه های شبکه و مدل OSI
- فاصله همینگ

توپولوژی های مختلف شبکه

آرایش فیزیکی اجزای یک شبکه و نحوه اتصال آنها به یکدیگر را توپولوژی شبکه میگویند و به سه دسته اصلی BUS و Ring و Star تقسیم میشود با ترکیب این سه دسته میتوان آرایش های دیگری مانند Mesh و Tree داشت پس بطور کلی توپولوژی شبکه میتواند یکی از انواع زیر باشد:

۱. توپولوژی Bus یا Line

۲. توپولوژی Ring

۳. توپولوژی Star

۴. توپولوژی Mesh

۵. توپولوژی Tree

۱- توپولوژی Bus

- متداولترین و ساده ترین شکل شبکه است.
- نصب آن راحت و هزینه اش کمتر از سایر انواع است.
- براحتی قابل توسعه است.
- دوطرف کابل (ابتدا و انتها) لازم است با مقاومت Terminator بسته شود تا از بازتاب سیگنال جلوگیری گردد.
- عیب یابی آن مشکل است.
- قابلیت اطمینان آن بالا نیست زیرا بسته به نوع آن با قطع شدن کابل یا ایستگاه ممکن است کل شبکه از کار بیفتد.



باس ممکن است بصورت های مختلفی بسته شود. سه نوع توپولوژی باس در زیر مورد مقایسه قرار گرفته است.

توپولوژی باس بصورت Tap and Drop

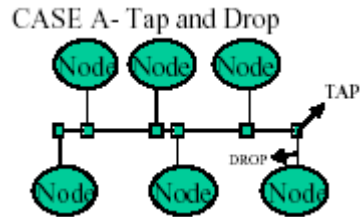
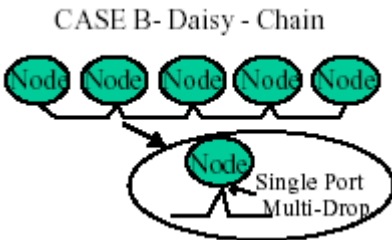
در این توپولوژی همانطور که در شکل زیر مشاهده میشود هر ایستگاه توسط کانکتورهای T شکل به باس متصل شده است. کابلی که ارتباط ایستگاه با باس را برقرار میکند کابل Drop نامیده میشود در این روش:

- اگر کابل Drop قطع شود یا ایستگاهی مشکل پیدا کند فقط همان ایستگاه از شبکه خارج میشود ولی کل شبکه قطع نمیشود.
- اگر کابل اصلی شبکه (Trunk) قطع شود کل شبکه از کار می افتد.
- طول کابل Drop نباید از حدی بیشتر باشد.
- فاصله بین دو Tap نباید از حدی کمتر باشد.
- باس باید با مقاومت Termination بسته شود.

توپولوژی باس بصورت Daisy Chain

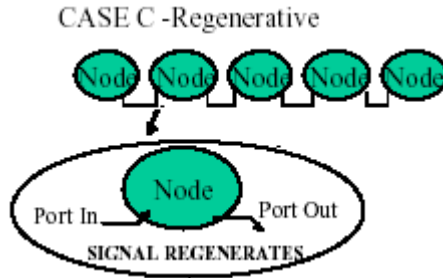
در این روش کابل Drop وجود ندارد باس شبکه از همان نقطه اتصال به ایستگاه ادامه می یابد بعبارت دیگر این اتصال در کانکتور متصل به ایستگاه برقرار میشود. در این روش:

- اگر یک ایستگاه مشکل پیدا کند شبکه قطع نمی شود.
- در اینحالت کابل Drop وجود ندارد. اگر کابل اصلی در نقطه ای قطع شود کل شبکه از کار می افتد.
- باس باید با مقاومت Termination بسته شود.



توپولوژی باس بصورت Regenerative

در این روش در هر ایستگاه کابل ورودی به یک پورت و کابل خروجی به پورت دیگر دستگاه متصل میشود. بنابراین این برخلاف دو نوع قبلی در اینجا باس یک پارچه نیست. در این روش اگر یک ایستگاه خراب شود کل شبکه از کار می افتد ولی اگر کابل قطع شود مابقی شبکه میتواند کار کند.

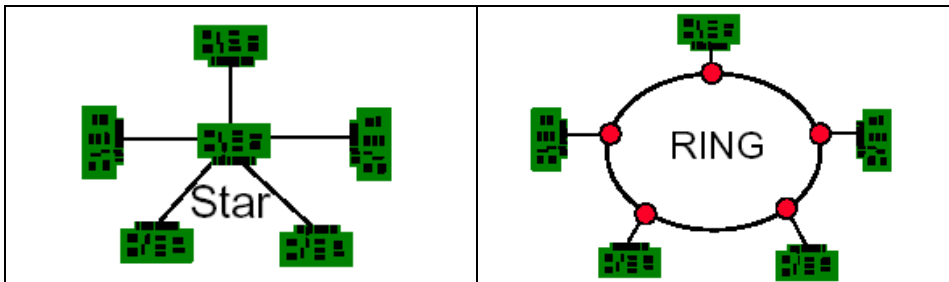


۲- توپولوژی Ring

- اگر ابتدا و انتهای شبکه با توپولوژی باس را بصورت مناسب بهم متصل کنیم توپولوژی Ring بوجود می آید. در واقع هر Node با دو Node در دو طرف خود بصورت Point To Point مرتبط است.
- قابلیت اطمینان آن بیشتر از نوع باس است. در برخی کاربردها شبکه Ring در صورت قطع شدن کابل ارتباطی بصورت باس به کار خود ادامه میدهد. اگر قابلیت اطمینان خیلی بالا نیاز باشد میتوان با سخت افزار مناسب دو Ring ایجاد کرد که بصورت Redundant کار کنند.

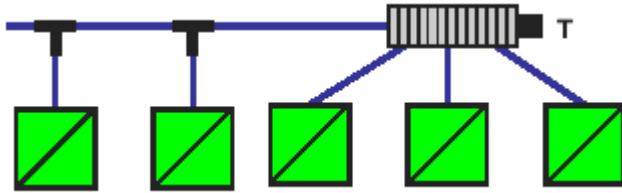
۳- توپولوژی Star

- در این روش هر ایستگاه با کابل مجزا به ایستگاه مرکزی که میتواند یک Hub باشد متصل میشود.
- اگر کابل بین یک ایستگاه تا ایستگاه مرکزی قطع شود فقط همان ایستگاه کنار می رود پس نسبت به Bus و Ring قابلیت اطمینان بالاتری دارد ولی اگر ایستگاه مرکزی قطع شود کل شبکه از کار می افتد.
- پیاده سازی آن اگرچه ساده است ولی نسبت به Bus و Ring کابل کشی بیشتری نیاز دارد.



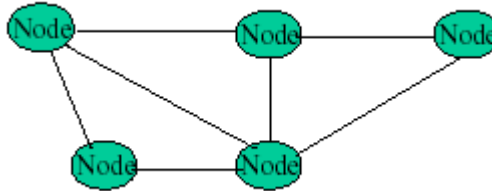
۴- توپولوژی Tree

- این توپولوژی که شکل درختی دارد ترکیبی است از توپولوژی باس و توپولوژی ستاره و مزایای آن دو را با هم داراست.



۵- توپولوژی Mesh یا Hybrid

- در این روش تمام ایستگاهها با یکدیگر از طریق کابل مستقلی ارتباط دارند.
- قابلیت اطمینان آن بسیار بالاست.
- عیب یابی آن مشکل و انعطاف پذیری آن کم است.
- در عمل بندرت استفاده میشود.



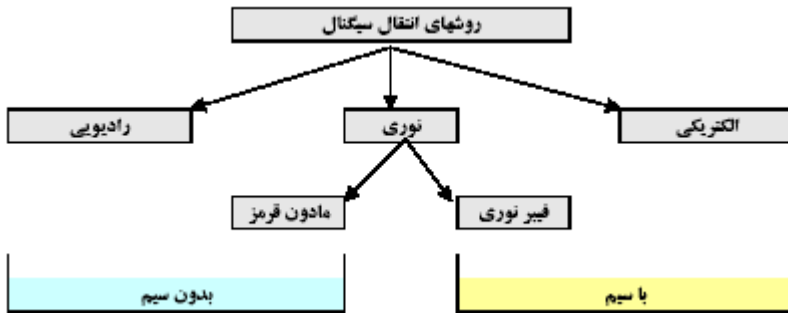
مقایسه توپولوژی های سه گانه اصلی

جدول زیر توپولوژی های BUS و Star و Ring را از برخی جنبه ها مورد مقایسه قرار داده است:

Bus	Ring	Star	
بالا	پایین	پایین	انعطاف پذیری
کم	متوسط	زیاد	هزینه
مشکل	مشکل	راحت تر	عیب یابی
کم	متوسط	زیاد	قابلیت اطمینان

واسط‌های انتقال در شبکه

واسط‌های انتقال (Transmission Media) وسایل و عوامل فیزیکی هستند که سیگنال را در یک شبکه جابجا میکنند مانند یک کابل الکتریکی. شکل زیر دسته بندی روشهای انتقال سیگنال را نشان میدهد. در همه این موارد در سمت فرستنده دیتا به انرژی (الکتریسته و نور و ..) و در سمت گیرنده ، انرژی به دیتا تبدیل میگردد.

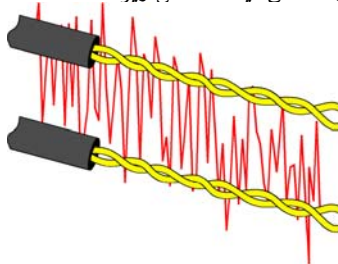


۱- انتقال سیگنال به روش الکتریکی

در این روش از کابل الکتریکی مسی استفاده میشود که دارای دو دسته کلی زیر است یکی زوج سیم بهم تابیده و دیگری کواکسیال.

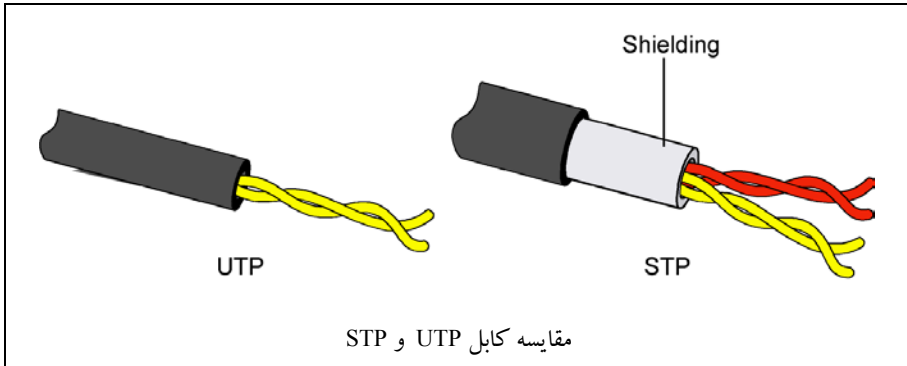
I. کابل با زوج سیم بهم تابیده (TP)

- کابل با زوج سیم بهم تابیده یا Twisted Pair از رشته سیم های روکش دار مسی تشکیل شده که هر جفت آن به هم تابیده شده اند.
- تابیده شدن جفت سیم تا حد زیادی پدیده تداخل الکتریکی با جفت سیم های مجاور که به پدیده Crosstalk موسوم است را کاهش میدهد شکل زیر:



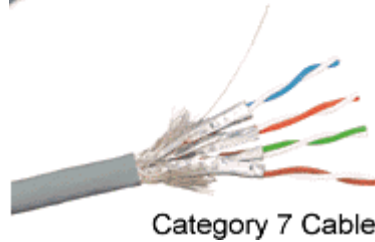
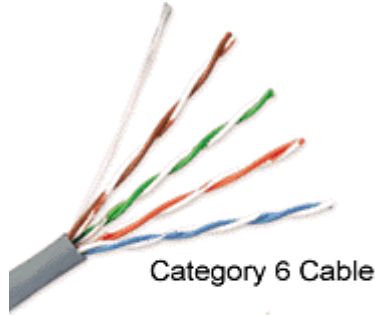
Crosstalk در کابل با زوج سیم بهم تابیده (TP)

- کابل های TP به دو دسته بدون شیلد (UTP) و شیلد دار (STP) تقسیم میشوند.
- نوع بدون شیلد UTP یا (Unshielded Twisted Pair) دارای ظرفیت محدودتری است و سرعت انتقال دیتا در آن کمتر از نوع شیلد دار است و در مقابل نویز آسیب پذیر تر است .



- نوع شیلد دار STP یا (Shielded Twisted Pair) دارای انواع مختلفی است ممکن است کل زوجها فقط یک شیلد داشته باشند و ممکن است هر زوج یک شیلد مجزا داشته باشد از اینرو به دسته ها یا اصطلاحاً Category های مختلفی تقسیم میگردد که سرعت و ظرفیت انتقال آنها متفاوت است.
- Category 1 فقط برای ارتباط صوتی بکار میرود و سرعت انتقال در آن کمتر از 1 Mbps است.
- Category 2 برای دیتا ولی با سرعت کم میتواند بکار رود سرعت انتقال در آن 4 Mbps است.
- Category 3 میتواند برای شبکه های کامپیوتری بکار رود سرعت انتقال در آن 10 Mbps است.
- Category 4 برای انتقال دیتا با سرعت 20 Mbps استفاده میشود.
- Category 5 برای انتقال دیتا با سرعت 100 Mbps بکار میرود و در شبکه های محلی LAN مرسوم است.
- Category 5E که زوج سیم ها در آن نسبت به Cate 5 بیشتر به هم تابیده شده اند میتواند برای انتقال دیتا با سرعت 1000 Mbps بکار میرود.

- Category 6 سرعت انتقال دیتا در آن ۶ برابر Cate 5 است.
- Category 7 دارای سرعت انتقال تا حد یک گیگابیت میباشد



II. کابل Coaxial

- کابل کوآکسیال یکی از اولین انواع واسط‌هایی است که در شبکه LAN استفاده میشود.
- معمولاً برای شبکه اترنت با توپولوژی باس استفاده میشود.
- این کابل مانند شکل زیر ازدو رشته هم مرکز تشکیل شده که یکی نقش شیلد را نیز دارد.
- شیلد کابل مقاومت آن را در مقابل نویز پذیری زیاد میکند.

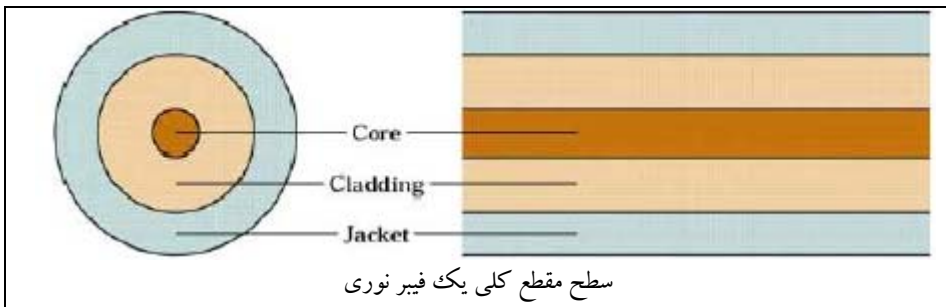


۲- انتقال سیگنال توسط فیبر نوری

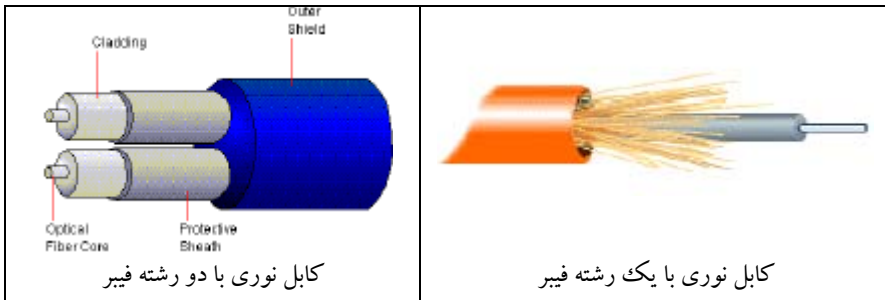
در این روش از کابل نوری (Fiber Optic) استفاده میشود. اولین انواع کابل نوری از حدود ۱۹۷۶ در آمریکا بکار گرفته شد. در ابتدا تلفات سیگنال در آن زیاد بود و برای مسافتهای کوتاه بکار میرفت با بهبود متریال و تکنولوژی ساخت، کاربرد آن بتدریج توسعه پیدا کرد و مسافت هایی در حد چندین کیلومتر را پوشش داد.

I. ساختار فیبر نوری

فیبر نوری از یک هسته (Core) که از جنس شیشه یا پلاستیک است و یک پوشش Cladding که هسته را احاطه کرده تشکیل شده است هسته نور را انتقال میدهد و Cladding بازتاب نور را در طول فیبر فراهم میسازد. فیبر دارای یک پوشش نهایی است که Jacket نامیده میشود.

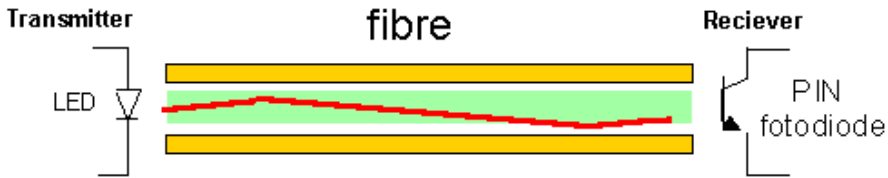


بمنظور استحکام مکانیکی فیبر پوشش دیگری نیز بنام Kevlar بین Cladding و Jacket قرار میدهند. کابل فیبر همیشه تک رشته نیست و ممکن است دارای چندین رشته باشد.



II. اصول انتقال سیگنال در فیبر نوری

اصول انتقال سیگنال در فیبر نوری بر اساس بازتاب نور در آن است. یک منبع نوری که میتواند یک LED باشد نور را به داخل فیبر می‌تاباند. نور پس از بازتاب‌های متوالی به گیرنده که میتواند یک فتودیود باشد میرسد. وجود نور بعنوان 1 و عدم وجود آن بعنوان 0 منطقی تلقی میگردد. بنابراین همانطور که در شکل ملاحظه میشود در سمت فرستنده سیگنال الکتریکی به نور تبدیل میگردد و در سمت گیرنده عمل عکس یعنی تبدیل نور به سیگنال الکتریکی انجام میشود.

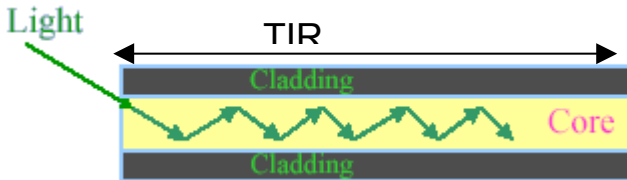


علت بازتاب نور در فیبر آنست که ضریب انکسار محیط Cladding کمتر از ضریب انکسار هسته است و این طبق قانون Snell موجب بازتاب نور به داخل فیبر میشود. ضریب انکسار با حرف n در فرمول زیر بکار میرود:

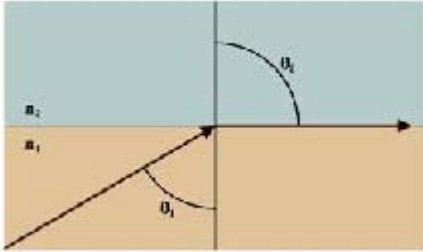
$$n_1 \sin\theta_1 = n_2 \sin\theta_2$$

ضریب انکسار یک ماده برابر است با سرعت نور در خلا تقسیم بر سرعت نور در آن ماده این ضریب برای هوا 1.0003 و برای Cladding حدود 1.46 و برای هسته فیبر حدود 1.48 میباشد.

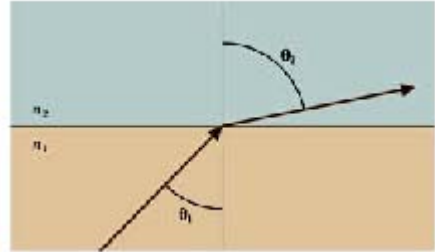
پس بطور خلاصه انتقال سیگنال بر اساس بازتاب کلی داخلی یا TIR (Total Internal Reflection) استوار است.



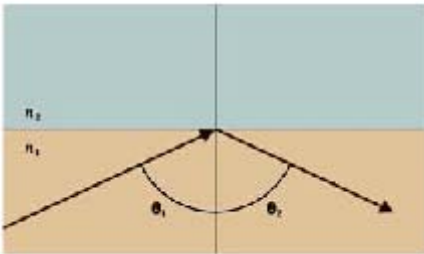
با توجه به شکل‌های صفحه بعد میبینیم که زاویه تابش مهم است. اگر زاویه تابش از حدی که حد بحرانی نامیده میشود کمتر باشد به داخل فیبر بازتاب پیدا نمیکند و در محیط Cladding جذب میشود.



تابش با زاویه ای برابر با زاویه بحرانی



تابش با زاویه کمتر از زاویه بحرانی



تابش با زاویه بیشتر از زاویه بحرانی

پس برای زاویه تابش مناسب محدوده خاصی وجود دارد. نکته قابل توجه دیگر آنست که اگر زاویه تابش مناسب داری شیب تند باشد (یعنی نزدیک به حد بحرانی) در اینصورت تعداد دفعات باز تاب بیشتر خواهد بود و نور باید مسافت بیشتری را طی کند از اینرو سیگنال آهسته تر انتقال می یابد.

مزایای استفاده از فیبر نوری

- ظرفیت و پهنای باند بسیار بالا (بیش از 2 Gb/s برای دهها کیلومتر)
- میرایی (Attenuation) کم سیگنال در مسافتهای طولانی
- کاهش سایز و وزن نسبت به سیم مسی (حدود ۹۰ درصد کاهش)
- انتقال مطمئن دیتا بدون وجود Cross-talk
- ایمن از نظر تداخل رادیویی (Radio Frequency Interference) RFI
- ایمن از نظر تداخل امواج الکترومغناطیسی (Electro Magnetic Interference) EMI
- ایمن از نظر تخلیه الکتروستاتیکی (ElectroStatic Discharge) ESD

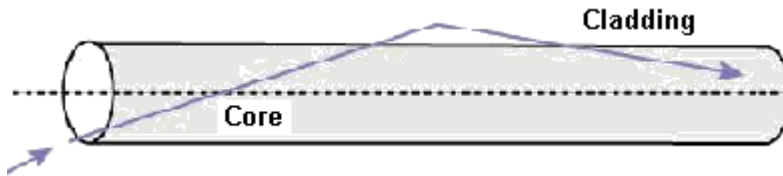
معایب استفاده از فیبر نوری

- پر هزینه است.
- نصب و راه اندازی آن نسبت به الکتریکی پیچیده تر است.
- از نظر فیزیکی آسیب پذیر است و نیاز به محافظت دارد.

دو category اصلی فیبر نوری

Singlemode -۱

- ضخامت هسته فیبر نوری نازک است (۱۲,۵ میکرون)
- سیگنال نوری در فیبر فقط با یک زاویه انعکاس می‌یابد.
- به آن monomode نیز گفته میشود.
- این روش سیگنال برای مسافت‌های طولانی بهتر منتقل میشود.
- از LED بعنوان منبع نور در آن نمیتوان استفاده کرد و نیاز به Laser دارد.
- کوپل کردن فیبر با چشمه نور مشکل تر است.
- هزینه اش بیشتر است.



Multimode -۲

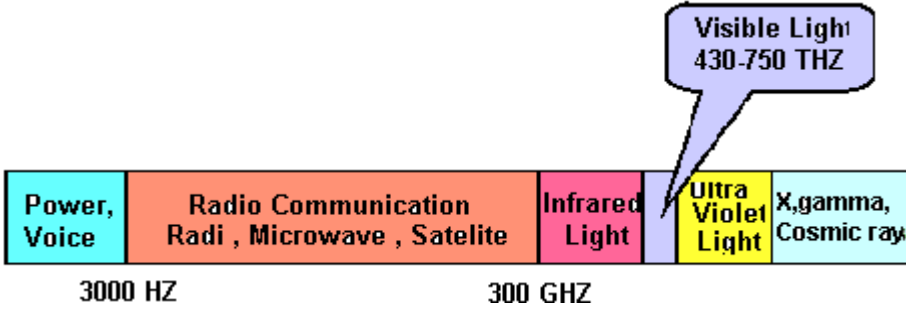
- ضخامت هسته فیبر نوری در آن ضخیم تر است (۶۲,۵ میکرون)
- چندین سیگنال نوری که هر کدام زاویه بازتاب متفاوت در هسته دارند را میتواند منتقل کند.
- برای مسافت‌های نسبتاً کوتاهتر بکار میرود زیرا در مسافت‌های طولانی منجر به Dispersion سیگنال میشود.
- چشمه نور در آن میتواند LED باشد.
- Multimode خود به دو دسته Step-index و Graded-index تقسیم میگردد.
- نوع Step-index همان نوع استاندارد فیبر نوری است و قسمت انتقال آن شامل دو لایه Core و Cladding است.
- در نوع Graded-index فیبر چند لایه دارد که ضریب انعکاس آنها متفاوت است. این امر موجب میشود که نور بتواند با سرعت‌های متفاوتی از هسته بگذرد.



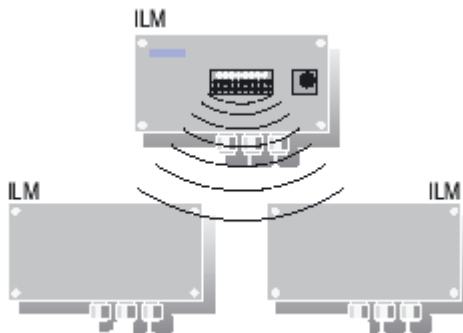
۳- انتقال سیگنال بصورت بی سیم

انتقال بدون سیم به دو روش امکان پذیر است یکی مادون قرمز و دیگری رادیویی.

I. توسط نور مادون قرمز (Infrared)

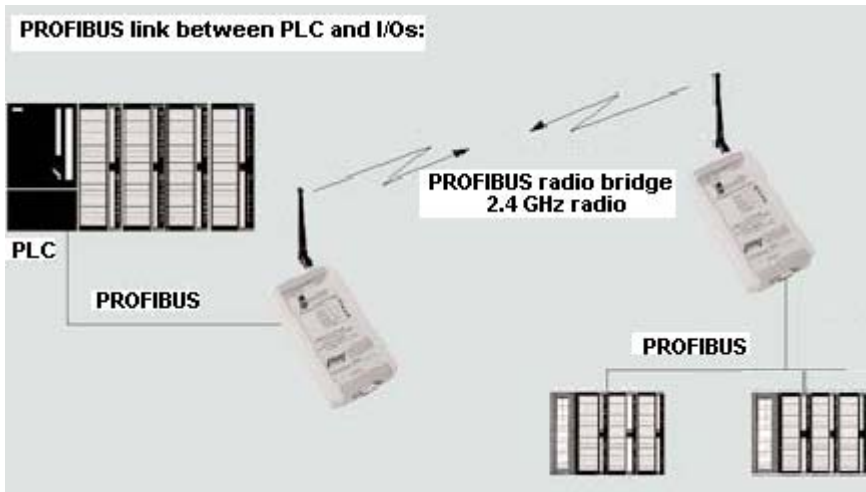


- در این روش نیاز به محیط فیزیکی خاصی نیست.
- نیاز به دید مستقیم بین فرستنده و گیرنده است.
- از موانع و دیوارها نمیگذرد. این موضوع ممکن است در برخی حالات بعنوان حسن و نه عیب تلقی شود زیرا در یک مجموعه بسته از تداخل سیگنال با سیگنالهای بیرونی جلوگیری میکند.
- پهنای باند آن وسیع نیست (100 Kbps تا 16 Mbps)
- مزیت آن عدم نیاز به سیم کشی است ولی خود سیستم هزینه زیاد دارد.
- میرایی سیگنال بستگی به کیفیت نور و شرایط اتمسفری محیط دارد.
- تداخل نویز آن کم است با این وجود نورهایی نزدیک به آن از نظر طول موج میتوانند تداخل ایجاد کنند.
- ارتباط میتواند نقطه به نقطه (Point to Point) باشد یعنی یک فرستنده و یک گیرنده.
- ارتباط میتواند نقطه به چند نقطه (Point to multiPoint) باشد یعنی یک فرستنده و چند گیرنده.
- یکی از کاربردهای این روش در ایستگاههای متحرک (Mobile Equipment) است که فاصله آنها تا ایستگاههای دیگر زیاد نیست.



II. توسط امواج رادیویی

- در این روش از امواج رادیویی استفاده میشود که از موانع و دیوارها نیز میگذرند.
- فرستنده و گیرنده روی فرکانس خاصی تنظیم میشوند.
- برد سیگنال بستگی به قدرت آن دارد. اگر با توان بالا ارسال شود برای مسافت‌های طولانی قابل استفاده است.



مقایسه وسایل انتقال سیگنال

کابل TP	کابل کوآکسیال	کابل نوری	بیسیم - مادون قرمز	
خیلی ساده	ساده	پیچیده	ساده	آماده سازی و نصب
زیاد برای UTP	کم	ندارد	کم	نویز پذیری
خوب	خوب	عالی	متوسط	سرعت انتقال
کم	متوسط	زیاد	متوسط	هزینه

تکنیک های دسترسی به شبکه

تکنیک دسترسی (Access Technique) یعنی روشی که توسط آن یک ایستگاه میتواند باس شبکه را در اختیار بگیرد و دیتا بگیرد یا بفرستد و به سه نوع زیر تقسیم میشود:

۱. Master / Slave

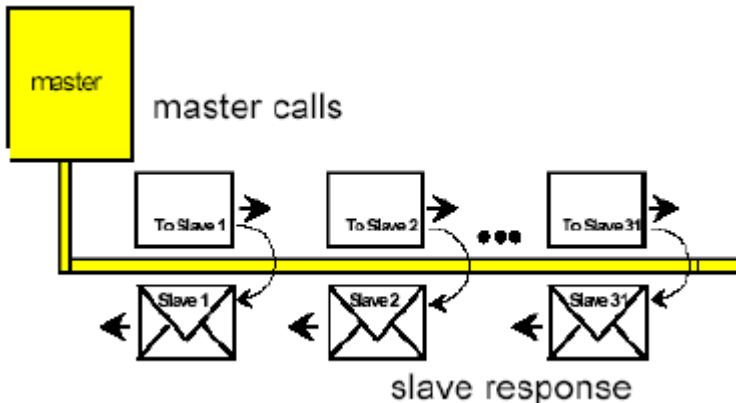
۲. Token Pass

۳. CSMA

تکنیک دسترسی یک پیکر بندی منطقی (Logic) است و نباید آن را با توپولوژی فیزیکی اشتباه کرد. بعنوان مثال ممکن است یک شبکه با توپولوژی باس از تکنیک Master / Slave استفاده کند و شبکه دیگری با همان توپولوژی باس تکنیک Token را بکار ببرد.

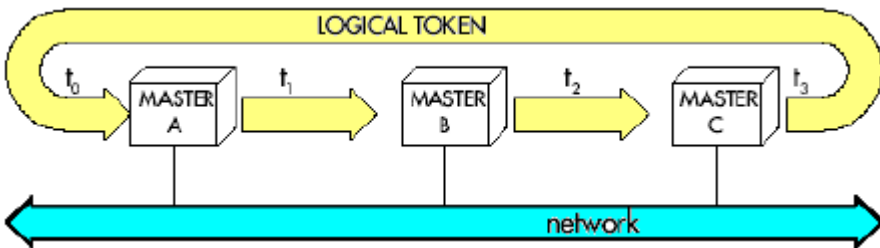
۱- تکنیک Master / Slave یا رئیس مرئوس

- فقط دارای یک Master (واحد فعال) است.
- سایر ایستگاهها بصورت Slave (واحد غیر فعال) هستند.
- باس همواره در اختیار Master است و Slave ها اجازه ندارند آنرا در اختیار بگیرند.
- Master است که به Slave ها اجازه میدهد دیتا بگیرند یا دیتا بفرستند.
- Master بصورت سیکلی با Slave ها یکی پس از دیگری ارتباط برقرار میکند.
- ارتباط مستقیم بین Slave ها وجود ندارد.
- هر Slave آدرس خود را میشناسد و اگر چه تمام پیام های Master را دریافت میکند ولی تنها به پیام های مخصوص به خود پاسخ میدهد.

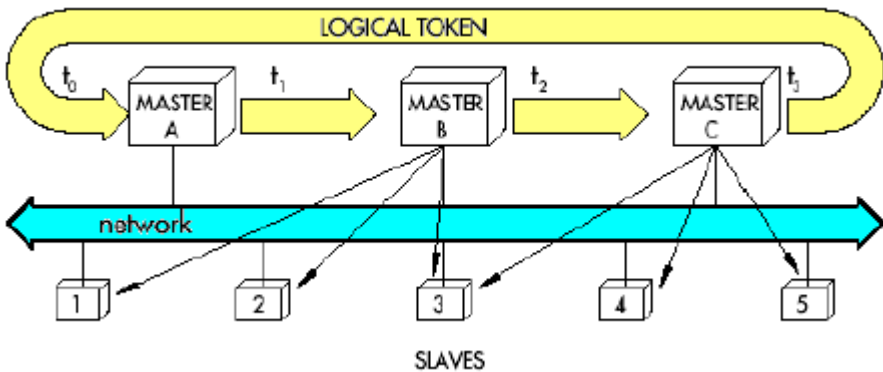


۲- تکنیک Token یا انتقال علامت

- بر خلاف روش Master / Slave میتواند چندین Master (یا عنصر Active) داشته باشد.
- در این روش یک نشانه (Token) بین ایستگاهها داخل یک حلقه میچرخد.
- به حلقه فوق Token Ring میگویند و یک حلقه منطقی است نه یک حلقه فیزیکی.
- نشانه مانند یک پاکت خالی بین ایستگاهها میچرخد.
- این پاکت در اختیار هر ایستگاهی باشد قادر است اطلاعات خود را ارسال کند.
- وقتی پاکت یعنی نشانه در اختیار یک ایستگاه قرار گرفت سایرین نمیتوانند باس را در اختیار بگیرند.
- بدلیل ویژگی فوق عملاً هیچ تداخلی بین ایستگاهها در این روش رخ نمی دهد.
- ایستگاه پس از قرار دادن اطلاعات در پاکت و مشخص کردن گیرنده آنرا در حلقه رها می کند.
- هر ایستگاه وقتی پاکت به او رسید آدرس آنرا چک می کند اگر به او مربوط بود آن را بر میدارد و پاکت خالی را در حلقه رها میکند و اگر به او مربوط نبود پاکت را به ایستگاه بعدی میفرستد و سیکل به همین شکل تکرار میشود.
- جهت چرخش معمولاً یک طرفه است معمولاً نشانه از آدرس با شماره کمتر شروع و به آدرس هایی که دارای شماره بزرگتر هستند تحویل داده میشود. وقتی به بزرگترین آدرس رسید مجدداً تحویل کوچکترین آدرس میشود.
- اگر عضوی از حلقه خارج شد یا عضو جدیدی وارد حلقه شد سیستم نوبت دهی جدید برقرار میشود.
- در توپولوژی باس میتوان از روش Token استفاده کرد که در اینصورت به آن Token Bus گفته میشود.



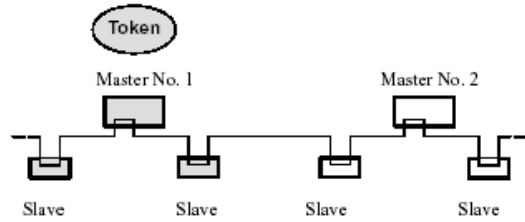
- میتوان روشهای Master / Slave و Token را با هم ترکیب و استفاده کرد که به آن تکنیک Hybrid میگویند. در این روش وقتی نشانه به یک Master رسید اجازه دارد با Slave هایش صحبت کند یا به Master های دیگر دیتا بفرستد.
- Token میتواند همزمان با Master / Slave بکار رود. در شکل زیر علاوه بر اینکه هر Master با Slave های خودش صحبت میکند با سایر Master ها نیز به روش Token می تواند تبادل دیتا داشته باشد.



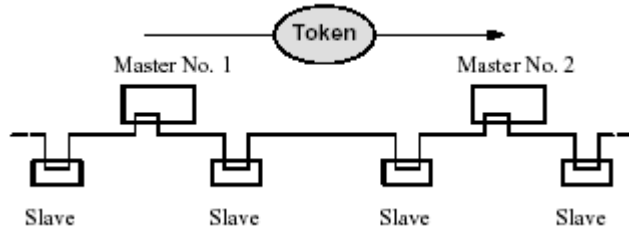
در صفحه بعد مثال ساده ای از چرخش علامت بین دو Master در روش Hybrid ترسیم شده است.

وضعیت ۱:

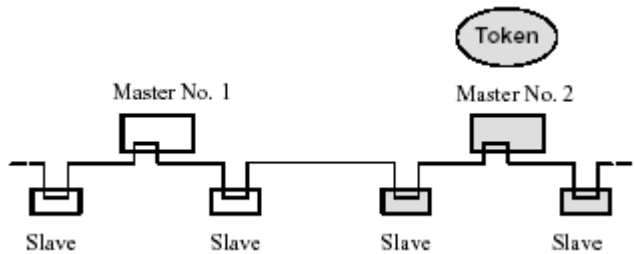
نشانه در اختیار Master1 است و میتواند با Slave هایش صحبت کند. در این حالت Master2 به Slave هایش دسترسی ندارد.

**وضعیت ۲:**

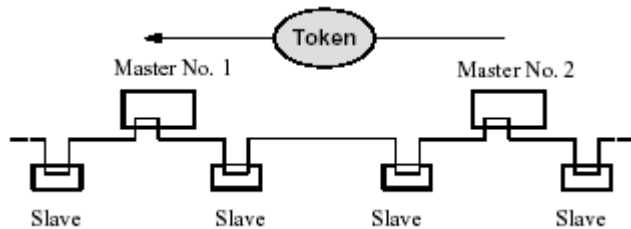
Master1 نشانه را به Master2 میفرستد در این مرحله هیچکدام از Master ها به Slave هایشان دسترسی ندارند.

**وضعیت ۳:**

نشانه در اختیار Master 2 است و میتواند با Slave هایش صحبت کند. در این حالت Master 1 به Slave هایش دسترسی ندارد.

**وضعیت ۴:**

Master2 نشانه را به Master1 میفرستد در این مرحله هیچکدام از Master ها به Slave هایشان دسترسی ندارند.



۳- تکنیک CSMA یا روش گوش دادن به خط

- در روش CSMA (Carrier Sense Multiple Instance) هر وقت باس خالی باشد هر ایستگاهی میتواند آنرا در اختیار بگیرد.
- هر ایستگاه مرتباً به باس گوش میدهد تا از خالی شدن آن اطلاع حاصل کند.
- ممکن است دو ایستگاه همزمان شروع به صحبت کنند که منجر به تصادم میشود و این عیب روش فوق است.
- برای رفع مشکل فوق روش CSMA/CD بکار میرود که در آن CD مخفف Collision Detection یعنی آشکار سازی تصادم است.
- در روش CSMA/CD تصادم با تغییر سطح ولتاژ مستقیم آشکار میشود و تمام ایستگاههای شبکه از جمله ایستگاههای که دیتای آنها با هم برخورد کرده متوجه موضوع میشوند.
- ایستگاههای فرستنده پس از وقوع تصادم هردو ساکت شده و باز طی زمان نامشخصی که بطور رندوم برای هر ایستگاه محاسبه میشود اقدام به ارسال پیام میکنند.
- در طول مدت انتظار (بعد از وقوع تصادم) هیچ ایستگاه دیگری نمیتواند باس را در اختیار بگیرد.
- اگر برخوردهای متعدد در یک شبکه صورت گیرد ایستگاهها زمان انتظار بعد از برخورد را دو برابر میکنند.
- زمان های انتظار بعد از برخورد سرعت موثر شبکه را شدیداً کاهش میدهد.
- بطور خلاصه باید گفت روش CSMA/CD در شرایط عادی کارایی بسیار خوبی دارد ولی در ترافیک بالا کارایی سیستم بدلیل وجود تصادم کم میشود.
- اشکال مزبور در روش CSMA/CD منجر به ابداع روش دیگری به نام CSMA/CA شده که در آن CA مخفف Collision Avoided یا اجتناب از تصادم است.
- در روش CSMA/CD هر ایستگاه یک درجه اولویت دارد. اگر تصادم اتفاق افتاد آنکه درجه اش بالاتر است اجازه دارد باس را در اختیار بگیرد.

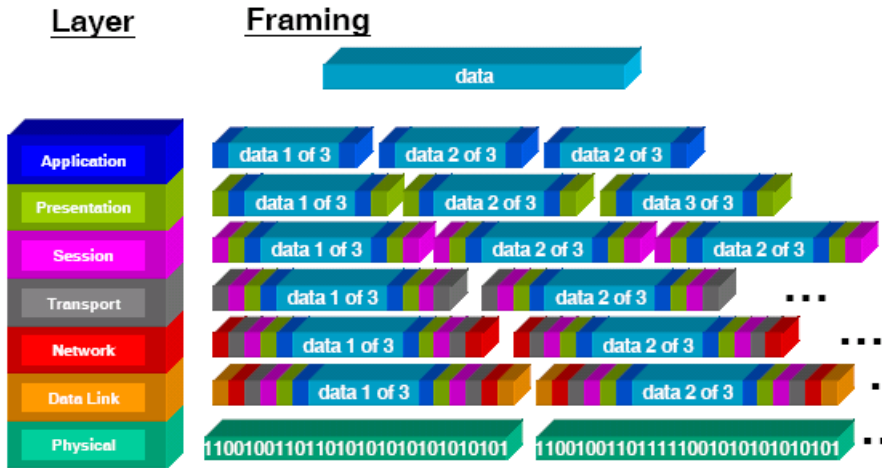
لایه های شبکه و مدل OSI

تا اینجا با ساختار فیزیکی شبکه و وسایل انتقال و تکنیک های دسترسی به شبکه آشنا شدیم اما بحث اصلی نحوه انتقال اطلاعات است. میدانیم اطلاعات بصورت دیجیتال یعنی صفر و یک منتقل میشوند یعنی یک بسته اطلاعاتی شامل تعداد زیادی صفر و یک خواهد بود. در اینجا سوالاتی مطرح میشود مانند:

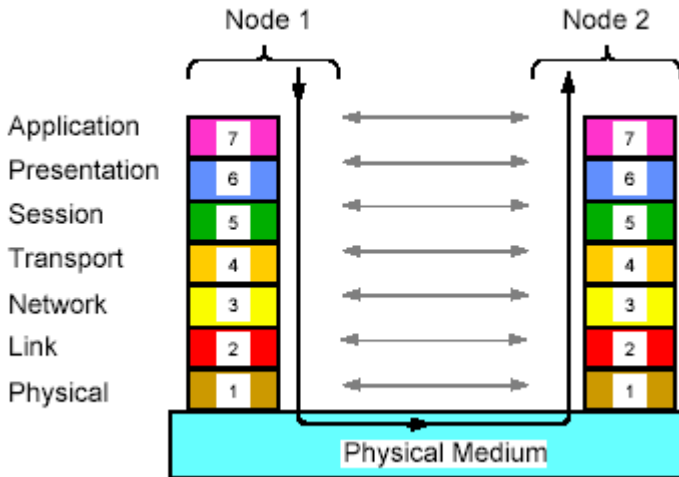
۱. اگر حجم اطلاعات زیاد باشد چگونه میتوان آن را در سمت فرستنده به بسته های کوچکتر شکست و چگونه میتوان این بسته ها را در سمت گیرنده بهم پیوند زد تا کل اطلاعات قابل شناسایی باشد؟
۲. اگر اطلاعات روی شبکه ای که تعداد زیادی ایستگاه به آن متصل هستند ارسال شود چگونه میتوان آدرس گیرنده را همراه با اطلاعات ارسال نمود تا به مقصد مورد نظر برسد؟
۳. چگونه میتوان آدرس فرستنده را همراه با آن ارسال نمود تا گیرنده پاسخ خود را به آن آدرس بفرستد؟
۴. اگر به دلیلی مانند نویز یا اشکال سخت افزاری صفر و یک داخل بسته اطلاعات تغییر کرد چگونه میتوان از وقوع این خطا مطلع شد و چگونه میتوان آن را تصحیح کرد؟

این موارد و سوالات دیگری از این دست پاسخی جز این ندارد که ارسال بسته اطلاعاتی به تنهایی کافی نیست و همراه با آن کدهای دیگری نیز باید ارسال گردد. براساس این نیاز توسط استاندارد ISO یک مدل لایه ای برای شبکه طراحی و ارائه شد که به مدل OSI (Open System Interconnection) معروف است.

این مدل از ۷ لایه تشکیل شده است. در سمت فرستنده اصل پیام به لایه ۷ داده میشود و از این لایه بتدریج به لایه های پایین تر انتقال می یابد. هر لایه کدهایی را به بسته اضافه میکند تا جوابگوی نیازهایی مانند آنچه در پرسش های صفحه قبل مطرح شد باشد تا نهایتاً به لایه ۱ که محیط انتقال است میرسد و این لایه بسته ها را بصورت صفر و یک به سمت گیرنده ارسال میکند.



در سمت گیرنده ترتیب عملیات برعکس است. یعنی بسته از لایه ۱ دریافت میشود و بتدریج به لایه های بالاتر انتقال می یابد. هر لایه کدهای اضافی را شناسایی و از بسته جدا میکند تا اینکه اصل پیام در بالاترین لایه یعنی لایه ۷ شناسایی میگردد.



اصول کار شبیه آنست که مدیر دو سازمان مختلف بخواهند با یکدیگر مکاتبه کنند. مدیر سازمان اول پیام را مینویسد و

به قسمت دبیرخانه و اداری خود می‌دهد در این قسمت اطلاعات دیگر مانند شماره و تاریخ و آدرس گیرنده و فرستنده به پیام اضافه شده سپس نامه به سازمان دوم ارسال می‌گردد. در سازمان دوم عملیات عکس انجام میشود یعنی نامه تحویل دبیرخانه و پس از ثبت و انجام مراحل اداری تحویل مدیریت سازمان می‌گردد. پس بطور کلی در سمت فرستنده ترتیب از لایه بالاتر به لایه پایین تر و در سمت گیرنده ترتیب برعکس است. در اینجا هر یک از لایه های مدل OSI را به اختصار معرفی میکنیم:

لایه ۱ - یا لایه فیزیکی

این لایه که پایین ترین لایه مدل OSI میباشد با مشخصات الکتریکی و مکانیکی محیط انتقال سرو کار دارد و در واقع بستر مناسب را برای انتقال فراهم میکند. وظیفه ارسال و دریافت بیت های بسته های دیتا بعهده این لایه است یعنی اگر فرستنده ۱ بفرستد گیرنده نیز باید 1 دریافت کند نه 0. بدیهی است این بیت ها در این لایه هیچ مفهوم خاصی ندارند. بعبارت دیگر این لایه نمیداند آنچه ارسال یا دریافت میشود اصل پیام است یا بیت های کنترلی است صرفاً ارتباط را فراهم میکند. نحوه ارتباط در این لایه ممکن است بصورت سری (یک بیت در لحظه) باشد مانند RS232. همینطور ممکن است نحوه ارتباط بصورت موازی (چند بیت در لحظه) باشد مانند RS485. قراردادهای مربوط به سطوح ولتاژ و شکل موج های ولتاژ و جریان در خط، نوع مدولاسیون و فرکانس کار مربوط به این لایه است.

لایه ۲ یا لایه Data Link

این لایه دیگر با بیت ها سرو کار ندارد بلکه اطلاعات را بصورت بسته یا Frame می شناسد. این لایه در سمت فرستنده لایه بالاتر خود را مجبور میکند تا داده ها را به تعدادی بسته (معمولاً) چند صد بیتی تقسیم کند. سپس این بسته ها را به ترتیب برای گیرنده میفرستد. تشخیص محدوده بسته ها با این لایه است و همانطور که ذکر شد لایه فیزیکی این محدوده را تشخیص نمی دهد.

وظایف مهم لایه ۲ عبارتند از:

- تشخیص محدوده بسته ها
- آشکارسازی و تصحیح خطا
- برقراری سرویسهای ارتباطی
- کنترل جریان انتقال دیتا

الف) تشخیص محدوده بسته ها

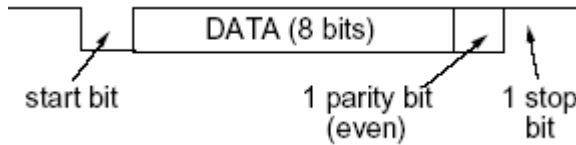
برای تشخیص محدوده بسته ها روش های مختلفی میتواند استفاده شود:

۱. درج فواصل زمانی بین بسته ها

در این روش فرستنده پس از ارسال یک بسته مدتی صبر کرده سپس بسته بعدی را میفرستد. این روش در صورتی مفید است که فرستنده و گیرنده کاملاً با هم از نظر زمانی سنکرون باشند.

۲. استفاده از بیت شروع و پایان برای هر بایت از بسته دیتا

در این روش که به آسنکرون معروف است هر کاراکتر با یک بیت که نشان دهنده آغاز است شروع میگردد و با یک بیت دیگر که نشان دهنده پایان است خاتمه می یابد.



پس برای هر بایت از دیتا حداقل ۲ بیت دیگر باید اضافه کنیم که این کار موجب افزایش بالاسری (overhead) سیگنال میگردد.

۳. استفاده از یک بایت مشخص در ابتدا و انتهای بسته دیتا

در این روش بجای آنکه برای هر بایت کدهای شروع و پایان را بکار ببریم برای کل بسته اطلاعاتی از کاراکتر خاصی که نشان دهنده شروع بسته است استفاده میکنیم. این کاراکتر همواره مقدار مشخص و ثابتی است بعنوان مثال در پروتکل HDLC از کد 01111110 استفاده میگردد. بدیهی است گیرنده در ابتدا باید به دنبال این کد بگردد و پس از یافتن آن ، اطلاعات موجود در بسته را بخواند. این روش نسبت به روش قبلی بالاسری کمتری را به سیگنال تحمیل میکند. میتوان از ترکیب این روشها استفاده کرد مثلاً هر بایت دارای بیت شروع و پایان باشد و کل بسته کاراکتر شروع و پایان داشته باشد. باید توجه داشت مدل OSI صرفاً وظایف لایه ۲ را مشخص کرده است و درمورد اینکه نحوه تشخیص بسته دیتا چگونه باشد دخالتی نمیکند. طراح میتواند از پروتکل های استاندارد برای این منظور استفاده کند.

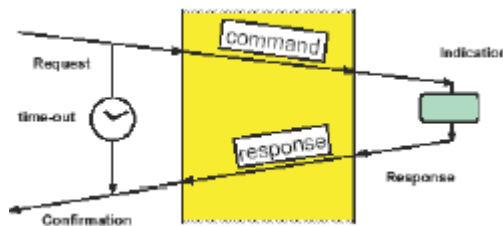
ب) آشکار سازی و تصحیح خطا

وظیفه دیگر لایه دوم آشکار سازی خطا میباشد. خطاهایی مانند :

- گم شدن بسته دیتا
- خراب شدن بسته دیتا

گم شدن بسته دیتا

منظور از گم شدن بسته دیتا اینست که که بدلیل وقوع اشکال سخت افزاری گیرنده نتواند بسته را تحویل بگیرد. برای آشکار سازی این خطا فرستنده با ارسال هر بسته تایمر خاصی را فعال میکند اگر در طول زمان تعیین شده تاییدیه از طرف



گیرنده نرسید فرستنده مجددا اقدام به ارسال همان بسته میکند و اینکار را به تعداد دفعات مشخصی که از قبل برایش تعریف شده تکرار میکند. باید توجه داشت که در اینحالت بسته با همان شماره ارسال میگردد و لایه دوم گیرنده کنترل میکند که اگر شماره بسته تکراری باشد به لایه بالاتر تحویل داده نشود.

خراب شدن بسته دیتا

منظور از خراب شدن بسته دیتا اینست که در اینحالت گیرنده بسته ای دریافت کرده (پس برخلاف حالت قبل بسته گم نشده است) ولی چگونه میتوان اطمینان داشت که این بسته در حین ارسال دچار اشکال نشده است. میدانیم عواملی مانند نویز و تضعیف میتوانند منجر به خراب شدن بیت های ارسالی شوند. پس به نحوی باید این خطا را کنترل نمود. یک روش برای آشکار سازی خطا استفاده از بیت Parity همراه با دیتا میباشد. در این روش در انتهای هر بایت از دیتا یک بیت به نام Parity مانند شکل صفحه قبل اضافه می شود که میتواند یکی از دو نوع زیر باشد:

- Even Parity: اگر تعداد یک های موجود در بایت دیتا با احتساب خود بیت Parity زوج باشد این بیت ۱ میشود. بعنوان مثال اگر بایت بصورت 01110011 باشد در اینصورت تعداد یکها با احتساب خود Parity زوج خواهد بود و کد ارسالی بصورت 011100111 خواهد بود. یا اگر مثلاً بایت بصورت 11101101 باشد در اینصورت کد ارسالی بصورت 111011010 خواهد بود.
- Odd Parity: اگر تعداد یک های موجود در بایت دیتا فرد باشد بیت Parity یک خواهد بود.

ویژگی آشکار سازی خطا به فاصله همینگ (HD) آن بستگی دارد. منظور از فاصله همینگ تعداد بیت های متفاوت در دو دیتای متوالی میباشد. بعنوان مثال دو مقدار 110010 و 110100 که ترکیب دیتا همراه با کد Parity هستند دارای فاصله همینگ ۲ میباشند زیرا دو بیت آنها متفاوت است

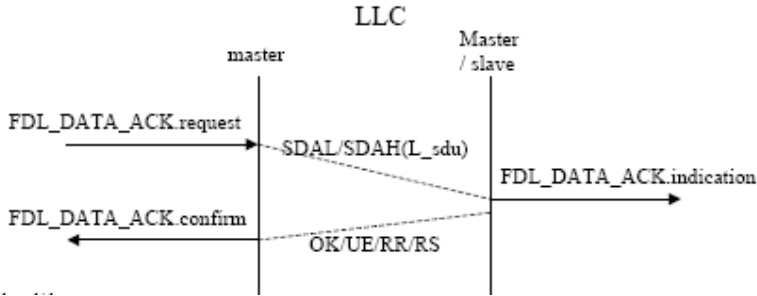
اگر خواننده محترم نیاز به اطلاعات دقیقتری در مورد فاصله همینگ دارد میتواند موضوع را در انتهای این ضمیمه مطالعه نماید.

ج) سرویس های ارتباطی

از جمله وظایف دیگر لایه ۲ برقراری سرویس های ارتباطی است. که عبارتند از:

سرویس SDA

توسط این سرویس دیتا از یک ایستگاه به ایستگاه دیگر (Peer to Peer) منتقل شده و پس از اتمام ارسال تایید دریافت از طرف گیرنده به فرستنده اعلام میشود. این سرویس در DP کاربرد ندارد.



سرویس SDN

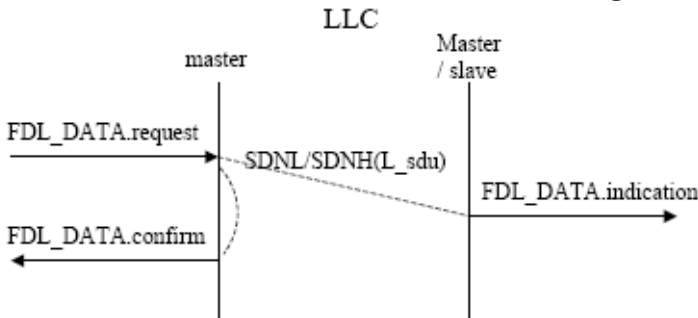
توسط این سرویس دیتا از یک ایستگاه

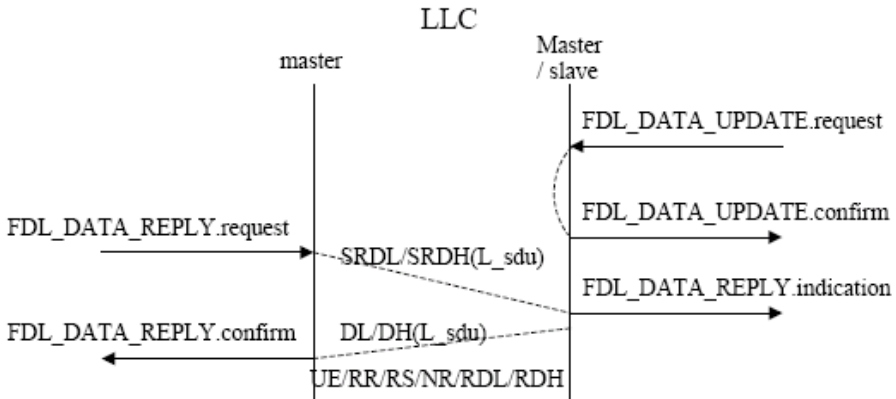
به یک ایستگاه دیگر ارسال میشود (Peer to Peer)

به چند ایستگاه مورد نظر ارسال میشود که به آن Multicast میگویند

به همه ایستگاههای متصل به باس ارسال میشود که به آن Broadcast میگویند

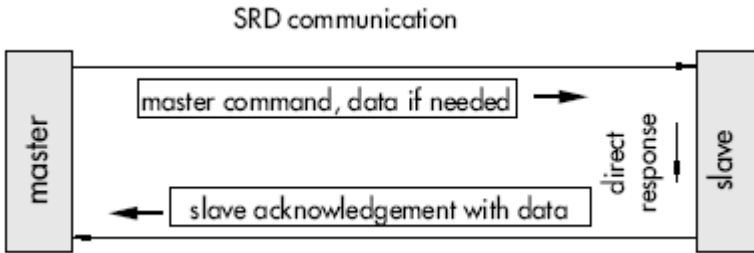
پس از اتمام ارسال، فرستنده پیغامی مبنی بر اتمام ارسال دریافت میکند ولی از اینکه ایستگاه یا ایستگاههای مورد نظر دیتا را دریافت کرده اند یا نه مطلع نمیشود زیرا دریافت دیتا، Acknowledge نمی شود.





سرویس SRD

توسط این سرویس دیتا از یک ایستگاه به یک ایستگاه دیگر منتقل شده و بلافاصله از آن ایستگاه دیتا درخواست میشود. فرمان Request از قبل آماده شده و بدنبال فرمان Send ارسال میشود. این کار سرعت عملکرد سیستم را بالا میبرد. اگر در حین کار خطایی رخ دهد تبادل دیتا تکرار میشود.



از سرویس های سه گانه فوق :

- پروفری باس DP فقط از سرویسهای SRD و SDN استفاده میکند.
- پروفری باس PA فقط از سرویسهای SRD و SDN استفاده میکند.
- پروفری باس FMS از هر سه سرویس SDA و SDN و SRD استفاده میکند.

ج) کنترل جریان Flow Control

از وظایف دیگر لایه ۲ کنترل جریان ارسال بسته هایی است که بدنبال هم ارسال میشوند. اگر به دلیلی مانند عدم تطابق سرعت فرستنده و گیرنده ، بافر موجود در گیرنده پر شود باید به نحوی فرستنده را مطلع کند تا از ارسال دیتای جدید خودداری نماید. این موضوع میتواند بطریق نرم افزاری توسط سیگنال Xoff یا اینکه بصورت سخت افزاری مثلا با سیگنالهای سخت افزاری RTS,CTS در RS232 به فرستنده اطلاع داده شود.

با توجه به توضیحاتی که در مورد لایه ۲ داده شد بطور خلاصه میتوان گفت: وظیفه لایه ۲ برقراری ارتباط سالم و بدون خطا بین دو ایستگاه است.

لایه ۳ یا لایه Network

رفع ترافیک و تراکم بسته ها و جلوگیری از بوجود آمدن این مشکل در شبکه بعهد لایه ۳ میباشد. اگر در مسیر بسته دیتا شبکه جدیدی وجود داشته باشد که از نظر پروتکل با شبکه اول فرق کند ایجاد تطابق بعهد لایه ۳ است. بطور خلاصه : وظیفه این لایه مسیر یابی و هدایت صحیح بسته ها در شبکه است.

لایه ۴ یا لایه Transport

تقسیم داده ها به بسته های کوچکتر که قابل انتقال باشد بعهد لایه ۴ است.

لایه ۵ یا لایه Session

توسط این لایه امکان ایجاد ارتباط مشترک بین چند کاربر متفاوت در شبکه فراهم میشود. مدیریت کنترل ارتباطات بعهد لایه ۵ است بعنوان مثال در روش CSMA جلوگیری از همزمانی شروع بعهد لایه ۵ است. از وظایف دیگر این لایه همزمان سازی و اضافه کردن یک سری نقاط Check Point است تا در صورتی که در وسط کار ارتباط قطع شد لازم نباشد دیتاها از اول ارسال شوند بلکه از جایی که قطع شده ادامه میدهد. این ویژگی برای انتقال اطلاعات حجیم بسیار مفید است.

لایه ۶ یا لایه Presentation

وظیفه اصلی این لایه فرمت بندی و کدگذاری با استاندارد مشخصی روی دیتا هاست تا اطلاعات دریافتی توسط گیرنده قابل استفاده باشد. فشرده سازی و رمز گذاری بمنظور حفاظت اطلاعات نیز بعهده این لایه است.

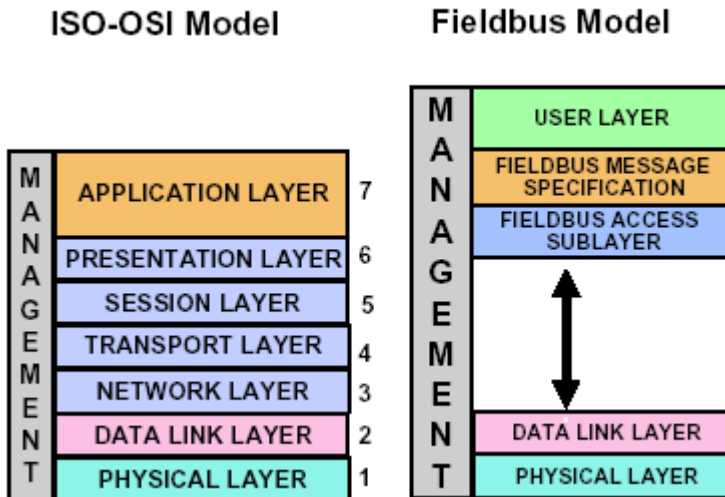
لایه ۷ یا لایه Application

این لایه که بالاترین لایه است واسط ارتباطی بین کاربر (برای ارسال یا دریافت) با سایر لایه هاست. ساختار این لایه به نوع سیستم عامل بستگی دارد. خدمات مربوط به انتقال فایل ، پست الکترونیکی در این لایه قرار دارد . پروتکل های FTP و HTTP را میتوان برای این لایه مثال زد.

لایه های OSI در فیلدباس

لایه های مدل OSI که در صفحات قبل ذکر شد ممکن است همگی در یک سیستم بکار گرفته نشوند. فیلد باس نیز از جمله این سیستم هاست.

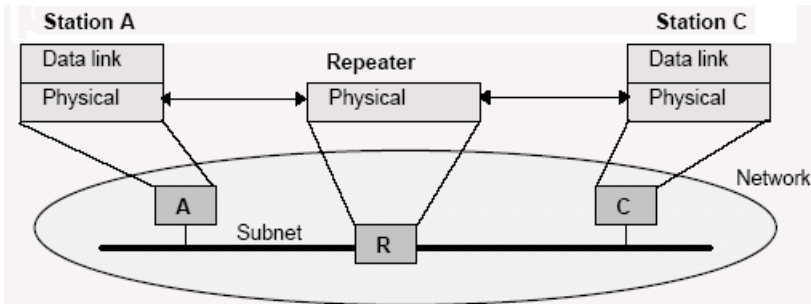
فیلدباس در مدل خود صرفاً از لایه های ۱و۲و۷ استفاده میکند. بعبارت دیگر لایه های میانی حذف شده اند و وظیفه آنها عمدتاً به لایه دوم محول شده است.



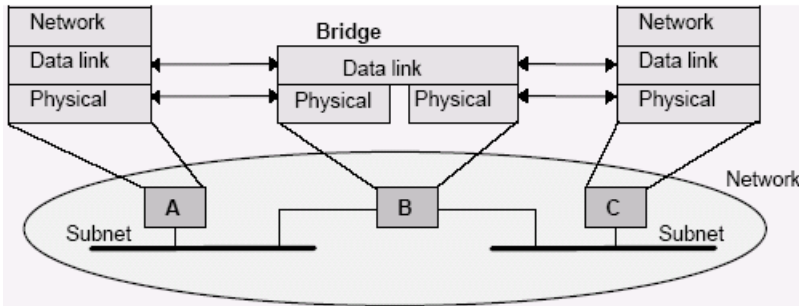
وسایل تطبیق دهنده لایه ها

همانطور که ذکر شد OSI یک مدل است نه یک استاندارد. از اینرو ممکن است فرستنده و گیرنده اگرچه هر دو از مدل OSI استفاده میکنند ولی استانداردهای متفاوتی را در لایه های خود برای کد گذاری و بسته بندی دیتاها بکار ببرند. در این حالات برای امکان ارتباط بین دو شبکه باید از وسایل تطبیق دهنده که سخت افزاری هستند استفاده کنیم. این وسایل بترتیب در زیر ذکر شده اند:

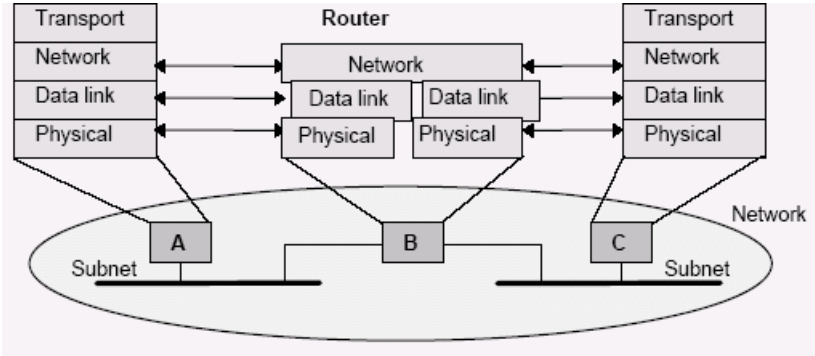
- وقتی لایه ها مشابه باشند برای تقویت سیگنال از Repeater استفاده میکنیم. در اینحالت Repeater بیشتر نقش تقویت کردن دارد تا نقش تطبیق دادن.



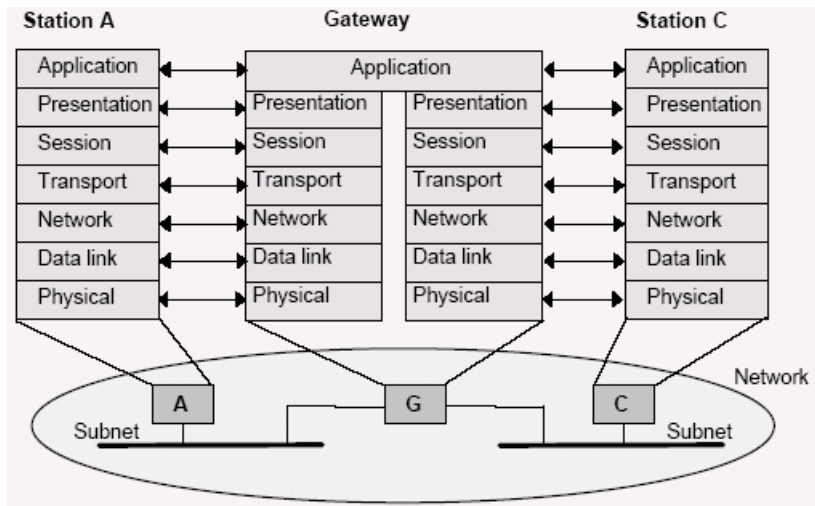
- وقتی لایه ۱ متفاوت باشد از Bridge استفاده میکنیم



- وقتی لایه های ۱ و ۲ متفاوت باشند از Router استفاده میکنیم



- وقتی لایه های بالاتر نیز متفاوت باشند از Gateway استفاده میکنیم



فاصله همینگ و نقش آن در تشخیص و اصلاح خطا

فاصله همینگ (Hamming Distance) چیست؟

- می دانیم یک کد دیجیتال بصورت تعدادی از صفر و یک ظاهر می شود مانند 10111001
- و میدانیم که در ارسال اطلاعات کدها بصورت رشته های جدا جدا و بدنبال هم ارسال می شوند :

رشته اول 10010010

رشته دوم 1010000

- در دو کد متوالی تعداد موقعیتهایی از بیتها که با یکدیگر متفاوتند فاصله همینگ خوانده می شود

مثال

10010010	10010010	10010010	کد اول
10011100	10010001	10010000	کد دوم
HD=3	HD=2	HD=1	فاصله همینگ

- اگر کدهای متوالی که بدنبال هم ارسال می شوند دارای فاصله همینگ متفاوت باشند کمترین فاصله همینگ بعنوان فاصله همینگ همه آنها محسوب خواهد شد مثال:

HD=1	HD=1	00000000
	HD=2	00000001
		00000010
	HD=1	00000011
	HD=3	
	HD=1	00000100
	HD=1	00000101
	HD=2	00000110
	HD=1	00000111
	HD=4	00001000

فاصله همینگ چگونه محاسبه می شود؟

- با اعمال XOR روی دو کد متوالی و شمارش تعداد یکها در نتیجه می توان تعداد بیتهای متفاوت یا HD را محاسبه نمود.

$$\overline{X+Y} = \overline{X.Y} + \overline{X.Y}$$

- اگر X و Y دو کد متوالی باشند در اینصورت

X	\overline{X}
01000000	10111111

Y	\overline{Y}
00001100	11110011

بر اساس موارد فوق

$$\overline{X.Y} = 00001100$$

$$\overline{X.Y} = 01000000$$

$$\overline{X.Y} + \overline{X.Y} = 01001100 \quad \Longrightarrow \quad \text{فاصله HD} = 3 = \text{تعداد یکها}$$

چرا فاصله همینگ همیشه یک نیست؟

شاید تصور شود که در ارسال یک سری اطلاعات باینری فاصله همینگ همیشه یک است (HD=1) ولی واقعیت این است که در ارسال دیتا هر فرم یا قاب دیتا متشکل از بیت های دیتا به اضافه بیت های کنترلی است که به ابتدا و انتهای داده اضافه می شوند. بنابراین بین دو کد متوالی ممکن است تعدادی بیت کنترلی مشابه بوده ولی سایر بیتها متفاوت باشند بطور کلی:

اگر m بیت دیتا داشته باشیم و r بیت برای کنترل به آن اضافه کنیم قاب n بیتی خواهیم داشت که:

$$n = m + r$$

در این قاب:

معمولاً تمام 2m حالت ممکن که برای دیتا وجود دارد معتبر است (یا معتبر فرض می شود) ولی تمام 2n حالت ممکن که برای قاب وجود دارد معتبر نیست زیرا ممکن است بیتهای کنترلی ثابت در اثر بروز اشکال از 0 به 1 یا بالعکس تغییر کنند.

بنابراین باید فهرستی از 2N حالت ممکن را تهیه و فاصله همینگ را در آنها بررسی نمود.

فاصله همینگ چه استفاده ای دارد ؟

از فاصله همینگ می توان برای مقاصد زیر استفاده نمود :

۱- تشخیص خطا

۲- تصحیح خطا

چگونگی تشخیص خطا با استفاده از فاصله همینگ

بطور کلی برای شناسایی d خطا به کدی با فاصله همینگ $d+1$ نیاز داریم تا گیرنده متوجه یک کد نا معتبر شود .

مثال ۱: اگر $HD=1$ باشد در این حالت $d+1=1$

یعنی $d=0$ است بعبارت دیگر خطایی تشخیص داده نمی شود فرض کنید در سیستمی با $HD=1$ کد 00000000 و بدنال آن 00000010 ارسال می شود گیرنده نمی تواند تشخیص دهد که کد دوم دیتای واقعی است یا کدی است که در آن خطا وجود دارد زیرا در سیستم $HD=1$ کد 00000010 نیز بعنوان یک کد معتبر شناخته می شود .

مثال ۲: اگر $HD=2$ باشد در این حالت $d+1=2$ یعنی یک خطا قابل تشخیص است فرض کنید در سیستمی کد 00000000 و بدنال آن 00000110 ارسال گردد یعنی فقط دو بیت در دو کد متوالی متفاوت است در این حالت اگر در اثر خطا کد دوم به 00000100 یا به 00000010 تبدیل شود توسط گیرنده قابل تشخیص است ولی اگر در اثر دو خطای همزمان کد دوم به 00000101 تبدیل شود گیرنده تصور می کند که شرایط عادی است و نمی تواند خطا را تشخیص بدهد چون $HD=2$ هنوز وجود دارد .

تذکره :

معمولاً برای تشخیص خطای تک بیتی از بیت توازن (Parity) استفاده می شود بعنوان مثال در even parity یا توازن زوج اگر تعداد یک های موجود در کد با احتساب بیت توازن زوج باشد بیت توازن ۱ است مثال

$$10110101 \rightarrow 101101011$$

در غیر این صورت بیت توازن صفر است .

در استفاده از بیت توازن ، فاصله دو کد متوالی $HD=2$ خواهد بود زیرا اگر در مثال فوق یکی از یک ها صفر شود بیت توازن نیز صفر خواهد شد و دو بیت در کدهای متوالی متفاوت خواهد بود .
بهرحال از بیت توازن برای شناسایی خطای تک بیتی استفاده می گردد.

چگونگی تصحیح خطا با استفاده از فاصله همینگ

بطور کلی برای تصحیح d خطا به کدی با فاصله همینگ $2d+1$ نیاز داریم زیرا در اینصورت فاصله بین دو کد متوالی آنقدر بزرگ است که حتی با تغییر d خطا باز میتوان کد صحیح را مشخص نمود.

مثال : کدهای زیر را در نظر بگیرید که بدنبال هم ارسال میشوند :

```
0000000000
0000011111
1111100000
1111111111
```

همانطور که ملاحظه می گردد فاصله همینگ بین آنها 5 است . پس بر اساس رابطه $2d+1=5$ میتوان حداکثر ۲ خطا را اصلاح نمود. فرضاً اگر با بروز خطا کد 0000000111 برسد گیرنده می فهمد که کد اصلی بایستی 0000011111 باشد و آنرا اصلاح می کند .

در مثال فوق اگر ۳ خطا رخ دهد گیرنده نمیتواند کد را بطور صحیح اصلاح کند. مثلاً اگر کد 0000000000 در اثر بروز ۳ خطا به کد 0000000111 تبدیل شود گیرنده متوجه وقوع سه خطا نمیشود بلکه شبیه حالت فوق با تصور اینکه ۲ خطا اتفاق افتاده، آنرا به 0000011111 تصحیح میکند که درست نیست.

با توجه به امکان اشتباه فوق معمولاً ترجیح داده میشود تا در صورت تشخیص خطا بجای تصحیح توسط گیرنده ، صرفاً به فرستنده اطلاع داده شود تا مجدداً اقدام به ارسال کد نماید.

ضمیمه ۲

مقایسه مشخصات برخی از شبکه های فیلدباس

BACK GROUND INFORMATION			
Network Specification Developer	Year Introduced	Governing Standard	Openness
PROFIBUS PNO/PTO DP/PA	DP-1994, PA-1995	EN 50170 DIN 19245 part 3 (DP) part 4 (PA), IEC 1158-2 (PA)	ASICs from Siemens and Profichip, Products from over 300 vendors
INTERBUS-S	Phoenix Contact 1984	DIN 19258 EN 50.254	Products from over 400 manufacturers
DeviceNet	Rockwell Allen-Bradley March 1994	ISO 11898 ISO 11519	17 chip vendors, 300+ products, Open specification
ARCNET	Datapoint/SMC 1977	ANSI/ATA 878.1	Chips, boards, ANSI docs
AS-I	AS-I Consortium Fall 1993	Submitted to IEC	AS-II.C. Market item
Foundation FieldBus H1	FieldBus Foundation 1995	ISA SP50 IEC TC65	Chips/software/products from multiple vendors
Foundation FieldBus High Speed Ethernet (HSE)	FieldBus Foundation In development, Preliminary	IEEE 802.3u RFC for IP, TCP and UDP	Chips/software/products from multiple vendors that supply Ethernet products
IEC/ISA SP50 Fieldbus	ISA & FieldBus Foundation 1992 - 1996	IEC 1158 ANSI 850	Multiple chip vendors
Senplex	APC, Inc. now AEG Modicon 1990	Senplex spec	Chips available multiple interfaces
WorldFIP	WorldFIP 1988	IEC 1158-2	Multiple chip vendors
LonWorks	Echolon Corp. March 1991		Public documentation on protocol

S. Djiev, Industrial Networks for Communication and Control.

BACKGROUND INFORMATION			
Network Specification	Technology Developer	Year Introduced	Governing Standard
SDS	Honeywell	Jan., 1994	Honeywell Specification, Submitted to IEC, ISO11989
ControlNet	Rockwell Allen-Bradley	1996	ControlNet International
CAN Open	CAN in Automation	1995	CiA
Modbus Plus	AEG Modicon	1980's	None
Modbus RTU/ASCII	AEG Modicon	1970's	EN 1434-3 (layer 7) IEC 870-5 (layer 2)
Industrial Ethernet	Intel/DEC/Xerox	Late 1970's	IEEE802.2
			Openness
			17 chip vendors, 300 product vendors, Open specification
			Controlled by AEG Modicon many vendor support through modconnect program
			Open specification, uses UART (RS232.422/485), no special hardware required
			The most open network worldwide thousands of vendors, hundreds of different chip suppliers.

PHYSICAL CHARACTERISTICS			
Network	Network Topology	Physical Media	Max. Devices (nodes) Max. Distance
PROFIBUS DP/PA	Line, star & ring	Twisted-pair or fiber	127 nodes (124 slaves, 4 segments, 3 repeaters) up to 3 masters 100m between segments @ 12Mbaud; 24 Km (fiber) baud rate and media dependent
INTERBUS-S	Segmented with "T" drops	Twisted-pair, fiber, and slipring	256 nodes 400 m/segment, 12.8 Km total
DeviceNet	Trunkline/dropline with branching	Twisted-pair for signal & power	64 nodes 500m (baudrate dependent) 6Km w/repeaters
ARCNET	Star, Bus, distributed star	Twisted-pair, coax, fiber	255 nodes Coax 2000 feet; Twisted pair 400 feet; Fiber 6000 Feet
AS-I	Bus, ring, tree star, of all	Two wire cable	31 slaves 100 meters, 300 with repeater
FieldBus Foundation H1	Star or bus	Twisted-pair, fiber	240/segment, 65,000 segments 1900m @ 31.25K
FieldBus Foundation HSE	Star	Twisted-pair, fiber	IP addressing - unlimited nodes 100m @ 100Mbaud 2000m @ 100Mbaud fiber full duplex
IEC/ISA SP50 Fieldbus	Star or bus	Twisted-pair fiber, and radio	IS 3-7 non IS 128 1700m @ 31.25K 500M @ 5Mbps
Serialplex	Tree, loop, ring, multi-drop, star	4-wire shielded cable	500+ devices
WorldFIP	Bus	Twisted-pair, fiber	256 nodes up to 40 Km
LonWorks	Bus, ring, loop, star	Twisted-pair, fiber, power line	32,000/domain 2000m @ 78 kbps
SDS	Trunkline/Dropline	Twisted-pair for	64 nodes, 500m (baudrate dependent)

PHYSICAL CHARACTERISTICS			
Network	Network Topology	Physical Media signal & power	Max. Devices (nodes) 126 addresses Max. Distance
ControlNet	Linear, Tree, Star, Coax, fiber or Combination	Coax, fiber	99 nodes 1000m (coax) 2 nodes 250m with 48 nodes 3km fiber, 30km fiber w/repeaters
CANOpen	Trunkline/Dropline	Twisted Pair + optional signal & power	127 nodes 25-1000m (baud rate dependent)
Modbus Plus	linear	Twisted Pair	32, 64 max. per segment with bridge capabilities 500m per segment
Modbus RTU/ASCII	Line, star, tree, network w/segments	Twisted Pair	250 nodes per segment 350m
Industrial Ethernet	STAR, BUS	10BASE-T, 10-Base-FL (FIBER) 100 Base TX	48 bit address

TRANSPORT MECHANISM						
Network	Communication Methods	Transmission Properties	Data Transfer Size	Arbitration Method	Error Checking	Diagnostics
PROFIBUS DP/PA	Master/slave peer to peer	DP: 9.6, 19.2, 93.75, 187.5, 500 Kbps, 1.5, 3, 6, 12 Mbps PA 31.25 kbps	0-244 bytes	Token passing	HD4 CRC	Station, module & channel diagnostics
INTERBUS S	Master/slave with total frame transfer	500Kbits/s, full duplex	1-64 bytes data, 246 bytes parameter, 512 bytes h.s., unlimited block	None	16-bit CRC	Segment location of CRC error and cable break
DeviceNet	Master/slave, multi-master, others	500 kbps, 250 kbps, 125 kbps	&-byte variable message	Carrier-Sonac Multiple Access w/ non-destructive bitwise arbitration	CRC check	Bus monitoring
ARCNET	Peer to peer	19.53K to 10M	0-507 bytes	Token passing	16-bit CRC	Built in Acknowledgements at Data link layer
AS-I	Master/slave with cyclic polling	Data and power, EMI resistant	31 slaves with 4 out 4 out	Master/slave with cyclic polling	Manchester Code, fault hamming-2	Slave fault, device fault
Fieldbus Foundation H1	Client/server publisher/subscriber, Event notification	31.25 kbps	128 octets	Scheduler, multiple backup	16-bit CRC	Remote diagnostics, network monitors, parameter status
Fieldbus Foundation	Client/server publisher/	100Mbps	Varies, Uses Standard TCP/IP	CSDMA/CD	CRC	

TRANSPORT MECHANISM						
Network	Communication Methods	Transmission Properties	Data Transfer Size	Arbitration Method	Error Checking	Diagnostics
HSE	subscriber, Event notification					
IEC/ISA SP50 Fieldbus	Client/server Publisher/subscriber	31.25 kbps IS+1, 2.6, 5 Mbps	64 octets high & 256 low priority	Scheduler, tokens, or master	16-bit CRC	Configurable on network management
Serial	Master/slave peer to peer	200 Mbps	7680/transfer	Sonal multiplexing	End of frame & echo check	Cabling problems
WorldFIP	Peer to peer	31.25 kbps, 1 & 2.5 Mbps, 6 Mbps fiber	No limit, variables 128 bytes	Central arbitration	16-bit CRC, data "freshness" indicator	Device message time-out, redundant cabling
LonWorks	Master/slave peer to peer	1.25 Mbs full duplex	228 bytes	Carrier Sense, Multiple Access	16-bit CRC	Database of CRC errors and device errors
SDS	Master/slave, peer to peer, multi-cast, multi-master	1Mbps, 500 kbps, 250 kbps, 125 kbps	8-byte variable message	Carrier-Sonac Multiple Access	CRC check	Bus monitoring, Diagnostic slave
ControlNet	Producer / Consumer Device object model	5 Mbps	0-510 bytes variable	C/TDMA time slice multiple access	Modified CCITT 16 bit polynomial	Duplicate Node ID, Device, Slave Faults
CANopen	Master/slave,	10K, 20K,	8-byte variable	Carrier-Sonac Multiple	CRC check	Error Control &

S. Djiev, Industrial Networks for Communication and Control.

TRANSPORT MECHANISM						
Network	Communication Methods	Transmission Properties	Data Transfer Size	Arbitration Method	Error Checking	Diagnostics
	multi-master, others	50K, 125K, 250K, 500K, 800K, 1Mbps	message	Access w/ non-destructive bitwise arbitration		Emergency Messages
Modbus Plus	Token Passing	1 MBPS	256 bytes data + header	peer to peer, token passing	16-bit CRC	Local Chip and Software
Modbus RTU/ASCII	Master/Slave	300 bps - 38.4K bps	0-254 bytes			
Industrial Ethernet	CSMA/CD	10MBPs, 100 MBPs	1500 Bytes Data.	Collision Detection	32 bit CRC.	CD, Network Management

PERFORMANCE			
	Cycle Time: 256 Discrete 16 nodes with 16 I/Os	Cycle Time: 128 Analog 16 nodes with 8 I/Os	Block transfer of 128 bytes 1 node
PROFIBUS DP/PA	Configuration dependent typical <2ms	Configuration dependent typical <2ms	not available
INTERBUS-S	1.8 ms	7.4 ms	140 ms
DeviceNet	2.0 ms Master-slave polling	10 ms Master-slave polling	4.2 ms
ARCNET	Application layer dependent	Application layer dependent	Application layer dependent
AS-I	4.7 ms	not possible	not possible
Fieldbus Foundation H1	<100 ms @ 31.25k	<600 ms @ 31.25k	36 ms @ 31.25k
Fieldbus Foundation HSE	Not Applicable; Latency <5ms	Not Applicable; Latency <5ms	<1ms
IEC/ISA SP50	Configuration dependent	Configuration dependent	0.2 ms @ 5 Mbps 1.0 ms @ 1 Mbps
Senplex	1.32 ms @ 200 kbps, m/s	10.4 ms	10.4 ms
WorldFIP	2 ms @ 1 Mbps	5 ms @ 1 Mbps	5 ms @ 1 Mbps
LonWorks	20 ms	5 ms @ 1 Mbps	5 ms @ 1 Mbps
SDS	<1 ms, event driven	<1 ms per event	2 ms @ 1 Mbps
ControlNet	<0.5ms	<0.5ms	<0.5ms
CANOpen	<1ms	<1ms	<1ms
Modbus Plus			
Modbus RTU/ASCII			
Industrial Ethernet	Not Applicable; Latency <5ms	Not Applicable; Latency <5ms	<1ms

Type of network	Ethernet	Modbus RTU/ASCII	Profibus	Foundation Fieldbus	DeviceNet	CANopen	J1939
Origin	Digital Equipment Corp., Intel, and Xerox - 1976	Medicon - 1978	German govt. and automation manufacturers - 1989	ISA - 1998	Allen-Bradley - 1994	CAN in Automation SAE 1994 - 1993	
Implementation	Produced on chips by many vendors; medium, but it is based on IEEE 802.3	Produced on any vendors; typically found on RS-232, -422, or -485; no special ASICs required	Produced on ASICs by multiple vendors; based on RS-485 and the European EN50170	Produced on chips by multiple vendors	Produced on chips by many vendors; based on CAN	Produced on chips by many vendors; based on CAN	Produced on chips by many vendors; based on CAN
Formats	10Base-2, 10Base-T, 100Base-T, 100Base-FX, 1 Gb; copper (twisted pair/ thin coaxial), and fiber	Typically RS-232, RS-422, RS-485	Profibus DP (master/slave), Profibus RMS (multimaster/ peer to peer), and Profibus PA (intrinsically safe) IEC61158	H1 intrinsically safe and High-Speed Ethernet (HSE); based on ISA SP50/ IEC61158			
Connectors	RJ-45 or coaxial terminal block	Typically DB9 or terminal block	9-pin D-shell connector (impedance terminated) or 12 mm IP 67 quick disconnect	Application dependent	Mini 18 mm and micro 12 mm waterproof quick disconnect and receptacles; 5-pin Phoenix terminal block and receptacles; 9-pin D-shell	Mini 18 mm and micro 12 mm waterproof quick disconnect plugs and receptacles; 5-pin Phoenix terminal block and receptacles; 9-pin D-shell	Application dependent
Max. nodes with routers	1024, expandable	250	127	240/ segments; 65,000 possible segments	64	64	30/ segment
Distance	100 m (10Base-T) to 50 km (mono mode, fiber with switches)	350 m for RS-485	100 m (copper, no repeaters, max. speed) to 24 km (with repeaters and fiber optic transmission)	1900 m for H1	100-500 m	100-500 m	40 m
Bit rate	10 Mbps to 1	Can run at any	9600 bps to 12 Mbps	H1 31.25 Kbps	125, 250, and 500	125, 250, and 500	250 Kbps

S. Djiev, Industrial Networks for Communication and Control.

TABLE 1							
Type of network	Ethernet	Mdbus RTU/ASCII	Profibus	Foundation Fieldbus	DeviceNet	CANopen	J1939
Gbps	Peer to peer	0-254 bytes	Max. 24.4 bytes/node / message	128 octets	8 bytes/node / message	8 bytes/node / message	4-8 bytes/node / message
Message size	46-1500 bytes	0-254 bytes	Max. 24.4 bytes/node / message	128 octets	8 bytes/node / message	8 bytes/node / message	4-8 bytes/node / message
Messaging format	Peer to peer	Master/slave; discrete and analog I/O and parameters	Polling (DIP/A) and peer to peer (FMS)	Client/ server/ publisher/ subscriber, and event notification	Polling, strobing, change-of-state, cyclic, explicit messaging for configuration and parameter data; UCMIM for peer to peer messaging; producer-consumer based model	Polling, strobing, change-of-state, cyclic, and others	Broadcast, one-to-one
Supporting trade organization	Industrial Ethernet Assoc. and Industrial Automation Networking Assoc.	Motion/ Groups Schneider	Profibus Trade Org.	Fieldbus Foundation	Open DeviceNet Vendor Assoc.	CAN In Automation	Society of Automotive Engineers

ضمیمه ۳

پارامترهای شبکه PROFIBUS

یک شبکه PROFIBUS تنها زمانی درست کار می کند که پارامترهای باس به صورت مناسب تعیین شده باشند. همچنین پارامترهای باس که برای یک Node شبکه تعریف می شوند باید برای همه Node های شبکه یکسان باشد. در حالت کلی پارامترهای باس به نرخ ارسال اطلاعات بستگی دارند. تذکر اینکه نحوه تعیین این پارامترها به صورت تجربی است و اکیداً توصیه می شود که تغییر مقادیر این پارامترها توسط افراد با تجربه صورت گیرد. برای دیدن پارامترهای باس همانطور که در فصل چهارم توضیح داده شده است باید در پتجره Network Setting مربوط به شبکه PROFIBUS کلید Bus Parameters رافشار دهید پنجره ای مانند شکل زیر ظاهر خواهد شد:

Bus Parameters	
<input type="checkbox"/> Turn on cyclic distribution of the bus parameters	
Tslot_Init:	300 t_bit
Max.Tsdr:	150 t_bit
Min.Tsdr:	11 t_bit
Tset:	1 t_bit
Tquit:	0 t_bit
Gap Factor:	10
Retry limit:	1
Tslot:	300 t_bit
Tid2:	150 t_bit
Trdy:	11 t_bit
Tid1:	37 t_bit
Ttr:	14546 t_bit
=	9.7 ms
Ttr	441 t_bit
=	0.3 ms
Watchdog	32728 t_bit

(Time Target Rotation) Ttr

مدت زمانی است که Token ، حلقه را دور می زند و در اختیار همه ایستگاههای Master قرار گیرد. در واقع در طول این زمان، همه ایستگاههای Master ، یک بار Token را در اختیار می گیرند و در نتیجه می توانند باس را در اختیار گرفته و تبادل دیتا انجام دهند. محدوده Ttr بصورت $16.777.960 \text{ t_bit} \leq Ttr \leq 256 \text{ t_bit}$ است: اگر کاربر بخواهد دستی این پارامتر را تنظیم کند باید حداقل آنرا ۵۰۰۰ برابر آدرس HSA یعنی بالاترین آدرس باس بگیرد. آدرس HAS در پنجره قبل از پنجره فوق ظاهر میگردد.

GAP Factor

با اضافه کردن، ایستگاههای Master جدید. ممکن است یک حلقه پاسخگوی ارتباط مورد نظر نباشد و نیاز باشد که چندین حلقه Token تشکیل شود. GAP Factor در واقع تعداد حلقه های Token را پس از اضافه کردن ایستگاههای جدید، نمایش می دهد و میتواند عددی بین ۱ تا ۱۰۰ باشد.

Retry Limit

پس از اینکه یک پیغام به طور صحیح ارسال شود، گیرنده یک پیغام میدهد و اصطلاحاً ایستگاه گیرنده Acknowledge می دهد. اگر چنانچه به هر دلیل ارسال پیام دچار مشکل شود و Acknowledge نشود و یا زمان Time Out سپری شود، پیغام مجدداً ارسال می شود. پارامتر Retry Limit در واقع تعیین کننده، حداکثر تعداد تکرار ارسال پیام است و میتواند عددی بین ۱ تا ۱۵ باشد.

(Minimum Time Station Delay Response) Min-TSDR

حداقل زمانی است که یک ایستگاه پس از دریافت پیغام باید منتظر بماند و پس از آن به آن پاسخ دهد.

$$1 \text{ t_bit} \leq \text{Min. Tsd} \leq \text{MIN}(255 \text{ t_bit}, \dots \text{Max. Tsd} - 1, 34 + 2 * \text{Tset} + \text{Tqui})$$
Max. TSDR

حداکثر زمانی است که یک ایستگاه می تواند به یک پیغام، پاسخ دهد.

$$۳۵ + ۲ * \text{Tset} + \text{Tqui} \leq \text{Max. Tsd} \leq 1.023 \text{ t_bit}$$

(Slot Time) Tslot

حداکثر زمانی است که یک فرستنده می تواند منتظر پاسخ گیرنده باشد.

(Setup Time) Tset

مدت زمانی که بین دریافت یک پیغام و پاسخ به آن طول می کشد.

$$1 \text{ t_bit} \leq \text{Tset} \leq 494 \text{ t_bit}$$

(Quiet Time) Tqui

مدت زمانی که طول می کشد تا یک ایستگاه از حالت فرستنده به گیرنده تغییر وضعیت دهد.

$$0 \text{ t_bit} \leq \text{Tqui} \leq \text{MIN}(31 \text{ t_bit}, \text{Min. Tsd} - 1)$$

(Idle Time 1) Tid1

حداقل زمانی که طول می کشد تا یک ایستگاه فرستنده، پس از دریافت پاسخ، مجدداً پیغام جدید ارسال کند.

$$\text{Tid1} = 35 + 2 * \text{Tset} + \text{Tqui}$$

(Idle Time 2) Tid2

اگر پس از ارسال یک پیام، Acknowledge شد و پاسخی دریافت نشد ایستگاه فرستنده یک مدت زمان باید صبر کند سپس پیام بعدی را ارسال کند، به این زمان Tid2 گفته می شود.

$$Tid2 = \text{Max. Tsdr}$$

(Ready Time)Trdy

حداقل زمانی که باید بگذرد تا بعد از ارسال یک پیام، فرستنده بتواند پاسخ را دریافت کند $Trdy = \text{Min. Tsdr}$ در تعاریف فوق منظور از دریافت پاسخ، Acknowledge شدن پیام ارسالی است.

پارامترهای فوق دقیقاً باید از سوی تمامی Node ها، رعایت شوند. پارامترهای باس همگی برحسب tBIT (Time-Blt) معین می شوند. یک tBIT زمان چرخش یک بیت در شبکه است و به صورت زیر محاسبه می شود:

$$tBIT = 1 / (\text{نرخ ارسال اطلاعات} / \text{Bit/s})$$

یا

$$tBIT (\mu\text{sec}) = 1 / \text{Mbps}$$

به عنوان مثال اگر نرخ ارسال 12Mbps باشد، برابر 83ns و اگر نرخ ارسال 1/5Mbps باشد، tBIT برابر 667ns می باشد.

تذکره:

در قسمت بالای پنجره Bus Parameters یک گزینه به نام

Turn on cyclic distribution of the bus parameters

وجود دارد که اگر فعال شود مجموعه تنظیمات انجام شده برای Subnet مورد نظر به صورت Cyclic توسط تمام ارتباطات DP فعال در شبکه PROFIBUS منتقل می شود. زمانی این گزینه را فعال کنید که مرتباً می خواهید یک واحد PG به شبکه PROFIBUS که در حال کار است وصل کنید.

ضمیمه ۴

مقایسه فرمت دیتا در S7 و FMS

Convert Data Type		Bit Length	Number of Bytes in FMS PDU	Range of Values	
>				S7	S7
S7 Type	FMS PDU				
BOOL	Boolean	1	1	0,1	0x00, 0xff
BYTE	Unsigned8 ²⁾	8	1	every 8-bit string	
WORD	Unsigned16 ²⁾	16	2	every 16-bit string	
DWORD	Unsigned32 ²⁾	32	4	every 32-bit string	
CHAR	Octet string[1]	8	1	see ISO 646 and ISO 2375: Defining registration number 2 + SPACE	
ARRAY	Octet string[n+1]	[n+1]*8	n+1	see ISO 646 and ISO 2375: Defining registration number 2 + SPACE	
[x..x+n] OF CHAR	0<=n<=236			number 2 + SPACE	
INT	Integer16	16	2	$-2^{15}..2^{15}-1$	
DINT	Integer32	32	4	$-2^{31}..2^{31}-1$	
REAL	Floating-point	32	4	see IEEE Stand. 754	
TIME	Time difference	32	4	see IEC 1131 IS	$0..2^{32}-1$ ms and
DATE	Octet string[2]	16	2	see IEC 1131 IS	see EN 50132
TIME_OF_DAY or TOD	Time-of-day	32	4 or 6	see IEC 1131 IS	$0..2^{28}-1$ ms
S5TIME	Octet string[2]	16	2	See IEC 1131 IS	
DATE_AND_TIME or DT	Date	64	7	see IEC 1131 IS	$0..2^{28}-1$ ms or $0..2^{16}-1$ days
STRING[n] (where 0<n<=237)	Visible string[n]	8n	n	see IEC 1131 IS	
Timer	Octet string[2]	16	2	0 to 65535	
Counter	Octet string[2]	16	2	0 to 65535	

ضمیمه ۵

کدهای خطا در ارتباط FMS

Error-Free Job Execution

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Job completed without errors	0x0000	0	1
Job active	0x000B	0	0

Error Classes

Meaning	Error Class
Indicates errors or problems involving the following: S FB parameter assignment S Block execution in the CPU and CP	Block
Indicates errors or problems on the interface between the user program and FB.	Application
Indicates errors that usually involve inconsistencies between the user program and FMS configuration	Definition
Indicates resource problems on the PROFIBUS CP.	Resources
Indicates errors or problems in conjunction with the requested FMS service.	Service
Indicates denied access to objects due to the following: S Absence of access rights S Hardware problems S Other inconsistencies	Access
Indicates problems accessing the object dictionary of the VFD.	OD (object dictionary)
Unspecified error on the VFD	VFD status
Other errors	Other

Locally Detected Errors

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Communications problem: For example K bus connection not established.	0x0001	1	0
Function cannot be executed: either negative acknowledgment by the CP or error in the sequence, for example K bus protocol error.	0x0002	1	0
The connection is not configured (invalid ID specified). If the connection is configured, the error message indicates that the permitted parallel job processing limit has been exceeded. Example SAC=0 is configured and a REPORT job is sent.	0x0003	1	0

The receive data area is too short or the data types do not match.	0x0004	1	0
A reset request has been received from the CP (BRCV).	0x0005	1	0
The corresponding job execution on the CP is in the DISABLED state or a reset request has been received from the CP; the transfer is therefore incomplete.	0x0006	1	0
Corresponding job execution on the CP is in the wrong state. With REPORT: the error is specified in greater detail in the diagnostic buffer.	0x0007	1	0
Job execution on the CP signals an error accessing the user memory.	0x0008	1	0
Communications problem: For example K bus connection not established.	0x0001	1	0
Function cannot be executed: either negative acknowledgment by the CP or error in the sequence, for example K bus protocol error.	0x0002	1	0
The connection is not configured (invalid ID specified). If the connection is configured, the error message indicates that the permitted parallel job processing limit has been exceeded. Example SAC=0 is configured and a REPORT job is sent.	0x0003	1	0
The receive data area is too short or the data types do not match.	0x0004	1	0
A reset request has been received from the CP (BRCV).	0x0005	1	0
The corresponding job execution on the CP is in the DISABLED state or a reset request has been received from the CP; the transfer is therefore incomplete.	0x0006	1	0
Corresponding job execution on the CP is in the wrong state. With REPORT: the error is specified in greater detail in the diagnostic buffer.	0x0007	1	0
Job execution on the CP signals an error accessing the user memory.	0x0008	1	0

Application Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified application reference error.	0x0200	1	0
The configured connection cannot be established at present; for example LAN connection not established.	0x0201	1	0

Definition Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified definition error.	0x0300	1	0
Object with requested index/name is not defined.	0x0301	1	0
Object attributes are inconsistent.	0x0302	1	0
Name exists already.	0x0303	1	0

Resources Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified resource error.	0x0400	1	0
No memory available.	0x0401	1	0

Resources Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified resource error.	0x0400	1	0
No memory available.	0x0401	1	0

Service Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified service error.	0x0500	1	0
Conflict due to object status.	0x0501	1	0
Configured PDU size exceeded.	0x0502	1	0
Conflict due to object restrictions.	0x0503	1	0
Inconsistent parameters.	0x0504	1	0
Illegal parameters.	0x0505	1	0

Access Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified access error.	0x0600	1	0
Invalid object.	0x0601	1	0
Hardware error.	0x0602	1	0
Object access was denied.	0x0603	1	0
Invalid address.	0x0604	1	0
Inconsistent object attributes.	0x0605	1	0
Object access not supported.	0x0606	1	0
Object does not exist in OD or GetOD still active	0x0607	1	0
Type conflict or variable content outside permitted range of values	0x0608	1	0
Access using names not supported.	0x0609	1	0

Object Dictionary (OD) Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified OD error.	0x0700	1	0
Permitted name length exceeded.	0x0701	1	0
Overflow of the object dictionary.	0x0702	1	0
Object dictionary is write protected.	0x0703	1	0
Overflow of the extension length.	0x0704	1	0
Overflow of the object description length.	0x0705	1	0
Processing problem.	0x0706	1	0

VFD-Status/Reject Error Class, continued

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified VFD status error.	0x0100	1	0
RCC/SAC/RAC error	0x0108	1	0
Service not supported.	0x0106	1	0
PDU length error	0x0105	1	0
Bad FMS-PDU	0x0102	1	0

16 Application Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified error.	0x0800	1	0
Unspecified application reference error.	0x8200	1	0
Application (for example user program) not obtainable.	0x8201	1	0

Definition Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified definition error.	0x8300	1	0
Object with requested index/name is not defined.	0x8301	1	0
Object attributes are inconsistent.	0x8302	1	0
Name exists already.	0x8303	1	0

Resources Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified resource error.	0x8400	1	0
No memory available.	0x8401	1	0

Service Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified service error.	0x8500	1	0
Conflict due to object status.	0x8501	1	0
Configured PDU size exceeded.	0x8502	1	0
Conflict due to object restrictions.	0x8503	1	0
Inconsistent parameters.	0x8504	1	0
Illegal parameters.	0x8505	1	0

Access Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified access error.	0x8600	1	0
Invalid object.	0x8601	1	0
Hardware error.	0x8602	1	0
Object access was denied.	0x8603	1	0

Access Error Class, continued

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Invalid address.	0x8604	1	0
Inconsistent object attributes.	0x8605	1	0
Object access is not supported.	0x8606	1	0
Object does not exist.	0x8607	1	0
Type conflict or variable content outside permitted range of values	0x8608	1	0
Access using names is not supported.	0x8609	1	0

OD (Object Dictionary) Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified OD error.	0x8700	1	0
Permitted name length exceeded.	0x8701	1	0
Overflow of the object dictionary.	0x8702	1	0
Object dictionary is write protected.	0x8703	1	0
Overflow of the extension length.	0x8704	1	0
Overflow of the object description length.	0x8705	1	0
Processing problem.	0x8706	1	0

VFD Status Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified VFD status error.	0x8100	1	0

Other Error Class

Meaning	STATUS	ERROR	DONE/NDR
Unspecified error detected by partner.	0x8000	1	0

کلمات اختصاری

ASI	Actuator Sensor Interface
BPS	Bits Per Second
BRCT	Broadcast
CP	Communication Processor
CRC	Cyclic Redundancy Check
CSMA	Carrier Sense Multiple Access
CSMA/CA	Carrier Sense Multiple Access with Collision Avoidance
CSMA/CD	Carrier Sense Multiple Access with Collision Detection
DAE	Destination with Address Extension
DDLML	Direct Data Link Mapper
DP	Decentralized Peripheral (Distributed Peripheral)
DPM1	DP Master Class1
DPM2	DP Master Class2
DSAP	Destination SAP
EDD	Electronic Device Description
EIA	Electronic Industries Association
ERP	Enterprise Resource Planing
ET	Electronic Terminal
FCS	Frame Check Sequence
FDL	Fieldbus Data Link
FDT	Field Device Tool
FDX	Full Duplex
FISCO	Fieldbus Intrinsically Safe Concept
FMA	Fieldbus Management
FMS	Field Message Specification
Gbps	Gigabits Per Second
GSD	General Station Data
HAS	High Station Address
HDLCL	High Level Data Link Control
HDX	Half Duplex

IE	Industrial Ethernet
IEC	International electro-technical Commission
IEEE	Institute Of Electrical And Electronics Engineers
ILM	Infrared Linking Module
IP	Internet Protocol
ISDL	Integrated Services Digital Network
ISO	International Organization for Standardization
Kbps	Kilobits Per Second
LAN	Local Area Network
LSAP	Link Service Access Point
MAC	Media Access Control
MAN	Metropolitan Area Network
MBP	Manchester coded Bus Powered
Mbps	Megabits Per Second
MMAC	Master Master Acyclic Connection
MPI	Multipoint Interface
MSAC	Master Slave Acyclic Connection
MSAC-SI	Master Slave Acyclic Connection with Slave Initiative
MSCY	Master Slave Cyclic Connection without Slave Initiative
OBT	Optical Bus Terminal
OLM	Optical Linking Module
OLP	Optical Link Plug
OSI	Open System Interconnection
OTDR	Optical Time Domain Reflectometer
PA	Process Automation
PDU	Protocol Data Unit
PI	Profibus International
PNO	Profibus Neutzer Organization
Profibus	Process FieldBus
PTP	Point To Point

SAE	Source with Address Extension
SAP	Service Access Point
SDA	Send Data with Acknowledge
SDLC	Synchronous Data Link Control
SDN	Send Data with No Acknowledge
SRD	Send and Request Data
SSAP	Source SAP
STP	Shielded Twisted Pair
TCP/IP	Transmission Control Protocol/Internet Protocol
TSAP	Transport Service Access Point
UART	Universal Asynchronous Receiver/Transmitter
UTP	Unshielded Twisted Pair
VFD	Virtual Field Device
VPN	Virtual Private Network
WAN	Wide Area Network
WLAN	Wireless Local Area Network

منابع و مراجع

- | | |
|---|--|
| 1. <i>Decentralization with Profibus DP/DPV1</i> | By: Josef Weigman & Gerhard Kilian |
| 2. <i>Profibus Specification</i> | Profibus Nutzer Organization |
| 3. <i>Profibus Technology and Application</i> | Profibus International |
| 4. <i>Profibus for Process Automation</i> | Profibus International |
| 5. <i>Communicatin Networks</i> | Samson |
| 6. <i>Serial Data Transmission</i> | Samson |
| 7. <i>Profibus PA</i> | Samson |
| 8. <i>Industrial Networks for Communication and Control</i> | S. Djiev |
| 9. <i>Fieldbus Overview</i> | Brad Harrison |
| 10. <i>Network Fundamentals</i> | Chuong Huynh |
| 11. <i>Industrial Communication</i> | Gustaf Olsson |
| 12. <i>Standard Fieldbuses</i> | H. Kirrmann |
| 13. <i>Field Bus: principles</i> | H. Kirrmann |
| 14. <i>Field Bus Operation</i> | H. Kirrmann |
| 15. <i>OSI model</i> | H. Kirrmann |
| 16. <i>Comparison Of Substation Network Topologies</i> | ABB |
| 17. <i>Profibus Network2000</i> | Siemens |
| 18. <i>NCM for Profibus Primer</i> | Siemens |
| 19. <i>NCM for Profibus Vol 1 & Vol 2</i> | Siemens |
| 20. <i>Configuring Hardware with Step7</i> | Siemens |
| 21. <i>Communication with Simatic</i> | Siemens |
| 22. <i>Profibus Diagnostic & Troubleshooting</i> | Siemens |
| 23. <i>Profibus Workshop</i> | Siemens |
| 24. <i>Network Solution for Profibus</i> | Siemens |
| 25. شبکه های کامپیوتری | Andrew S. Tanenbaum
ترجمه : عین اله جعفر نژاد |

